

# الأكاديمية العربية الدولية

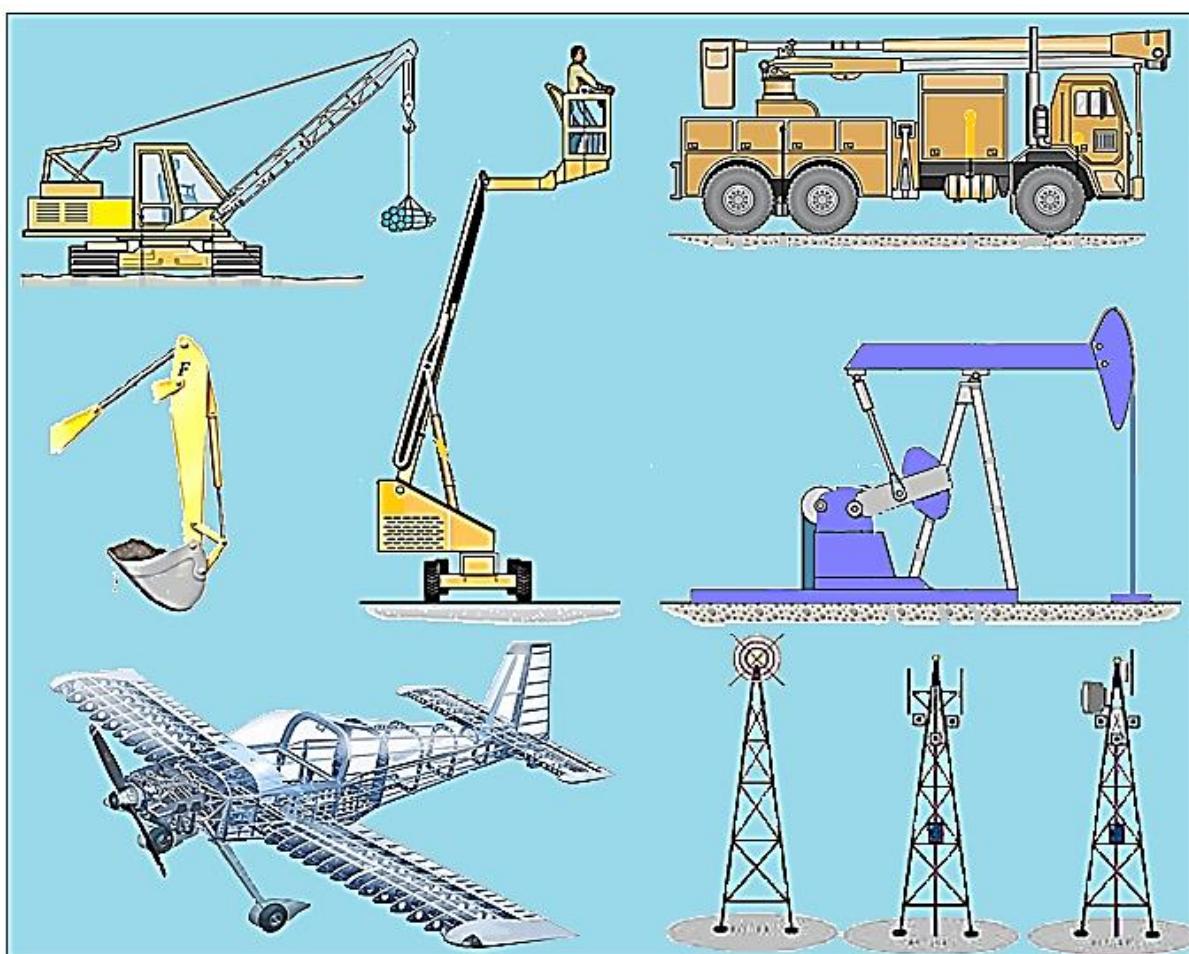


الأكاديمية العربية الدولية  
Arab International Academy

## الأكاديمية العربية الدولية المقررات الجامعية

# المهندسون

## معلمات المهندسون



إسماعيل خضر عبد الله الجبوري

جامعة نينوى - كلية هندسة الالكترونيات

الميكانيك الهندسي المبسط (علم السكون)

**② يمنع طباعة هذا الكتاب أو جزء منه بكل طرق الطبع والتصوير والنقل والترجمة والتسجيل  
المسموع والمحاسبي وغيرها من الحقوق إلا بإذن خطى من المؤلف**

---

- العنوان: الميكانيك الهندسي البسيط (علم السكون)

- التأليف: إسماعيل خضير عبدالله الجبوري

## الطبعة الأولى

١٤٤٥ هـ - ٢٠٢٣ م

ISBN: 978-9922-8710-6-6

رقم الإيداع في دائرة الكتب والوثائق الوطنية ببغداد (٣٥١٠)

الآراء الواردة في هذا الكتاب تعبر عن وجهة نظر المؤلف

طباعة: مطبعة نرقال، العراق / الموصل / المجموعة الثقافية

الناشر: دار نون للطباعة والنشر

القياس: ٢٤\*١٧

---

Email: [muhammedyounes51@gmail.com](mailto:muhammedyounes51@gmail.com)



07709176176



07507070150



صفحتنا على الفيسبوك: منشورات نون



الْمِنْسَابُ الْمُبْشِّرُ

# حَلَقَ مَالِكُوكُونْ



إِسْمَاعِيلُ خَضِيرُ عَبْدُ اللَّهِ الْجَبَوِي

ماجستير هندسة ميكانيكية / تصاميم طائرات



بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

يَرْفَعُ اللَّهُ الَّذِينَ آمَنُوا مِنْكُمْ  
وَالَّذِينَ أُوتُوا الْعِلْمَ دَرَجَاتٍ

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

(المجادلة - ١١)



## **الخلاصة**

الميكانيك الهندسي بفرعيه علم السكون (الستاتيكا) وعلم الحركة (الديناميكا) موضوع موسع جداً يحتاجه مهندسو الاختصاصات الميكانيكية والانسانية، أما الاختصاصات الكهربائية والالكترونية فلا تحتاج التوسع في هذا المجال مما دفع الى التفكير في اعداد كتب ستاتيك وديناميک مختصرة ومبسطة تتطرق الى المعلومات الكافية لهذه الاختصاصات من المجالات الهندسية.

يتتألف هذا الكتاب من ثمانية فصول، يتضمن الفصل الأول التعريف والقوانين المتخصصة في مجال الميكانيك الهندسي بشكل عام وعلم السكون (الستاتيكا) بشكل خاص، ويتطرق الى قوانين نيوتن في الحركة وفي الجاذبية الكونية، ويتطرق أيضاً الى انظمة الاحاديث وأنظمة الوحدات المستخدمة عالمياً وتحوياتها. ويتضمن الفصل الثاني تحليل القوى المسلط على الأجسام وبيان أنواعها وانظمتها وایجاد محصلة تلك القوى. ويتضمن الفصل الثالث العزوم المسلط حول محاور الأجسام وطرق استنتاجها وایجاد محصلاتها وكيفية تحليل القوى واستنتاج محصلة القوى والعزوم معاً. وبين الفصل الرابع كيفية تحقيق توازن القوى والعزوم المطلوبة لتحقيق الاستقرار السكوني للأجسام ويتفرع الى فرعين، الأول يبين كيفية تحقيق توازن التوازن للجسيمات النقطوية، والثاني يبين كيفية تحقيق التوازن للأجسام الحاسنة. يتضمن الفصل الخامس الهياكل الهندسية وآلية استنتاج القوى والعزوم المطلوبة لاجراء التصاميم المثلالية لهذه الهياكل، وينشطر الى شطرين، الشطر الأول يبحث في تحليل هياكل المسنمات التي تتالف منها الجسور والابراج والمنشآت الحديدية، أما الشطر الثاني فيبحث في تحليل هياكل الآلات والمكائن. يتضمن الفصل السادس موضوع الاحتكاك بين الأسطح المتلامسة أثناء الحركة الانزلاقية مع بيان أنواعه وخصائصه. ويتضمن الفصل السابع طرائق ایجاد مراكز الكتل والأبعاد (الأطوال والمساحات والحجم) للأجسام. وأخيراً يتضمن الفصل الثامن طرق احتساب عزم القصور الذاتي للأجسام، وهذا ضروري جداً في حساب الاجهادات والتشوهات للأجزاء الميكانيكية المطلوبة في اعداد الحسابات التصميمية لهذه الأجزاء، ويتفرع هذا الفصل الى فرعين، الفرع الأول يبين كيفية احتساب عزم القصور الذاتي للمساحات، أما الفرع الثاني فيبيّن كيفية احتساب عزم القصور الذاتي للكتل. يختتم الكتاب ببعض الملحق الضروري في دراسة الميكانيك الهندسي.



# الفصل الأول

## أسسات علم السكون

### STATICS FUNDAMENTALS

#### مقدمة:

علم الميكانيك الهندسي هو فرع من فروع علم الفيزياء يدرس حالات السكون والحركة للأجسام تحت تأثير القوى والعزوم الخارجية والداخلية وردود الأفعال المسلطة عليها، والسكون هو حالة خاصة من حالات الحركة تكون فيها قيم مفرقات الحركة (السرعة والتعجيل) متساوية للصفر، أو تكون الحركة منتظمة، أي أن الحركة تكون بسرعة ثابتة.

دراسة الميكانيك الهندسي مهمة في تطوير القدرة على التنبؤ بتأثير القوى والعزوم والحركات الخطية والدورانية أثناء اعداد التصميم الخاصة في تصنيع المنظومات والمكائن والآلات، كذلك تتمي القدرة على تصور المكونات المادية والقوى والعزوم وردود الأفعال التي تتحكم في سلوك الآلات والمنظومات والهيكل. كما هو مهم في القدرة على معرفة المبادئ الفيزيائية والرياضية وبناء النماذج الرياضية المطلوبة لاعداد التصميم المطلوب.

الميكانيك الهندسي يتفرع إلى فرعين رئيسيين، يهتم الفرع الأول بدراسة حالة الأجسام الصلبة تحت تأثير القوى والعزوم المسلطة عليها والتي تتشطر بدورها إلى الأجسام الجاسئة والأجسام المرنة، ويتم دراسة مواضيع هذا الفرع في مجالات علم السكون، وعلم الحركة، ونظرية المرونة واللدونة. أما الفرع الثاني فيهتم بدراسة حركة المواقع (السوائل والغازات) ويتم دراستها في مجالات ميكانيك المواقع وديناميك الغازات وديناميك الهواء.

يعتبر الميكانيك الهندسي بفرعيه (علم السكون وعلم الحركة) موضوعاً أساسياً في عمل معظم مجالات الهندسة (الميكانيكية والمدنية والفضائية والزراعية)، وكذلك في مجال الهندسة الكهربائية والالكترونية قد يجد المهندسون المختصون أنفسهم مضطربون للتعامل مع الميكانيك الهندسي أثناء النظر في مكونات الأجهزة الكهربائية والالكترونية. كما أن الميكانيك الهندسي مهم في مجالات الرياضيات التطبيقية والفيزياء التطبيقية.

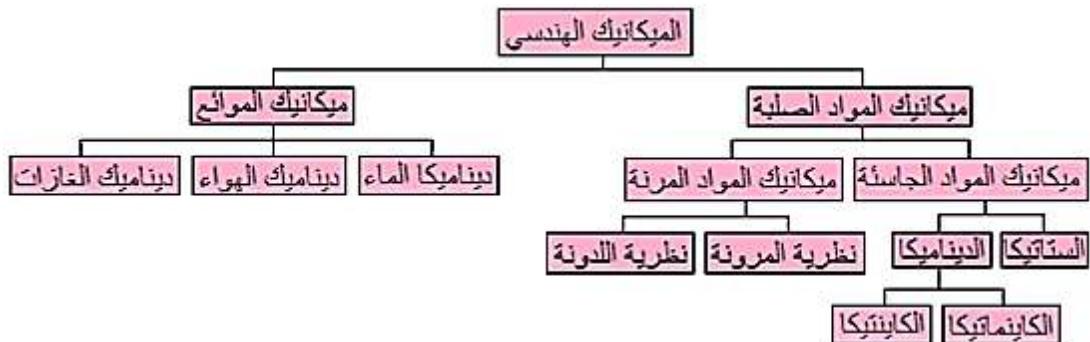
يعد الميكانيك الهندسي من أقدم العلوم الطبيعية، حيث كانت للعالم "أرخميدس - Archimedes" (287 - 212 ق. م.) كتابات تهتم بمبادئ الرافعة وطفو الأجسام. وشرح العالم "ستيفن - Stevinus" (1548 - 1620 م) مبدأ المستوى المائل واستخدام متوازي الأضلاع في تحليل القوى. واهتم العالم " غاليليو - Galileo" (1564 - 1642 م) بمبادئ الحركة وخاصة الحركة البندولية وقام بإجراء تجارب تختص بالسقوط الحر للأجسام. أما "إسحاق نيوتن - Isaac Newton" (1642 - 1727 م) فقد وضع قوانين في الحركة والجاذبية الكونية عرفت باسمه وتدرس في كتب الميكانيك الهندسي.

العلماء العرب أيضاً كان لهم دور في مجال الميكانيك الهندسي، فقد بحث العالم العربي " ثابت بن قرة" (836 - 901 م) في نظرية الدافع بالطريقة السكونية الهندسية البحتة، ثم وضع نظرية حرکية استعمل فيها مفهوم القوة لاثباتها. ودرس العالم العربي " ابن الهيثم " (965 - 1040 م) حركة تصدام الأجسام وتمكن من التوصل إلى القواعد الأساسية التي تسسيطر على الحركة. واهتم العالم العربي "عبدالرحمن الخازاني" (1077 - 1105 م) بمجال حركة المقدوفات وتحديد السرعة المتضاعفة (التعجيل الأرضي).



## تعريف الميكانيك الهندسي:

**الميكانيك الهندسي ( Engineering Mechanics )**: هو العلم الفيزيائي الذي يصف الحالة الحركية للأجسام ( السكون أو الحركة ) تحت تأثير القوى المسلطة عليها. ويترعرع إلى فرعين، وكما موضح في الشكل أدناه.



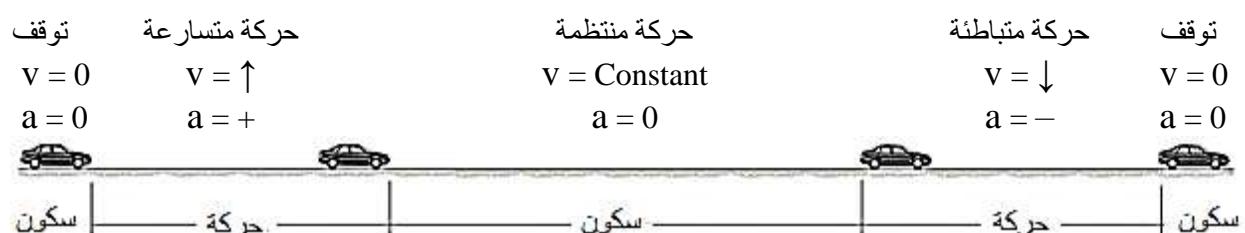
شكل (١-١) فروع الميكانيك الهندسي

## **علم السكون ( Statics ) :**

هو العلم الميكانيكي الذي يدرس حالات الأجسام تحت تأثير القوى في حالة الاستقرار ( التوقف أو الحركة المنتظمة ).

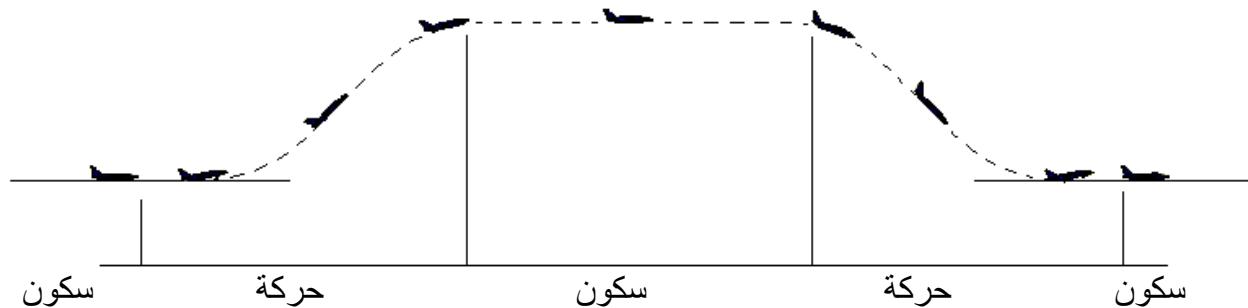
## **علم الحركة ( Dynamics ) :**

هو العلم الميكانيكي الذي يدرس حالات الأجسام تحت تأثير القوى في حالة الحركة الغير منتظمة.



شكل (٢-١) حالات الحركة والسكن أثناء انتقال سيارة من بداية الحركة إلى حالة التوقف

توقف	طيران متسرع	طيران مستقر	طيران متباطيء	توقف
$v = 0$	$v = \uparrow$	$v = \text{Constant}$	$v = \downarrow$	$v = 0$
$a = 0$	$a = +$	$a = 0$	$a = -$	$a = 0$



شكل (٣-١) حالات الحركة والسكن أثناء انتقال الطائرة من بداية الحركة إلى حالة التوقف

### مفاهيم أساسية ( Basic concepts )

**الفضاء ( Space )**: هو الفراغ أو الموضع الهندسي الذي يشغله الجسم، حيث يوصف هذا الفراغ أو الموضع بالقياسات الخطية والزاوية اعتماداً على نظام الاحداثيات المتبعة.

**الوقت ( Time )**: مقاييس يعبر عن فترات تعاقب الأحداث، وهو كمية أساسية في تحليل المسائل الديناميكية. ولا يعتمد بشكل مباشر في تحليل المسائل الستاتيكية.

**الكتلة ( Mass )**: هي مقاييس مقاومة الجسم للتغير حالته الحركية ( القصور الذاتي للجسم ). ويمكن تعریف الكتلة على أنها كمية المادة في الجسم.

**القوة ( Force )**: التأثير الخارجي أو الداخلي على الأجسام أو بين الأجسام. أو التأثير الخارجي الذي يغير أو يحاول تغيير شكل الجسم أو حالته الحركية.

**الجسيم ( Particle )**: جسم ذو أبعاد مهملة بالمعنى الرياضي، أو هو جسم تعتبر أبعاده قريبة من الصفر بحيث يمكن تحليله على أنه كتلة نقطوية ( يمكن تمثيله بنقطة ).

**الجسم الجاسيء ( Rigid body )**: يعبر عن الجسم بأنه جسم جاسيء عندما يكون التغيير في المسافة بين أي نقطتين منه نتيجة القوى المسلطة عليه مهماً.

**القوة المركزية ( Concentrated Force )**: هي القوة المؤثرة على جسم ويركز تأثيرها على نقطة واحدة على الجسم.

**القوة الموزعة ( Distributed Force )**: هي القوة المؤثرة على جسم ويوزع تأثيرها على مسافة أو مساحة محددة على الجسم.

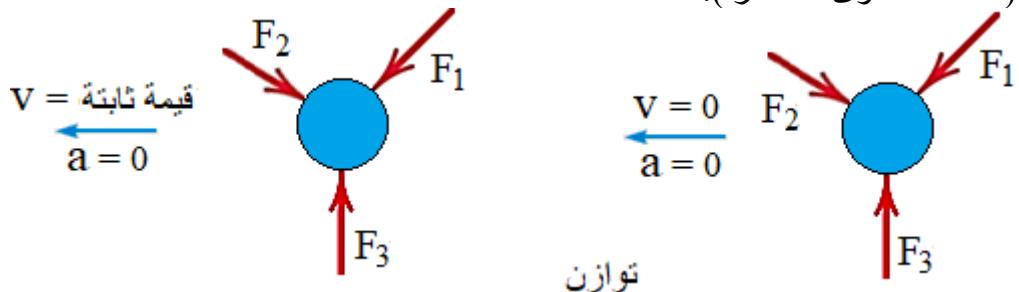
## قوانين نيوتن الأساسية الثلاث في الحركة:



السيد إسحاق نيوتن

### قانون نيوتن الأول:

يبقى الجسم في حالة السكون أو يستمر على حالته الحركية بسرعة ثابتة ما لم تؤثر عليه قوى غير متوازنة (محصلة القوى = صفر).



شكل (٤-١) تطبيق قانون نيوتن الأول

### قانون نيوتن الثاني:

تعجيل أي جسم متحرك يتناسب طردياً مع محصلة القوى المؤثرة عليه ويكون اتجاهه باتجاه محصلة القوى.

$$F = ma \dots\dots\dots (1-2)$$

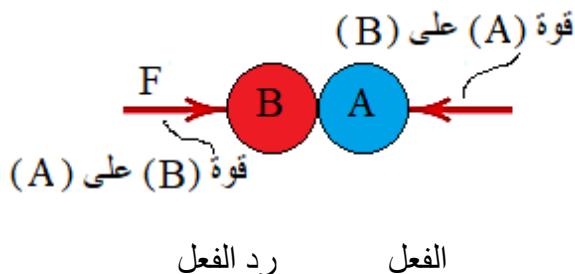


اتجاه الحركة المتتسعة

شكل (٥-١)  
تطبيق قانون نيوتن الثاني

### قانون نيوتن الثالث:

لكل قوة فعل قوية رد فعل تسويفها في المقدار وتعاكسها في الاتجاه، وتكون معها على نفس خط التأثير .( Collinear )



شكل (٦-١)  
تطبيق قانون نيوتن الثالث

## قانون نيوتن في الجاذبية:

أي جسمين في الكون يجذب أحدهما الأخرى بقوة تتناسب طردياً مع حاصل ضرب كتلتيهما وعكسياً مع مربع البعد بين مراكزهما.

يعبر عن القانون الرياضي للجاذبية بالمعادلة:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2} \quad \dots \quad (1-2)$$

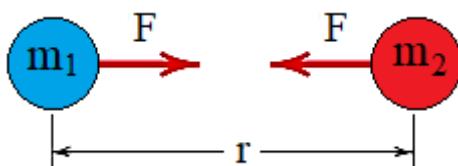
حيث:

(F) : قوة التجاذب بين الجسمين.

(G) : ثابت الجاذبية =  $66,73 \times 10^{-12} \text{ N} / (\text{kg} \cdot \text{m}^2)$ .

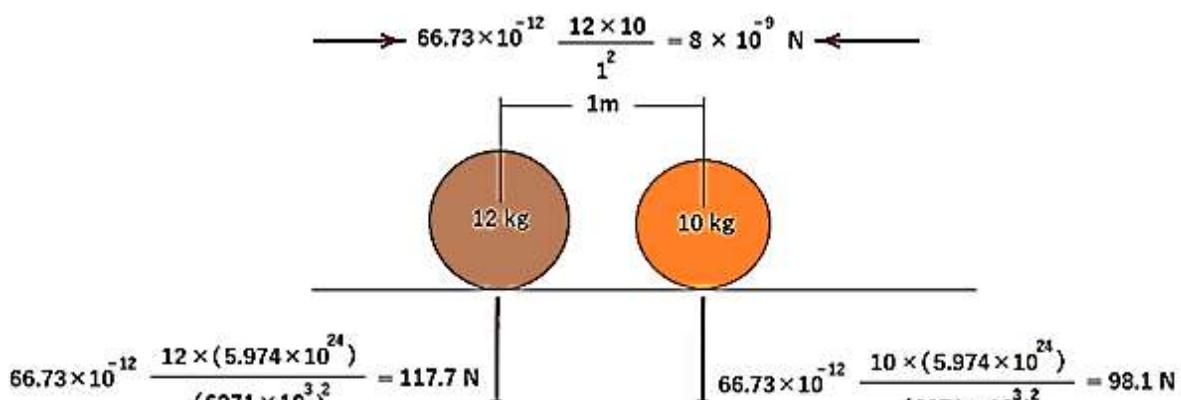
(m<sub>1</sub>) ، (m<sub>2</sub>) : كتل الجسمين المتجاذبين.

(r) : المسافة بين مراكز الجسمين المتجاذبين.



شكل (٧-١) تطبيق قانون نيوتن في الجاذبية

الوزن (Weight) : هو قوة جاذبية الأرض للجسم.



شكل (٨-١) الفرق بين قوة الجاذبية بين الأجسام وقوة جاذبية الأرض لها (الوزن)

- أي جسمين في الطبيعة بينهما قوة تجاذب متبادلة.
- لا يجذب وزن أي جسم (W) على سطح الأرض، يمكن اعتبار كتلته (m<sub>1</sub> = m).
- اذا افترضنا أن الأرض كرة غير دوارة ذات كثافة ثابتة ولها كتلة مقدارها (M<sub>e</sub>).
- اذا كانت (r) هي المسافة بين مركز الأرض ومركز الجسم والذي يمثل نصف قطر الأرض، فسيكون الوزن:

$$W = G \frac{M_e m}{r^2} \quad \dots \quad (1-3)$$

ثابت الجاذبية (G) وكتلة الأرض (M<sub>e</sub>) ونصف قطر الأرض (r) في المعادلة (1-3) هي قيم ثابتة ويمكن تبديلها بقيمة ثابتة واحدة يمكن تسميتها { التعجيل الأرضي (g) }.

$$g = \frac{GM_e}{r^2} \quad \dots \dots \dots \quad (1-4)$$

فيكون الوزن في المعادلة (1-3) كما يلي:

$$W = mg \quad \dots \dots \dots \quad (1-5)$$

في أغلب الحسابات الهندسية يتم تحديد التعجيل الأرضي (g) عند مستوى سطح البحر وعلى خط عرض (٤٥) درجة باعتباره الموقع القياسي:

$$g = 9.81 \text{ m/s}^2$$

جدول (١-١) الخواص المدارية والفيزيائية للشمس، القمر، وبعض الكواكب

الملحوظات	متوسط السرعة المدارية كم/ثا	البعد عن الشمس كم × 10 <sup>6</sup>	متوسط نصف القطر كم	الكتلة كم × 10 <sup>24</sup>	الشمس والكواكب
			٦٩٦٠٠	١٩٨٩٠٠٠	الشمس
البعد عن الأرض: ٣٨٤٣٩٩ كم	١,٠٢٢ (حول الأرض)		١٧٣٧	٠,٠٧٣٥	القمر
	٤٧,٨٧	٥٧,٩١	٢٤٣٠	٠,٣٣	طارد
	٣٥,٠٢	١٠٨,٢١	٦٠٥٢	٤,٨٦٩	الزهرة
	٢٩,٧٨	١٤٩,٦	٦٣٧١	٥,٩٧٣٦	الأرض
	٢٤,٠٧٧	٢٢٧,٩٩	٣٣٨٧	٠,٦٤٢	المريخ
	١٣,٠٧	٧٧٨,٥٥	٦٩٩١٠	١٨٩٨,٦	المشتري
	٩,٦٩	١٤٣٣,٤	٥٧٣٢٠	٥٧٨,٤٦	زحل
	٦,٨١	٢٨٧٦,٧	٢٥٢٧٠	٨٦,٨١	أورانوس
	٥,٤٣٢	٤٤٩٨,٣	٢٤٥٥٠	١٠٢,٤٣	نبتون

التوازن بين الأرض والقمر:

قانون نیوتن فی الجاذبیۃ:

$$F = G \frac{Mm}{r^2}$$

$$F = 66.73 \times 10^{-12} \frac{5.9736 \times 10^{24} \times 7.3477 \times 10^{22}}{(384399 \times 10^3)^2}$$

$$= 66.73 \frac{5.9736 \times 7.3477 \times 10^{28}}{384399^2} = 2 \times 10^{20} \text{ N}$$

## **قانون القوة الطاردة المركزية:**

$$F_c = mr\omega^2 \dots \dots \dots \quad (1-6)$$

$$v = \omega r , \quad \omega = v/r$$

$$F_c = mr(v/r)^2 \dots \dots \dots (1-7)$$

$$F_c = mv^2/r \quad \dots \dots \dots \quad (1-8)$$

$$F_c = \frac{7.3477 \times 10^{22} \times 1022^2}{384399 \times 10^3} = \frac{7.3477 \times 1022^2 \times 10^{19}}{384399} = 2 \times 10^{20} \text{ N}$$

## التوازن بين الشمس والأرض:

قانون نيوتن في الجاذبية:

$$F = G \frac{Mm}{r^2}$$

$$F = 66.73 \times 10^{-12} \frac{5.9736 \times 10^{24} \times 1.989 \times 10^{30}}{(149.6 \times 10^9)^2}$$

$$= 66.73 \frac{5.9736 \times 1.989 \times 10^{24}}{149.6^2} = 3.54 \times 10^{22} \text{ N}$$

## **قانون القوة الطاردة المركزية:**

$$F_c = mv^2/r$$

$$F_c = \frac{5.9736 \times 10^{24} \times 29780^2}{149.6 \times 10^9} = \frac{5.9736 \times 29780^2 \times 10^{15}}{149.6} = 3.54 \times 10^{22} \text{ N}$$

**تعجيل الجاذبية المركزي على سطح الأرض (التعجيل الأرضي):**

$$g = \frac{Mm}{r^2} = \frac{66.73 \times 10^{-12} \times 5.9736 \times 10^{24}}{(6371 \times 10^3)^2} = \frac{66.73 \times 5.9736 \times 10^6}{(6371)^2} \\ = 9.80665 \text{ m/s}^2 = 9.81 \text{ m/s}^2 \\ = \frac{9.81}{0.3048} = 32.2 \text{ ft/s}^2$$

**تعجيل الجاذبية المركزي على سطح القمر:**

$$g_m = \frac{Gm}{r_m^2} = \frac{66.73 \times 10^{-12} \times 7.3477 \times 10^{22}}{(1737.35 \times 10^3)^2} = \frac{66.73 \times 7.3477 \times 10^4}{(1737.35)^2} \\ = 1.6244 \text{ m/s}^2 \\ = 5.33 \text{ ft/s}^2 \\ = 0.1656 g_e$$

**تعجيل الجاذبية المركزي على سطح الشمس:**

$$g_s = \frac{Gm}{r_s^2} = \frac{66.73 \times 10^{-12} \times 1.989 \times 10^{30}}{(696 \times 10^6)^2} = \frac{66.73 \times 1.989 \times 10^6}{(696)^2} \\ = 274 \text{ m/s}^2 \\ = 899.368 \text{ ft/s}^2 \\ = 27.93 g_e$$

جدول ( ٢-١ ) تعجيل الجاذبية المركزي على أسطح الكواكب وقوة الجاذبية بين الشمس والكواكب

الكواكب	عطارد	الزهرة	المريخ	المشتري	زحل	أورانوس	نبتون
تعجيل الجاذبية المركزي (م/ث²)	٣,٧٣	٨,٨٧	٩,٨١	٣,٧٣	١١,٧٥	٩,٠٧	١١,٣٤
قوة الجاذبية بين الشمس والكوكب (١٠٢ نيوتن)	١,٣١	٥,٥٢	٣,٥٤	٠,١٦٣	٤١,٦	٠,١٤	٠,٠٦٧٢

### مثال (١-١):

أحسب قوة الجاذبية المترددة بين جسمين كتالبيهما ( 10 kg ) و ( 15 kg ) على التوالي، والمسافة بين مركزيهما ( 750 mm )، ثم احسب وزن كل جسم منها.

الحل:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2}$$

حيث:

$$G = 66.73 \times 10^{-12} \text{ m}^3 / (\text{Kg} \cdot \text{s}^2)$$

$$F = 66.73 \times 10^{-12} \left[ \frac{(10)(15)}{(0.75)^2} \right] = 17.795 (10^{-9}) \text{ N} = 17.8 \text{ nN}$$

$$W_1 = (10)(9.81) = 98.1 \text{ N}$$

$$W_2 = (15)(9.81) = 147.15 \text{ N}$$

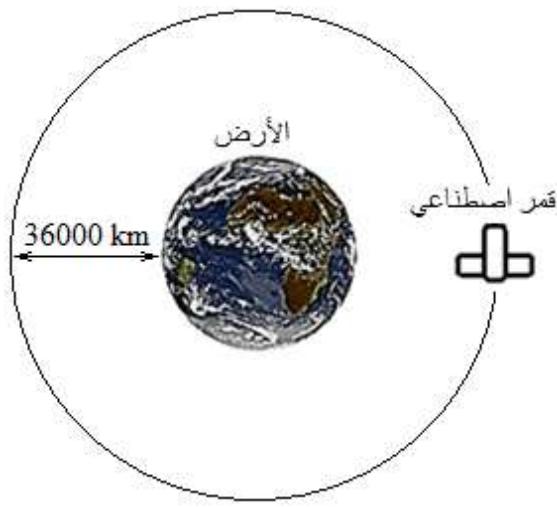
### مثال (٢-١):

قمر اصطناعي وزنه ( 700 Ib ) على سطح الأرض. احسب قوة جاذبية الأرض لهذا القمر عندما يكون على مسافة ( 36000 km ) من سطح الأرض حيث تكون سرعة دورانه حول الأرض متساوية لسرعة دوران الأرض حول نفسها.

- كتلة الأرض:

$$M_e = 5.97 \times 10^{24} \text{ kg}$$

- نصف قطر الأرض (  $R_e = 6371 \text{ km}$  ).



شكل (مث. ٢ - ١)

الحل:

$$W = 700 \text{ Ib} = 700 \times 4.448 = 3113.6 \text{ N}$$

$$m = \frac{W}{g} = \frac{3113.6}{9.81} = 317.4 \text{ kg}$$

$$r = R_e + 36000 = 6371 + 36000 = 42371 \text{ km} = 42371 \times 10^3 \text{ m}$$

$$F = G \frac{M_e \times m}{r^2} = 66.73 \times 10^{-12} \frac{5.97 \times 10^{24} \times 317.4}{(42371 \times 10^3)^2} = 70.43 \text{ N}$$

مثال (٣-١):

مركبة فضائية كتلتها ( ٣٠٠٠ كغم ) تطلق من الأرض إلى القمر.

١- احسب المسافة من سطح الأرض التي تتساوى فيها قوة الجاذبية بين المركبة الفضائية وكلًا من الأرض والقمر.

٢- احسب قوة جاذبية كل من الأرض والقمر للمركبة الفضائية عند هذه المسافة.

$$\text{المسافة بين مركزي الأرض والقمر} = ٣٨٤٤٠٠ \text{ كم.}$$

$$\text{كتلة الأرض} = ٥,٩٧ \times ١٠^{٢٤} \text{ كغم.}$$

$$\text{كتلة القمر} = ٧,٣٥ \times ١٠^{٢٢} \text{ كغم.}$$

$$\text{نصف قطر الأرض} = ٦٣٧١ \text{ كم.}$$

$$\text{نصف قطر القمر} = ١٧٣٧ \text{ كم.}$$



شكل (مث. ٣ - ١)

الحل:

$$F_e = G \frac{M_e M_s}{r_e^2}$$

$$F_m = G \frac{M_m M_s}{r_m^2}$$

$$F_e = 66.73 \times 10^{-12} \frac{5.9736 \times 10^{24} \times 3 \times 10^3}{r_e^2} = \frac{1.196 \times 10^{18}}{r_e^2}$$

$$F_m = 66.73 \times 10^{-12} \frac{7.3477 \times 10^{22} \times 3 \times 10^3}{r_m^2} = \frac{1.471 \times 10^{16}}{r_m^2}$$

$$F_e = F_m$$

$$\frac{1.196 \times 10^{18}}{r_e^2} = \frac{1.471 \times 10^{16}}{r_m^2}$$

$$\frac{1.196 \times 10^{18}}{1.471 \times 10^{16}} = \frac{r_e^2}{r_m^2}$$

$$\frac{r_e^2}{r_m^2} = 81.3 \Rightarrow \frac{r_e}{r_m} = 9.02$$

$$r_e = 9.02 r_m \quad \dots \quad (1)$$

$$r_e + r_m = 384400 \quad \dots \quad (2)$$

$$9.02 r_m + r_m = 384400$$

$$10.02 r_m = 384400 \Rightarrow r_m = 38363.27 \text{ km}$$

$$r_e = 9.02 \times 38363.27 = 346036.73 \text{ km}$$

$$h_e = r_e - R_e = 346036.73 - 6371 = 339665.73 \text{ km}$$

$$F_e = \frac{1.196 \times 10^{18}}{(346036730)^2} = 10 \text{ N} \quad F_m = \frac{1.471 \times 10^{16}}{(38363270)^2} = 10 \text{ N}$$

( $r_m$ ) : المسافة بين المركبة الفضائية ومركز القمر.

( $r_e$ ) : المسافة بين المركبة الفضائية ومركز الأرض.

( $R_e$ ) : نصف قطر الأرض.

( $h_e$ ) : المسافة بين المركبة الفضائية وسطح الأرض.

( $F_m$ ) : قوة الجاذبية بين المركبة الفضائية والقمر.

( $F_e$ ) : قوة الجاذبية بين المركبة الفضائية والأرض.

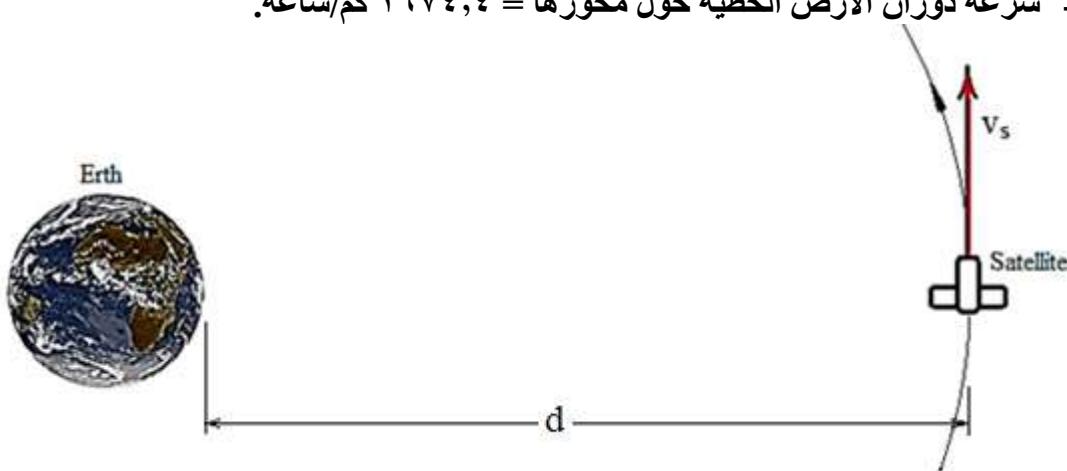
#### مثال (٤-١):

احسب المسافة بين القمر الاصطناعي وسطح الأرض التي تجعل القمر الاصطناعي يواجه منطقة واحدة من سطح الأرض باستمرار.

- كتلة الأرض =  $5.97 \times 10^{24}$  كغم.

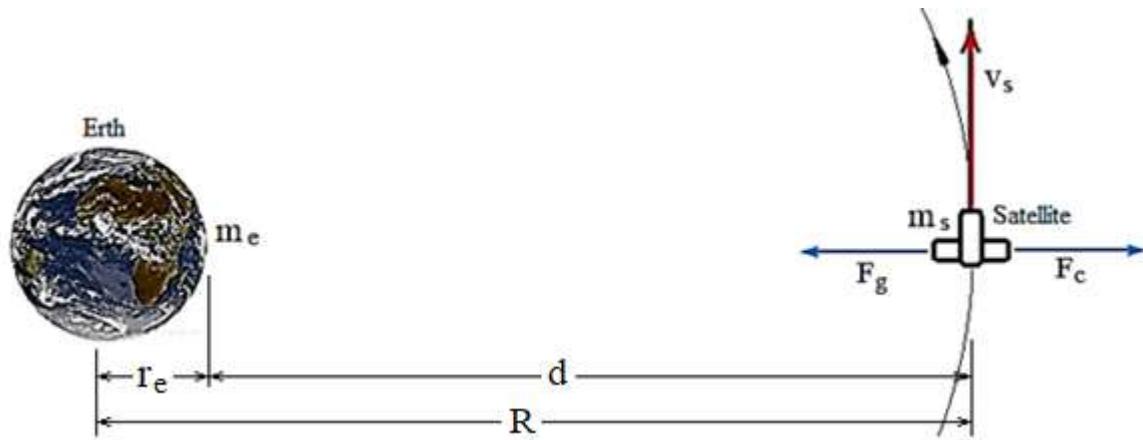
- نصف قطر الأرض = 6371 كم.

- سرعة دوران الأرض الخطية حول محورها = ١٦٧٤,٤ كم/ساعة.



شكل (مث. ٤-١)

الحل:



$$F_g = G \frac{m_e m_s}{R^2} \quad (\text{قوة الجاذبية})$$

$$F_c = m_s R \omega_s^2 \quad (\text{القوة الطاردة المركزية})$$

$$G \frac{m_e m_s}{R^2} = m_s R \omega_s^2$$

$$\frac{G m_e}{R^2} = R \omega_s^2$$

$$G m_e = R^3 \omega_s^2$$

$$V_e = 1674.4 \text{ km/hr} = 465 \text{ m/s}$$

(سرعة دوران الأرض حول محورها)

$$r_e = 6371 \text{ km} = 6371000 \text{ m} \quad (\text{نصف قطر الأرض})$$

(السرعة الدورانية للأرض حول مركزها)

$$\omega_e = 465 / 6371000 = 7.3 \times 10^{-5} \text{ rad/s} = \omega_s$$

$$m_e = 5.97 \times 10^{24} \text{ kg} \quad (\text{كتلة الأرض})$$

$$G = 66.73 \times 10^{-12} \quad (\text{ثابت الجاذبية})$$

$$66.73 \times 10^{-12} \times 5.97 \times 10^{24} = R^3 (7.3 \times 10^{-5})^2$$

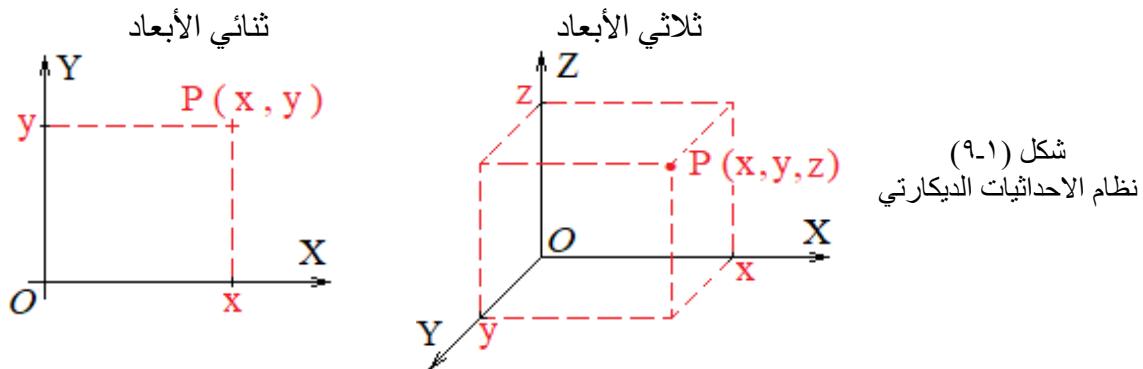
$$R^3 = \frac{66.73 \times 5.97 \times 10^{12}}{(7.3 \times 10^{-5})^2} = 7.48 \times 10^{22}$$

$$R = 42125970 \text{ m}$$

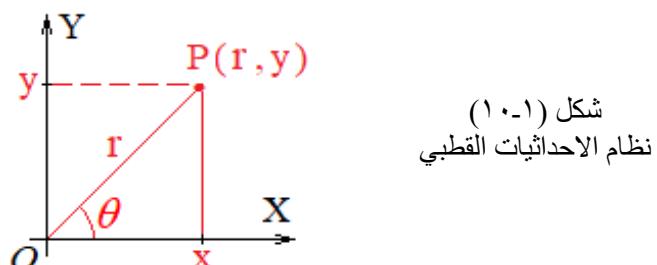
$$d = R - r_e = 42125970 - 6371000 = 35754970 \text{ m} = 35755 \text{ km}$$

## أنظمة الاحداثيات ( Coordinates systems )

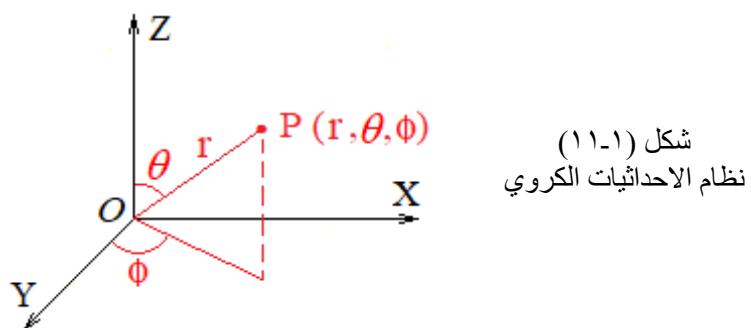
- نظام الاحداثيات الديكارتي ( Cartesian coordinate system )



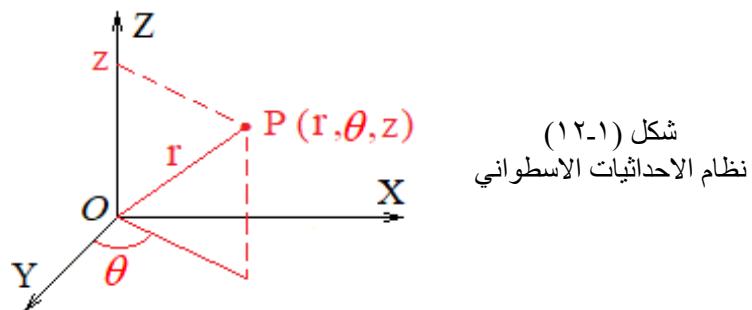
- نظام الاحداثيات القطبي ( Polar coordinate system )



- نظام الاحداثيات الكروي ( Spherical coordinate system )



- نظام الاحداثيات الاسطوانى ( Cylindrical coordinate system )



## نظام الوحدات ( System of units )

تعتبر وحدات الطول والكتلة والزمن هي الوحدات الأساسية التي تشتق منها باقي الوحدات، وتم اضافة وحدة القوة لأهميةها في موضوع الميكانيك الهندسي.

القوة	الزمن	الكتلة	الطول	
نيوتون (N)	ثانية (ثا) (s)	كيلو غرام (kg) كغم (g)	متر (م) (m)	نظام الوحدات العالمية <b>SI</b>
باوند (Ib)	ثانية (ثا) (s)	(slug)	قدم (ft)	نظام الوحدات البريطانية <b>FPS</b>

$$\begin{aligned} 1 \text{ Ib} &= 4.448 \text{ N} \\ 1 \text{ slug} &= 14.59 \text{ kg} \\ 1 \text{ ft} &= 0.3048 \text{ m} \end{aligned}$$

## تحويل الوحدات ( Conversation of units )

$$1 \text{ ft ( foot )} = 12 \text{ in. ( inches )}.$$

$$1 \text{ yd ( yard )} = 3 \text{ ft} = 36 \text{ in.}$$

$$1 \text{ mi ( mile )} = 1760 \text{ yd} = 5280 \text{ ft} = 63360 \text{ in.}$$

$$1 \text{ kip ( kilo-pound )} = 1000 \text{ lb ( pound )}$$

$$1 \text{ Ib} = 0.453 \text{ kg.}$$

$$1 \text{ kg} = 2.205 \text{ Ib.}$$

$$1 \text{ ton} = 2205 \text{ Ib} = 2.205 \text{ kip.}$$

$$1 \text{ ton} = 1000 \text{ kg}$$

$$1 \text{ in.} = 2.54 \text{ cm} = 25.4 \text{ mm}$$

$$1 \text{ ft} = 0.3048 \text{ m} = 30.48 \text{ cm}$$

$$1 \text{ yd} = 91.44 \text{ cm}$$

$$1 \text{ mi} = 1609.34 \text{ m} = 1.609 \text{ km}$$

## البادئات ( Prefixes )

إذا كانت الكمية المراد قياسها كبيرة جدًا أو صغيرة جدًا، يمكن التعبير عنها بمضاعفات أو أجزاء الوحدات المستخدمة لتحديد قيمتها بشكل منطقي.

الجدول (٣-١) يبين البادئات المستخدمة في النظام العالمي. حيث يمثل كل منها مضاعفًا أو كسرًا للوحدة معينة. **الكيلوغرام هو الوحدة الأساسية الوحيدة المحددة ببيانه.**

على سبيل المثال:

$$4 \text{ نيوتن} = 4 \text{ كيلو نيوتن} = 4 \text{ ميكا نيوتن.}$$

$$5 \text{ ملم.} = 5 \text{ مم.}$$

جدول (٣-١) يبين مضاعفات وأجزاء الوحدات

Multiplication Factor	Prefix	Symbol
1 000 000 000 000	= $10^{12}$	Tera
1 000 000 000	= $10^9$	Giga
1 000 000	= $10^6$	Mega
1 000	= $10^3$	Kilo
100	= $10^2$	Hecto
10	= $10^1$	Deka
0.1	= $10^{-1}$	Deci
0.01	= $10^{-2}$	Centi
0.001	= $10^{-3}$	Milli
0.000 001	= $10^{-6}$	Micro
0.000 000 001	= $10^{-9}$	Nano
0.000 000 000 001	= $10^{-12}$	Pico

مثال (١-٥):

عبر عن الوحدات التالية بالصيغة الصحيحة حسب النظام العالمي للوحدات (SI) باستخدام بادئة مناسبة:

$$. \text{MN}/\mu\text{s} \quad (أ)$$

$$. \text{Gg}/\text{mN} \quad (ب)$$

$$. \text{GN}/(\text{kg.ms}) \quad (ج)$$

الحل:

$$\text{MN}/\mu\text{s} = \frac{(10^6)\text{N}}{(10^{-6})\text{s}} = \frac{(10^{12})\text{N}}{\text{s}} = \text{TN/s} \quad (أ)$$

$$\text{Gg}/\text{mN} = \frac{(10^9)\text{g}}{(10^{-3})\text{N}} = \frac{(10^{12})\text{g}}{\text{N}} = \text{Tg/N} \quad (ب)$$

$$\text{GN}/(\text{kg.ms}) = \frac{(10^9)\text{N}}{\text{kg}(10^{-3})\text{s}} = \frac{(10^{12})\text{N}}{\text{kg.s}} = \text{TN/(kg.s)} \quad (\rightarrow)$$

مثال (٦-١):

ما هي كثافة الخشب معبر عنها بالوحدات العالمية ( SI – units ) ، اذا كانت قيمتها حسب نظام الوحدات البريطاني ( FBS – units ) ؟ (  $4.7 \text{ slug}/\text{ft}^3$  )

الحل:

$$(4.7 \text{ slug}/\text{ft}^3) = 4.7 \frac{(14.59)}{(0.3048)^3} = 2421.6 \text{ kg}/\text{m}^3 = 2.42 \text{ Mg}/\text{m}^3$$

مثال (٧-١):



شكل (مث. ٧-١)

أوجد سرعة السيارة المبينة في الشكل (مث. ٧-١) بوحدة ( الكيلومتر لكل ساعة ) ووحدة ( المتر لكل ثانية ) ، حيث أن السيارة تسير بسرعة (  $60 \text{ mi/h}$  ).

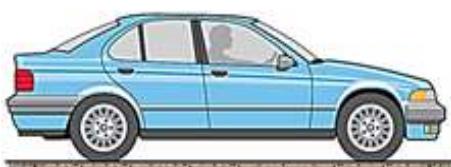
الحل:

$$60 \text{ mi/h} = (60)(5280)(0.3048)/(1000) = 96.56 \text{ km/h}$$

$$96.56 \text{ km/h} = (96.56)(1000)/(3600) = 26.8 \text{ m/s}$$

$$= 96.56 / 3.6 = 26.8 \text{ m/s}$$

مثال (٨-١):



شكل (مث. ٨-١)

- سيارة كتلتها ( ١٤٠٠ كغم ).  
(أ)- أوجد وزن السيارة بالنيوتن.  
(ب)- حول كتلة السيارة إلى الوحدة الانكليزية.  
(ج)- أوجد وزن السيارة بالباوند.

الحل:

$$W = mg = 1400 \times 9.81 = 13730 \text{ N}$$

$$m = \frac{1400}{14.59} = 95.96 \text{ slugs}$$

$$W = mg = 95.96 \times 32.2 = 3090 \text{ lb}$$

- (أ)

- (ب)

- (ج)

مثال (٩-١):

كتلة المركبة الفضائية المبينة في الشكل (مث. ٩-١) تبلغ ( $250 \times 10^3$  slugs) على سطح الأرض. أوجد:



شكل (مث. ٩-١)

(أ)- كتلتها بالوحدات العالمية (SI).  
 (ب)- وزنها بالوحدات العالمية (SI).

إذا كانت المركبة الفضائية على سطح القمر، حيث أن التعجيل المركزي ( $g_m = 5.3 \text{ ft/s}^2$ )، أوجد:

- (ج)- وزنها بالوحدات العالمية (SI).  
 (د)- كتلتها بالوحدات العالمية (SI).

الحل:

$$250 \times 10^3 \text{ slugs} = (250 \times 10^3) (14.59) \quad -(\text{أ}) \\ = 3.6475 \times 10^6 \text{ kg} = 3.65 \text{ Gg}$$

$$W_e = m \cdot g = (3.6475 \times 10^6) (9.81) \quad -(\text{ب}) \\ = 35.792 \times 10^6 \text{ N} = 35.8 \text{ MN}$$

$$W_m = m \cdot g_m = (250 \times 10^3) (5.3) = 1.325 \times 10^6 \text{ Ib} \quad -(\text{ج}) \\ = (1.325 \times 10^6) (4.448) = 5.894 \times 10^6 \text{ N} = 5.89 \text{ MN}$$

أو:

$$W_m = W_e (g_m / g) = (35.792) \left( \frac{5.30 \text{ ft/s}^2}{32.2 \text{ ft/s}^2} \right) = 5.89 \text{ MN} \quad -(\text{د})$$

بما أن الكتلة لا تعتمد على موقع الجسم.

$$m_m = m_e = 3.65 \times 10^6 \text{ kg} = 3.65 \text{ Gg}$$

مثال (١٠-١):

رجل يزن (180 Ib) على سطح الأرض.

(أ)- أوجد كتلته بالوحدة الإنكليزية (slug).

(ب)- أوجد وزنه بالنيوتن.

(ج)- أوجد وزنه بالكيلوغرام.

إذا كان الرجل على سطح القمر حيث أن التعجيل المركزي ( $g_m = 5.3 \text{ ft/s}^2$ ).

(ه)- أوجد كتلته بالكيلوغرام.

(د)- أوجد وزنه بالباوند.

الحل:

$$m = \frac{180}{32.2} = 5.59 \text{ slug} \quad -(\text{أ})$$

$$m = 5.59 \times 14.59 = 81.56 \text{ kg} \quad -(\text{ب})$$

$$W = 180 \times 4.4482 = 800 \text{ N} \quad \text{or} \quad 81.56 \times 9.81 = 800 \text{ N} \quad -(\text{ج})$$

$$W = 5.59 \times 5.3 = 29.63 \text{ Ib} \quad -(\text{د})$$

$$m = 5.59 \times 14.59 = 81.56 \text{ kg} \quad -(\text{ه})$$

## مسائل:

١-١) عبر عن كل من الوحدات التالية حسب النظام العالمي (SI) باستخدام بادئة مناسبة:  
 $(\mu\text{N.Gm})$  ،  $(\text{Gg / ks})$  ،  $(\text{mkm})$  ،  $(\mu\text{m / ms})$  ،  $(\text{mm/s, m, Ts/g, kN.m})$

الجواب:  $(\text{mm/s, m, Ts/g, kN.m})$

٢-١) كثافة البراصل هي  $(8.33 \text{ Mg/m}^3)$ . أوجد وزنها النوعي (الوزن / الحجم) حسب نظام الوحدات الإنجليزي. استخدم بادئة مناسبة.

الجواب:  $(81.717 \text{ kN/m}^3)$

٣-١) حول الكميات التالية من النظام الانكليزي (FPS) الى النظام العالمي (SI)، مستخدماً بادئة مناسبة:  
 $(\text{lb/ft}^3)$  إلى  $(0.5 \text{ mm/s})$  ،  $(\text{lb/ft})$  إلى  $(\text{ft/h})$  ،  $(\text{Ib.ft})$  إلى  $(1.13 \text{ kN.m})$ .

الجواب:  $(175 \text{ lb/ft}^3, 5.9 \text{ ft/h}, 833.5 \text{ lb.ft})$

٤-١) أوجد كتلة جسم وزنه:  
 $(50 \text{ MN})$  -  $(\text{g})$  ،  $(200 \text{ kN})$  -  $(\text{N})$  ،  $(35 \text{ mN})$  -  $(\text{kg})$

الجواب:  $(3.57 \text{ g}, 20.39 \text{ Mg}, 5.1 \text{ Gg})$

٥-١) أوجد الوزن حسب الوحدات العالمية (SI) لجسم كتلته:  
 $(7.5 \text{ Mg})$  -  $(\text{g})$  ،  $(0.75 \text{ g})$  -  $(\text{kg})$  ،  $(15 \text{ kg})$  -  $(\text{N})$

الجواب:  $(147.15 \text{ N}, 7.36 \text{ mN}, 73.6 \text{ kN})$

٦-١) كرتان كل منهما بكتلة  $(250 \text{ kg})$  ونصف قطر  $(350 \text{ mm})$  في حالة تلامس مع بعضهما البعض. أوجد قوة الجاذبية المؤثرة بين الكرتين.

الجواب:  $(34 \mu\text{N})$

٧-١) كثافة الماء  $(1 \text{ Mg/m}^3)$ . ما هي كثافته عبر عنها بالوحدات الإنجليزية؟  
 الجواب:  $(1.94 \text{ slug/ft}^3)$

٨-١) مركبة فضائية كتلتها ( ٣٠٠٠ كغم ) أطلقت من الأرض إلى القمر.

- ١- احسب وزن وكتلة المركبة الفضائية على سطح الأرض وعلى سطح القمر.
- ٢- احسب قوة الجاذبية بين المركبة الفضائية وكل من الأرض والقمر عندما تكون المركبة الفضائية على مسافة ( ١٠٠٠٠٠ ) كيلومتر من سطح الأرض.

- المسافة بين مركزى الأرض والقمر = ٣٨٤٤٠٠ كم.

- كتلة الأرض =  $5,97 \times 10^{24}$  كغم.

- كتلة القمر =  $7,35 \times 10^{22}$  كغم.

- نصف قطر الأرض = ٦٣٧١ كم.

- نصف قطر القمر = ١٧٣٧ كم.



شكل (مس. ٨-١)

الجواب:

$$W_m = 4873 N \quad \frac{\text{للفير}}{F_{sm} = 0.19 N} \quad m = 3000 kg$$

$$W_e = 29340 N \quad \frac{\text{للأرض}}{F_{se} = 105.6 N} \quad m = 3000 kg$$

## الفصل الثاني تحليل القوى FORCE ANALYSIS

### الكميات العددية والكميات المتجهة ( Scalars and Vectors )

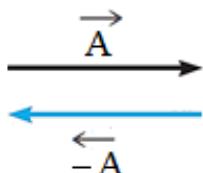
#### الكمية العددية ( A )( Scalar ) :

هي أي كمية فيزيائية موجبة أو سالبة يمكن التعبير عنها بذكر القيمة فقط.  
على سبيل المثال: الطول ، الكتلة ، الوقت ، الكثافة ، الحجم.

#### الكمية المتجهة ( $\vec{A}$ )( Vector ) :

هي أي كمية فيزيائية لا يكتمل التعبير عنها الا بذكر القيمة والاتجاه.  
على سبيل المثال: القوة ، الموضع ، العزم ، الوزن ، السرعة ، الإزاحة ، التuggيل.

- طول السهم يعبر عن قيمة المتجه ( الكمية المتجهة ).
- الزاوية (  $\theta$  ) بين المتجه ومحور ثابت تمثل اتجاه خط تأثير المتجه.



#### اتجاه المتجه:

الإشارة السالبة تعبر عن الاتجاه المعاكس للمتجه.

#### أنواع المتجهات:

هناك ثلاثة أنواع من المتجهات:

##### ١- المتجه الحر ( Free vector ) :

هو متجه يمكن تحريكه بحرية لإنشاء عزم مزدوج في الفضاء.

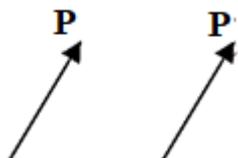
##### ٢- المتجه الانزلاقي ( Sliding vector ) :

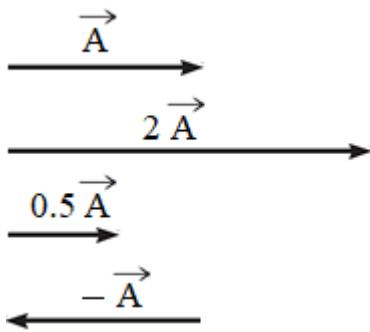
هو متجه يمكنه أن يمثل القوة المؤثرة على جسم صلب ويمكن تحريكه على خط تأثير القوة بدون أي تأثير على الجسم.

##### ٣- المتجه الثابت أو المحدد ( Bound vector or Fixed vector ) :

هو متجه يتطلب تحريكه تغيير ظروف المسألة.

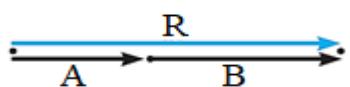
لكي يتساوى متوجهان يجب أن يكون لهما نفس القيمة والاتجاه، ولا يشترط أن يكون لهما نفس نقطة البداية ( التأثير ) :





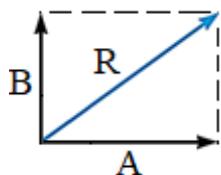
### ضرب وقسمة المتجهات بعدد مطلق:

- ضرب متجه بعدد مطلق موجب، يؤدي الى زيادة أو نقصان قيمته بمقدار هذا العدد.
- ضرب متجه بعدد مطلق سالب، يؤدي الى تغيير اتجاهه بالاتجاه المعاكس مع زيادة أو نقصان قيمته حسب مقدار هذا العدد.



- اذا كان المتجهان ( $\vec{A}$ ) و ( $\vec{B}$ ) على خط تأثير واحد، فيمكن استخدام طريقة الجمع الجبري او العددي في جمعهما، كما في الشكل:

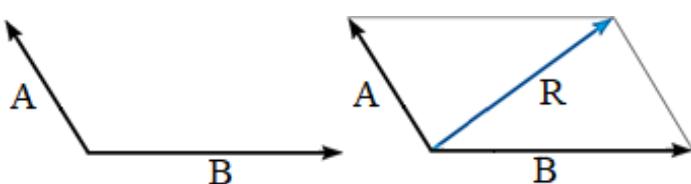
$$(\vec{R} = \vec{A} + \vec{B}) \dots\dots\dots (2-1)$$



- اذا كان المتجهان ( $\vec{A}$ ) و ( $\vec{B}$ ) متعامدان، فيمكن جمعهما باستخدام نظرية فيثاغورس.

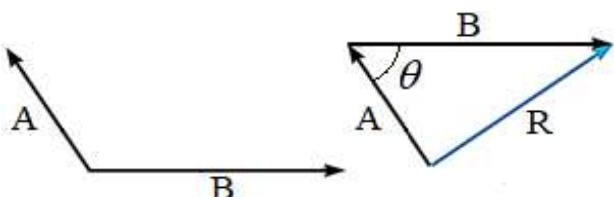
$$R = \sqrt{A^2 + B^2} \dots\dots\dots (2-2)$$

- اذا كان المتجهان ( $\vec{A}$ ) و ( $\vec{B}$ ) ليسا على خط تأثير واحد، هناك طريقتان للجمع:



١- قانون متوازي الأضلاع.

$$R = \sqrt{A^2 + B^2 - 2AB\cos\theta} \dots\dots\dots (2-3)$$



٢- طريقة المثلث.

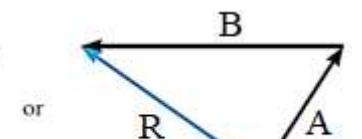
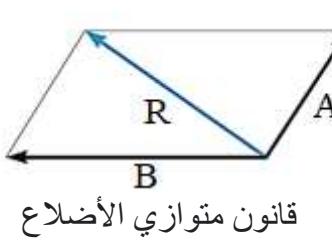
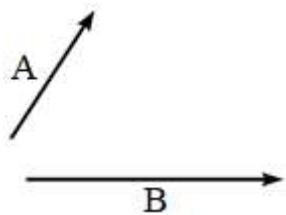
$$R = \sqrt{A^2 + B^2 - 2AB\cos\theta}$$

## طرح المتجهات:

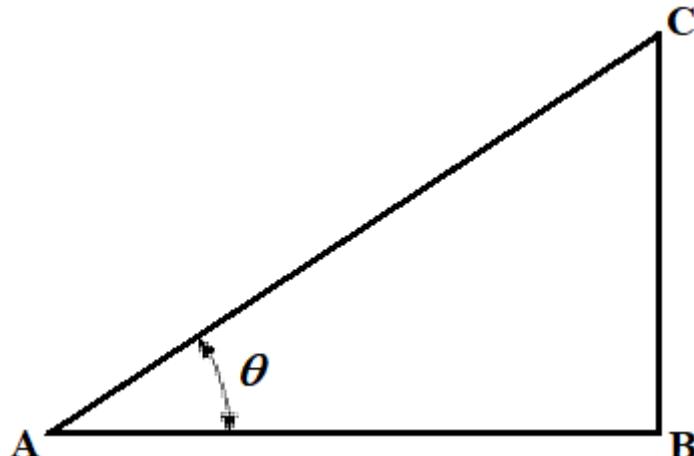
اذا كان المتجهان ( $\vec{A}$ ) و ( $\vec{B}$ ) بنفس الاتجاه، يمكن إيجاد الفرق بينهما كما يلي:

$$\vec{R} = \vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B}) \dots\dots\dots (2-4)$$

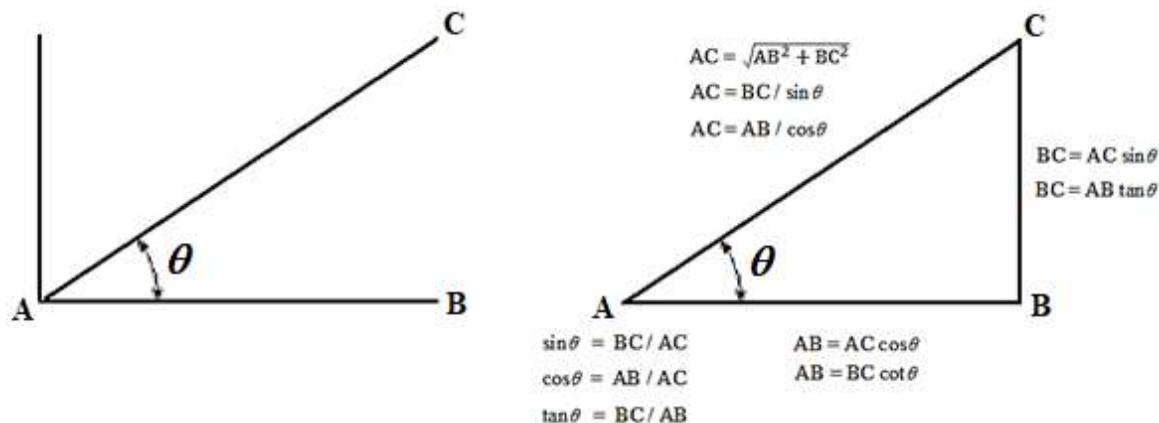
أي أن الطرح هو حالة خاصة من حالات الجمع، ويمكن استخدام قوانين جمع المتجهات في طرح المتجهات بقلب اتجاه المتجه المطروح.



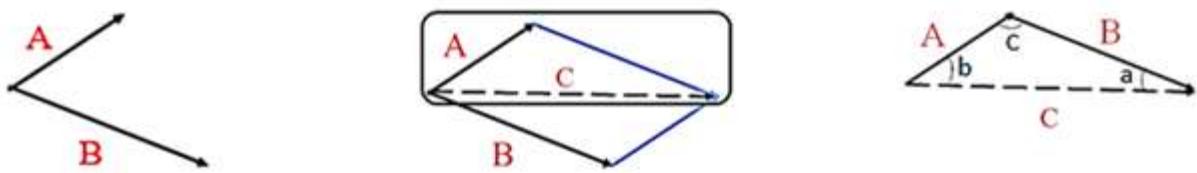
## العلاقات المثلثية ( Trigonometric relations )



$$\begin{aligned}
 AB &= AC \cos \theta & BC &= AC \sin \theta & AC &= \sqrt{AB^2 + BC^2} \\
 AB &= BC \cot \theta & BC &= AB \tan \theta & AC &= BC / \sin \theta \\
 \sin \theta &= BC / AC & \cos \theta &= AB / AC & AC &= AB / \cos \theta \\
 \cos \theta &= AB / AC & \tan \theta &= BC / AB & &
 \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} AC = \sqrt{AB^2 + BC^2} \\ AC = BC / \sin \theta \\ AC = AB / \cos \theta \end{array} \right\} \dots\dots\dots (2-5)$$



يمكن استخدام علم المثلثات لإيجاد محصلة القوى:



$$c = \sqrt{a^2 + b^2 - 2ab \cos(C)} \quad \dots\dots\dots (2-7) \quad \text{: (Cosines Law)}$$

$$\frac{a}{\sin A} = \frac{b}{\sin B} = \frac{c}{\sin C} \quad \dots\dots\dots (2-8) \quad \text{: (Sines Law)}$$

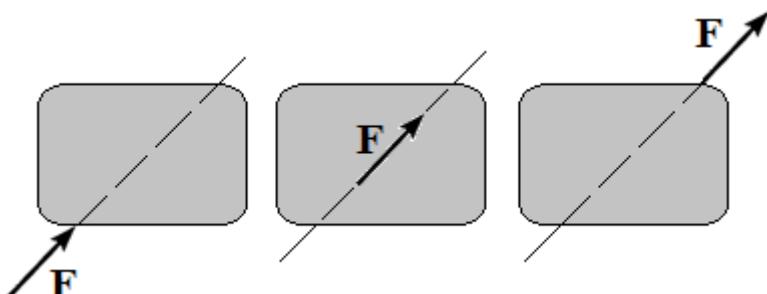
## أنواع أنظمة القوى:

نظام القوى هو مجموعة قوى (قوتين أو أكثر) تؤثر في وضع معين على جسم أو مجموعة أجسام، ويمكن تصنيفها إلى:

- ١- نظام القوى الواقع على خط تأثير واحد .( Collinear system )
- ٢- نظام القوى المتوازية .( Parallel system )
- ٣- نظام القوى الواقع في مستوى واحد .( Coplanar system )
- ٤- نظام القوى المتلاقي ( Concurrent system )
- ٥- نظام القوى المتوازية الواقع في مستوى واحد ( Parallel, Coplanar system ) ، وفيها تكون خطوط تأثير القوى متوازية وتقع في مستوى واحد.
- ٦- نظام القوى المتلاقي الواقع في مستوى واحد ( Concurrent, Coplanar system ) ، وفيها تتقاطع خطوط تأثير القوى في نقطة مشتركة وتقع في مستوى واحد.
- ٧- نظام القوى المتلاقي وغير متوازية وتقع في مستوى واحد ( Concurrent, Nonparallel, Noncoplanar system ) ، وفيها تكون خطوط تأثير القوى متلاقيات وغير متوازية وتقع في مستوى واحد.
- ٨- نظام القوى المتوازية ولا تقع في مستوى واحد ( Parallel, Noncoplanar system ) ، وفيها تكون خطوط تأثير القوى متوازية ولا تقع في مستوى واحد.
- ٩- نظام القوى المتلاقي ولا تقع في مستوى واحد ( Concurrent, Noncoplanar system ) ، وفيها تتقاطع خطوط تأثير القوى في نقطة مشتركة ولا تقع في مستوى واحد.
- ١٠- نظام القوى الغير متوازية وغير متلاقي ولا تقع في مستوى واحد ( Nonconcurrent, Nonparallel, Noncoplanar system ) ، حيث تكون خطوط تأثير القوى غير متوازية وغير متلاقيات ولا تقع في مستوى واحد.

## مبدأ نقل القوة على خط تأثيرها:

إذا تم نقل قوة (F) مؤثرة على جسم معين على طول خط تأثيرها بدون تغيير اتجاهها فان تأثير القوة على الجسم لا يتغير.

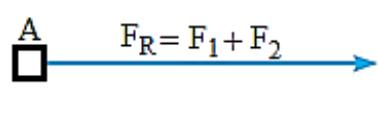
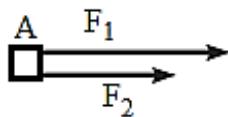


شكل (١-٢) مبدأ نقل القوة على خط تأثيرها

## محصلة القوى:

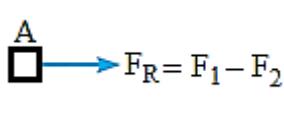
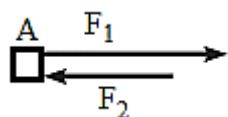
إذا تم استبدال القوتين ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ) المؤثرين على الجسم (A) بقوة واحدة مقدارها ( $F_R$  )، لها نفس التأثير على الجسم، فإن هذه القوة تسمى محصلة القوتين ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ).

إذا كانت القوى على خط تأثير واحد (Collinear ) :



إذا كانت القوى بنفس الاتجاه، تكون محصلتها حسب المعادلة (2-1):  

$$F_R = F_1 + F_2$$

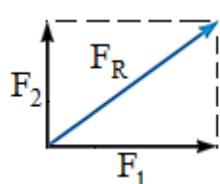


إذا كانت القوى باتجاهين متعاكسين، تكون محصلتها حسب المعادلة (2-4):  

$$F_R = F_1 - F_2$$

إذا كانت القوى متلاقيّة ومتعامدة في مستوى واحد

: ( Concurrent, perpendicular, Coplanar )



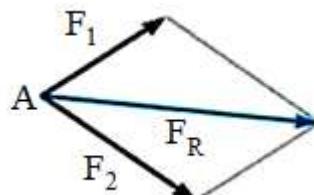
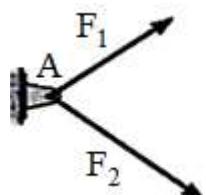
يمكن إيجاد المحصلة باستخدام نظرية فيثاغورس، ومن المعادلة : (2-2)

$$R = \sqrt{A^2 + B^2}$$

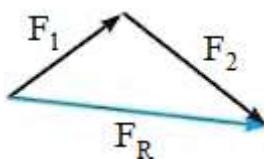
إذا كانت القوى متلاقيّة في مستوى واحد ( Concurrent, Coplaner )

يمكن الحصول على المحصلة من خلال:

١- متوازي الأضلاع، باستخدام ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ) كضلعين متباينين لمتوازي الأضلاع، فيكون القطر ( $F_R$ ) الذي يمر من النقطة (A) هو محصلة القوتين ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ). يُعرف هذا بقانون متوازي الأضلاع.



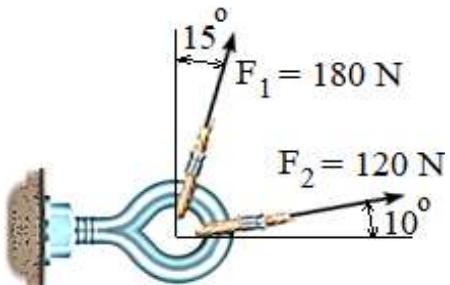
٢- مثلث القوى، حيث يتم رسم القوة ( $F_1$  )، ومن نهايتها يتم رسم القوة ( $F_2$  )، فتكون المحصلة هي القوة التي تبدأ من بداية ( $F_1$  ) وتنتهي بنهاية ( $F_2$  ). يُعرف هذا بقانون مثلث القوى.



$$F_R = F_1 + F_2$$

٣- باستخدام مثلث القوى، يمكن إيجاد قيمة المحصلة باستخدام قانون الجيب تمام، وإيجاد اتجاهها من قانون الجيب. من المعادلتين (2-7) و (2-8).

### مثال (١-٢):



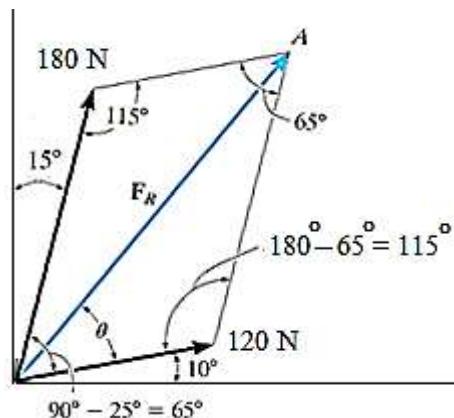
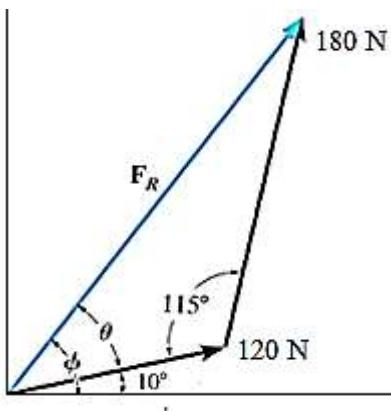
قوتين ( 180 N ) و ( 120 N ) مسلطتان على الحلقة المبينة في الشكل (مث. ١-٢). أوجد مقدار واتجاه محصلة القوتين.

شكل (مث. ١-٢)

الحل:

قانون متوازي الأضلاع.

يتم رسم متوازي الأضلاع من رسم خط يبدأ من رأس القوة ( 180 N ) ويوازي القوة ( 120 N ) ، وخط آخر يبدأ من رأس القوة ( 120 N ) ويوازي القوة ( 180 N ) ، ستكون محصلة القوتين (  $F_R$  ) من نقطة بداية القوتين إلى نقطة تقاطع هذين الخطين عند النقطة ( A ).



قوانين المثلثات.

من متوازي الأضلاع. يتم إنشاء مثلث القوى.  
استخدام قانون جيب التمام.

$$\begin{aligned} F_R &= \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2 F_1 F_2 \cos \alpha} \\ F_R &= \sqrt{(180)^2 + (120)^2 - 2 (180) (120) \cos 115^\circ} \\ &= \sqrt{32400 + 14400 - 43200 (-0.4226)} = 255 \text{ N} \end{aligned}$$

استخدام قانون الجيب لایجاد (  $\theta$  ).

$$\frac{180}{\sin \theta} = \frac{255}{\sin 115^\circ} \Rightarrow \sin \theta = \frac{180 \sin 115^\circ}{255} = 0.64 \Rightarrow \theta = 39.8^\circ$$

وبالتالي فإن اتجاه المحصلة (  $\phi$  ) مقاساً من الأفق هو:

$$\theta = 39.8^\circ + 10^\circ = 49.8^\circ$$

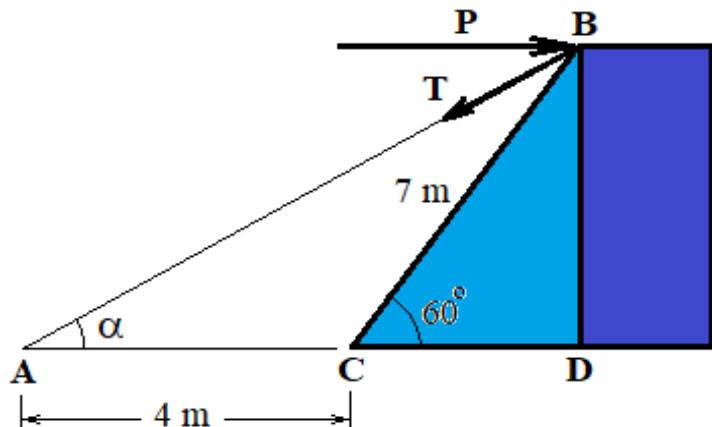
مثال (٢-٢):

في الهيكل الثابت المبين في الشكل (مث. ٢-٢).

$$P = 400 \text{ N}$$

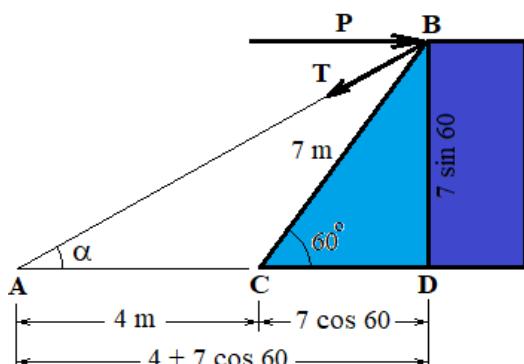
$$T = 150 \text{ N}$$

استبدل القوتين (P) و (T) بقوة واحدة (R) لها نفس التأثير على الهيكل الثابت.



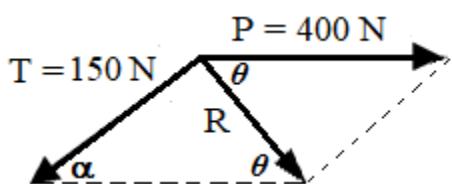
شكل (مث. ٢-٢)

الحل:



$$\tan \alpha = \frac{BD}{AD} = \frac{7 \sin 60^\circ}{4 + 7 \cos 60^\circ} = 0.81$$

$$\alpha = 38.9^\circ$$



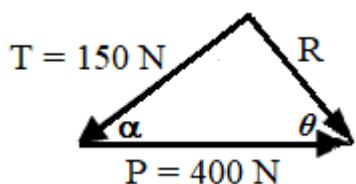
قانون الجيب تمام:

$$R = \sqrt{T^2 + P^2 - 2TP \cos 38.9^\circ}$$

$$= \sqrt{150^2 + 400^2 - 2(150)(400) \cos 38.9^\circ}$$

$$= 298.5 \text{ N}$$

قانون الجيب:



$$\frac{150}{\sin \theta} = \frac{350}{\sin 38.9^\circ}$$

$$\sin \theta = \frac{150 \sin 38.9^\circ}{350} = 0.316$$

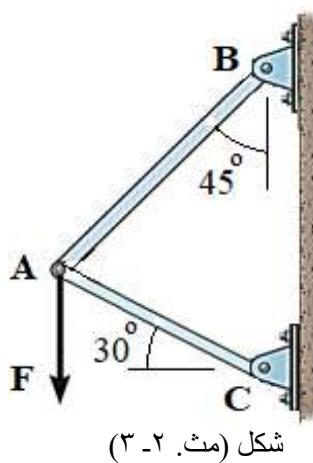
$$\theta = 18.4^\circ$$

$$R = 298.5 \text{ N}$$

$$\Rightarrow 18.4^\circ$$

### مثال (٣-٢):

هيكل مكون من ضلعين، تؤثر عليه قوة (F) بمقدار (1500 N) عند النقطة (A) إلى الأسفل. أوجد مركبتي القوة المؤثرتين على طول ضلعي الهيكل (AB) و (AC).



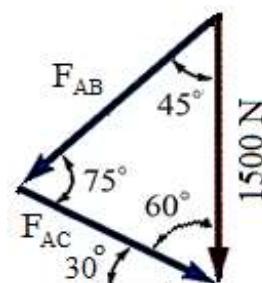
$$\frac{F_{AB}}{\sin 60} = \frac{1500}{\sin 75}$$

$$F_{AB} = 1344.86 \text{ N}$$

$$\frac{F_{AC}}{\sin 45} = \frac{1500}{\sin 75}$$

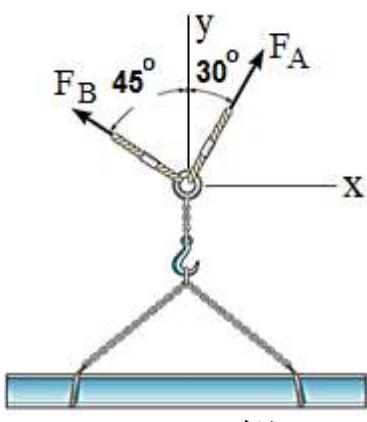
$$F_{AC} = 1098.08 \text{ N}$$

الحل:



### مثال (٤-٢):

شيلمانة ذات مقطع عرضي حرف (I) معلقة بواسطة سلكين كما موضح في الشكل (مث. ٤-٢). أوجد قيمة قوتي الشد (F<sub>B</sub>) و (F<sub>A</sub>) في كل سلك بحيث يكون مقدار محصلتهما (3000 Ib) متوجهة باتجاه المحور العمودي الموجب.



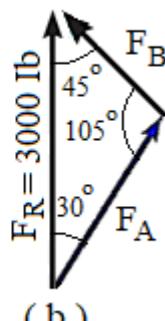
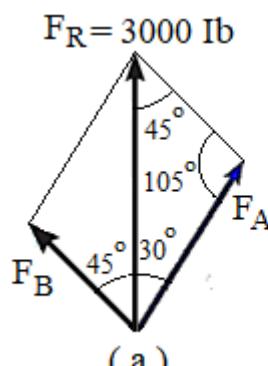
الحل:

$$\frac{F_A}{\sin 45} = \frac{3000}{\sin 105}$$

$$F_A = \frac{3000 \sin 45}{\sin 105} = 2196 \text{ Ib}$$

$$\frac{F_B}{\sin 30} = \frac{3000}{\sin 105}$$

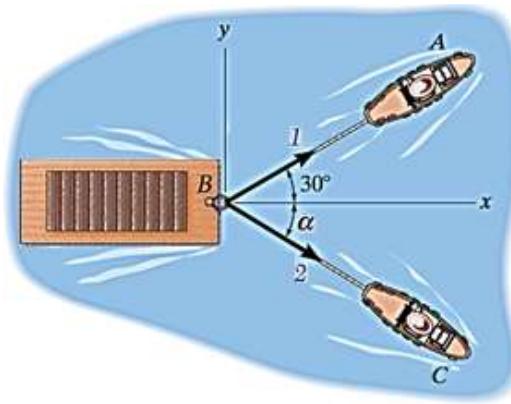
$$F_B = \frac{3000 \sin 30}{\sin 105} = 1553 \text{ Ib}$$



مثال (٥-٢):

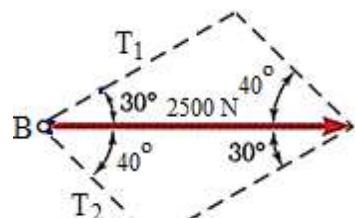
بارجة سحبت بواسطة زورقين كما مبين في الشكل (مث. ٥-٢). إذا كانت محصلة القوى المسلطة من قبل الزورقين  $2500 \text{ N}$  باتجاه محور البارجة. أوجد:

- قوة الشد في كل من الحبلين اذا كانت  $\alpha = 40^\circ$ .
- قيمة  $\alpha$  التي يكون شد الحبل (2) عندها أقل ما ممكن.



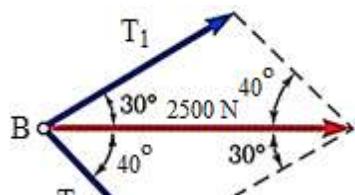
شكل (مث. ٢)

الحل:



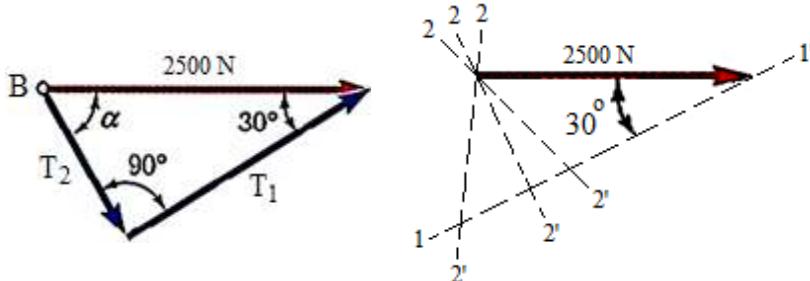
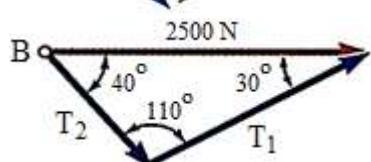
$$\frac{2500}{\sin 110} = \frac{T_1}{\sin 40}$$

$$T_1 = 1710 \text{ N}$$



$$\frac{2500}{\sin 110} = \frac{T_2}{\sin 30}$$

$$T_2 = 1330 \text{ N}$$



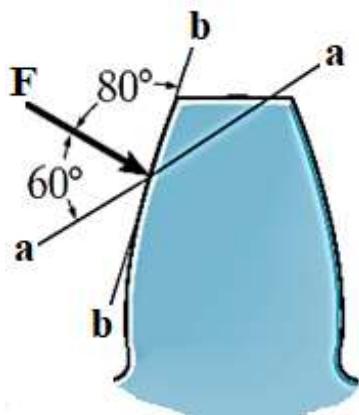
$$(a) T_1 = 2500 \cos 30 = 2165 \text{ N}$$

$$T_2 = 2500 \sin 30 = 1250 \text{ N}$$

$$\alpha = 90 - 30 = 60^\circ$$

مثال (٦-٢):

حل القوة ( $F = 15 \text{ lb}$ ) المؤثرة على سن الترس المبين في الشكل (مث. ٦-٢) إلى مركبتين باتجاه المحورين ( $a - a$ ) و ( $b - b$ ).

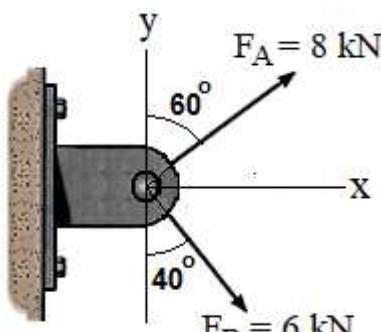
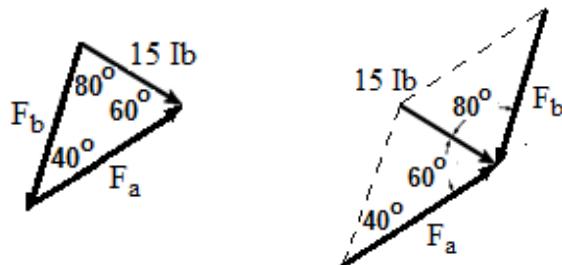


شكل (مث. ٦-٢)

الحل:

$$\frac{15}{\sin 40^\circ} = \frac{F_a}{\sin 80^\circ} \Rightarrow F_a = 22.98 \text{ lb}$$

$$\frac{15}{\sin 40^\circ} = \frac{F_b}{\sin 60^\circ} \Rightarrow F_b = 20.21 \text{ lb}$$



شكل (مث. ٧-٢)

مثال (٧-٢):

القوتين ( $8 \text{ kN}$  و  $6 \text{ kN}$ ) مسلطتان على الهيكل المبين في الشكل (مث. ٧-٢). أوجد قيمة محصلة القوتين واتجاهها مقاساً باتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي.

الحل:

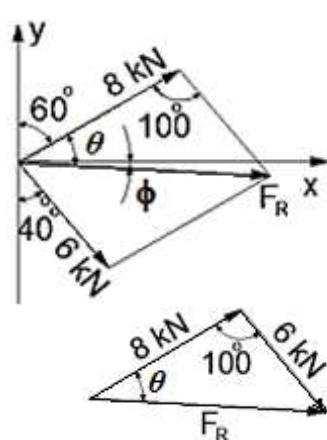
$$F_R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2(F_1)(F_2)\cos\phi}$$

$$F_R = \sqrt{8^2 + 6^2 - 2(8)(6)\cos 100^\circ} = 10.8 \text{ kN}$$

$$\frac{6}{\sin \theta} = \frac{10.8}{\sin 100^\circ}$$

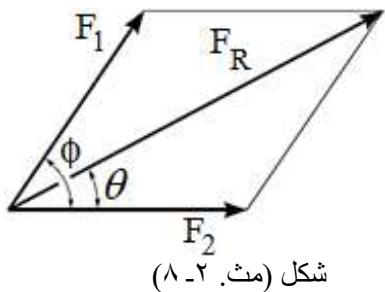
$$\sin \theta = 0.547 \Rightarrow \theta = 33.17^\circ$$

$$\phi = 33.17^\circ - 30^\circ = 3.17^\circ$$



### مثال (٨-٢):

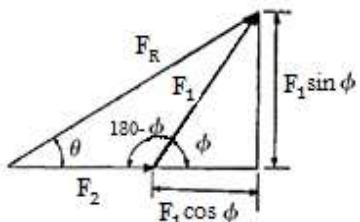
عبر عن قيمة المحصلة ( $F_R$ ) واتجاهها ( $\theta$ ) بدلالة قيم المركبات ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ) والزاوية ( $\phi$ ).



الحل:

$$F_R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2F_1F_2 \cos(180 - \phi)}$$

: {  $\cos(180 - \phi) = -\cos \phi$



$$F_R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \phi}$$

من الشكل:

$$\tan \theta = \frac{F_1 \sin \phi}{F_2 + F_1 \cos \phi}$$

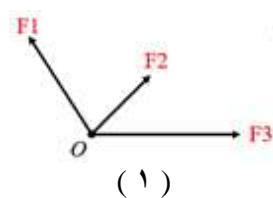
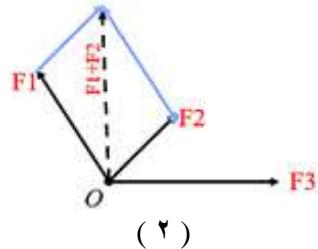
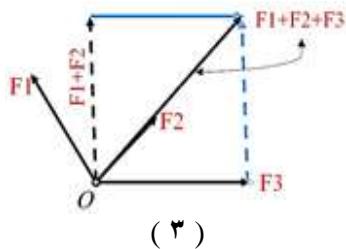
$$\theta = \tan^{-1} \left( \frac{F_1 \sin \phi}{F_2 + F_1 \cos \phi} \right)$$

### محصلة عدة قوى (أكثـر من قوتـين):

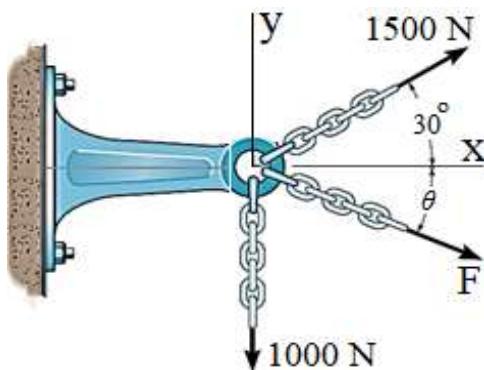
يمكن إيجاد محصلة أكثر من قوتـين بتطـبيق قـانون متـوازـي الأضـلاع عـلـى مـرـحلـتـيـن:

١- إيجـاد محـصلـة القـوتـين الـأـولـيـ وـالـثـانـيـةـ.

٢- أـخذ محـصلـة القـوتـين تـلـكـ كـوـةـ ثـمـ نـوـجـدـ محـصلـتهاـ معـ القـوةـ النـاـلـةـ فـنـحـصـلـ عـلـىـ محـصلـةـ القـوىـ التـلـاثـ. على سبيل المثال، إذا كانت ثلاثة قوى ( $F_1$ ), ( $F_2$ ), ( $F_3$ ) تؤثر على نقطة ( $O$ )، تكون محصلتها كما يلي:



مثال (٩-٢):



ثلاث سلاسل مرتبطة بحلقة براكيت كما موضح في الشكل (مث. ٩-٢)، يسلط على كل سلسلة قوة شد بحيث تكون محصلة القوى الثلاث بقيمة ( 2500 N ). إذا تأثرت سلسلتان منها بقوى معلومة، جد زاوية السلسلة الثالثة مقاسة مع اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب بحيث يكون مقدار القوة ( F ) في هذه السلسلة أقل ما ممكن، ثم أوجد قيمة القوة ( F ).  
للمزيد: أوجد قيمة واتجاه محصلة القوتين المعلومتين، يكون اتجاهها هو نفسه اتجاه القوة ( F ).

شكل (مث. ٩-٢)

الحل:

قانون الجيب تمام:

$$F_{R1} = \sqrt{1500^2 + 1000^2 - 2(1500)(1000) \cos 60^\circ} = 1322.9 \text{ N}$$

قانون الجيب:

$$\frac{1000}{\sin(30 + \theta)} = \frac{1322.9}{\sin 60}$$

$$\sin(30 + \theta) = \frac{1000 \sin 60}{1322.9} = 0.65$$

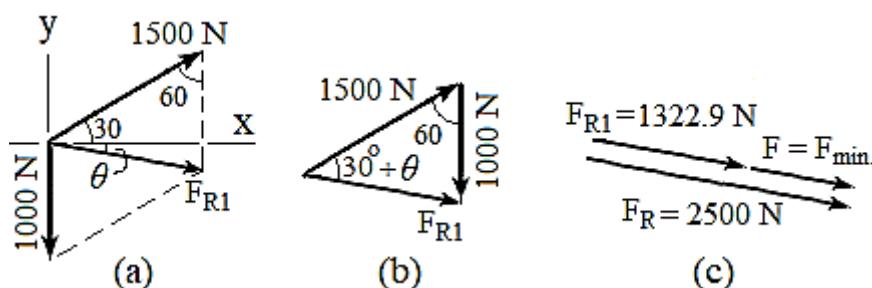
$$30 + \theta = 40.89^\circ \Rightarrow \theta = 10.89^\circ$$

للحصول على المحصلة المطلوبة بأقل قيمة للكوة ( F )، يجب أن يكون اتجاه الكوة ( F ) بنفس اتجاه محصلة القوتين المعلومتين ( F\_{R1} ).

$$F_R = F_{R1} + F$$

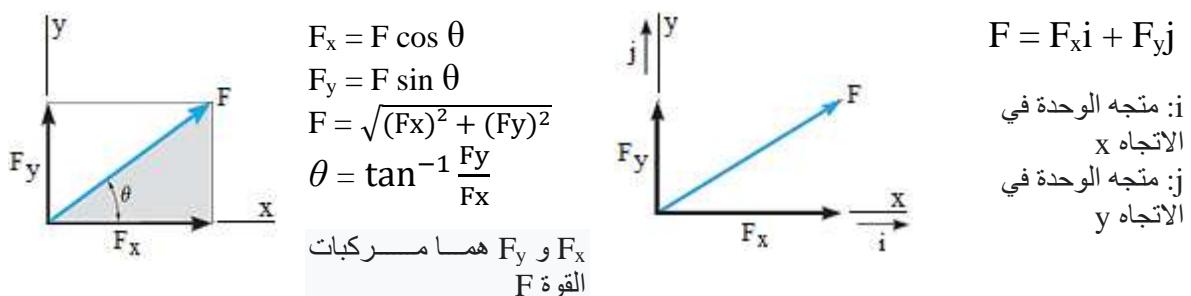
$$2500 = 1322.9 + F_{min}$$

$$F_{min} = 1177.1 \text{ N}$$



## محصلة القوى ثنائية الأبعاد بطريقة التحليل:

يمكن تحليل أي قوة في مستوى معين ولتكن المستوى  $(y - x)$  إلى مركبتين متعامدتتين على طول المحورين  $(x)$  و  $(y)$ ، ويطلق على هاتين المركبتين "المركبات الديكارتية (المستطيلة)" .



شكل (٢-٢) التحليل الاتجاهي والتحليل العددي للقوة

$$F_y = F \sin \theta \quad \dots \dots \dots \quad (2-10)$$

القيمة الاتجاهية:

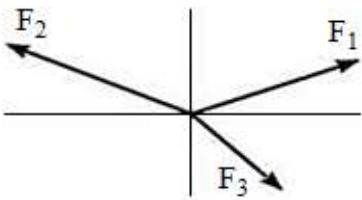
القيمة العددية (المطلقة):

$$F = \sqrt{(Fx)^2 + (Fy)^2} \quad \dots \dots \dots \quad (2-12)$$

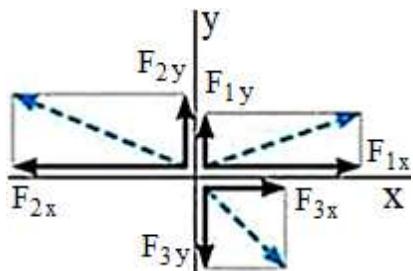
الاتجاه:

$$\theta = \tan^{-1} \frac{F_y}{F_x} \quad \dots \dots \dots \quad (2-13)$$

### ايجاد المحصلة:



- ١- كل قوة تحل إلى مركبتيها مع المحورين ( x ) و ( y ).
- ٢- تُجمع المركبات المنطبقة على المحور الأفقي ( x ) لتكون المركبة الأفقية للمحصلة.
- ٣- تُجمع المركبات المنطبقة على المحور العمودي ( y ) لتكون المركبة العمودية للمحصلة.
- ٤- باستخدام المتجه الديكارتى، يتم تمثيل المحصلة كمتجه ديكارتى.



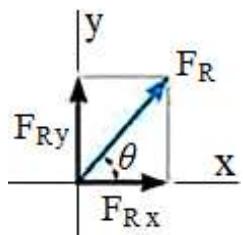
$$\begin{aligned} F_R &= (F_{Rx}) \mathbf{i} + (F_{Ry}) \mathbf{j} \\ F_{Rx} &= \sum F_x \\ F_{Rx} &= F_{1x} - F_{2x} + F_{3x} \\ F_{Ry} &= \sum F_y \\ F_{Ry} &= F_{1y} + F_{2y} - F_{3y} \\ F_R &= (F_{1x} - F_{2x} + F_{3x}) \mathbf{i} + (F_{1y} + F_{2y} - F_{3y}) \mathbf{j} \end{aligned}$$

- ٥- ايجاد قيمة المحصلة (  $F_R$  ) باستخدام نظرية فيثاغورس:

$$F_R = \sqrt{F_{Rx}^2 + F_{Ry}^2}$$

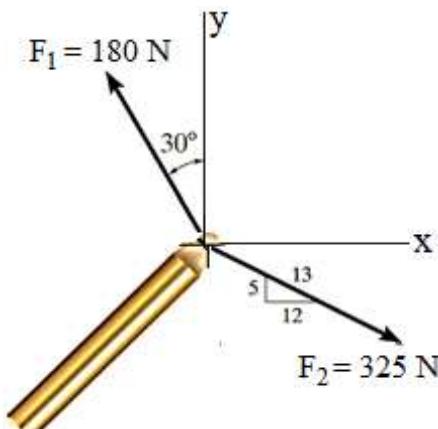
- ٦- ايجاد الزاوية (  $\theta$  ) التي تمثل اتجاه المحصلة من قوانين المثلثات:

$$\theta = \tan^{-1} \left( \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}} \right)$$



مثال (١٠-٢):

أوجد المركبتين الأفقية والعمودية للقوىتين ( $F_1$ ) و( $F_2$ ) المؤثرتين على الذراع المبين في الشكل (مث. ١٠-٢). ثم عبر عن كل قوة بصيغة المتجه الديكارتي. ثم أوجد قيمة واتجاه المحصلة.



شكل (مث. ١٠ - ٢)

الحل:

$$F_{1x} = -180 \sin 30^\circ = -90 \text{ N} = 90 \text{ N} \leftarrow$$

$$F_{1y} = 180 \cos 30^\circ = 155.88 \text{ N}$$

$$F_{2x} = 325 (12/13) = 300 \text{ N}$$

$$F_{2y} = -325 (5/13) = -125 \text{ N} = 125 \text{ N} \downarrow$$

المتجه الديكارتي:

$$F_1 = \{-90 \mathbf{i} + 155.88 \mathbf{j}\} \text{ N}$$

$$F_2 = \{300 \mathbf{i} - 125 \mathbf{j}\} \text{ N}$$

المحصلة:

$$F_R = \sqrt{F_{Rx}^2 + F_{Ry}^2}$$

$$F_{Rx} = F_{1x} + F_{2x} = -90 + 300 = 210 \text{ N}$$

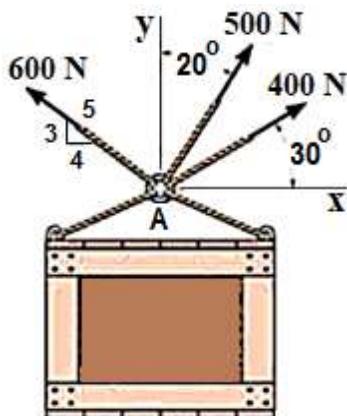
$$F_{Ry} = F_{1y} + F_{2y} = 155.88 - 125 = 30.88 \text{ N}$$

$$F_R = \sqrt{210^2 + 30.88^2} = 212.258 \text{ N}$$

الاتجاه ( $\theta$ ):

$$\theta = \tan^{-1} \left( \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}} \right) = \tan^{-1} \left( \frac{30.88}{210} \right) = 8.37^\circ$$

### مثال (١١-٢)



أوجد مقدار واتجاه محصلة القوى الثلاث المؤثرة على الحلقة  
( A ) مقاسة عكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي  
الموجب (x).

شكل (مث. ٢)

الحل:

$$F_R = \sum F$$

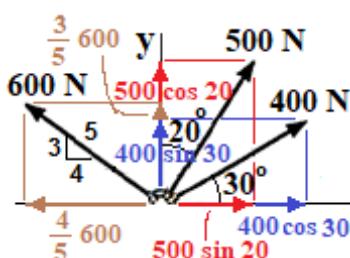
$$F_{Rx} = \sum F_x = -600 \left(\frac{4}{5}\right) + 500 \sin 20^\circ + 400 \cos 30^\circ = 37.42 \text{ N}$$

$$F_{Ry} = \sum F_y = 600 \left(\frac{3}{5}\right) + 500 \cos 20^\circ + 400 \sin 30^\circ = 1029.85 \text{ N}$$

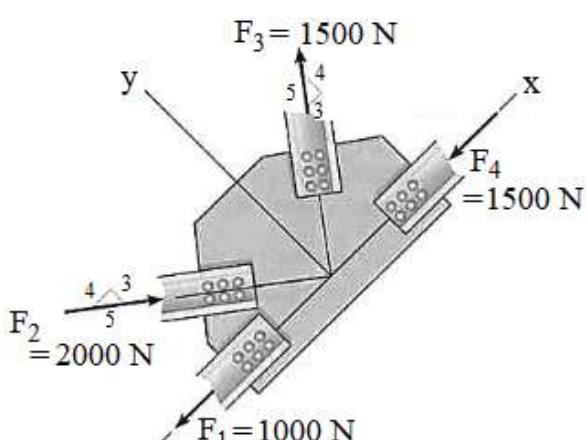
$$F_R = \sqrt{(37.42)^2 + (1029.85)^2} = 1030.5 \text{ N}$$

$$\tan \theta = \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{1029.85}{37.42} = 87.92^\circ$$



### مثال (١٢-٢)



أوجد مركبات محصلة القوى المسلطة  
على لوح تثبيت أضلاع جسر باتجاه المحور  
( x ) والمحور ( y ). ثم أثبت أن المحصلة  
تساوي صفر.

شكل (مث. ٢)

الحل:

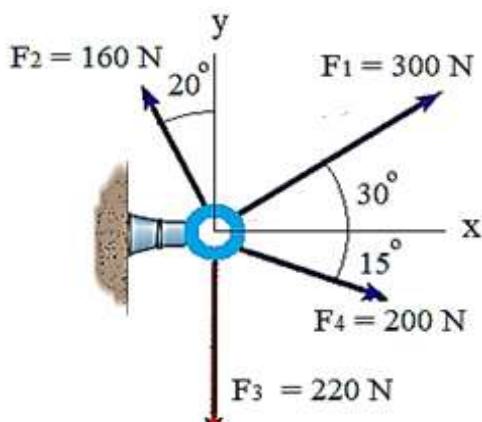
$$F_R = \sum F$$

$$F_{Rx} = \sum F_x = F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} + F_{4x} = -1000 + 2000 \left(\frac{4}{5}\right) + 1500 \left(\frac{3}{5}\right) - 1500 = 0$$

$$F_{Ry} = \sum F_y = F_{1y} + F_{2y} + F_{3y} + F_{4y} = 0 - 2000 \left(\frac{3}{5}\right) + 1500 \left(\frac{4}{5}\right) - 0 = 0$$

مثال (١٣-٢):

أربع قوى تؤثر على هيكل ثابت كما هو موضح في الشكل (مث. ١٣-٢). أوجد مقدار واتجاه محصلة هذه القوى.

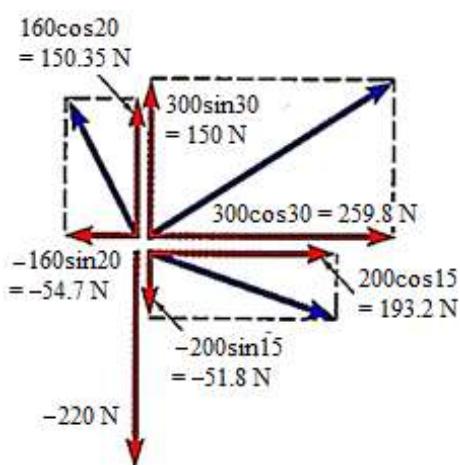


شكل (مث. ١٣-٢)

الحل:

$$(F_1)_x = 300 \cos 30^\circ = 259.8 \text{ N}$$

$$(F_1)_y = 300 \sin 30^\circ = 150 \text{ N}$$



$$(F_2)_x = -160 \sin 20^\circ = -54.7 \text{ N}$$

$$(F_2)_y = 160 \cos 20^\circ = 150.35 \text{ N}$$

$$(F_3)_x = 0$$

$$(F_3)_y = -220 \text{ N}$$

$$(F_4)_x = 200 \cos 15^\circ = 193.2 \text{ N}$$

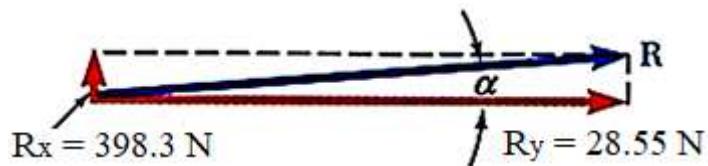
$$(F_4)_y = -200 \sin 15^\circ = -51.8 \text{ N}$$

$$R_x = 259.8 - 54.7 + 0 + 193.2 = 398.3 \text{ N}$$

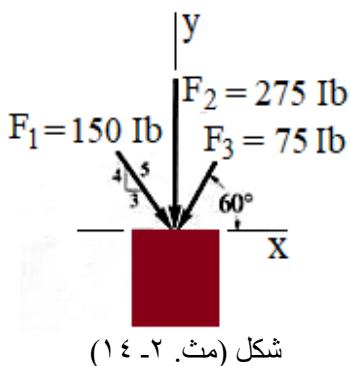
$$R_y = 150 + 150.35 - 220 - 51.8 = 28.55 \text{ N}$$

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} = \sqrt{398.3^2 + 28.55^2} = 399.3 \text{ N}$$

$$\tan \alpha = \frac{R_y}{R_x} \Rightarrow \alpha = \tan^{-1} \frac{28.55}{398.3} = 4.1^\circ$$



مثال (١٤-٢):



عبر عن القوى ( $F_1$  ،  $F_2$  ، و  $F_3$ ) المؤثرة على الجسم الموضح في الشكل (مث. ١٤-٢) بصيغة المتوجه الديكارتي، ثم اوجد مقدار واتجاه محصلة القوى الثلاث.

الحل:

$$F_1 = 150 \left(\frac{3}{5}\right) i - 150 \left(\frac{4}{5}\right) j = 90 \text{ Ib } i - 120 \text{ Ib } j$$

$$F_2 = 0 i - 275 \text{ Ib } j$$

$$F_3 = -75 \cos 60^\circ i - 75 \sin 60^\circ j$$

$$= -37.5 \text{ Ib } i - 64.95 \text{ Ib } j$$

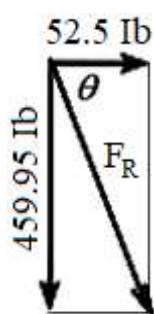
$$F_R = \sum F$$

$$F_{Rx} = \sum F_x = F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} \\ = 90 + 0 - 37.5 = 52.5 \text{ Ib}$$

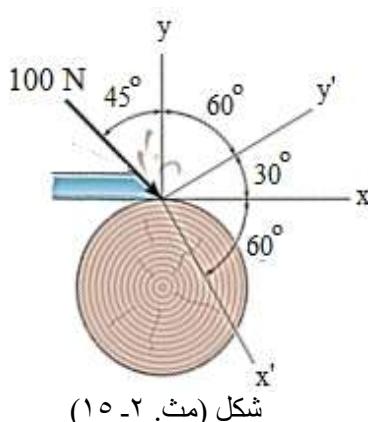
$$F_{Ry} = \sum F_y = F_{1y} + F_{2y} + F_{3y} \\ = -120 - 275 - 64.95 = -459.95 \text{ Ib}$$

$$F_R = \sqrt{(52.5)^2 + (-459.95)^2} = 462.94 \text{ Ib}$$

$$\tan \theta = \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}} \Rightarrow \theta = \tan^{-1} \frac{-459.95}{52.5} = -83.49^\circ$$



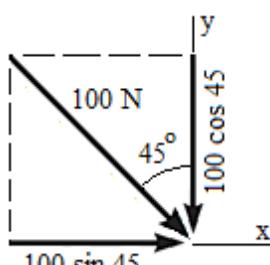
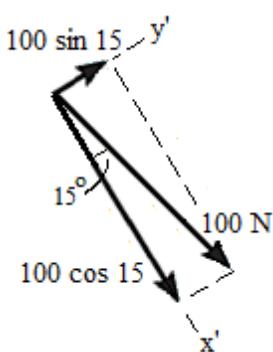
مثال (١٥-٢):



وتد خشبي يدور في مخرطة وتسلط عليه قوة مقدارها (100 N) من قبل قلم القطع الخاص بالمخرطة كما موضح في الشكل (مث. ١٥-٢). حلل هذه القوة الى مركباتها المؤثرة:

- (أ) على طول المحورين (x) و (y).
- (ب) على طول المحورين (x') و (y').

الحل:



$$F_x = 100 \sin 45^\circ = 70.7 \text{ N}$$

$$F_y = -100 \cos 45^\circ = -70.7 \text{ N}$$

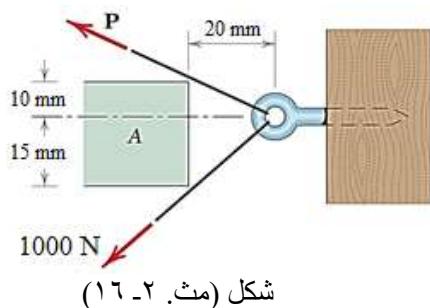
$$F_{x'} = 100 \cos 15^\circ = 96.6 \text{ N}$$

$$F_{y'} = 100 \sin 15^\circ = 25.88 \text{ N}$$

(أ)

(ب)

مثال (١٦-٢):

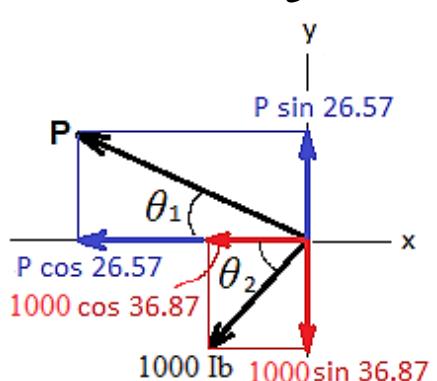


شكل (مث. ١٦-٢)

مطلوب إزالة البرغي من الخشب عن طريق تسلیط قوة على طول محوره الأفقي. العائق ( A ) يمنع تسلیط القوة بشكل مباشر، فيتم تسلیط قوتين، قوة مقدارها ( 1000 N ) والأخرى مقدارها ( P )، بواسطة اسلاك كما هو موضح في الشكل (مث. ١٦-٢). أوجد قيمة القوة ( P ) المطلوبة للحصول على محصلة القوتين ( T ) متوجهة على طول محور البرغي. ثم أوجد قيمة ( T ).

الحل:

الطريقة الأولى:



$$R_y = \sum F_y = 0$$

$$P \sin 26.57^\circ - 1000 \sin 36.87^\circ = 0$$

$$P \sin 26.57^\circ = 1000 \sin 36.87^\circ$$

$$P = \frac{1000 \sin 36.87^\circ}{\sin 26.57^\circ} = 1341.4 \text{ N}$$

$$T = R_x = \sum F_x$$

$$= 1341.4 \cos 26.57^\circ + 1000 \cos 36.87^\circ$$

$$= 2000 \text{ N}$$

الطريقة الثانية:

$$\theta_1 = \tan^{-1} \frac{10}{20} = 26.57^\circ$$

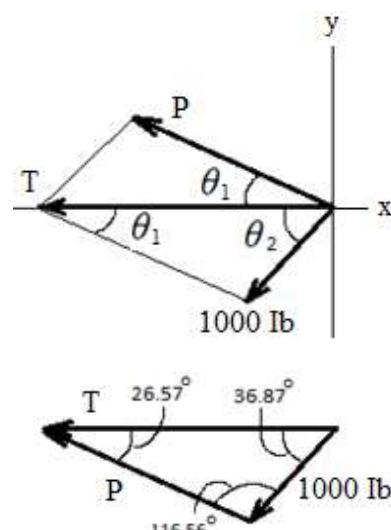
$$\theta_2 = \tan^{-1} \frac{15}{20} = 36.87^\circ$$

$$\frac{P}{\sin 36.87^\circ} = \frac{1000}{\sin 26.57^\circ}$$

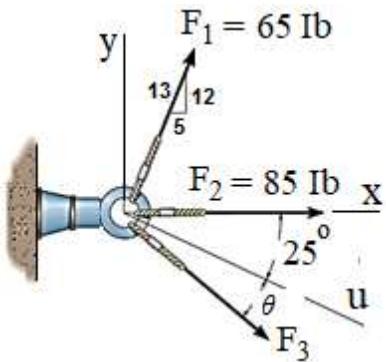
$$P = \frac{1000 \sin 36.87^\circ}{\sin 26.57^\circ} = 1341.4 \text{ N}$$

$$\frac{T}{\sin 116.56^\circ} = \frac{1000}{\sin 26.57^\circ}$$

$$T = \frac{1000 \sin 116.56^\circ}{\sin 26.57^\circ} = 2000 \text{ N}$$



### مثال (١٧-٢):



شكل (مث. ١٧-٢)

ثلاث قوى مسلطة على البراكيت المبين في الشكل (مث. ١٧-٢). أوجد قيمة واتجاه القوة ( $F_3$ ) التي تجعل متحصلة القوى الثلاث (100 lb) متوجهة بالاتجاه الموجب للمحور ( $u$ ).

الحل:

$$+ \uparrow \sum F_{Rx} = \sum F_x \quad 100 \cos 25^\circ = 85 + 65 \left( \frac{5}{13} \right) + F_3 \cos (25^\circ + \theta) \\ F_3 \cos (25^\circ + \theta) = -19.37 \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \rightarrow \sum F_{Ry} = \sum F_y \quad -100 \sin 25^\circ = 65 \left( \frac{12}{13} \right) - F_3 \sin (25^\circ + \theta) \\ F_3 \sin (25^\circ + \theta) = 102.26 \quad \dots \dots \dots (2)$$

حل المعادلتين (1) و (2)

الطريقة الأولى:  
من المعادلة (1)

$$F_3 = \frac{-19.37}{\cos (25^\circ + \theta)}$$

بالتعميض في المعادلة (2):

$$\frac{-19.37}{\cos (25^\circ + \theta)} \sin (25^\circ + \theta) = 102.26$$

$$-19.37 \tan (25^\circ + \theta) = 102.26$$

$$(25^\circ + \theta) = \tan^{-1} \frac{102.26}{-19.37} = -79.27^\circ = 79.27^\circ \quad \nabla$$

$$\theta = 79.27 - 25 = 54.27^\circ$$

$$F_3 = \frac{-19.37}{\cos (25^\circ + 54.27^\circ)} = 104 \text{ lb}$$

الطريقة الثانية:

$$F_3 \sin (25^\circ + \theta) = 102.26 \quad \dots \dots \dots (2)$$

$$F_3 \cos (25^\circ + \theta) = -19.37 \quad \dots \dots \dots (1)$$

-----  
بالقسمة

$$\tan (25^\circ + \theta) = -5.28$$

$$25^\circ + \theta = \tan^{-1} -5.28 = -79.27^\circ = 79.27^\circ \quad \nabla$$

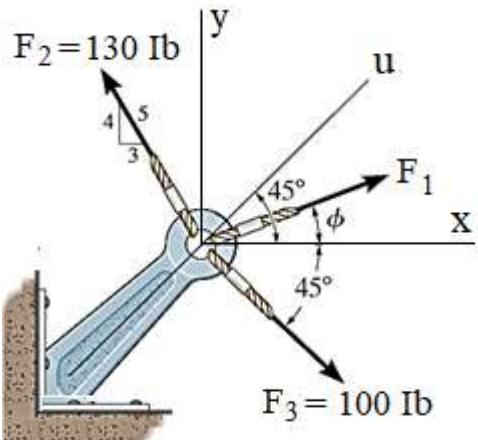
$$\theta = 79.27 - 25 = 54.27^\circ$$

بالتعميض في المعادلة (1):

$$F_3 \cos (-79.27^\circ) = -19.37$$

$$F_3 = \frac{-19.37}{\cos (-79.27^\circ)} = 104 \text{ lb}$$

مثال (١٨-٢):



شكل (مث. ١٨-٢)

القوى ( $F_1$ ) ، ( $F_2$ ) ، و ( $F_3$ ) مسلطة على البراكين المبين في الشكل (مث. ١٨-٢) بحيث تكون محصلةها (120 Ib) بالاتجاه الموجب للمحور ( $u$ ). أوجد قيمة القوة المجهولة ( $F_1$ ) واتجاهها ( $\phi$ ).

الحل:

$$F_1)_x = F_1 \cos \phi$$

$$(F_2)_x = -130 \left(\frac{3}{5}\right) = -78 \text{ Ib}$$

$$(F_3)_x = 100 \cos 45^\circ = 70.7 \text{ Ib}$$

$$(F_R)_x = 120 \cos 45^\circ = 84.84 \text{ Ib}$$

$$(F_1)_y = F_1 \sin \phi$$

$$(F_2)_y = 130 \left(\frac{4}{5}\right) = 104 \text{ Ib}$$

$$(F_3)_y = -100 \sin 45^\circ = -70.7 \text{ Ib}$$

$$(F_R)_y = 120 \sin 45^\circ = 84.84 \text{ Ib}$$

$$+ \rightarrow F_{Rx} = \sum F_x \quad 84.84 = F_1 \cos \phi - 78 + 70.7$$

$$F_1 \cos \phi = 92.14 \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \uparrow F_{Ry} = \sum F_y \quad 84.84 = F_1 \sin \phi + 104 - 70.7$$

$$F_1 \sin \phi = 51.54 \dots \dots \dots (2)$$

From Eq. (1):

$$F_1 = \frac{92.14}{\cos \phi}$$

Sub. in Eq. (2):

$$\frac{92.14}{\cos \phi} \sin \phi = 51.54$$

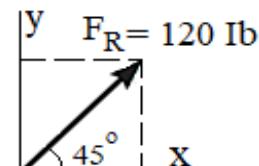
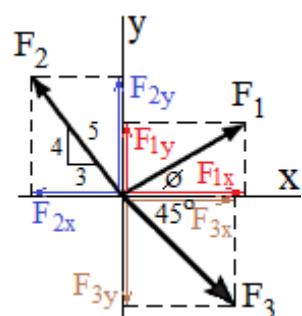
$$92.14 \tan \phi = 51.54$$

$$\tan \phi = \frac{51.54}{92.14} = 0.56$$

$$\phi = \tan^{-1} 0.56 = 29.22^\circ$$

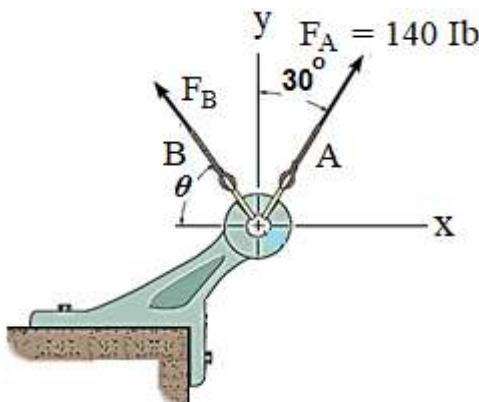
$$F_1 = \frac{92.14}{\cos \phi}$$

$$= \frac{92.14}{\cos 29.23^\circ} = 105.57 \text{ Ib}$$



مثال (١٩-٢):

اذا كانت محصلة القوتين المبينتين في الشكل  
(مث. ١٩-٢) موجهة بالاتجاه الموجب للمحور  
العمودي وبقيمة (300 Ib). اوجد قيمة القوة (F<sub>B</sub>)  
واتجاهها (θ).



شكل (مث. ١٩-٢)

الحل:

طريقة (١):

$$+ \rightarrow F_{Rx} = \sum F_x \quad 0 = 140 \sin 30^\circ - F_B \cos \theta \\ F_B \cos \theta = 70 \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

$$+ \uparrow F_{Ry} = \sum F_y \quad 300 = 140 \cos 30^\circ + F_B \sin \theta \\ F_B \sin \theta = 178.76 \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$

$$F_B \sin \theta = 178.76 \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$

$$F_B \cos \theta = 70 \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

----- (بالقسمة)

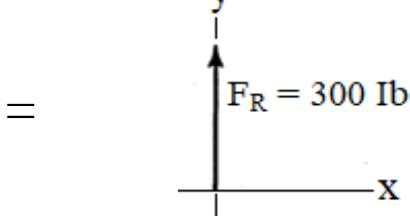
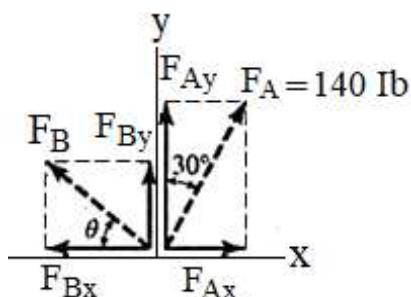
$$\tan \theta = 2.55$$

$$\theta = 68.6^\circ$$

بالتدعويض في المعادلة (2):

$$F_B \sin (68.6^\circ) = 178.76$$

$$F_B = 192 \text{ Ib}$$



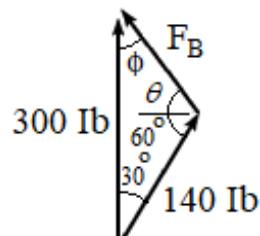
طريقة (٢):

$$F_B = \sqrt{(300)^2 + (140)^2 - 2(300)(140) \cos 30^\circ} = 192 \text{ Ib}$$

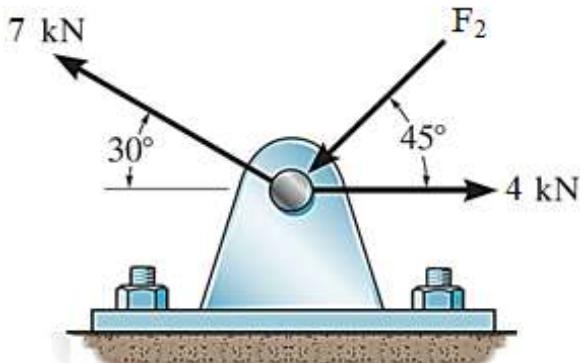
$$\frac{140}{\sin \phi} = \frac{192}{\sin 30^\circ} \Rightarrow \phi = 21.4^\circ$$

$$\theta + 60^\circ = 180^\circ - 30^\circ - 21.4^\circ = 128.6^\circ$$

$$\theta = 68.6^\circ$$



### مثال (٢٠ - ٢)



شکل (مث. ۲۰-۲)

اذا كانت القوى ( $F_1 = 7 \text{ kN}$  ،  $F_2$ ) و ( $F_3 = 4 \text{ kN}$ ) تؤثر على البراكين كما موضح في الشكل (مث. ٢). اوجد مقدار القوة ( $F_2$ ) بحيث تكون محصلة القوى الثلاث اصغر ما ممكن. ثم اوجد قيمة المحصلة.

## الحل:

$$+ \rightarrow F_{Rx} = \sum F_x$$

$$F_{Rx} = 4 - F_2 \cos 45^\circ - 7 \cos 30^\circ$$

$$F_{Rx} = -2.06 - 0.707 F_2$$

$$+ \uparrow \quad F_{Ry} = \sum F_y$$

$$F_{Ry} = -F_2 \sin 45^\circ + 7 \sin 30^\circ$$

$$F_{Ry} = 3.5 - 0.707 F_2$$

$$\begin{aligned}
 F_R^2 &= (-2.06 - 0.707 F_2)^2 + (3.5 - 0.707 F_2)^2 \quad \dots \dots \dots (1) \\
 2F_R \frac{dF_R}{dF} &= 2(-2.06 - 0.707 F_2)(-0.707) \\
 &\quad + 2(3.5 - 0.707 F_2)(-0.707) = 0 \\
 2(1.456 + 0.5 F_2 - 2.475 + 0.5 F_2) &= 0 \\
 1.456 + 0.5 F_2 - 2.475 + 0.5 F_2 &= 0 \\
 F_2 &= 1.02 \text{ kN}
 \end{aligned}$$

بالتعمييض في المعادلة ( ١ ) :

$$F_R^2 = [-2.06 - 0.707(1.02)]^2 + [3.5 - 0.707(1.02)]^2$$

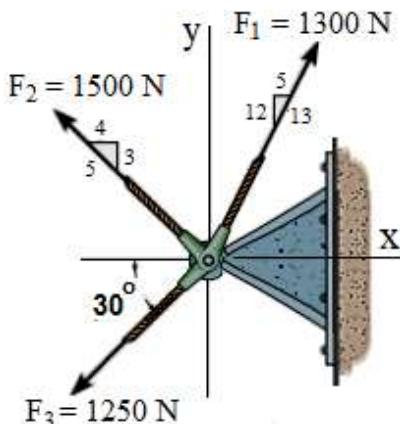
$$F_R^2 = (-2.78)^2 + (2.78)^2$$

$$F_R = 3.93 \text{ kN}$$

### مسائل:

٢-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على البراكين واتجاهها مقاساً عكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب .(x).

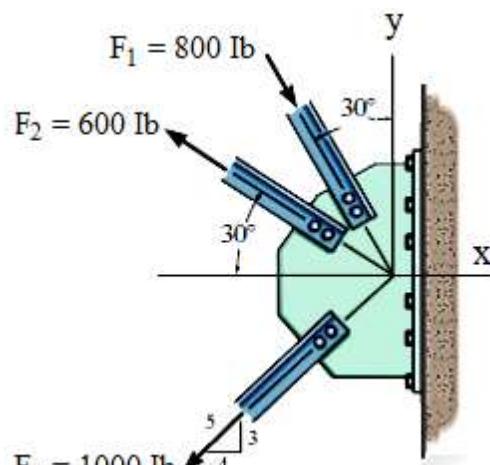
الجواب:  
 $R = 2313.6 \text{ N}, \phi = 140.4^\circ$



شكل (مس. ٢-٢)

١-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على الصفيحة المبينة في الشكل (مس. ١-٢) واتجاهها مقاساً مع اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب (x).

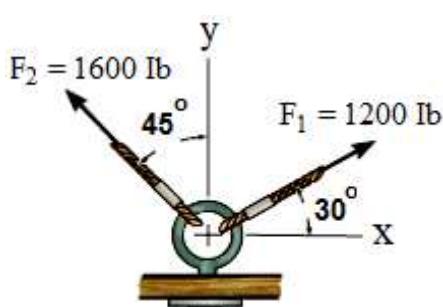
الجواب:  
 $R = 1353 \text{ Ib}, \phi = 132.8^\circ$



شكل (مس. ١-٢)

٤-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على عين البرغي المبين في الشكل (مس. ٤-٢) واتجاهها مقاساً بعكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب (x).

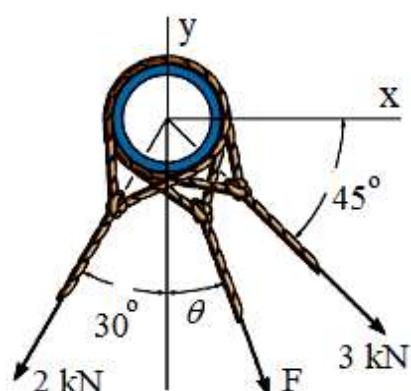
الجواب:  
 $F_R = 1733.82 \text{ Ib}, \phi = 93^\circ$



شكل (مس. ٤-٢)

٣-٢) أنبوب يسحب بواسطة ثلاثة حبال وبقوى شد مبينة في الشكل (مس. ٣-٢) بحيث تولد محصلة قوى تبلغ قيمتها ( 5 kN ). فإذا كانت قوى الشد في حبلين منها معلومة، أوجد زاوية الحبل الثالث (  $\theta$  ) بحيث يكون مقدار قوة الشد ( F ) فيه عند أدنى حد. ما هو مقدار القوة؟

الجواب:  
 $F = 1 \text{ kN}, \theta = 16.12^\circ$

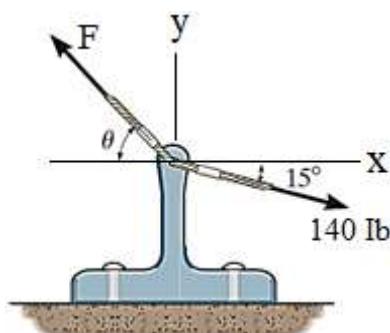


شكل (مس. ٣-٢)

٦-٢) أوجد مقدار القوة (F) واتجاهها ( $\theta$ ) لتحقيق محصلة قوى تؤثر على البراكين المبين في الشكل (مس. ٦-٢)، قيمتها (100 N) موجهة على طول المحور العمودي الموجب.

.(y)  
الجواب:

$$F = 192 \text{ Ib}, \quad \theta = 45.2^\circ$$

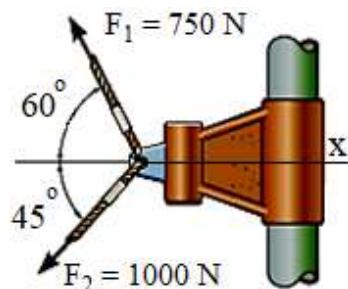


شكل (مس. ٦-٢)

٥-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على البراكين المبين في الشكل (مس. ٥-٢) واتجاهها مقاساً عكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي السالب (x).

الجواب:

$$F_R = 1083.5 \text{ N}, \quad \theta = 3^\circ$$

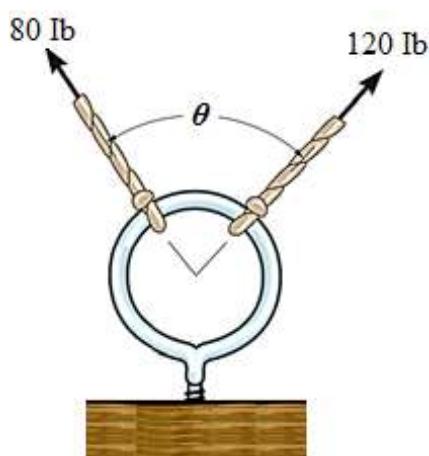


شكل (مس. ٥-٢)

٨-٢) أوجد الزاوية ( $\theta$ ) المحصورة بين القوتين المؤثرتين على عين البرغي، بحيث يكون مقدار محصلة القوتين (160 Ib).

الجواب:

$$\theta = 75.5^\circ$$

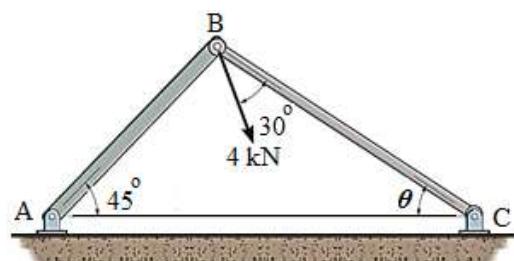


شكل (مس. ٨-٢)

٧-٢) قوة مقدارها (4 kN) تؤثر على الهيكل المبين في الشكل (مس. ٧-٢)، فإذا كانت مركبتها المؤثرة على طول الضلع (BC) بقيمة (3 kN) موجهة من (B) باتجاه (C)، فما مقدار الزاوية المطلوبة ( $\theta$ ) والمركبة التي تؤثر على طول الضلع (AB).

الجواب:

$$F_{AB} = 2.05 \text{ kN}, \quad \theta = 32^\circ$$

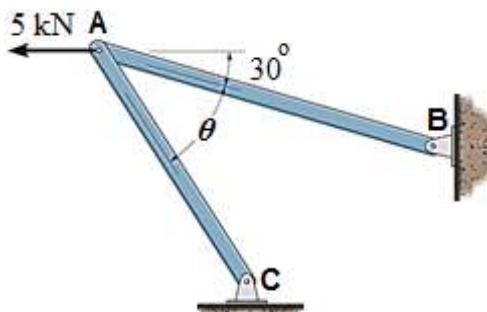


شكل (مس. ٧-٢)

١٠-٢) أوجد الزاوية ( $\theta$ ) المطلوبة في تصميم الدعامة المبينة في الشكل (مس. ١٠-٢) بحيث يكون للفورة الأفقية (5 kN) مركبة بقيمة (3 kN) موجهة من (B) باتجاه (A).

الجواب:

$$\theta = 53.1^\circ$$

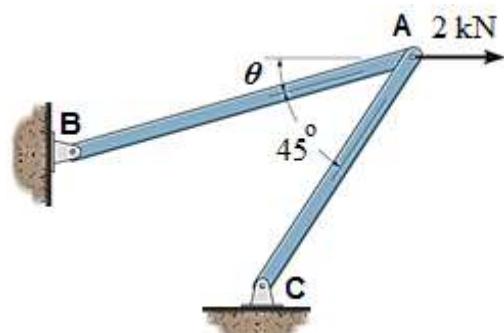


شكل (مس. ١٠-٢)

٩-٢) أوجد الزاوية ( $\theta$ ) المطلوبة في تصميم الدعامة المبينة في الشكل (مس. ٩-٢) بحيث يكون للفورة الأفقية (2 kN) مركبة بقيمة (2.5 kN) موجهة من (A) باتجاه (C). وما هي مركبة الفورة المؤثرة على طول الضلع (AB)؟

الجواب:

$$\theta = 62.1^\circ, F_{AB} = 2.7 \text{ kN}$$

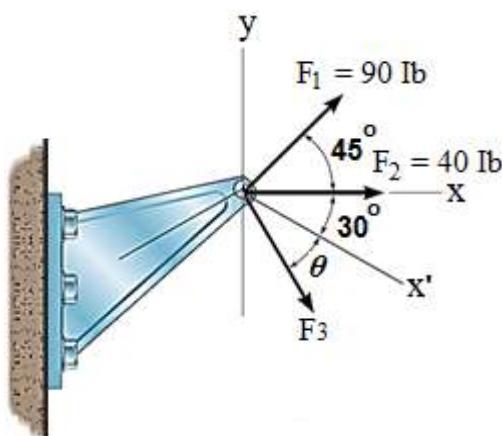


شكل (مس. ٩-٢)

١٢-٢) أوجد مقدار القوة ( $F_3$ ) واتجاهها ( $\theta$ ) لتحقيق محصلة قوى تؤثر على البراكين المبين في الشكل (مس. ١٢-٢) قيمتها (200 Ib) موجهة على طول المحور ('x) الموجب.

الجواب:

$$F_1 = 178 \text{ Ib}, \theta = 37^\circ$$

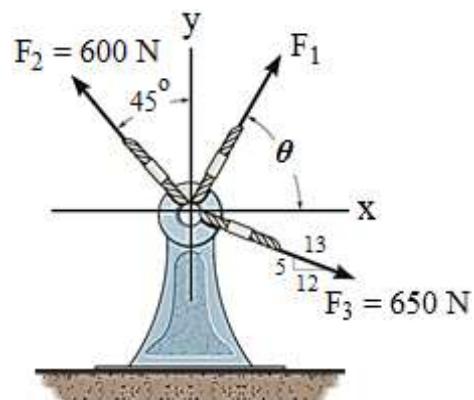


شكل (مس. ١٢-٢)

١١-٢) أوجد مقدار القوة ( $F_1$ ) واتجاهها ( $\theta$ ، إذا كانت محصلة القوى الثلاث هي (1000 N) متجهة ( $45^\circ$ ) عكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب (x).

الجواب:

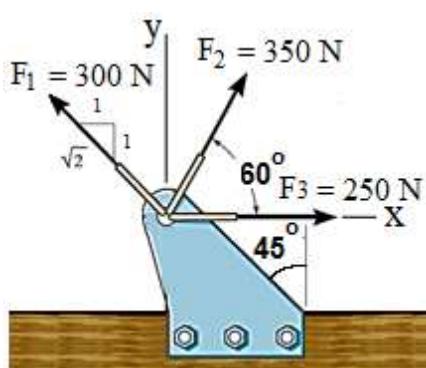
$$F_1 = 753.66 \text{ N}, \theta = 45^\circ$$



شكل (مس. ١١-٢)

(١٤-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على البراكين المبين في الشكل (مس. ١٤-٢). ما مقدار محصلة القوى واتجاهها مقاساً عكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب (x) للبراكين.

$$F_R = 557.48 \text{ N}, \theta = 67.55^\circ$$

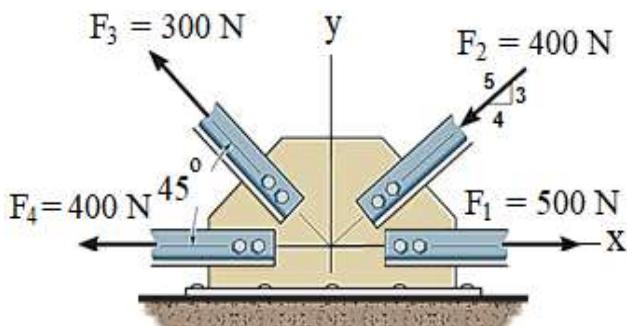


شكل (مس. ١٤-٢)

(١٣-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على الصفيحة المبينة في الشكل (مس. ١٣-٢) واتجاهها مقاساً بعكس اتجاه عقارب الساعة من المحور الأفقي الموجب (x).

الجواب:

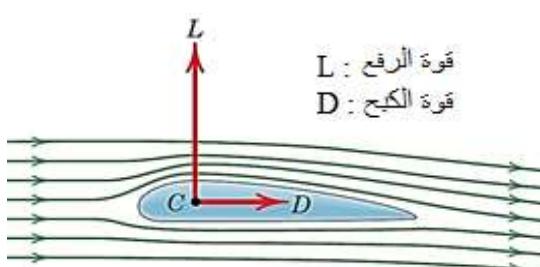
$$F_R = 433 \text{ N}, \theta = 183.68^\circ$$



شكل (مس. ١٣-٢)

(١٦-٢) إذا كانت قوة الرفع على مقطع عرضي للجناح (مطيار) (L) وكانت نسبة قوة الرفع (L) إلى قوة الكبح (D) للجناح هي (L / D = 12)، احسب محصلة القوى (R) والزاوية ( $\theta$ ) التي تصنعاها مع الأفق.

$$R = 602 \text{ N}, \theta = 85.24^\circ$$

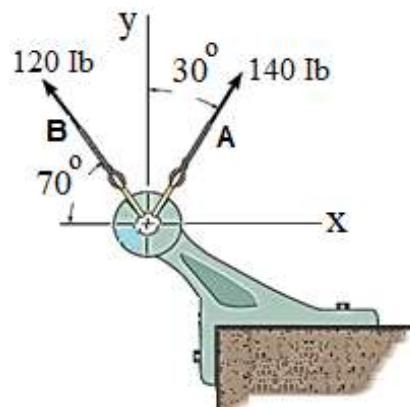


شكل (مس. ١٦-٢)

(١٥-٢) أوجد مقدار محصلة القوى المؤثرة على البراكين المبين في الشكل (مس. ١٥-٢) واتجاهها مقاساً مع اتجاه عقارب الساعة من المحور العمودي الموجب (y).

الجواب:

$$F_R = 235.79 \text{ Ib}, \phi = 7.06^\circ$$

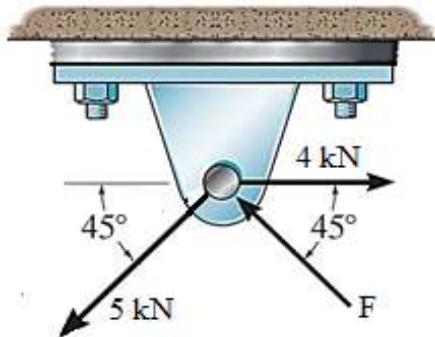


شكل (مس. ١٥-٢)

١٨-٢) في الهيكل المبين في الشكل (مس. ١٨-٢)، أوجد قيمة القوة المجهولة ( $F$ ) التي تجعل محصلة القوى الثلاث ( $F_R$ ) أصغر ما ممكن. ثم أوجد قيمة المحصلة ( $F_R$ ). .

الجواب:

$$F = 2.825 \text{ kN}, F_R = 2.18 \text{ kN}$$



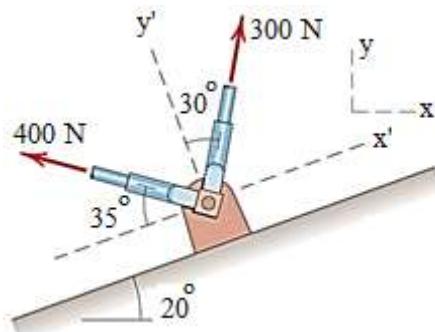
شكل (مس. ١٨-٢)

١٧-٢) قوتان مسلطتان على البراكيت الموضح في الشكل (مس. ١٧-٢). أوجد محصلة القوتين ( $F_R$  )، ثم أوجد قيمة ( $F_R$  ) بصيغة المتجهات الديكارتية على طول المحورين ('x) و ('y).

الجواب:

$$F_R = 520.5 \text{ N}$$

$$F_R = -334.57 N i + 398.73 N j$$

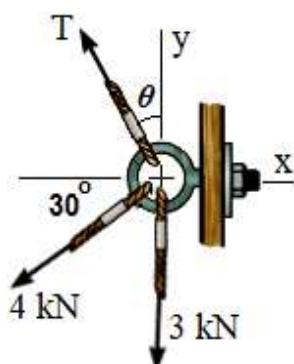


شكل (مس. ١٧-٢)

٢٠-٢) أوجد مقدار القوة ( $T$ ) واتجاهها ( $\theta$ ) للحصول على محصلة قوى يتعلق بها عين البرغي مقدارها ( 7.5 kN ) أفقياً إلى اليسار.

الجواب:

$$T = 6.4 \text{ kN}, \theta = 38.66^\circ$$

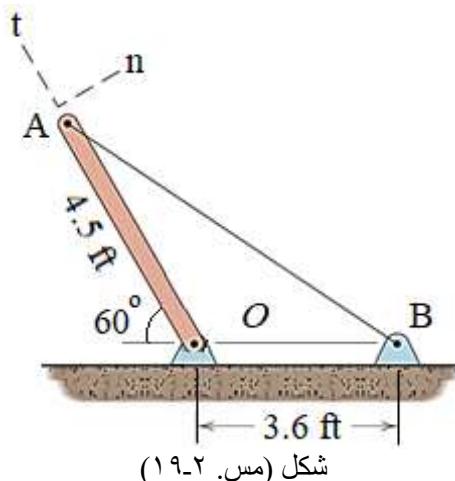


شكل (مس. ٢٠-٢)

١٩-٢) قوة الشد في السلك (AB) التي تمنع العمود (OA) من الدوران عكس اتجاه عقارب الساعة حول المحور (O) هي ( 150 Ib ). أوجد المركبة (n) والمركبة (t) لهذه القوة التي تؤثر على النقطة (A) من العمود.

الجواب:

$$F_n = 66.46 \text{ lb}, F_t = 134.47 \text{ lb}$$



شكل (مس. ١٩-٢)

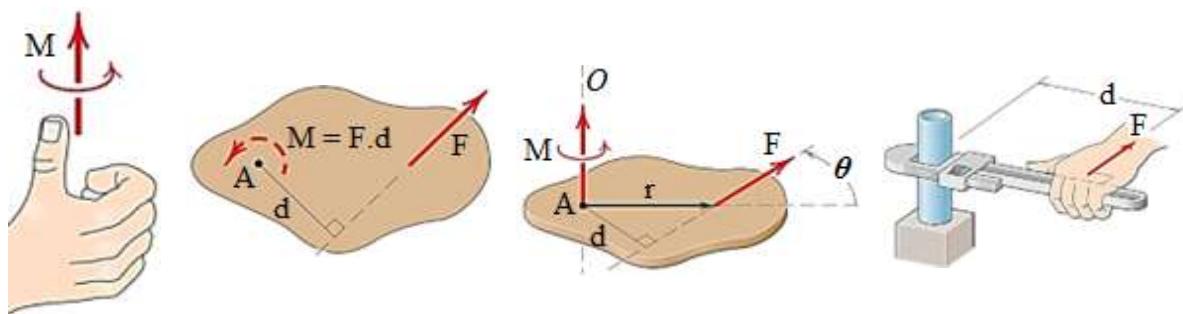


## الفصل الثالث

### العزم THE MOMENTS

#### تعريف العزم ( Definition of the moment )

عند تسلیط قوة ما على جسم معین فان الجسم یتحرك باتجاه خط تأثیر تلك القوة. فإذا كان خط تأثیر القوة یمر من مركز كتلة الجسم فإنه سیتحرك حركة خطية فقط بتأثير القوة، أما اذا كان خط تأثیر القوة لا یمر من مركز كتلته فإنه سیتحرك حركة زاوية حول مركز كتلته بتأثير القوة بالإضافة الى الحركة الخطية. { moment – or – torque } ( M ) ( م ) ( moment – or – torque ) يولد الحركة الزاوية يسمى العزم.



شكل (1-٣) مخططات توضيحية للعزوم

المخططات في الشكل (1-٣) تبين تأثير القوة ( F ) على جسم ثانوي الأبعاد في مستوى أبعاده. هذه القوة تولد عزم يدور الجسم حول المحور ( O - O ) العمودي على مستوى أبعاده، مقدار العزم يساوي حاصل ضرب مقدار القوة ( F ) مع المسافة العمودية بين هذا المحور وخط تأثير القوة الذي يسمى ذراع القوة ( d ). أي أن مقدار العزم الناتج من هذه القوة هو:

$$M = F \cdot d \quad \dots \dots \dots \quad (3-1)$$

#### طرق الحل:

##### - نظرية فاريجنون (Varignon's theorem)

تنص هذه النظرية على أن ( عزم القوة حول أي نقطة أو محور تساوي مجموع عزوم مركبات القوة حول نفس النقطة أو المحور ).

##### - المسافة العمومية (Normal distance)

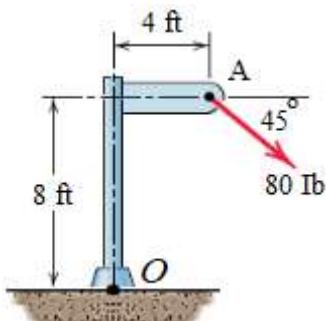
في هذا المبدأ ( يمكن إيجاد عزم أي قوة حول محور معين بضرب القوة في المسافة العمومية بين خط تأثير القوة والمحور المعطى ).

##### - مبدأ نقل القوة (Principle of transmissibility)

في هذا المبدأ ( يمكن إيجاد عزم القوة عن طريق نقل القوة إلى المحور الأفقي أو المحور العمودي للنقطة المطلوب العزم حولها ).

### مثال (١-٣):

أحسب قيمة العزم حول نقطة مركز القاعدة (O) للقوة (80 Ib) بأربع طرق مختلفة.



شكل (مث. ١-٣)

الحل:

(١) استبدال القوة بمركباتها الديكارتية:

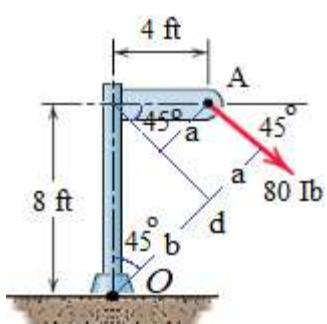
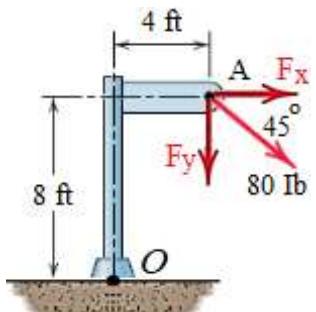
$$F_1 = 80 \cos 45^\circ = 56.57 \text{ Ib}$$

$$F_2 = 80 \sin 45^\circ = 56.57 \text{ Ib}$$

باستخدام نظرية فاريجون (Varignon's theorem):

$$M_O = -(56.57 \times 8) - (56.57 \times 4) = -678.8 \text{ Ib.ft}$$

$$= 678.84 \text{ Ib.ft} \quad (\text{C.W})$$

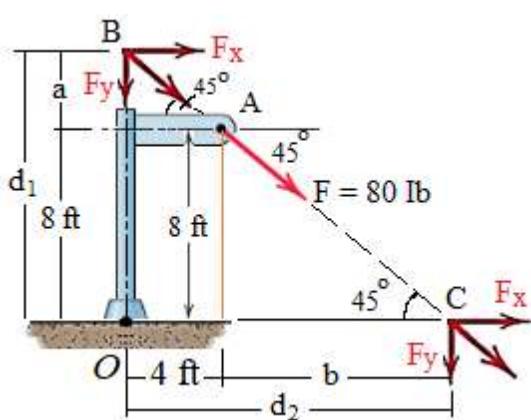


(٢) باستخدام طرقة المسافة العمودية. حيث أن ذراع القوة (80 Ib) هو:

$$d = a + b = 4 \sin 45^\circ + 8 \cos 45^\circ \\ = 8.485 \text{ ft}$$

$$M_O = Fd$$

$$M_O = -80 \times 8.484 = -678.8 \text{ Ib.ft} \\ = 678.8 \text{ Ib.ft} \quad (\text{CCW})$$



(٣) باستخدام مبدأ نقل القوة. يمكن نقل القوة (80 Ib) على طول خط تأثيرها إلى النقطة (B)، تهمل المركبة العمودية (F2) لأن خط تأثيرها يمر بالنقطة (O). ذراع المركبة (F1) سيكون:

$$d_1 = 8 + 4 \tan 45^\circ = 12 \text{ ft}$$

$$F_1 = 80 \cos 45^\circ = 56.57 \text{ Ib}$$

العزم سيكون:

$$M_O = -56.57 \times 12 = -678.8 \text{ Ib.ft} \\ = 678.8 \text{ Ib.ft} \quad (\text{C.W})$$

(٤) يمكن نقل القوة (80 Ib) على طول خط تأثيرها إلى النقطة (C)، تهمل المركبة الأفقيّة (F1) لأن خط تأثيرها يمر بالنقطة (O). ذراع المركبة (F2) سيكون:

$$d_2 = 4 + 8 \cot 45^\circ = 12 \text{ ft}, \quad F_2 = 80 \sin 45^\circ = 56.57 \text{ Ib}$$

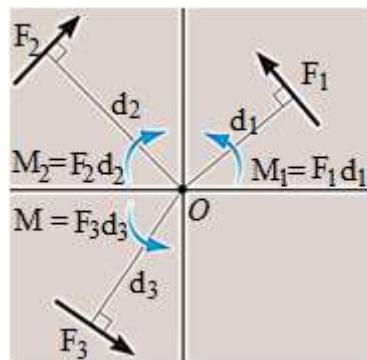
العزم سيكون:

$$M_O = -56.57 \times 12 = -678.8 \text{ Ib.ft} = 678.8 \text{ Ib.ft} \quad (\text{C.W})$$

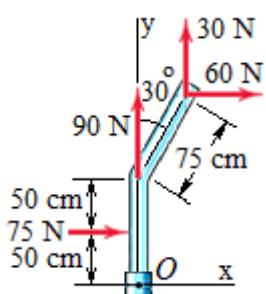
## محصلة العزوم ( Resultant moment )

في المسائل ثنائية الأبعاد، تقع جميع القوى في مستوى واحد ولتكن المستوى ( $x - y$ ) ، كما مبين في الشكل (٢-٣)، يمكن تحديد محصلة العزوم ( $M_R$ ) حول النقطة ( $O$ ) (المحور -  $z$ ) من خلال إيجاد الجمع الجبري للعزوم الناتجة من كل قوة في النظام. تكون قيمة العزم موجبة اذا كان اتجاه العزم عكس اتجاه عقارب الساعة حيث يتم توجيهها حول المحور ( $z$ ) الموجب (خارج الصفحة) وبالعكس تكون قيمة العزم سالبة اذا كان اتجاه العزم مع اتجاه عقارب الساعة.

$$\curvearrowleft + (M_R)_o = \sum F d ; \quad (M_R)_o = F_1 d_1 - F_2 d_2 + F_3 d_3 \dots \dots \quad (3-2)$$



شكل (٢-٣) محصلة العزوم



شكل (مث. ٢-٣)

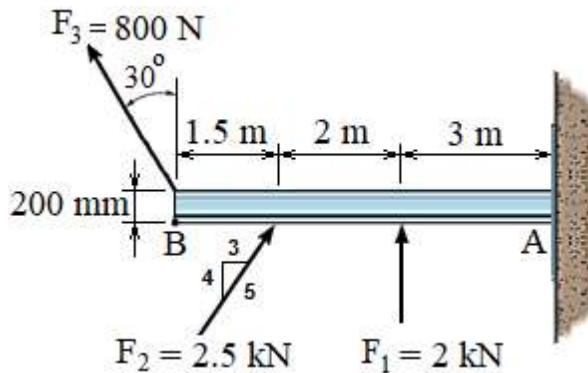
### مثال (٢-٣):

أوجد محصلة العزوم للأربع المؤثرة على القضيب المبين في الشكل (مث. ٢-٣) حول النقطة ( $O$ ). .

الحل:

$$\begin{aligned}
 (M_R)_o &= -75 \times 0.5 + 90 \times 0 \\
 &\quad + 30 \times 0.75 \sin 30^\circ \\
 &\quad - 60 \times (1 + 0.75 \cos 30^\circ) \\
 &= -125.22 \text{ N.m} = 125.22 \text{ N.m} \curvearrowright
 \end{aligned}$$

### مثال (٣-٣):



ثلاث قوى تؤثر على قضيب مثبت من احدي نهايتيه كما موضح في الشكل (مث. ٣-٣)،  
أوجد عزم كل قوة من القوى الثلاث حول  
النقطة ( A ) ومحصلة العزوم لهذه القوى  
حول نفس النقطة.

شكل (مث. ٣-٣)

الحل:

$$\curvearrowleft + (M_{F1})_A = - (2000) (3) \\ = - 6000 \text{ N.m} = 6 \text{ kN.m}$$

( مع اتجاه عقارب الساعة )

$$\curvearrowleft + (M_{F2})_A = - (2500) (4/5) (5) \\ = - 10000 \text{ N.m} = 10 \text{ kN.m}$$

( مع اتجاه عقارب الساعة )

$$\curvearrowleft + (M_{F3})_A = - (800) (\cos 30^\circ) (6.5) + 800 \sin 30^\circ (0.2) \\ = - 4423 \text{ N.m} = 4.4 \text{ kN.m}$$

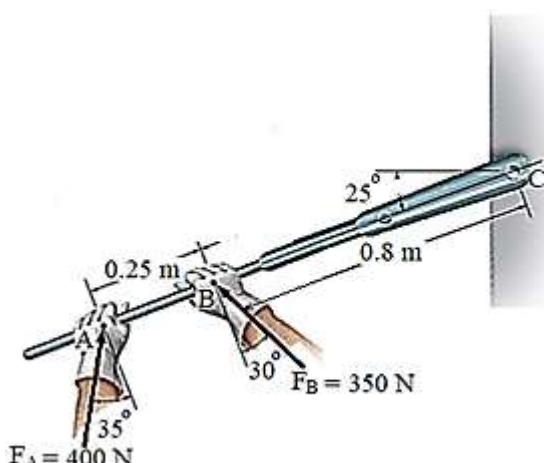
( مع اتجاه عقارب الساعة )

$$\curvearrowleft + (M_R)_A = 6 + 10 + 4.4 = 20.4 \text{ kN.m}$$

( مع اتجاه عقارب الساعة )

### مثال (٤-٣):

أوجد عزم القوتين (  $F_A$  ) و (  $F_B$  ) حول  
البرغي عند النقطة ( C ).

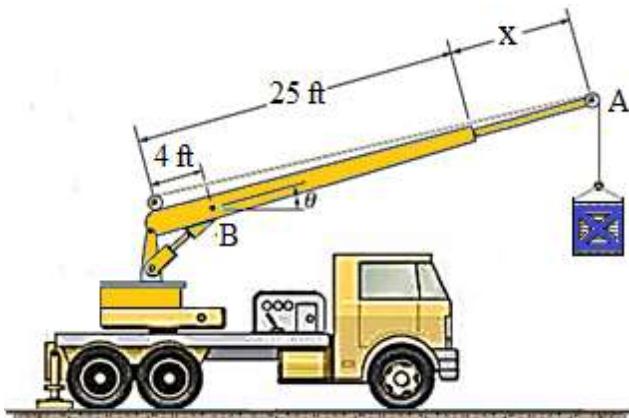


الحل:

شكل (مث. ٤-٣)

$$+ M_A = - (400 \cos 35^\circ)(1.05) - (350 \cos 30^\circ)(0.8) = - 586.53 \text{ N.m} \\ = 586.53 \text{ N.m} \curvearrowright$$

### مثال (٥-٣):



شكل (مث. ٥-٣)

يمكن تحديد ذراع الرافعة المبينة في الشكل (مث. ٥-٣) عند زاوية ( $\theta$ ) محصورة بين ( $0^\circ$ ) و ( $90^\circ$ ) ضمن اسْتِطَالَة (x) محددة بين ( $0\text{ ft}$ ) و ( $12\text{ ft}$ ). اذا كانت الكتلة المعلقة مقدارها ( $120\text{ kg}$ ), أوجد العزم الناتج عن هذه الكتلة عند النقطة (B) بدلالة (x) و ( $\theta$ ), ثم أوجد قيم كل من (x) و ( $\theta$ ) لتحقيق أقصى عزم ممكن عند النقطة (B), وما هي قيمة هذا العزم؟ إهمل حجم البكرة عند النقطة (A).

الحل:

$$W = m g = 120 \times 9.81 = 1177.2 \text{ N} = \frac{1177.2}{4.448} = 264.66 \text{ Ib}$$

$$\curvearrowleft + M_A = -(264.66)(21+x) \cos \theta \\ = (264.66 \cos \theta)(21+x) \text{ lb.ft}$$

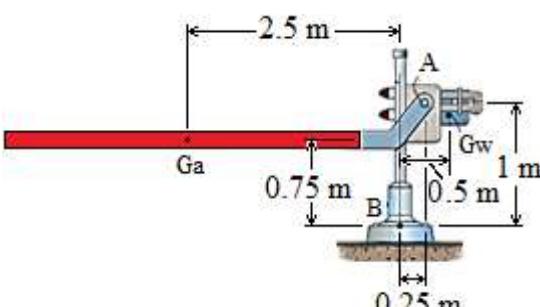
(مع اتجاه عقارب الساعة)

أقصى عزم عند النقطة (A) يحدث عندما ( $x = 12\text{ ft}$ ) و ( $\theta = 0^\circ$ ) .

$$\curvearrowleft + (M_A)_{\max} = \{(264.66 \cos 0^\circ)(21+12)\} \text{ lb.ft} \\ = 8733.78 \text{ lb.ft}$$

(مع اتجاه عقارب الساعة)

### مثال (٦-٣):



شكل (مث. ٦-٣)

ت تكون البوابة المبينة في الشكل (مث. ٦-٣) من ذراع كتلته ( $75\text{ kg}$ ) ومركز كتلته عند ( $G_a$ ) وثقل توازن كتلته ( $200\text{ kg}$ ) ومركز كتلته عند ( $G_w$ ). أوجد مقدار واتجاه العزم الناتج عن أوزان أجزاء البوابة حول النقطة (A).

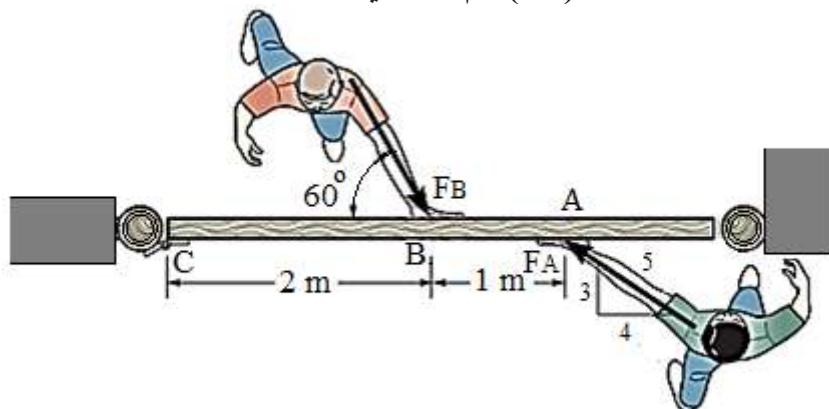
الحل:

$$\curvearrowleft +(M_R)_A = \sum F d \\ (M_R)_A = (75)(9.81)(2.5 + 0.25) - (200)(9.81)(0.5 - 0.25) \\ = 1532.8 \text{ N.m} = 1.53 \text{ kN.m}$$

(عكس اتجاه عقارب الساعة)

مثال (٧-٣):

بوابة متفصلة عند النقطة (C)، يدفعها من كلتا جهتيها صبيان بقوى مختلفتين في القيمة والاتجاه مقدارهما ( $F_B = 250 \text{ N}$ ) و ( $F_A = 150 \text{ N}$ )، كما هو موضح في الشكل (مث. ٧-٣). أوجد عزم كل قوة حول نقطة التمفصل (C). ثم بين بأي اتجاه ستدور البوابة؟ إهمل سماكة البوابة.



شكل (مث. ٧-٣)

الحل:

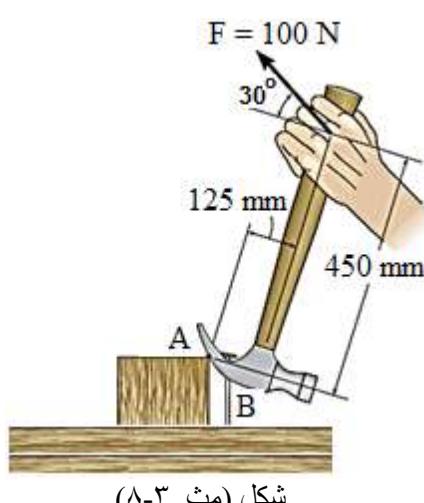
$$\curvearrowleft + (M_{FA})_C = 150 \times \frac{3}{5} \times 3 = 270 \text{ N.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

$$\curvearrowleft + (M_{FB})_C = 250 \sin 60^\circ \times 2 = -433 = 433 \text{ N.m} \quad (\text{مع اتجاه عقارب الساعة})$$

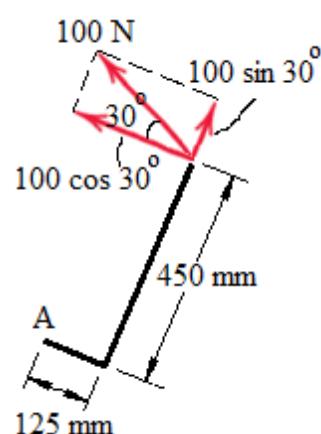
بما أن  $(M_{FB})_C > (M_{FA})_C$ ، البوابة ستدور مع اتجاه عقارب الساعة.

مثال (٨-٣):

قوة مقدارها (100 N) مسلطة على مقبض مطرقة. أوجد عزم هذه القوة حول النقطة (A).



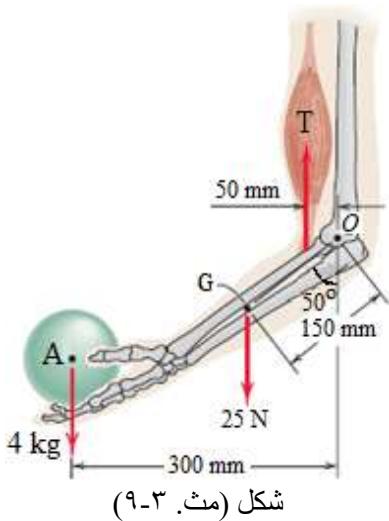
شكل (مث. ٨-٣)



الحل:

$$\curvearrowleft + \sum M_A = (100 \cos 30^\circ) (0.45) + (100 \sin 30^\circ) (0.125) \\ = 45.22 \text{ N.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

### مثال (٩-٣):

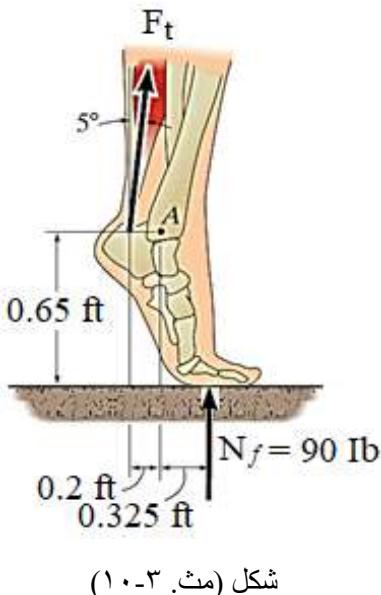


يظهر الشكل (مث. ٩-٣) أعضاء الجزء السفلي من الذراع. وزن الساعد ( 25 N ) ومركز كتلته عند النقطة ( G ). عندما يحمل الكف ثقل بكتلة ( 4 kg )، أحسب قوة شد العضلة ذات الرأسين ( T ) بحيث تكون محصلة العزوم حول النقطة ( O ) تساوي صفر ( حالة توازن ).

الحل:

$$\begin{aligned}
 \curvearrowleft + (\sum M_R)_O &= \sum F d \\
 0 &= (40)(300) + (25)(150 \sin 50^\circ) - (T)(50) \\
 50T &= 14872.67 \\
 T &= 297.5 \text{ N}
 \end{aligned}$$

### مثال (١٠-٣):

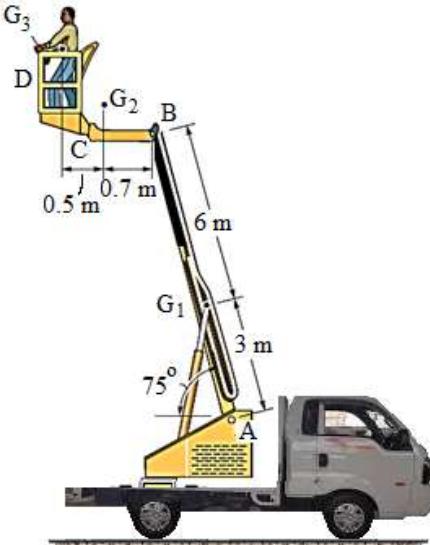


عندما حاول رجل الوقوف على أصابع قدميه تحرك وتر العرقوب بقوة مقدارها (  $F_t = 145 \text{ Ib}$  )، وكانت قوة رد فعل الأرض على كل قدم من قدميه مقدارها (  $N_f = 90 \text{ Ib}$  ). أوجد محصلة العزوم الناتجة من القوتين (  $F_t$  ) و (  $N_f$  ) حول مفصل الكاحل ( A ).

الحل:

$$\begin{aligned}
 \curvearrowleft + (\sum M_R)_A &= \sum F d \\
 (M_R)_A &= (90)(0.325) - (145 \cos 5^\circ)(0.2) \\
 &= 0.36 \text{ Ib.ft} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})
 \end{aligned}$$

مثال (١١-٣):



شكل (مث. ١١-٣)

رافعة تخصصية في مجال صيانة الكهرباء، كتلة ذراعها (AB) هي (750 kg) وكتلة القفص (BCD) هي (100 kg) وكتلة عامل الكهرباء (80 kg) ومركز الثقل تقع عند النقاط (G<sub>1</sub>) ، (G<sub>2</sub>) و (G<sub>3</sub>) على التوالي. أوجد العزم الناتج عن كل جزء حول النقطة (A)، ثم أوجد محصلة العزوم حول نفس النقطة.

الحل:

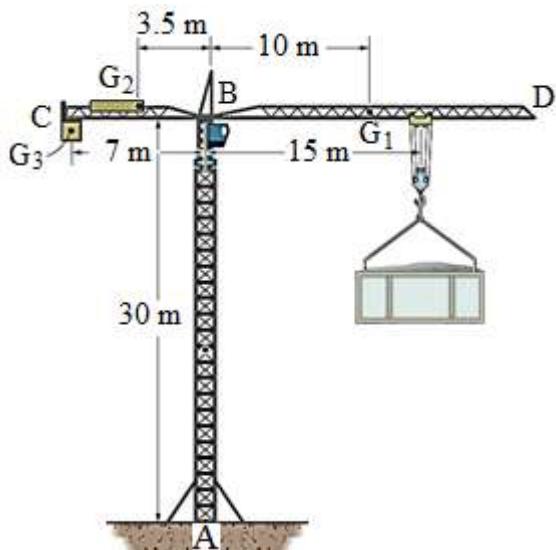
$$\curvearrowleft + (M_{ar})_A = (750 \times 9.81)(3 \cos 75^\circ) = 5712.8 \text{ N.m} \\ = 5.7 \text{ kN.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

$$\curvearrowleft + (M_c)_A = (100 \times 9.81)(9 \cos 75^\circ + 0.7) = 2971.8 \text{ N.m} \\ = 3 \text{ kN.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

$$\curvearrowleft + (M_m)_A = (80 \times 9.81)(9 \cos 75^\circ + 1.2) = 2769.8 \text{ N.m} \\ = 2.8 \text{ kN.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

$$\curvearrowleft + (M_R)_A = 5.7 + 3 + 2.8 = 11.5 \text{ kN.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$

### مثال (١٢-٣):



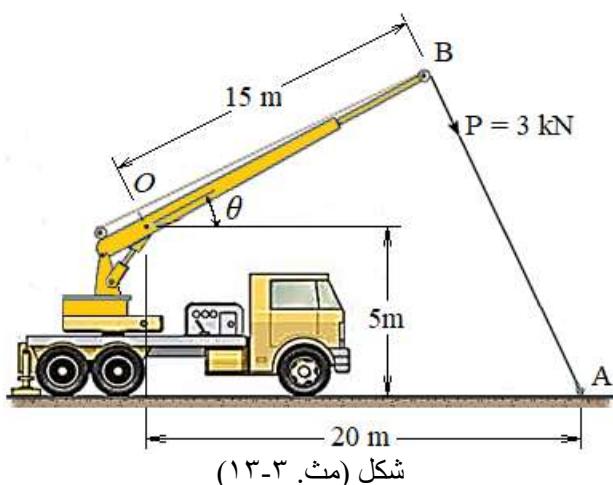
شكل (مث. ١٢-٣)

تستخدم الرافعة البرجية المبينة في الشكل (مث. ١٢-٣) لرفع الحمولة (2000 kg) للأعلى بسرعة ثابتة. كتلة ذراعها الرئيسي (BD) هي (1500 kg) ومركز ثقله عند النقطة (G<sub>1</sub>)، وكتلة ذراع الموازنة (BC) هي (500 kg) ومركز ثقله عند النقطة (G<sub>2</sub>)، وكتلة الثقل الموازن عند النقطة (C) هي (7000 kg) ومركز ثقله عند النقطة (G<sub>3</sub>). أوجد العزم الناتج عن الحمل وأوزان أذرع الرافعة البرجية والثقل الموازن حول النقطة (A) وحول النقطة (B).

الحل:

نظراً لأن أذرع الأوزان والحمل المقاومة بال نقطتين (A) و (B) هي نفسها، فإن العزوم الناتجة عن الحمل والأوزان حول النقطتين (A) و (B) هي نفسها.

$$\begin{aligned}
 \text{↶} + (M_R)_A &= (M_R)_B = \sum Fd \\
 (M_R)_A &= (M_R)_B = (7000)(9.81)(7) + (500)(9.81)(3.5) \\
 &\quad - (1500)(9.81)(10) - (2000)(9.81)(15) \\
 &= 480690 + 17167.5 - 147150 - 294300 \\
 &= 56407.5 \text{ N.m} = 56.4 \text{ kN.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})
 \end{aligned}$$



شكل (مث. ١٣-٣)

### مثال (١٣-٣):

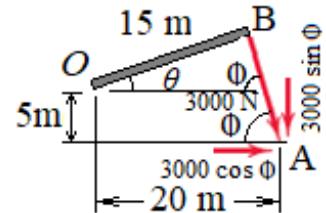
رافعة طول ذراعها (15 m)، خط السحب يسلط قوة مقدارها (P = 3 kN) في نهاية ذراعها. أوجد زاوية الذراع ( $\theta$ ) بحيث تحقق هذه القوة أقصى عزم حول النقطة (O)، ثم أوجد مقدار هذا العزم.

الحل:

عند أقصى عزم:

$$OB \perp BA$$

$$\begin{aligned} \curvearrowleft + (M_o)_{\max} &= -(3000)(15) = -45000 \text{ N.m} \\ -(3000 \sin \phi)(20) + (3000 \cos \phi)(5) &= -45000 \end{aligned}$$



$$-60000 \sin \phi + 15000 \cos \phi = -45000 \quad \div -15000$$

$$4 \sin \phi - \cos \phi = 3$$

$$\sin^2 \phi + \cos^2 \phi = 1 \Rightarrow \sin \phi = \sqrt{1 - \cos^2 \phi}$$

$$4 \sqrt{1 - \cos^2 \phi} - \cos \phi = 3$$

$$\text{Let } x = \cos \phi$$

$$4 \sqrt{1 - x^2} - x = 3$$

$$4 \sqrt{1 - x^2} = x + 3$$

$$16(1 - x^2) = x^2 + 6x + 9$$

$$16 - 16x^2 - x^2 - 6x - 9 = 0$$

$$-17x^2 - 6x + 7 = 0 \quad \div -17$$

$$x^2 + 0.353x - 0.412 = 0$$

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = \frac{-(0.353) \pm \sqrt{(0.353)^2 - 4(1)(-0.412)}}{2(1)}$$

$$= 0.489 \text{ or } -0.842$$

$$\phi = \cos^{-1} 0.489 = 60.7^\circ$$

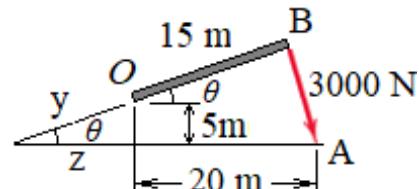
$$\theta = 90^\circ - 60.7^\circ = 29.3^\circ$$

طريقة ثانية للحل:

$$(5)^2 + z^2 = y^2$$

$$25 + z^2 = y^2$$

من تشابه المثلثات:



$$\frac{15+y}{z} = \frac{20+z}{y} \Rightarrow 15y + y^2 = 20z + z^2$$

$$15(\sqrt{25 + z^2}) + 25 + z^2 = 20z + z^2$$

$$15(\sqrt{25 + z^2}) = 20z + z^2 - 25 - z^2$$

$$15(\sqrt{25 + z^2}) = 20z - 25$$

$$225(25 + z^2) = 400z^2 - 1000z + 625$$

$$5625 + 225z^2 - 400z^2 + 1000z - 625 = 0$$

$$-175z^2 + 1000z + 5000 = 0$$

$$z^2 - 5.7z - 28.6 = 0 \Rightarrow (z - 8.91)(z + 3.21) = 0 \Rightarrow z = 8.91 \text{ m}$$

$$y = \sqrt{25 + z^2} = \sqrt{25 + (8.91)^2} = 10.22 \text{ m}$$

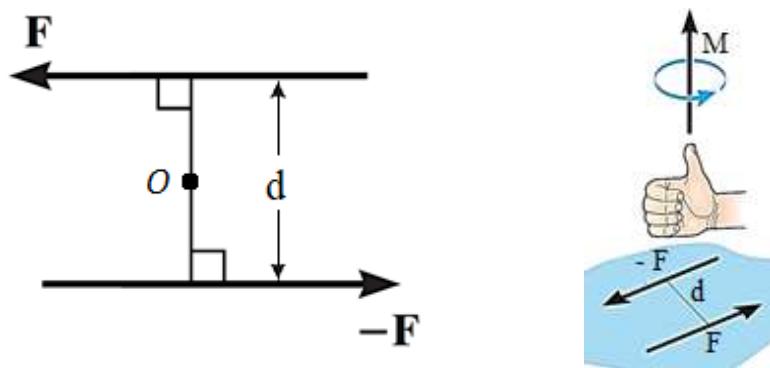
$$\theta = \cos^{-1} \left( \frac{8.91}{10.22} \right) = 29.3^\circ$$

## العزم المزدوج ( The moment of couple )

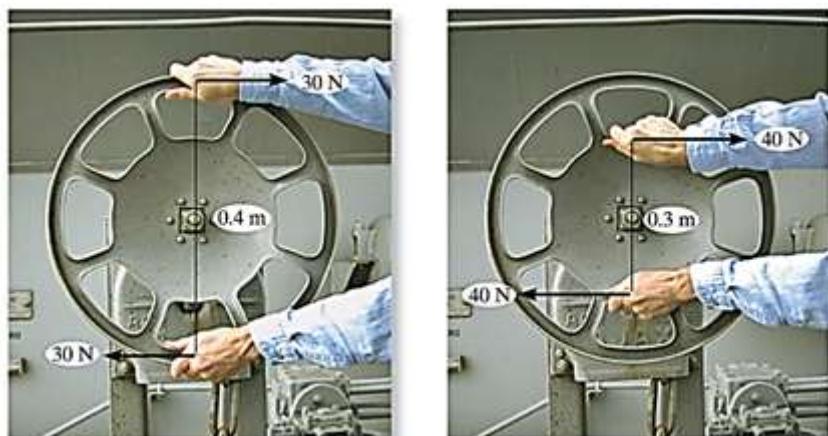
يتشكل العزم المزدوج من قوتين متوازيتين متساويتين في المقدار ومتعاكستان في الاتجاه وليستا على خط تأثير واحد، أي تفصل بين خطوط تأثيرهما مسافة عمودية ( $d$ )، كما هو موضح في الأشكال (٣-٣) و (٣-٤). وبما أن القوتين في العزم المزدوج متوازيتين وباتجاهين متعاكسيين فان محصلةهما ستكون متساوية للصفر، فيكون التأثير الوحيد له هو إنتاج دوران أو محاولة الدوران في اتجاه محدد. على سبيل المثال، تخيل أنك تقود سيارة وتمسك مقودها بكثنا يديك وأنت تقوم باستدارة، ستفعل إحدى اليدين مقود السيارة إلى الأعلى بينما تسحبه اليد الأخرى إلى الأسفل، فينتج عزم مزدوج على مركز المقود يؤدي إلى تدويره باتجاه الاستدارة المطلوبة للسيارة.

$$M = \left( \frac{d}{2} \times F \right) + \left( \frac{d}{2} \times -F \right)$$

$$M = d \times F \dots\dots\dots (3-3)$$

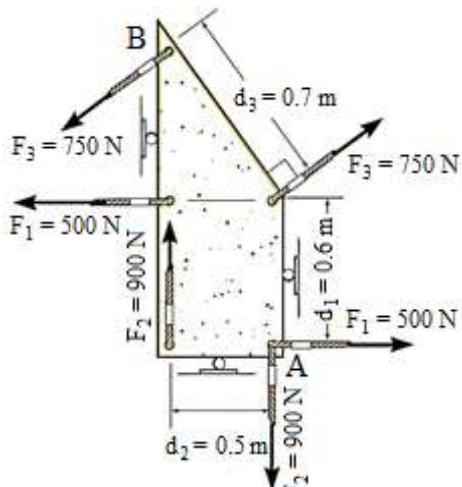


شكل (٣-٣) العزم المزدوج



شكل (٤-٣) العزم المزدوج

مثال (١٤-٣):



أوجد محصلة العزوم المزدوجة الثلاثة المسلطة على الصفيحة المبينة في الشكل (مث. ١٤-٣):

الحل:

شكل (مث. ١٤-٣)

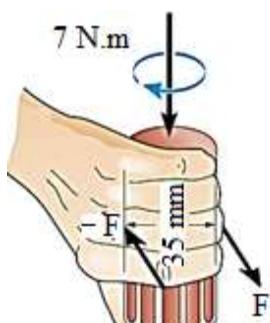
$d_1 = 0.6 \text{ m}$ ,  $d_2 = 0.5 \text{ m}$ , and  $d_3 = 0.7 \text{ m}$ .

$$\curvearrowleft + M_R = \sum M$$

$$M_R = F_1d_1 - F_2d_2 + F_3d_3$$

$$= (500)(0.6) - (900)(0.5) + (750)(0.7)$$

$$= 375 \text{ N.m} \quad (\text{عكس اتجاه عقارب الساعة})$$



مثال (١٥-٣):

عزوم مزدوج قيمته ( 7 N.m ) مسلط على مقبض مفك البراغي. حل هذا العزم إلى قوتي عزم مزدوج، ( F ) عند نهاية المقبض و ( P ) عند نهاية النصل.

الحل:

عند المقبض:

$$M_C = F \cdot d \quad (F)(0.035) = 7$$

$$F = 200 \text{ N}$$

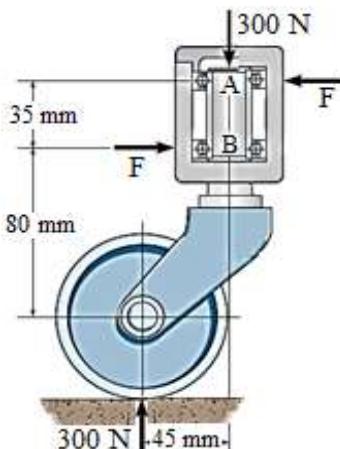
عند النصل:

$$M_C = P \cdot d \quad (P)(0.007) = 7$$

$$P = 1000 \text{ N}$$

شكل (مث. ١٥-٣)

مثال (١٦-٣):



عجلة محمّل أجهزة مسلط عليها عزمين مزدوجين. أوجد القوى (F) المسلطـة على المرتكـزات الكروـية في عمود حـمل العـجلـة بـحيـث تكون محـصلة العـزمـين المـزـدوـجـين المـسـلـطـة على العـجلـة صـفـراً.

## الحل:

$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0 \quad (F)(35) - 300(45) = 0 \\ 35F = 13500 \\ F = 385.7 \text{ N}$$

شکل (۱۶-۳) مث.

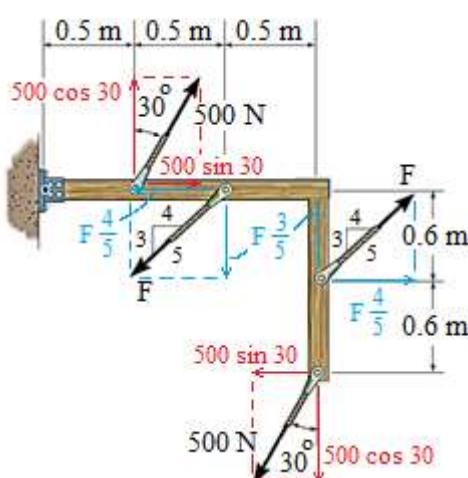
### مثال (١٧-٣):

إذا كانت محصلة العزوم المزدوجة المسلطة على الهيكل المبين في الشكل (مث. ١٧-٣) هي (500 N.m) باتجاه عقارب الساعة، أوجد قيمة القوة (F).

## الحل:

$$\begin{aligned}
 \curvearrowleft + (MC)_1 &= (F)(4/5)(0.6) + (F)(3/5)(0.5) \\
 &= 0.78 F \\
 \curvearrowleft + (MC)_2 &= -(500 \cos 30^\circ) (1) \\
 &\quad - (500 \sin 30^\circ) (1.2) \\
 &= -433 - 300 \\
 &= -733 \text{ N.m} = 733 \text{ N.m}
 \end{aligned}$$

شکل (مث. ۱۷-۳)



$$\hookrightarrow + (MC)_R = (MC)1 + (MC)2$$

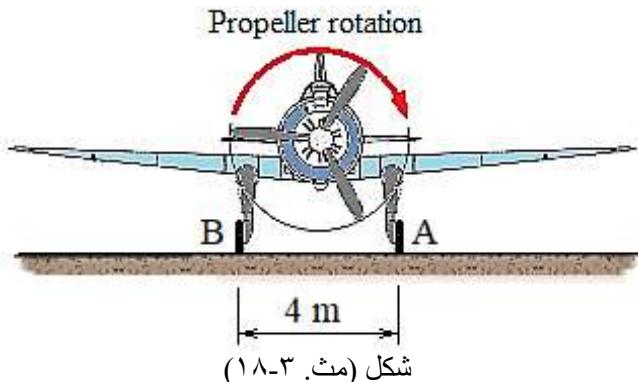
$$- 500 = 0.78 F - 733$$

$$733 - 500 = 0.78 F$$

$$0.78 F = 233$$

$$F = 298.7 \text{ N}$$

### مثال (١٨-٣):

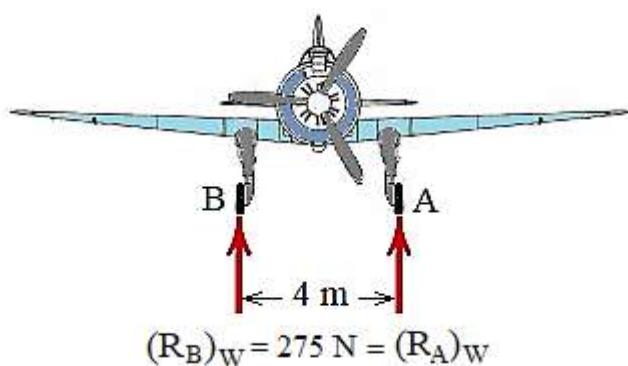


رد الفعل العمودي للأرض على العجلتين الرئيسيتين لطائرة عند النقطتين (A) و (B) قبل اشتغال محرك الطائرة هو (275 N) لكل من العجلتين، وعند اشتغال المحرك يكون رد الفعل (350 N) عند النقطة (A).

الاختلاف في رد الفعل عند (A) ناتج من عزم المروحة المزدوج أثناء تشغيل المحرك ويكون اتجاهه مع اتجاه عقارب الساعة، كما مبين في الشكل (مث. ١٨-٣). أوجد مقدار هذا العزم المزدوج ومقدار قوة رد فعل الأرض المؤثرة عند النقطة (B) أثناء تشغيل المحرك.

الحل:

بسبب الوزن:



$$(R_A)_W = 275 \text{ N}$$

$$(R_B)_W = 275 \text{ N}$$

بسبب الوزن والعزم المزدوج للمروحة:

$$(R_A)_R = 350 \text{ N}$$

$$(R_B)_R = ?$$

بسبب العزم المزدوج للمروحة:

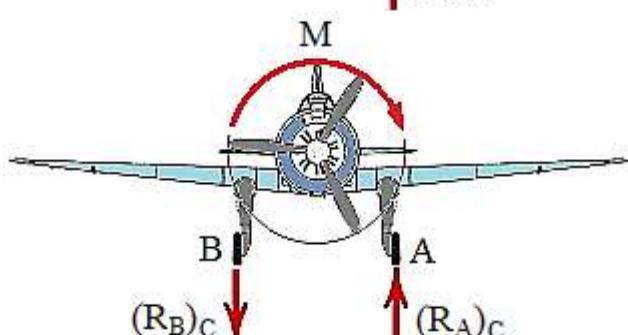
$$(R_A)_C = 350 - 275 = 75 \text{ N}$$

$$(R_B)_C = 75 \text{ N}$$

$$(R_B)_R = 275 - 75 = 200 \text{ N}$$

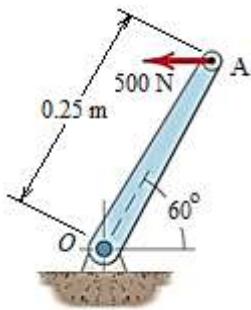
$$\sum M_C = 0$$

$$75 \times 4 = 300 \text{ N.m}$$



## نقل القوة إلى خط تأثير موازي لخط تأثيرها:

إذا تحركت قوة على جسم معين من نقطة إلى نقطة أخرى ليست على نفس خط تأثير القوة، يتم نقلها بشكل لها نفس القيمة والاتجاه وعزم قيمتها مساوية لحاصل ضرب القوة في المسافة العمودية على خط تأثير القوة بين النقطتين.



شكل (مث. ١٩-٣)

مثال (١٩-٣):

استبدل القوة الأفقية ( 500 N ) المؤثرة على النقطة ( A ) في ذراع الرافعة بنظام قوى مكافئ يتتألف من قوة وعزم على النقطة ( O ).

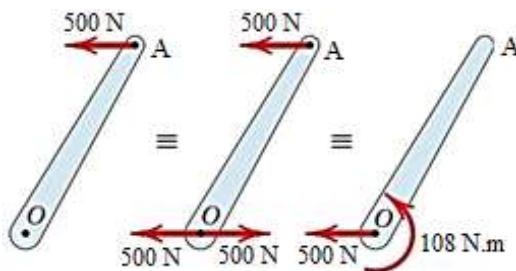
الحل:

عند تسلیط قوتين بقيمة ( 500 N ) على النقطة ( O ) باتجاهين متعاكسين، تكون محصلتها مساوية للصفر، فتولد القوتين ( 500 N ) على النقطة ( A ) والمعاكسة لها في الاتجاه عند النقطة ( O ) عزم مزدوج بعكس اتجاه عقارب الساعة.

$$M = Fd$$

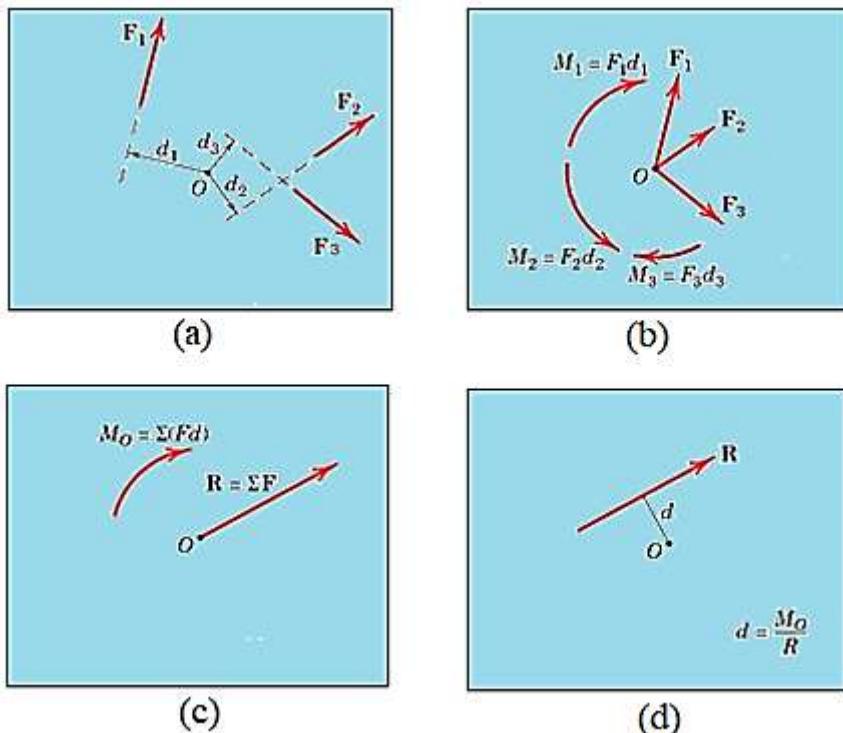
$$M = 500 \times 0.25 \sin 60^\circ = 108 \text{ N.m}$$

وبالتالي، فإن القوة ( 500 N ) على النقطة ( A ) ستتكافأ بقوة قيمتها ( 500 N ) بنفس الاتجاه وعزم مقداره ( 108 N.m ) بعكس اتجاه عقارب الساعة عند النقطة ( O )



## محصلة منظومة القوى المستوية الغير متلاقية (قوى وعزم)

عندما تؤثر عدة قوى غير متلاقية وتقع في مستوى واحد على جسم ما وتبعد بمسافات محددة عن نقطة معينة ولتكن نقطة ( $O$ ) ، فإنه يمكن حساب محصلة تلك القوى على النقطة المعلومة ومحصلة العزوم حول تلك النقطة، وبعدها يمكن تحويل تلك القوى إلى قوة واحدة تبعد مسافة محسوبة عن النقطة المعلومة، كما موضح في الشكل (٥-٣).



شكل (٥-٣) محصلة منظومة القوى المستوية غير المتلاقية

يمكن حساب المحصلة (قيمةً واتجاهًا) وفقًا للمعادلات التالية:

$$R = F_1 + F_2 + F_3 + \dots = \sum F \quad \dots \dots \dots \quad (3-4)$$

$$R_x = \sum F_x \quad R_y = \sum F_y \quad R = \sqrt{(\sum F_x)^2 + (\sum F_y)^2} \quad \dots \dots \dots \quad (3-5)$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{R_y}{R_x} = \tan^{-1} \frac{\sum F_y}{\sum F_x} \quad \dots \dots \dots \quad (3-6)$$

يمكن حساب قيمة العزم والمسافة العمودية (موقعها) وفقًا للمعادلات التالية:

$$R = \sum F \quad \dots \dots \dots \quad (3-7)$$

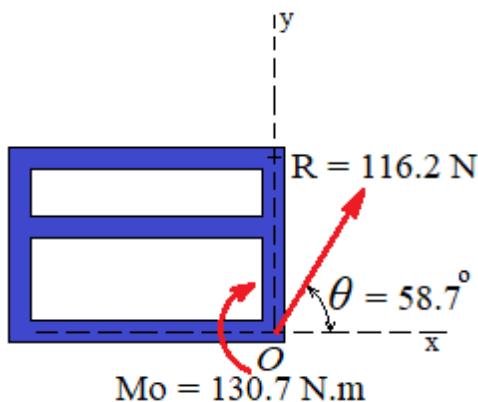
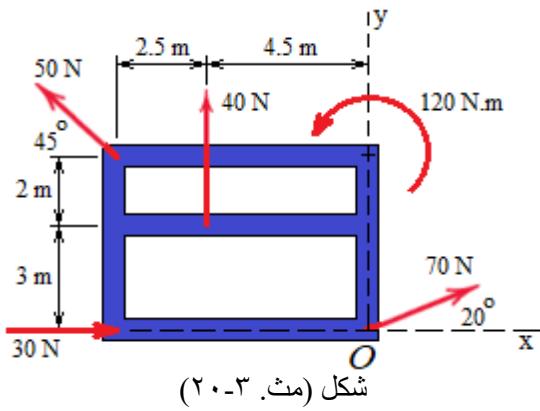
$$M_o = \sum M = \sum (Fd) \quad \dots \dots \dots \quad (3-8)$$

$$Rd = M_o \quad \dots \dots \dots \quad (3-9)$$

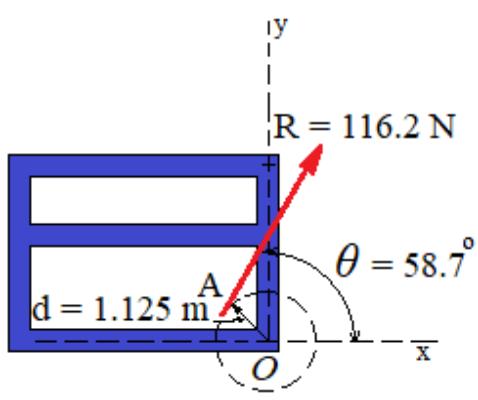
مثال (٢٠-٣):

أربع قوى وعزم مزدوج تؤثر على البراكين المبين في الشكل (مث. ٢٠-٣). أوجد محصلة القوى والعزم المزدوج، ثم بين نقطة تأثير المحصلة على المحور الأفقي نسبة إلى نقطة الأصل ( $O$ ).

الحل:

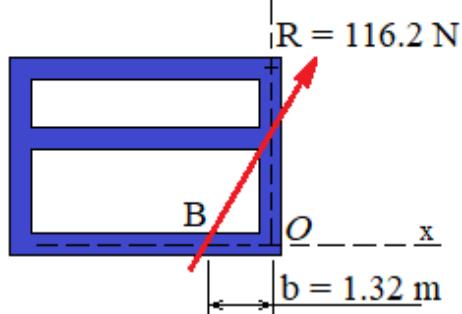


$$\begin{aligned} R_x &= \sum F_x \\ R_x &= 30 + 70 \cos 20^\circ - 50 \cos 45^\circ \\ &= 60.4 \text{ N} \\ R_y &= \sum F_y \\ R_y &= 40 + 70 \sin 20^\circ + 50 \sin 45^\circ \\ &= 99.3 \text{ N} \\ R &= \sqrt{R_x^2 + R_y^2} \\ R &= \sqrt{(60.4)^2 + (99.3)^2} = 116.2 \text{ N} \\ \theta &= \tan^{-1} \frac{R_y}{R_x} \quad \theta = \tan^{-1} \frac{99.3}{60.4} = 58.7^\circ \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} M_o &= \sum (Fd) \\ M_o &= 120 - (40 \times 4.5) \\ &\quad + (50 \cos 45^\circ \times 5) \\ &\quad - (50 \sin 45^\circ \times 7) \\ &= -130.7 = 130.7 \text{ N.m} \quad (\text{C.W.}) \end{aligned}$$

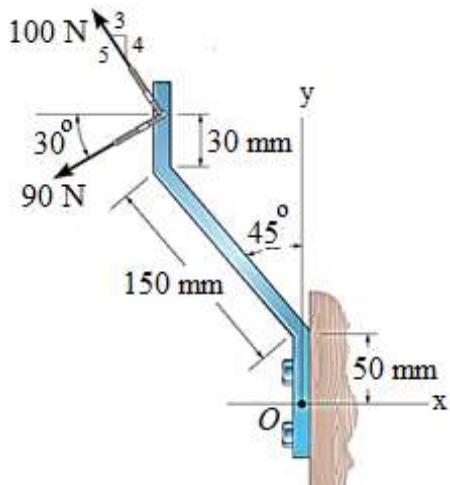
$$\begin{aligned} R d &= M_o \\ 116.2 d &= 130.7 \\ d &= 1.125 \text{ m} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} R_y b &= M_o \\ R_y &= R \sin 63.2 = 99.3 \text{ N} \\ b &= \frac{130.7}{99.3} = 1.32 \text{ m} \end{aligned}$$

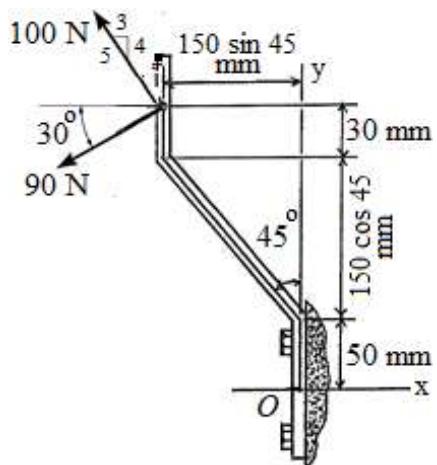
مثال (٢١-٣):

استبدل القوتين المؤثرتين على الهيكل المبين في الشكل (مث. ٢١-٣) بقوة وعزم مكافئين عند النقطة (O).



شكل (مث. ٢١-٣)

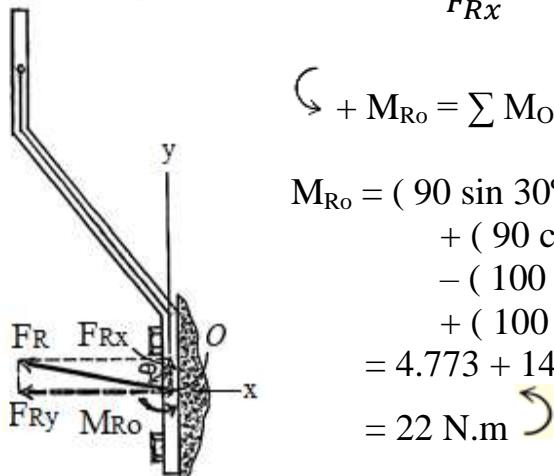
الحل:



$$\begin{aligned}
 + \rightarrow F_{Rx} &= \sum F_x & F_{Rx} &= -(100)(3/5) \\
 &\quad - 90 \cos 30^\circ & &= -138 = 138 \text{ N} \leftarrow \\
 + \uparrow F_{Ry} &= \sum F_y & F_{Ry} &= (100)(4/5) \\
 &\quad - 90 \sin 30^\circ & &= 35 \text{ N}
 \end{aligned}$$

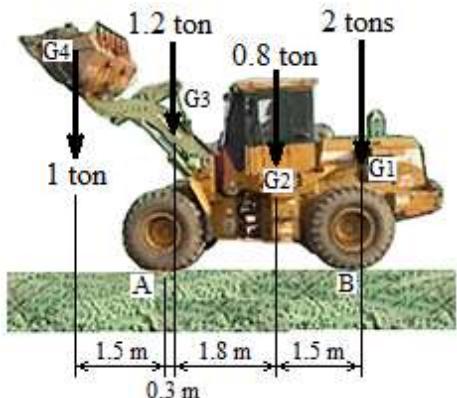
$$\begin{aligned}
 F_R &= \sqrt{F_{Rx}^2 + F_{Ry}^2} = \sqrt{(138)^2 + (35)^2} \\
 &= 142.4 \text{ N}
 \end{aligned}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}} = \tan^{-1} \frac{35}{138} = 14^\circ \Delta$$



$$\begin{aligned}
 M_{Ro} &= (90 \sin 30^\circ)(0.15 \sin 45^\circ) \\
 &\quad + (90 \cos 30^\circ)(0.08 + 0.15 \cos 45^\circ) \\
 &\quad - (100)(4/5)(0.15 \sin 45^\circ) \\
 &\quad + (100)(3/5)(0.08 + 0.15 \cos 45^\circ) \\
 &= 4.773 + 14.502 - 8.485 + 11.164 \\
 &= 22 \text{ N.m} \curvearrowright
 \end{aligned}$$

مثال (٢٢-٣) :



شكل (مث. ٢٢-٣)

الشفل الموضح في الشكل (مث. ٢٢-٣) يتكون من أربع أجزاء رئيسية، جزء المحرك كتلته ( 2 tons ) ومركز ثقله ( G<sub>1</sub> )، جزء المقصورة كتلته ( 0.8 ton ) ومركز ثقله ( G<sub>2</sub> )، جزء منظومة الحركة كتلته ( 1.2 ton ) ومركز ثقله ( G<sub>3</sub> )، وجاء الكبالة كتلته ( 1 ton ) ومركز ثقله ( G<sub>4</sub> ). استبدل القوى الناتجة من هذه الكتل بمحصلة مكافئة لها وبين موقع هذه المحصلة مقاساً من نقطة ( A ).

الحل:

$$+ \uparrow F_R = \sum F_y$$

$$\begin{aligned} F_R &= -(1000 \times 9.81) - (1200 \times 9.81) - (800 \times 9.81) - (2000 \times 9.81) \\ &= -49050 = 49050 \text{ N} \quad \downarrow \end{aligned}$$

$$\curvearrowleft + M_{RA} = \sum M_A$$

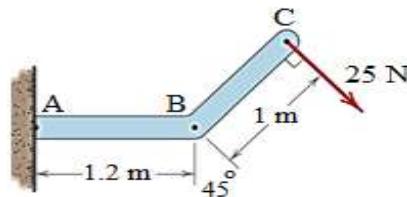
$$\begin{aligned} -(49050 \times d) &= (1000 \times 9.81 \times 1.5) - (1200 \times 9.81 \times 0.3) \\ &\quad - (800 \times 9.81 \times 2.1) - (2000 \times 9.81 \times 3.6) \end{aligned}$$

$$d = 1.548 \text{ m}$$

### مسائل:

٢-٣) قضيب مثنى بزاوية منفرجة كما في الشكل (مس. ٢-٣)، وسلط على الجزء (BC) منه قوة مقدارها (25 N) بشكل عمودي على محوره. أوجد عزم هذه القوة حول النقطة (A) وحول النقطة (B).

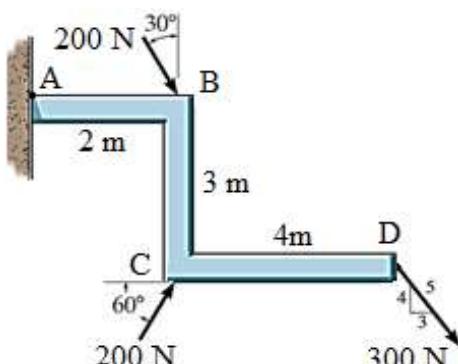
الجواب:  
 $M_B = 25 \text{ N.m} \quad (\text{CW})$   
 $M_A = 46.2 \text{ N.m} \quad (\text{CW})$



شكل (مس. ٢-٣)

٤-٣) في الهيكل المبين في الشكل (مس. ٤-٣). أوجد محصلة عزوم القوى الثلاث حول النقطة (A). إهمل سماكة الهيكل.

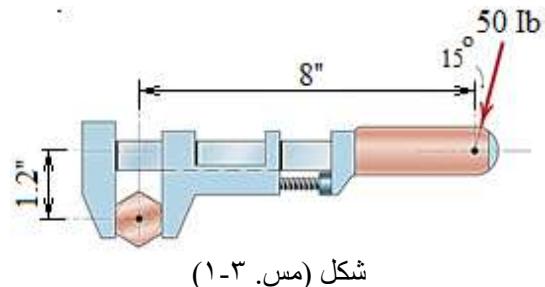
الجواب:  
 $M_A = 600 \text{ N.m} \quad (\text{CW})$



شكل (مس. ٤-٣)

١-٣) احسب عزم القوة (50 Ib) على مقبض مفك البراغي حول مركز البراغي.

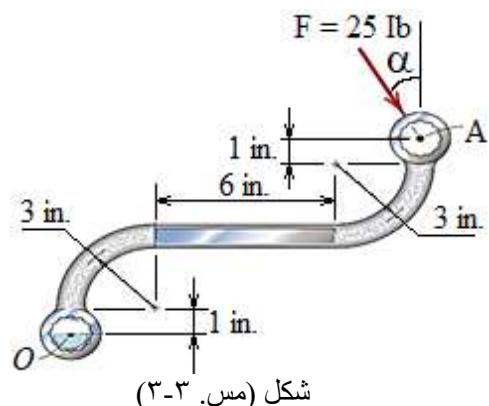
الجواب:  
 $M = 370.8 \text{ Ib.in} \quad (\text{CW})$



شكل (مس. ١-٣)

٣-٣) القوة (25 Ib) مسلطة على أحد طرفي مفك البراغي المنحنى، كما هو موضح في الشكل (مس. ٣-٣). إذا كانت ( $\alpha = 30^\circ$ ). أحسب عزم القوة (F) حول مركز البراغي (O). أوجد قيمة ( $\alpha$ ) التي تزيد العزم حول (O) إلى أقصى ما ممكن، ثم أوجد قيمة أقصى عزم.

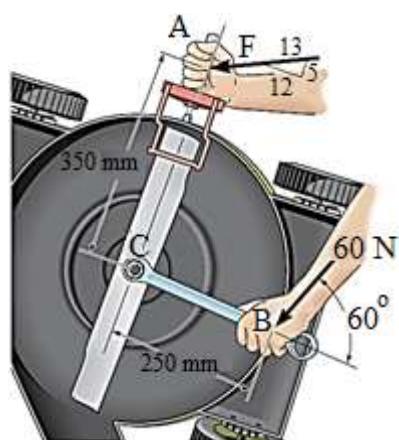
الجواب:  
 $M_O = 359.8 \text{ Ib.in.} \quad (\text{CW})$   
 $\alpha = 33.7^\circ$   
 $(M_O)_{\max} = 360 \text{ Ib.in.} \quad (\text{CW})$



شكل (مس. ٣-٣)

٦-٣) تُستخدم الأداة المبينة في الشكل (مس. ٦-٣) لثبيت شفرة جزارة العشب أثناء فك الجوزة باستخدام مفك البراغي. إذا تم تسلیط قوة مقدارها (60 N) على المفك عند النقطة (B) في الاتجاه الموضح في الشكل، أوجد العزم الناتج حول مركز الجوزة عند النقطة (C). ما مقدار القوة (F) عند النقطة (A) بحيث تنتج العزم المعاكس حول النقطة (C)؟

الجواب:  
 $M_C = 13 \text{ N.m}, \quad F = 40.2 \text{ N}$

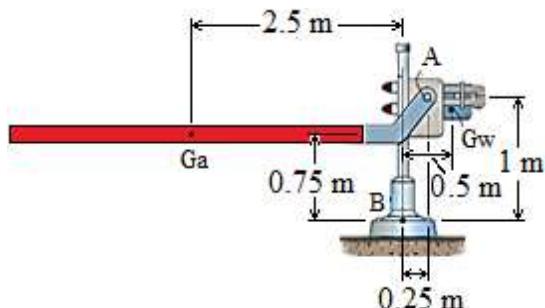


شكل (مس. ٦-٣)

٥-٣) يقع مركز كتلة ذراع البوابة المبينة في الشكل (مس. ٥-٣)، عند النقطة ( $G_a$ ) ومركز نقل كتلة التوازن ( $G_w$ ) يقع عند النقطة ( $G_w$ ). إذا كانت محصلة العزوم الناتجة حول النقطة (A) هي (4.6 kN.m) عكس اتجاه عقارب الساعة، أوجد مقدار كتلة ذراع البوابة.

الجواب:

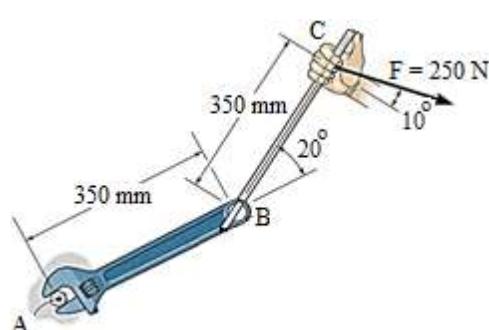
$$m_G = 188.5 \text{ kg}$$



شكل (مس. ٥-٣)

٨-٣) لزيادة العزم المطلوب لفك البراغي عند النقطة (A) يتم اطاله ذراع مفك البراغي باستخدام القضيب (BC) كما هو موضح في الشكل (مس. ٨-٣). أوجد العزم الذي تنتجه القوة (250 N) حول محور البراغي عند النقطة (A).

الجواب:  
 $M_A = 102 \text{ N.m} \text{ (CW)}$

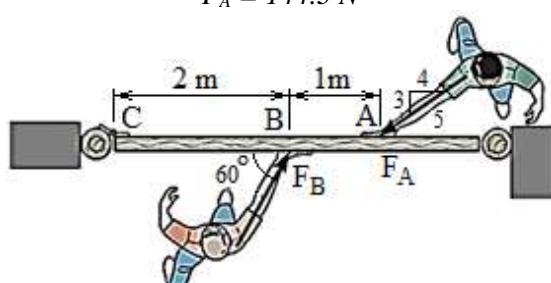


شكل (مس. ٨-٣)

٧-٣) شخصان يدفعان بوابة من كلا جانبيها كما هو موضح في الشكل (مس. ٧-٣). إذا كانت القوة المسلطية من قبل الشخص عند النقطة (B) مقدارها ( $F_B = 150 \text{ N}$ ، أوجد مقدار القوة ( $F_A$ ) المطلوبة من الشخص عند النقطة (A) لمنع البوابة من الدوران. إهمل سماكة البوابة.

الجواب:

$$F_A = 144.3 \text{ N}$$

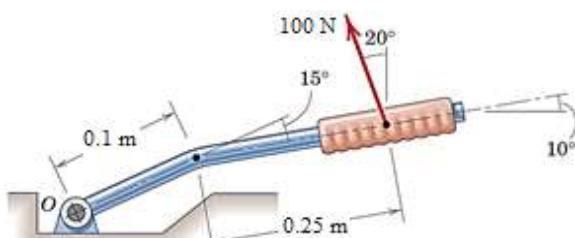


شكل (مس. ٧-٣)

١٠-٣) في الشكل (مس. ١٠-٣)، قوة مقدارها (100 N) مسلطة على ذراع فرامل سيارة. استبدل القوة بنظام قوة - عزم مكافئ عند النقطة المحورية (O).

الجواب:

$$M_O = 34.58 \text{ N.m} \quad (\text{CCW})$$

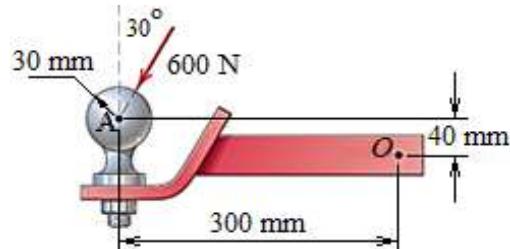


شكل (مس. ١٠-٣)

٩-٣) في سيارة الحمل (ساحبة ومقطورة)، عند سحب المقطورة في الاتجاه الأمامي، يتم تسلیط القوة (600 N) على كرية وصلة المقطورة، كما موضح في الشكل (مس. ٩-٣). أوجد عزم هذه القوة عند النقطة (O).

الجواب:

$$M_O = 167.88 \text{ N.m} \quad (\text{CCW})$$

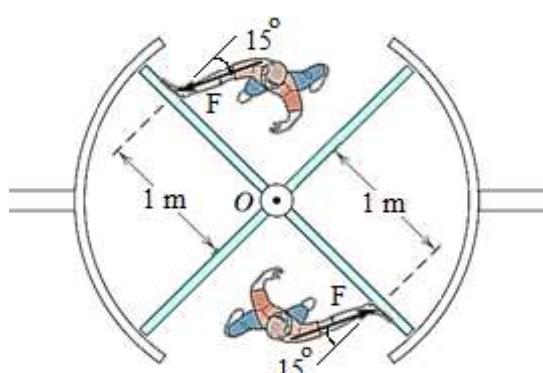


شكل (مس. ٩-٣)

١٢-٣) يبين الشكل (مس. ١٢-٣) المنظر العلوي لباب المدخل الدوار. يقترب شخصان من الباب في نفس الوقت ويدفعان الباب بقوتين بنفس المقدار كما موضح في الشكل. إذا كان العزم الناتج حول محور الباب عند النقطة (O) هو (30 N.m)، أوجد مقدار القوة (F).

الجواب:

$$M_O = 15.5 \text{ N}$$

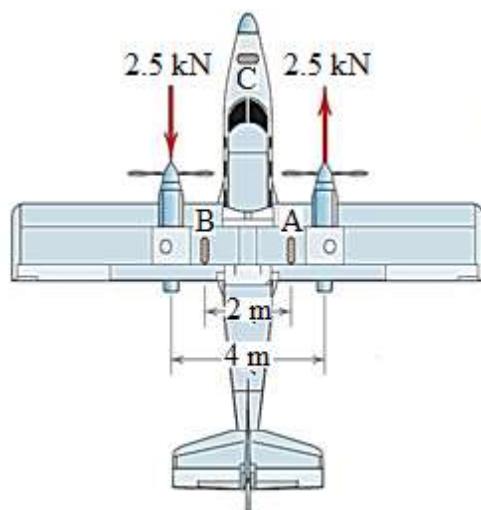


شكل (مس. ١٢-٣)

١١-٣) أثناء اختبار عمل الطائرة يتم تسريع محركيها وتعديل اتجاه عمل المروحيتين بحيث ينتج عنها دفع أمامي ودفع خلفي كما موضح في الشكل (مس. ١١-٣). احسب قوة الاحتكاك (F) التي تسلطها الأرض على كل من العجلات الرئيسية ذات الفرامل عند نقطتين (A) و (B) لمقاومة تأثير قوتي دفع المحركين. إهمل تأثير العجلة الأمامية (C) التي تدور بزاوية (90°).

الجواب:

$$M_O = 5 \text{ kN}$$

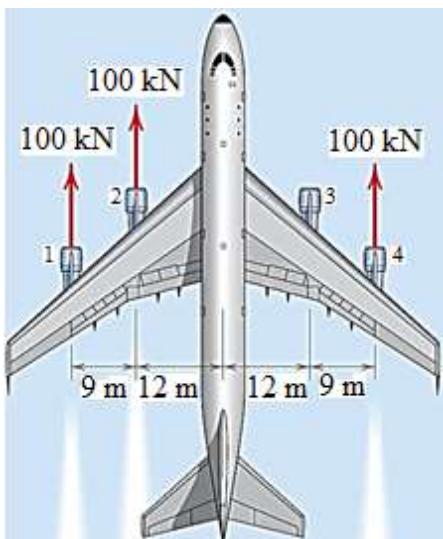


شكل (مس. ١١-٣)

١٤-٣) الطائرة المبينة في الشكل (مس. ١٤-٣) ذات أربع محركات نفاثة، كل منها يولّد قوة دفع مقدارها ( 100 kN ). أثناء الطيران المستقر، المحرك رقم ( ٣ ) تعطل فجأة. أوجد قيمة وموقع محصلة قوى الدفع للمحركات الثلاثة المتبقية.

الجواب:

$$R = 300 \text{ kN}, x = 4 \text{ m}$$

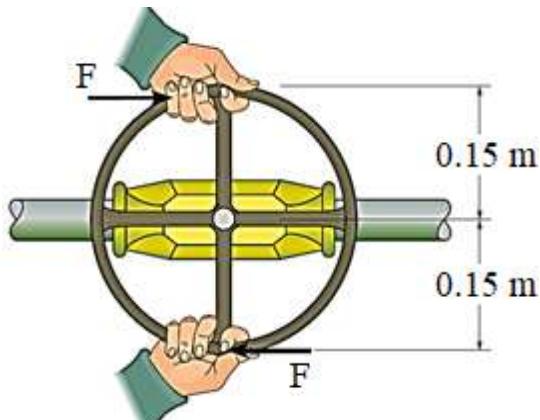


شكل (مس. ١٤-٣)

١٦-٣) يبيّن الشكل (مس. ١٦-٣) صمام فتح وغلق أنبوب الماء، حاول رجل فتح الصمام عن طريق تطبيق قوى مزدوجة بقيمة (  $F = 100 \text{ N}$  ) على عتلة الصمام. أوجد العزم المزدوج الناتج من القوتين.

الجواب:

$$Mc = 30 \text{ N.m} (\text{CW})$$

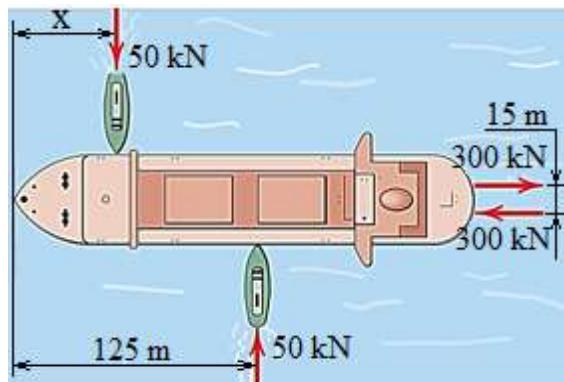


شكل (مس. ١٦-٣)

١٣-٣) كل مروحة في السفينة ثنائية المحرك تدور بسرعة لتولّد قوة دفع ( 300 kN ). أثناء المناورة للسفينة، تدور إحدى المراوح بأقصى سرعة للأمام والأخرى بأقصى سرعة إلى الخلف، كما مبيّن في الشكل (مس. ١٣-٣). كل قارب يسلط قوة مقدارها ( 50 kN ) على السفينة لمقاومة تأثير مراوح السفينة. أوجد المسافة ( x ).

الجواب:

$$X = 35 \text{ m}$$

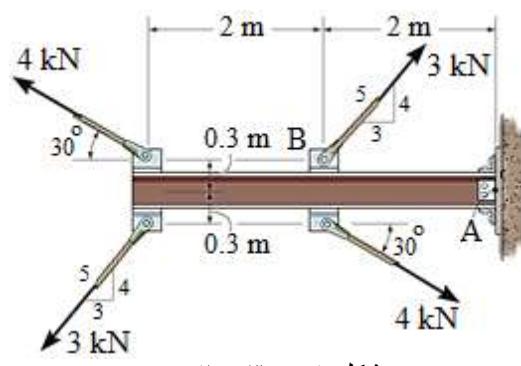


شكل (مس. ١٣-٣)

١٥-٣) في الشكل (مس. ١٥-٣) عزمان مزدوجان على قضيب مثبت من طرفه. أوجد محصلة العزمين المزدوجين.

الجواب:

$$(Mc)_R = 1.8 \text{ kN.m}$$

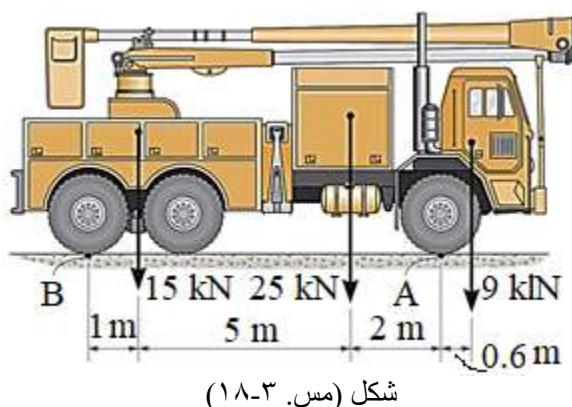


شكل (مس. ١٥-٣)

١٨-٣) الشاحنة التخصصية الموضحة في الشكل مس. ١٨-٣ مكونة من ثلاثة أجزاء رئيسية وموضحة على كل جزء وزنه ومركز ثقله. استبدل نظام القوى الناتج من أوزان هذه الأجزاء بقوة محصلة مكافئة وحدد موقعها نسبة إلى النقطة (A).

الجواب:

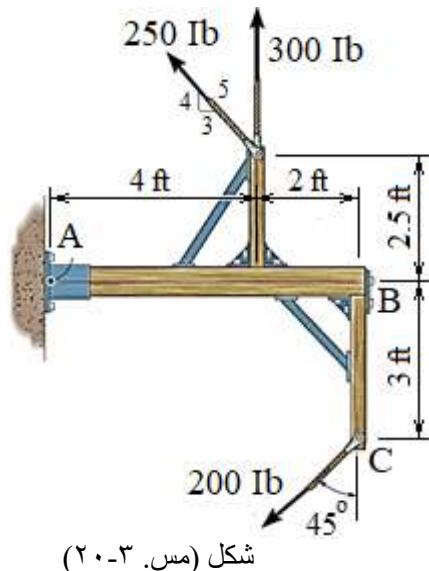
$$F_R = 49 \text{ kN} \downarrow, d = 3 \text{ m}$$



٢٠-٣) استبدل نظام القوى المؤثرة على الهيكل المبين في الشكل (مس. ٢٠-٣) بقوة مكافئة، وحدد مكان تقاطع خط تأثيرها مع الضلع (AB)، نسبة إلى النقطة (A).

الجواب:

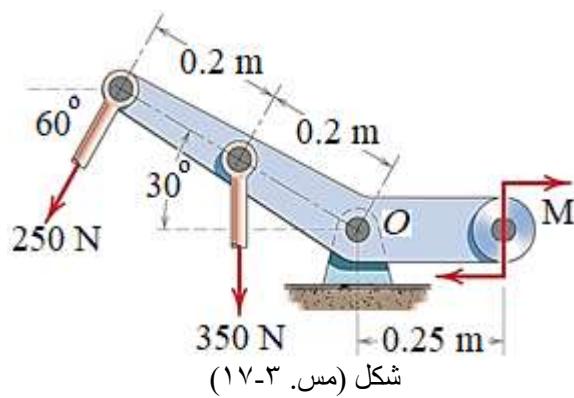
$$F_R = 462 \text{ lb}, \theta = 50.1^\circ, d = 3.07 \text{ ft}$$



١٧-٣) إذا كانت محصلة القوتين والعزم المزدوج (M) تمر في النقطة (O)، أوجد قيمة العزم المزدوج (M).

الجواب:

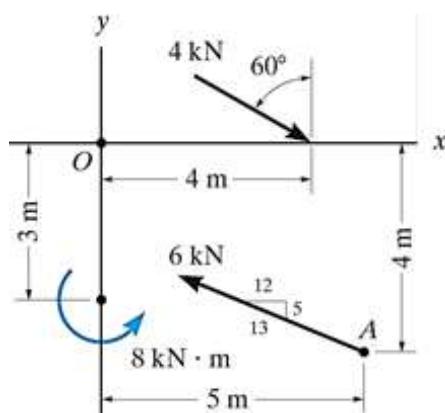
$$M = 160.6 \text{ N.m}$$



١٩-٣) استبدل نظام القوى والعزם المبين في الشكل (مس. ١٩-٣) بقوة مكافئة وعزم مزدوج عند النقطة (O).

الجواب:

$$F_R = 2.07 \text{ kN}, \theta = 8.5^\circ, M = 10.62 \text{ kN.m} \text{ CW}$$



# الغسل الماء

في الفصلين السابقين تم دراسة تحليل القوى والعزوم على الجسيمات النقطوية والأجسام الصلبة، وكيفية استنتاج محصلة القوى في القيم والاتجاهات المختلفة على هذه الجسيمات النقطوية والأجسام الصلبة، وكيفية استنتاج محصلة العزوم ومحصلة القوى والعزوم معاً.

في هذا الفصل، سيتم دراسة حالات التوازن بين هذه القوى والعزم على الجسيمات النقطوية والأجسام الصلبة، وسيتم تقسيم هذا الموضوع إلى جزئين، الجزء الأول يوضح حالة التوازن في القوى على الجسيمات النقطوية، والجزء الثاني يوضح حالة التوازن في القوى والعزم على الأجسام الصلبة.

يكون الجسم في حالة توازن (Equilibrium) اذا كانت محصلة القوى المؤثرة عليه مساوية ل الصفر . وهذه الحالة تكون في الأجسام الثابتة والأجسام المتحركة بحركة منتظمة ( حركة بسرعة ثابتة ).

## **الجزء الأول: توازن الجسيمات النقطوية (EQUILIBRIUM OF THE PARTICLES)**

في هذا الجزء من التوازن لا تؤخذ ابعاد الجسم بنظر الاعتبار ويتم افتراض الجسم كنقطة، فيكون الجسم في حالة توازن عندما تكون محصلة القوى المسلطة عليه مساوية للصفر، ولا تؤخذ العزوم بنظر الاعتبار وذلك لاحمال تأثير الأبعاد، فتكون القوة المؤثرة عليه متلائمة افتراضياً لذلك تكون معادلة التوازن:

$$R = \sum F_x = \sum F_y = \sum F_z = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (4-1)$$

## **ظروف توازن الجسيمات النقطوية:**

إذا كان الجسيم أصلًا في حالة سكون (بدون حركة) يقال إنه في حالة توازن إذا استمر على حالة سكونه، وإذا كان أصلًا في حالة حركة منتظمة بسرعة ثابتة وتعجيل صفرى يقال إنه في حالة توازن إذا استمر على حالة حركته المنتظمة بدون تغيير. في أغلب الأحيان، يتم استخدام مصطلح "التوازن" أو، بدقة أكثر، "التوازن الستاتيكي" لوصف جسم معين في حالة السكون. للحفاظ على التوازن، من الضروري تطبيق قانون نيوتن الأول للحركة وهو القانون الأساسي لمعادلات التوازن في مجال علم السكون، ويطلب قانون نيوتن الأول للحركة أن تكون القوة أو محصلة القوى المسلطة على الجسيم مساوية للفرق. يمكن التعبير عن ذلك رياضيًّا كما يلي:

$$\sum F_x = 0 \quad \sum F_y = 0 \quad \sum F_z = 0$$

## مخطط الجسم الحر (Free-Body Diagram)

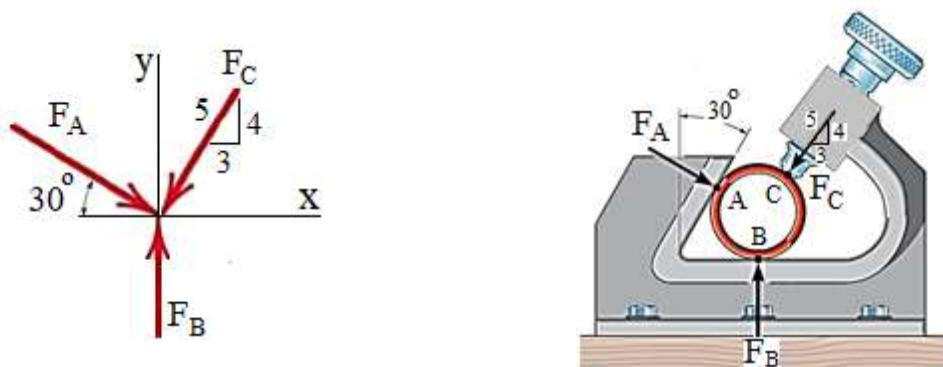
أفضل طريقة لتوضيح القوى المعلومة والمحظوظة المسلطة على الجسم، وتطبيق معادلة التوازن لحساب القوى المجهولة ( $\sum F_y = 0$ )، ( $\sum F_x = 0$ )، هي التفكير في أن يكون الجسم معزول و "حر" عن محطيه. يُطلق على الرسم الذي يُظهر الجسم بكل القوى المؤثرة عليه مخطط الجسم الحر (FBD).

### طريقة رسم مخطط الجسم الحر:

لامكانية حساب جميع القوى المؤثرة على الجسم عند تطبيق معادلات التوازن، يجب رسم مخطط الجسم الحر أولاً.

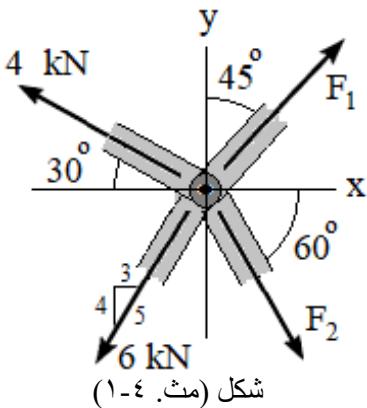
الخطوات التالية ضرورية لإنشاء مخطط الجسم الحر.

- ١- نفترض أن الجسم منعزل عن محطيه ثم نرسم شكله المحدد (مخطط الجسم الحر).
- ٢- وضع القوى المعلومة والمحظوظة على مخطط الجسم.
- ٣- رسم الأبعاد والزوايا المطلوبة.
- ٤- تطبيق معادلات التوازن لایجاد القوى المجهولة.



شكل (٤) طريقة رسم مخطط الجسم الحر

### مثال (١-٤):



أوجد مقدار كل من القوتين المجهولتين ( $F_1$ ) و ( $F_2$ ) المطلوبة لتحقيق التوازن في أعضاء المسنن الموضح في الشكل (مث. ١-٤) المربوطة مفصلياً عند المفصل ( $O$ ).

الحل:

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$F_1 \sin 45^\circ + F_2 \cos 60^\circ - 4 \cos 30^\circ - 6 \left(\frac{3}{5}\right) = 0$$

$$0.707 F_1 + 0.5 F_2 = 7.064 \quad \dots \quad (1)$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$F_1 \cos 45^\circ + 4 \sin 30^\circ - F_2 \sin 60^\circ - 6 \left(\frac{4}{5}\right) = 0$$

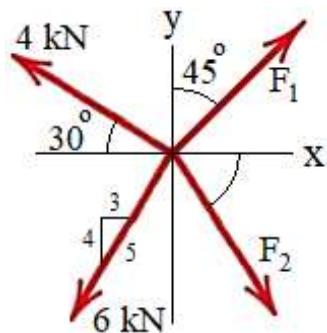
$$0.707 F_1 - 0.866 F_2 = 2.8 \quad \dots \quad (2)$$

$$0.707 F_1 + 0.5 F_2 = 7.064$$

$$0.707 F_1 - 0.866 F_2 = 2.8$$

بالطريق

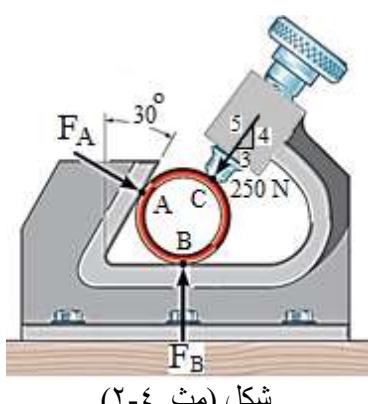
$$1.366 F_2 = 4.264 \Rightarrow F_2 = 3.12 \text{ kN}$$



$$\text{Sub. in Eq. (1): } 0.707 F_1 + 0.5 (3.12) = 7.064$$

$$0.707 F_1 = 5.504 \Rightarrow F_1 = 7.78 \text{ kN}$$

### مثال (٢-٤):



أنبوب مثبت بواسطة ماسكة الأنابيب (المنكنة). إذا سلط برجي التثبيت قوة مقدارها ( 250 N ) على الأنبوب في الاتجاه الموضح في الشكل (مث. ٢-٤)، أوجد القوى ( $F_A$ ) و ( $F_B$ ) التي تسلطها الأسطح الملساء في النقاط (A) و (B) على الأنبوب.

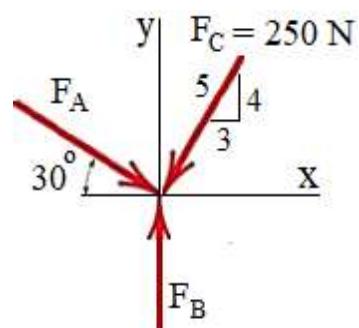
الحل:

$$+ \uparrow \sum F_x = 0, \quad F_A \cos 30^\circ - 250 \left(\frac{3}{5}\right) = 0$$

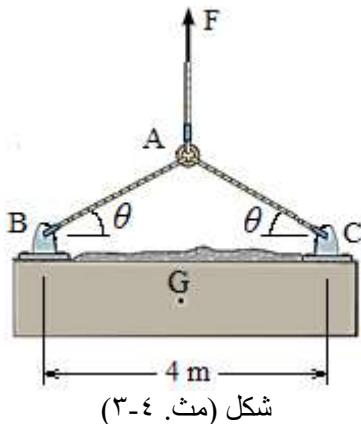
$$F_A = 173.2 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_y = 0, \quad F_B - 173.2 \sin 30^\circ - 250 \left(\frac{4}{5}\right) = 0$$

$$F_B = 286.6 \text{ N}$$



مثال (٣-٤):



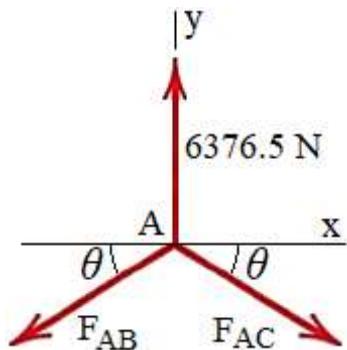
أوجد قوة الشد في كل من الحبلين (AB) و (AC) المستخدمان لرفع حاوية كتلتها (650 kg) بدلالة الزاوية ( $\theta$ ). إذا كان الحد الأقصى للشد المسموح به في كل حبل (6.5 kN)، أوجد أقصى طول لكل من الحبال (AB) و (AC) التي يمكن استخدامها للرفع. حيث أن مركز ثقل الحاوية يقع عند النقطة (G).

الحل:

$$W = m g = 650 \times 9.81 = 6376.5 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{AC} \cos \theta - F_{AB} \cos \theta = 0 \\ F_{AC} = F_{AB} = F$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 6376.5 - 2 F \sin \theta = 0 \\ 2 F \sin \theta = 6376.5 \\ F = \frac{6376.5}{2 \sin \theta} = \frac{3188.25}{\sin \theta}$$

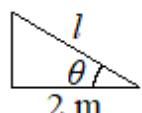


لذلك:

$$F_{AC} = F_{AB} = F = \frac{3188.25}{\sin \theta} \text{ N}$$

إذا كان الحد الأقصى المسموح به للشد في الحبل (6.5 kN)، فعندئذ:

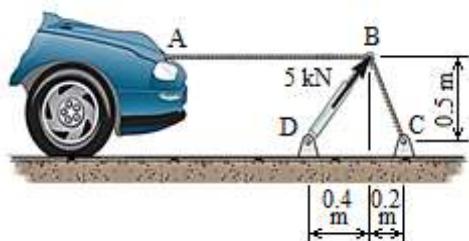
$$\frac{3188.25}{\sin \theta} = 6500 \\ 3188.25 = 6500 \sin \theta \\ \theta = \sin^{-1} \frac{3188.25}{6500} = 29.37^\circ$$



$$\text{من المخطط } (\theta = 29.37^\circ) \text{ و } (l = \frac{2}{\cos \theta})$$

$$l = \frac{2}{\cos 29.37^\circ} = 2.3 \text{ m}$$

#### مثال (٤-٤):



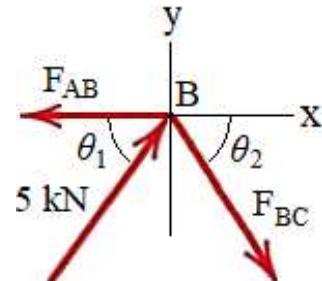
شكل (مث. ٤-٤)

الجهاز المبين في الشكل (مث. ٤-٤) يستخدم في تقويم هيكل السيارات المحطمة. يتكون من سلسلة تحمل قوى كبيرة، مربوطة من أحدى طرفيها بنقطة ثابتة وترتبط من الطرف الثاني بجزء السيارة المراد تقويمه. يسلط على نقطة في الجزء الوسطي منها قوة تسلطها أسطوانة هيدروليكيه. أوجد قوة الشد كل جزء من جزئي السلسلة (AB) و (BC)، إذا كانت القوة التي تسلطها الأسطوانة (DB) على النقطة (B) هي (5 kN).

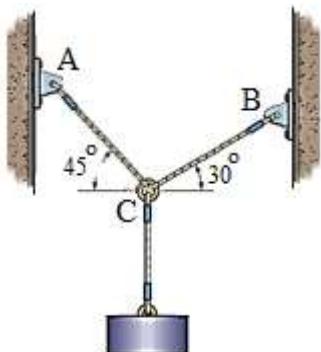
الحل:

$$\theta_1 = \tan^{-1} \frac{0.5}{0.4} = 51.3^\circ, \quad \theta_2 = \tan^{-1} \frac{0.5}{0.3} = 59^\circ$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \\ 5 \sin 51.3^\circ - F_{BC} \sin 59^\circ = 0 \\ F_{BC} = 4.55 \text{ kN}$$



$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ 5 \cos 51.3^\circ + 4.55 \cos 59^\circ - F_{AB} = 0 \\ F_{AB} = 5.47 \text{ kN}$$



شكل (مث. ٥-٤)

#### مثال (٥-٤):

في منظومة الأسانك الموضحة في الشكل (مث. ٥-٤)، إذا كانت كتلة الأسطوانة (15 kg)، أوجد قوة الشد المطلوبة في الأسلاك (CB) و (CA) لتحقيق التوازن.

الحل:

$$W = m g = 15 \times 9.81 = 147.15 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad F_{CB} \cos 30^\circ - F_{CA} \cos 45^\circ = 0 \\ 0.866 F_{CB} - 0.707 F_{CA} = 0 \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0, \quad F_{CB} \sin 30^\circ + F_{CA} \sin 45^\circ - 147.15 = 0 \\ 0.5 F_{CB} + 0.707 F_{CA} - 147.15 = 0 \quad \dots \dots \dots (2)$$

$$F_{CB} = 0.816 F_{CA}$$

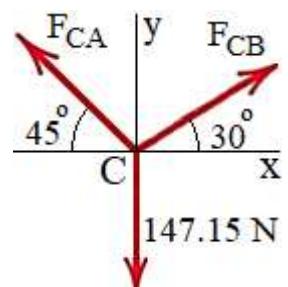
من المعادلة (1):

بالتعويض في المعادلة (2):

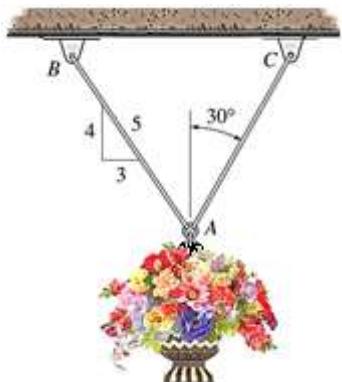
$$0.5 (0.816 F_{CA}) + 0.707 F_{CA} - 147.15 = 0$$

$$1.115 F_{CA} = 147.15 \Rightarrow F_{CA} = 132 \text{ N}$$

$$F_{CB} = 0.816 (132) = 107.7 \text{ N}$$



### مثال (٦-٤):



شكل (مث. ٦-٤)

أوجد الحد الأقصى لوزن المزهريّة بحيث يمكن حملها دون تجاوز شد السلك البالغ (250 N) في كل من السلكين (AB) أو (AC).

الحل:

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

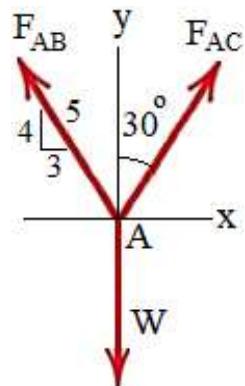
$$F_{AC} \sin 30^\circ - F_{AB} \left( \frac{3}{5} \right) = 0$$

$$F_{AC} = 1.2 F_{AB} \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$F_{AC} \cos 30^\circ + F_{AB} \left( \frac{4}{5} \right) - W = 0$$

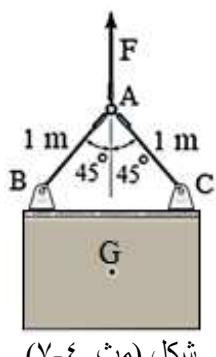
$$0.866 F_{AC} + 0.8 F_{AB} = W \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$



نظراً لأن قوى الشد ( $F_{AC} > F_{AB}$ ) سيحدث الفشل أولاً عند السلك (AC) حيث  $(F_{AC} = 250 \text{ N})$ . وبحل المعادلين (1) و (2) :

$$250 = 1.2 F_{AB} \Rightarrow F_{AB} = 208.33$$

$$(0.866)(250) + (0.8)(208.33) = W \Rightarrow W = 383.17 \text{ N}$$



شكل (مث. ٧-٤)

أوجد قوة الشد الرئيسيّة (F) وقوة الشد في كل من السلكين (AB) و (AC) الالازمة لحمل الحاوية التي تبلغ كتلتها (200 kg) ويقع مركز ثقلها عند النقطة (G).

### مثال (٧-٤):

الحل:

$$F = W = m g = 200 \times 9.81 = 1962 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

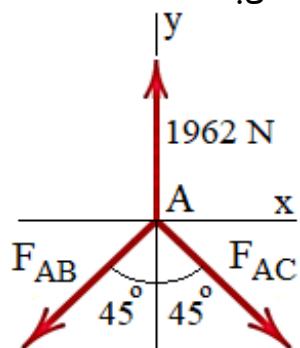
$$F_{AC} \sin 45^\circ - F_{AB} \sin 45^\circ = 0$$

$$F_{AC} = F_{AB}$$

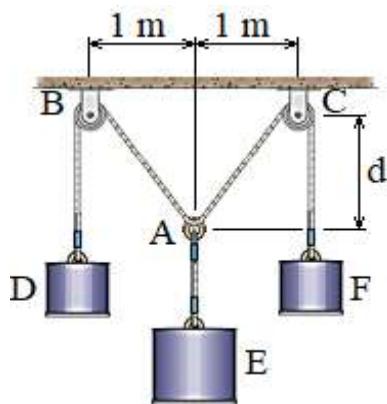
$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$1962 - 2 F_{AB} \cos 45^\circ = 0$$

$$F_{AB} = F_{AC} = 1387.34 \text{ N}$$



#### مثال (٨-٤):

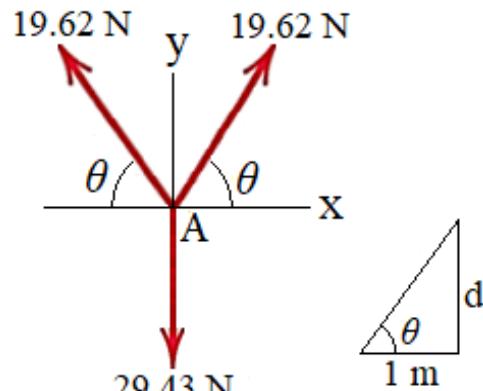


شكل (مث. ٨-٤)

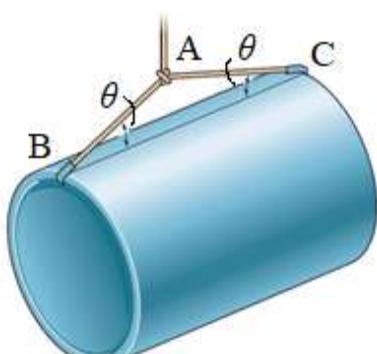
إذا كانت كتلة كل من الاسطوانات (D) و (F) تساوي (2 kg) وكتلة الاسطوانة (E) تساوي (3 kg). أوجد المسافة (d) لتحقيق التوازن. إهمل حجم البكرات.

الحل:

$$\begin{aligned} W_D &= 2 \times 9.81 = 19.62 \text{ N} \\ W_E &= 3 \times 9.81 = 29.43 \text{ N} \\ W_F &= 2 \times 9.81 = 19.62 \text{ N} \\ + \uparrow \sum F_y &= 0 \\ 2(19.62) \sin \theta - 29.43 &= 0 \\ \theta &= \sin^{-1}(0.75) = 48.6^\circ \\ \tan \theta &= \frac{d}{1} \\ d &= \tan 48.6^\circ = 1.13 \text{ m} \end{aligned}$$



#### مثال (٩-٤):

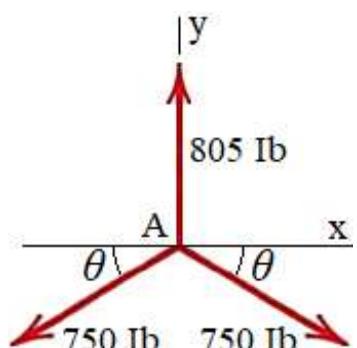


شكل (مث. ٩-٤)

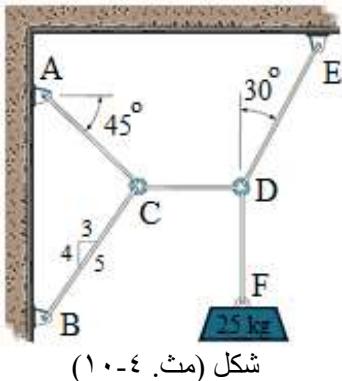
إذا علمت أن أقصى شد يتحمله كل من الحبلين (AB) و (AC) هو (750 Ib)، وأن كتلة الأسطوانة (25 slugs) أوجد أصغر زاوية ( $\theta$ ) يمكن عندها رفع الأسطوانة ضمن حدود تحمل الحبلين.

الحل:

$$\begin{aligned} W &= m g = 25 \times 32.2 = 805 \text{ Ib} \\ + \uparrow \sum F_y &= 0 \\ 805 - 2(750) \sin \theta &= 0 \\ \theta &= 32.5^\circ \end{aligned}$$



مثال (١٠-٤):



أوجد قوة الشد في كل سلك في منظومة الأسلاك المبينة في الشكل  
(مث. ١٠-٤) بحيث تتحقق التوازن مع الحمل ( 25 kg ).

$$W = m g = 25 \times 9.81 = 245.25 \text{ N}$$

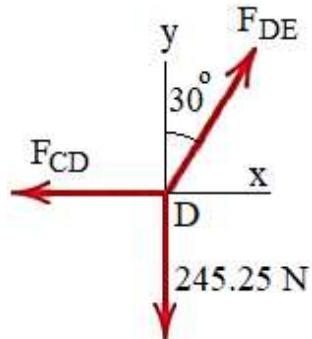
شكل (مث. ١٠-٤)

الحل:

التوازن عند النقطة (D):

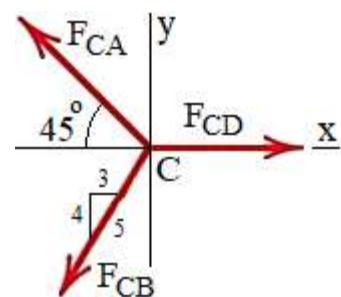
$$+ \rightarrow \sum F_y = 0 \quad F_{DE} \cos 30^\circ - 245.25 = 0 \\ F_{DE} = 283.2 \text{ N}$$

$$+ \uparrow \sum F_x = 0 \quad 283.2 \sin 30^\circ - F_{CD} = 0 \\ F_{CD} = 141.6 \text{ N}$$



التوازن عند النقطة (C):

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 141.6 - F_{CA} \cos 45^\circ - F_{CB} \left( \frac{3}{5} \right) = 0 \\ 141.6 - 0.707 F_{CA} - 0.6 F_{CB} = 0 \\ 0.707 F_{CA} + 0.6 F_{CB} = 141.6 \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$



$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad F_{CA} \sin 45^\circ - F_{CB} \left( \frac{4}{5} \right) = 0 \\ 0.707 F_{CA} - 0.8 F_{CB} = 0 \quad \dots \quad (2)$$

من المعادلة (2):

$$F_{CA} = 1.13 F_{CB}$$

نعرض في المعادلة (1):

$$0.707 (1.13 F_{CB}) + 0.6 F_{CB} = 141.6$$

$$1.4 F_{CB} = 141.6$$

$$F_{CB} = 101.15 \text{ N}$$

$$F_{CA} = 1.13 (101.15) = 114.3 \text{ N}$$

أو

$$0.707 F_{CA} + 0.6 F_{CB} = 141.6 \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

$$0.707 F_{CA} - 0.8 F_{CB} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$

بالطرح

$$1.4 F_{CB} = 141.6 \Rightarrow F_{CB} = 101.15 \text{ N}$$

$$0.707 F_{CA} + 0.6 (101.15) = 141.6$$

نعرض في المعادلة (1):

$$0.707 F_{CA} + 60.69 = 141.6$$

$$0.707 F_{CA} = 141.6 - 60.69 = 80.91$$

$$F_{CA} = 114.3 \text{ N}$$

## **الجزء الثاني: توازن الأجسام الصلبة (EQUILIBRIUM OF RIGID BODIES)**

في هذا الجزء من التوازن تؤخذ أبعاد الجسم بنظر الاعتبار ويكون لها تأثير في احتساب القوى والعزوم المسلط على الجسم، ويكون الجسم في حالة توازن عندما تكون متحصلة كل القوى والعزوم أو العزوم المزدوجة المسلطة عليه متساوية للصفر. لذلك ستكون معادلات التوازن:

$$\sum F = 0 \quad \dots \quad (4-2)$$

$$\sum M = 0 \quad \dots \quad (4-3)$$

### **عزل النظام ومخطط الجسم الحر (FBD):**

يمكن عزل النظام الميكانيكي افتراضياً عن محطيه بما يسمى بمخطط الجسم الحر (FBD). قد يكون النظام الميكانيكي عبارة عن جسم واحد أو مجموعة من الأجسام مرتبطة بطريقة ملائمة لأداء الغرض المطلوب من النظام، وقد تكون الأجسام صلبة أو غير صلبة، وقد يكون النظام أيضاً عبارة عن كتلة مائلة يمكن تحديدها، إما سائلة أو غازية، أو مزيج من السوائل والمواد الصلبة.

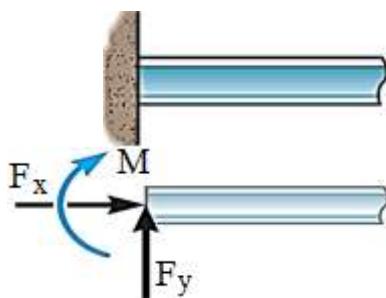
في الفرع الخاص بعلم السكون (statics) من الميكانيك الهندسي، ندرس بشكل أساسى القوى المسلطة على الأجسام الصلبة أثناء حالة السكون.

لرسم مخطط الجسم الحر، يجب اتباع الخطوات التالية:

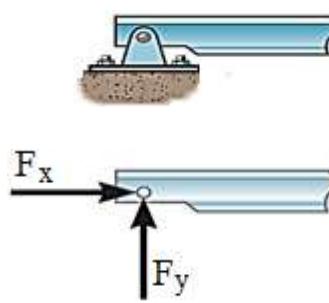
- ١- نفترض أن الجسم الصلب منعزل عن محطيه ثم نرسم شكله المعزول (مخطط الجسم الحر).
- ٢- وضع القوى المعلومة والمجهولة على مخطط الجسم الحر.
- ٣- استبدال المرتكزات بقوى ردود فعل.
- ٤- رسم الأبعاد والزوايا المطلوبة.
- ٥- تطبيق معادلات التوازن لایجاد القوى المجهولة.

## نمذجة تأثير القوى ( Modeling the action of forces )

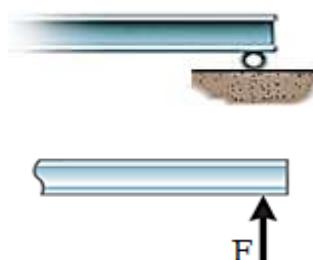
توضح الأشكال التالية الأنواع الشائعة للمرتكزات المستخدمة في الأنظمة الميكانيكية وما يناظرها من قوى ردود أفعال على مخطط الجسم الحر ( FBD ) لتحليلها في المستوى ثالثي الأبعاد. حيث يوضح كل مثال من الأمثلة التالية القوى المؤثرة على الجسم باعتباره جسم معزول عن محطيه. يجب مراعاة قانون نيوتن الثالث عند استبدال المرتكزات التي تستند عليها الأجسام بقوى رد فعل، الذي يشير إلى أنه يوجد لكل قوة فعل قوة رد فعل تساويها في المقدار وتعاكسها في الاتجاه. إن قوى رد الفعل التي تسلط على جسم معين نتيجة اتصاله بمرتكز أو بجسم آخر تكون دائمًا معاكسة لاتجاه حركة الجسم المعزول التي قد تحدث إذا تمت إزالة المرتكز أو الجسم الملمس.



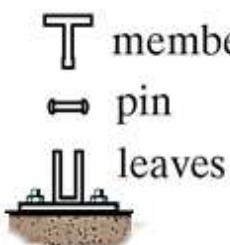
شكل (٤-٤) مرتكز ثابت



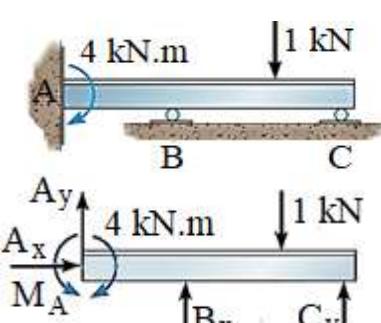
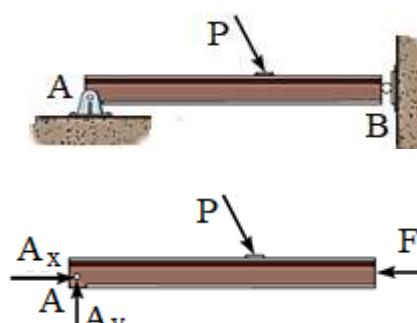
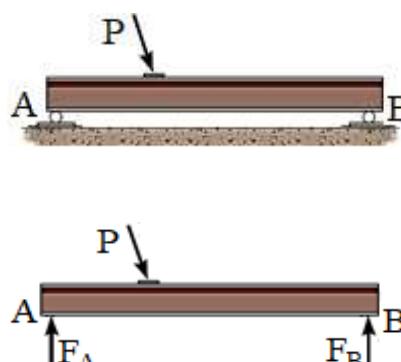
شكل (٣-٤) مرتكز مفصلي



شكل (٢-٤) مرتكز كروي



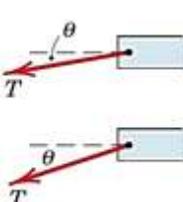
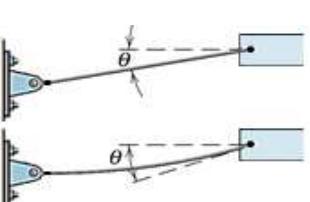
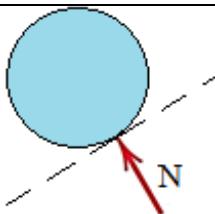
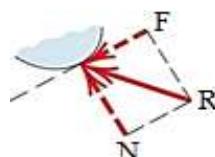
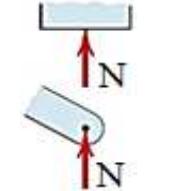
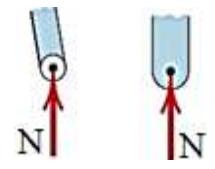
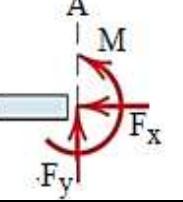
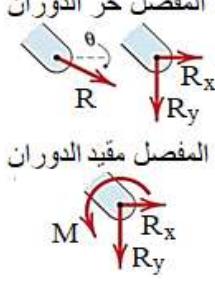
شكل (٥-٤) مجمع مرتكز مفصلي



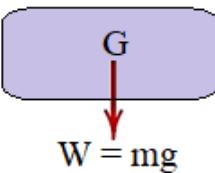
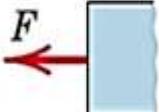
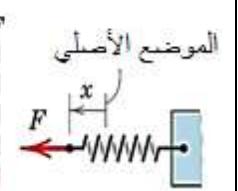
شكل (٦-٤) أنواع من المرتكزات

## نمذجة تأثير القوى في التحليل ثنائى الأبعاد:

جدول (٤) نمذجة تأثير القوى في التحليل ثنائى الأبعاد

تمثيل القوى على الجسم باعتباره جسم معلول	نوع الربط والقوة الأصلية
<p>القوة التي يسلطها سلك منن أو حزام أو سلسلة أو حلب على جسم معين تمثل بقوة شد تبدأ من الجسم باتجاه السلك أو باتجاه المماس للسلك.</p>  	<p>١- سلك منن، حزام، سلسلة، أو حلب. وزن السلك مهم. وزن السلك معتبر.</p>
<p>قوة رد الفعل نتيجة التلامس تمثل بقوة ضغط عمودية على السطح.</p> 	<p>٢- سطح أملس.</p>
<p>قوة رد الفعل نتيجة التلامس تمثل بقوة ضغط (<math>R</math>) مائلة على السطح، وتحل إلى مركبتين، مركبة مماسية (<math>F</math>) (قوة الاحتاك) ومركبة عمودية (<math>N</math>).</p> 	<p>٣- سطح خشن.</p>
<p>المرتكز الاسطواني، التأرجحي، أو الكروي يتمثل بقوة رد فعل على شكل قوة ضغط عمودية على سطح التلامس.</p> 	<p>٤- مرتكزات متدرجة.</p>
<p>طوق أو شريط تمرير للحركة على طول سكة ناعمة، يمكن تمثيله بقوة ضغط عمودية على سكة الحركة..</p> 	<p>٥- الانزلاق الموجه الحر.</p>
<p>المرتكز الثابت يتمثل بقوة محورية (<math>F_x</math>)، وقوة عرضية (<math>F_y</math>) (قوة قص)، وعزم (<math>M</math>) حول نقطة التثبيت لمنع الدوران.</p> 	<p>٦- مرتكز ثابت.</p>
<p>في الرابط المفصلي ذو الحركة الدورانية الحرة يمكن تمثيل قوة رد الفعل اما بمركتين أفقية (<math>R_x</math>) وعمودية (<math>R_y</math>) أو بقوة (<math>R</math>) مع اتجاهها (<math>\theta</math>). أما الرابط المفصلي ذو الحركة الدورانية المقيدة فتضيق إلى ردود الفعل أعلاه عزم (<math>M</math>) حول نقطة التثبيت.</p> 	<p>٧- ربط مفصلي.</p>

جدول (٤-١) نمذجة تأثير القوى في التحليل ثنائي الأبعاد

تمثيل القوى على الجسم باعتباره جسم معزول	نوع الربط وأصل القوة
<p>محصلة قوى الجاذبية الناتجة من عناصر جسم كتلته (<math>m</math>) هو الوزن (<math>W = mg</math>).</p> <p>يتمثل الوزن بقوة متوجهة إلى مركز الأرض مبنية من مركز ثقل الجسم (<math>G</math>).</p>	<p>٨- قوة الجاذبية الأرضية (الوزن).</p> 
<p>القوة الناتجة من النابض تنتج من حاصل ضرب الاستطالة في معامل الصلابة للنابض، وتكون قوة شد إذا استطال النابض وقوة ضغط إذا تقلص.</p> <p>معامل الصلابة للنابض (<math>k</math>) هي القوة المطلوبة لتشويه النابض بمسافة وحدة مسافة.</p>	<p>٩- قوة النابض.</p>  <p>خطي لا خطى</p>  <p><math>F = kx</math></p> 

## إنشاء مخططات الجسم الحر (Construction of free – body diagrams )

أمثلة على مخططات الجسم الحر:

الجدول (٤-٢) يبيّن أربعة أمثلة لتراسيب وهياكل مع مخططات الجسم الحر الخاصة بها. تم حذف الأبعاد والمقادير باعتبارها أمثلة عامة. في كل حالة يتم التعامل مع الترسيب أو الهيكل بأكمله كجسم واحد، بحيث لا تظهر القوى الداخلية. الأمثلة الأربع المبينة في الجدول تبيّن القوى المعروفة والمجهولة وردود الأفعال لمختلف أنواع المتراسبات.

جدول (٤-٢) نماذج لمخططات الجسم الحر

مخطط الجسم الحر للهيكل المنعزل	النظام الميكانيكي
	<p>١- المسنن المستوى: وزن المسنن يعتبر مهمل نسبياً إلى القوة (P).</p>
	<p>٢- القصبي المرتبط من أحد الأطراف.</p>
	<p>٣- قضيب: ارتكاز تلامسي أملس عند النقطة (A)، وكتلة (m).</p>
	<p>٤- تحليل نظام الأجسام الصلبة المتراابطة كوحدة واحدة، مع اعتبار وزن التركيبة مهمل.</p>

### تمارين لمخططات الجسم الحر:

في الجدول (٣-٤) يمثل العمود الوسطي تراكيب معينة، ويمثل العمود الأيمن تفاصيل موجزة عن هذه التراكيب، ويتمثل العمود الأيسر مخططات الجسم الحر (FBD) للجسم المعلول غير كامل. المطلوب إكمال مخططات الجسم الحر للتراكيب في العمود الأيسر. أوزان الأجسام مهملة ما لم يذكر خلاف ذلك. تم حذف الأبعاد والقيم العددية للتيسير.

جدول (٣-٤) تمارين لمخطط الجسم الحر

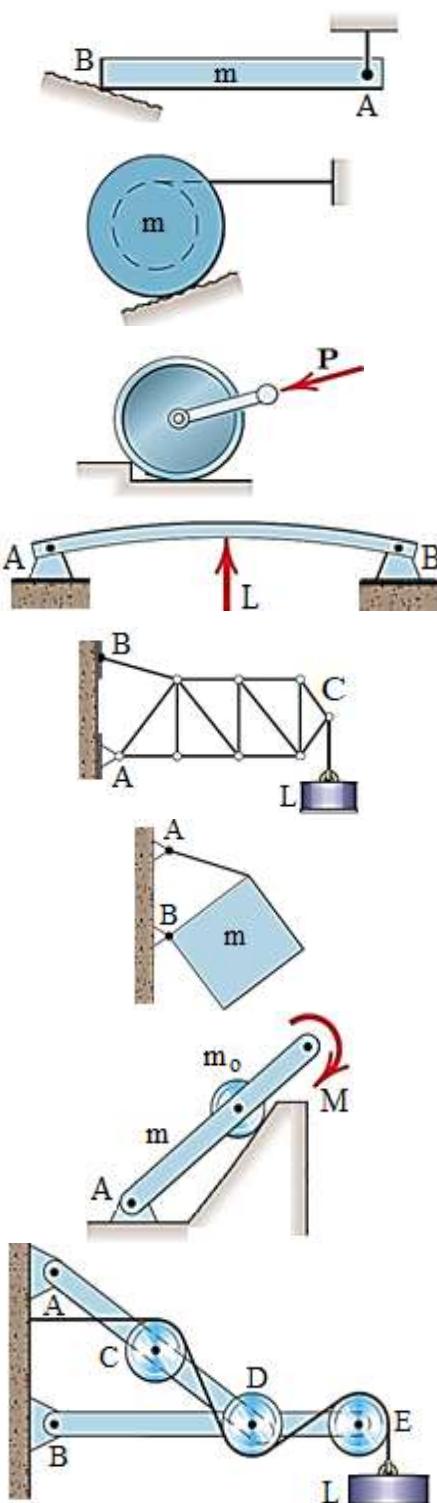
مخطط الجسم الحر (FBD) الغير كامل	الجسم	
		أ - محور قلاب يسند الكتلة (m) ويرتكز ارتكاز مفصلي عند النقطة (A).
		ب - ذراع تحكم يسلط عزم دوران على العمود عند النقطة (O).
		ج - ذراع الرافعة (OA)، ذو كتلة مهملة مقارنة بالكتلة (m). الذراع متصل بمفصل عند النقطة (O) ومشدود بسلك عند النقطة (B).
		د - صندوق منتظم الكتلة (m) يستند إلى جدار عمودي أملس ومرتكز على سطح أفقي خشن.
		ه - برacket مسلط عليه حمل ومرتكز مفصلياً عند النقطة (A) ومسمار ثابت في مسار أملس عند النقطة (B).

في الجدول (٤-٤) يمثل العمود الوسطي تراكيب معينة، ويمثل العمود الأيمن تفاصيل موجزة عن هذه التراكيب، ويمثل العمود الأيسر مخططات الجسم الحر (FBD) للجسم المعزول خاطيء أو غير كامل. المطلوب تصحيح أو إكمال مخططات الجسم الحر للتراكيب في العمود الأيسر. أوزان الأجسام مهملة ما لم يذكر خلاف ذلك. تم حذف الأبعاد والقيم العددية للتبسيط.

جدول (٤-٤) تمارين لمخطط الجسم الحر

مخطط الجسم الحر (FBD) الخطأ أو الناقص	الجسم	
		أ - أسطوانة كتلتها (m) يتم دفعها لأعلى منحدر يميل بزاوية (θ).
		ب - أداة رفع ترفع الجسم (A) ذات السطح الأفقي الأملس. ترتكز الأداة على سطح أفقي خشن.
		ج - عمود منتظم الكتلة وكتلته (m) معلق في موضعه بواسطة سلك. مرتكز في سطح أفقي محظوظ لمنع انزلاق العمود.
		د - الصلع (BD) بشكل زاوية قائمة مرتبطة تفصلياً مع الصلع الأفقي عند النقطة (B).
		ه - قضيب مثني ملحوم بجدار عند النقطة (A) ومسلط عليه قوتين وعزم.

أرسم مخطط الجسم الحر لكل من التراكيب المبينة أدناه يوضح جميع القوى المعروفة والمحظوظة، علمًا أن أوزان الأجسام غير مطلوبة إلا إذا تم تحديد الكتلة.



أ - قضيب أفقى كتلته ( $m$ ) معلق بسلك شاقولي عند النقطة (A) ويرتكز على سطح خشن مائل عند النقطة (B).

ب - قرص محزز منتظم الكتلة، كتلته ( $m$ ) مسحوب بسلك أفقى ويرتكز على سطح خشن.

ج - قرص كتلته ( $m$ ) على وشك الانقلاب على الرصيف بسبب قوة دفع مائلة ( $P$ ).

د - قضيب أفقى محني بسبب الحمل ( $L$ ). مثبت من طرفيه بمرتكزات مفصليية.

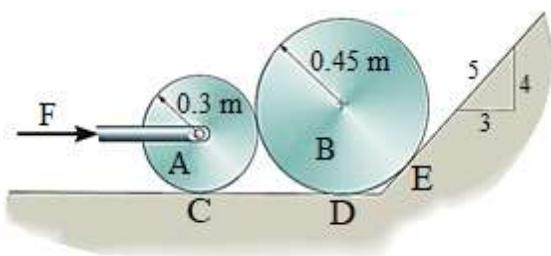
ه - مسنم مرتكز مفصلياً عند النقطة (A) ومشدود بسلك عند النقطة (B) ويحمل الثقل (L) عند النقطة (C).

و - صفيحة منتظمة الكتلة وكتلتها ( $m$ ) مرتكزة مفصلياً عند النقطة (B) ومشدودة بواسطة سلك عند النقطة (A).

ز - ترکیب يتكون من قضيب منتظم كتلته ( $m$ ) وبكرة كتلها ( $m_0$ ). يسلط عليه عزم ( $M$ ) ويرتكز مفصلياً عند النقطة (A).

ح - هيكل يتكون من قضبان وبكرات مرتبطة مفصلياً مع بعضها، وسلك ربط يحمل الكتلة (L).

### مثال (١١-٤):



القرص الأملس (A) بكتلة (50 kg) والقرص الأملس (B) بكتلة (100 kg)، تم تسلیط قوة أفقية على مركز القرص (A) قيمتها (F = 1000 N). أوجد ردود الأفعال العمودية على أسطح الاستناد عند النقاط (C)، (D)، و (E).

شكل (مث. ١١-٤)

الحل:

: ( القرص (A)

$$W = 50 \times 9.81 = 490.5 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

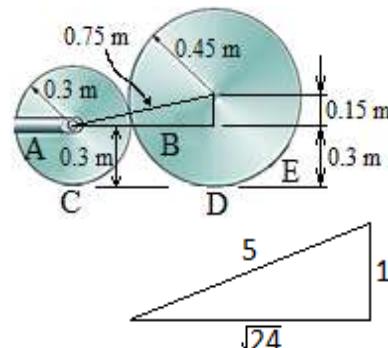
$$1000 - N' \left( \frac{\sqrt{24}}{5} \right) = 0$$

$$N' = 1020.6 \text{ N}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$N_C - 490.5 - 1020.6 \left( \frac{1}{5} \right) = 0$$

$$N_C = 694.6 \text{ N}$$



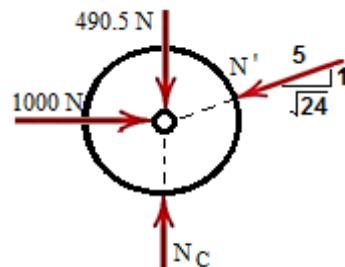
: ( القرص (B)

$$W = 100 \times 9.81 = 981 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$N_E \left( \frac{4}{5} \right) - 1020.6 \left( \frac{\sqrt{24}}{5} \right) = 0$$

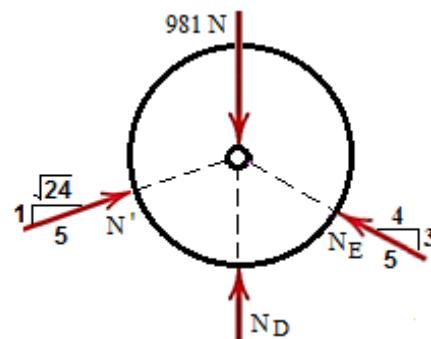
$$N_E = 1250 \text{ N}$$



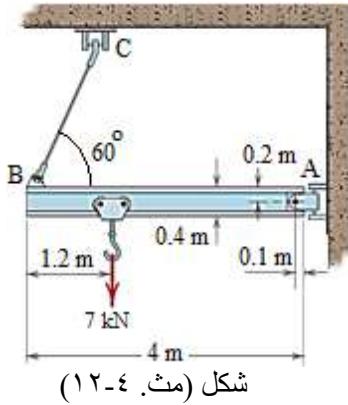
$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$1250 \left( \frac{3}{5} \right) + N_D - 981 + 1020.6 \left( \frac{1}{5} \right) = 0$$

$$N_D = 26.88 \text{ N}$$



### مثال (١٢-٤):



في ذراع الرافعة المبين في الشكل (مث. ١٢-٤)، أوجد قوة الشد (T) في سلك الارتكاز وقيمة قوة رد الفعل على النقطة A. القضيب (AB) قياسي (I-beam) وبكتلة (0.4-m / I-beam) (A) لكل متر طول.

شكل (مث. ١٢-٤)

الحل:

الحل الجبري:

$$W = m g = (80 \times 4) (9.81) = 3139.2 \text{ N} = 3.14 \text{ kN}$$

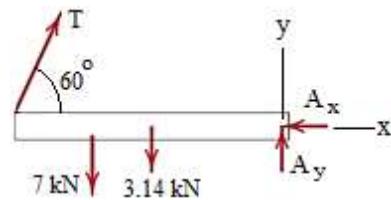
$$\sum M_A = 0,$$

$$- T \cos 60^\circ \times 0.2 - T \sin 60^\circ \times (4 - 0.1) + 7(4 - 1.2 - 0.1) + 3.14(2 - 0.1) = 0$$

$$- 0.1 T - 3.38 T + 18.9 + 5.97 = 0$$

$$3.48 T = 24.87$$

$$T = 7.15 \text{ kN}$$



$$\sum F_x = 0$$

$$7.15 \cos 60^\circ - A_x = 0$$

$$A_x = 3.6 \text{ kN}$$

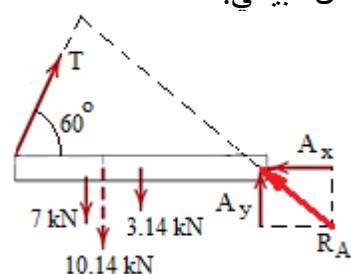
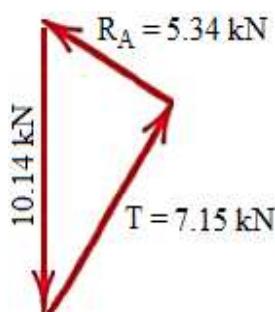
$$\sum F_y = 0$$

$$A_y + 7.15 \sin 60^\circ - 3.14 - 7 = 0$$

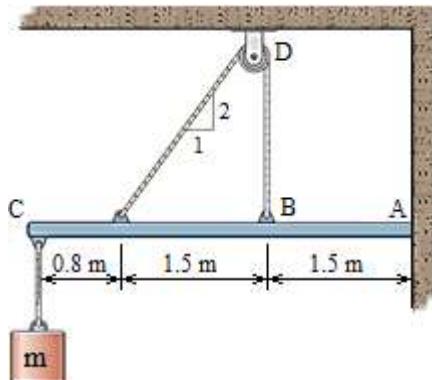
$$A_y = 3.95 \text{ kN}$$

$$R_A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2} = \sqrt{(3.6)^2 + (3.95)^2} = 5.34 \text{ kN}$$

الحل البياني:



### مثال (١٣-٤):



المنظومة المبينة في الشكل (مث. ١٣-٤) تحمل اسطوانة كتلتها (10 kg). اذا كانت كتلة القضيب المنتظم الكتلة (6 kg)، والبكرة عند النقطة (D) عديمة الاحتكاك، اوجد قوة الشد في السلك ومركبات رد الفعل عند النقطة الثابتة (A).

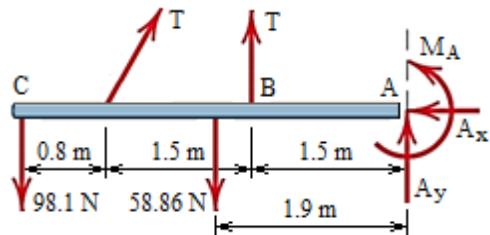
شكل (مث. ١٣-٤)

الحل:

$$M_{cy} = 10 \times 9.81 = 98.1 \text{ N}$$

$$M_{sh} = 6 \times 9.81 = 58.86 \text{ N}$$

$$\sum M_A = 0$$



$$-(T)(1.5) - (T)\left(\frac{2}{\sqrt{5}}\right)(3) + (98.1)(3.8) + (58.86)(1.9) = 0$$

$$4.18 T = 484.61$$

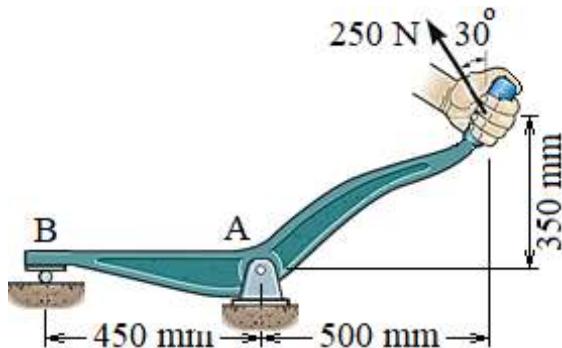
$$T = 115.94 \text{ N}$$

$$+\rightarrow \sum F_x = 0 \quad (115.94)\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right) - A_x = 0 \\ A_x = 51.85 \text{ N}$$

$$+\uparrow \sum F_y = 0 \quad A_y + 115.94 + (115.94)\left(\frac{2}{\sqrt{5}}\right) - 98.1 - 58.86 = 0 \\ A_y = -62.68 = 62.68 \text{ N} \downarrow$$

$$\sum M_A = 0 \\ M_A - (115.94)(1.5) - (115.94)\left(\frac{2}{\sqrt{5}}\right)(3) + (98.1)(3.8) + (58.86)(1.9) = 0 \\ M_A - 173.91 - 311.1 + 372.78 + 111.83 = 0 \\ M_A = 0.4 \text{ N.m}$$

### مثال (١٤-٤):



في الذراع الموضح في الشكل (مث. ١٤-٤)،  
أوجد المركبات الأفقية والعمودية لقوة رد الفعل  
على المفصل عند النقطة (A) وقوة رد فعل  
الأسطوانة عند النقطة (B).

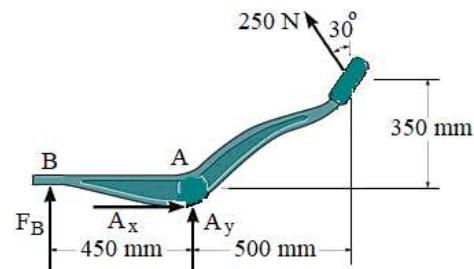
شكل (مث. ١٤-٤)

الحل:

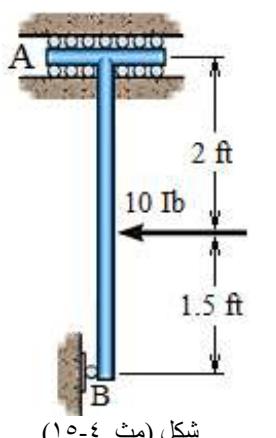
$$\begin{aligned} \text{---} + \sum M_A = 0 & (250 \cos 30^\circ)(0.5) \\ & + (250 \sin 30^\circ)(0.35) \\ & - (F_B)(0.45) = 0 \\ 152 & = 0.45 F_B \\ F_B & = 337.78 \text{ N} \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad A_x - 250 \sin 30^\circ = 0 \\ A_x = 125 \text{ N}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad A_y + 250 \cos 30^\circ + 337.78 = 0 \\ A_y = -554.29 = 554.29 \text{ N} \downarrow$$



### مثال (١٥-٤):



في القضيب الموضح في الشكل (مث. ١٥-٤)، أوجد ردود الأفعال عند المركبات (A) و (B).

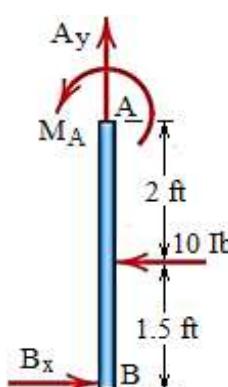
شكل (مث. ١٥-٤)

الحل:

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad B_x - 10 = 0 \\ B_x = 10 \text{ lb}$$

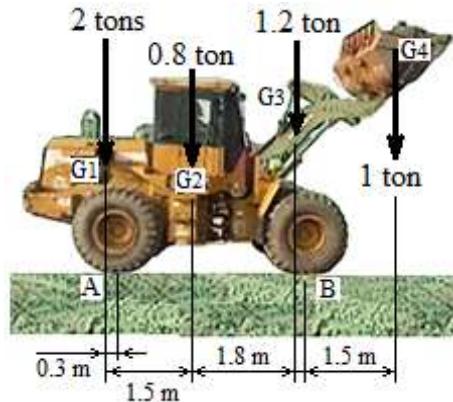
$$+ \rightarrow \sum F_y = 0 \quad A_y = 0$$

$$\text{---} + \sum M_A = 0 \quad M_A + 10(3.5) - 10(2) = 0 \\ M_A = -15 = 15 \text{ lb.ft} \quad (\text{C.W})$$



### مثال (١٦-٤):

احسب ردود فعل الأرض على عجلات الشفل المبين في الشكل (مث. ١٦-٤) عند النقطتين (A) و (B). اعتبر المسألة ثنائية الأبعاد.



شكل (مث. ١٦-٤)

الحل:

$$\zeta + \sum M_B = 0$$

$$(2000 \times 9.81 \times 3.6) + (800 \times 9.81 \times 2.1) \\ + (1200 \times 9.81 \times 0.3) \\ - (1000 \times 9.81 \times 1.5) \\ - (R_A \times 3.3) = 0$$

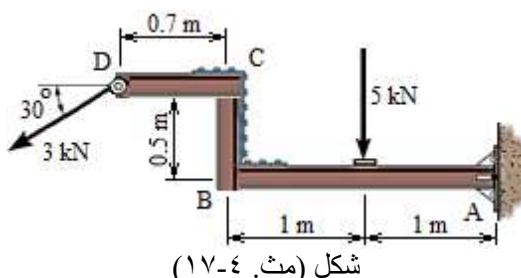
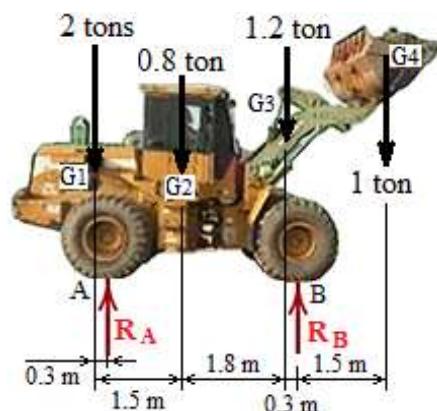
$$70632 + 16480.8 + 3531.6 - 14715 = 3.3 R_A$$

$$R_A = 23009 \text{ N} = 23 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$R_B + 23009 - (2000 \times 9.81) \\ - (800 \times 9.81) - (1200 \times 9.81) \\ - (1000 \times 9.81) = 0$$

$$R_B = 26041 \text{ N} = 26 \text{ kN}$$



شكل (مث. ١٧-٤)

### مثال (١٧-٤):

في الهيكل المثبت من احدى نهايتيه والموضح في الشكل (مث. ١٧-٤)، أوجد مركبات رد الفعل عند مركز التثبيت (A).

الحل:

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$A_x - 3 \cos 30^\circ = 0$$

$$A_x = 2.6 \text{ kN}$$

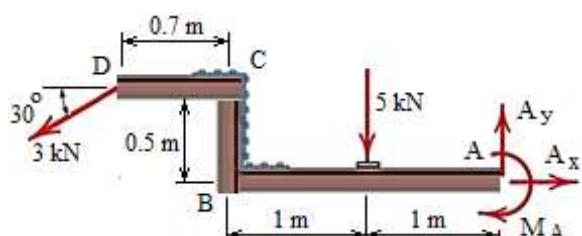
$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$A_y - 5 - 3 \sin 30^\circ = 0$$

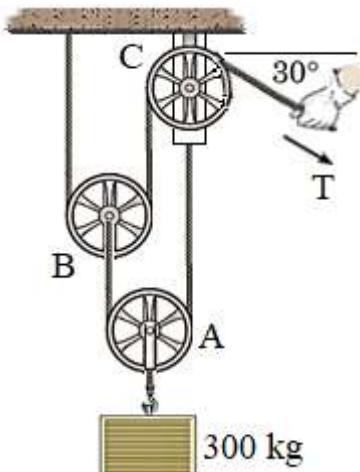
$$A_y = 6.5 \text{ kN}$$

$$\zeta + \sum M_A = 0$$

$$(5)(1) + (3 \cos 30^\circ)(0.5) + (3 \sin 30^\circ)(2.7) - M_A = 0 \Rightarrow M_A = 10.35 \text{ kN.m}$$



### مثال (١٨-٤):



احسب قوة الشد ( $T$ ) في السلك الذي يحمل كتلة مقدارها (300 kg) بنظام البكرات الموضح في الشكل (مث. ١٨-٤)، ثم أوجد مقدار القوة الكلية المؤثرة على مرتكز البكرة (C). جميع أوزان الأجزاء مهملة مقارنة بالحمل، وجميع البكرات تدور بحرية حول محورها.

شكل (مث. ١٨-٤)

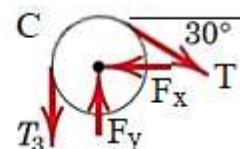
الحل:

$$W = m g = 300 \times 9.81 = 2943 \text{ N}$$

: البكرة (A)

$$\sum M_o = 0 \quad T_2 r - T_1 r = 0 \quad T_1 = T_2$$

$$\sum F_y = 0 \quad T_1 + T_2 - 2943 = 0 \\ T_1 = T_2 = 1471.5 \text{ N}$$

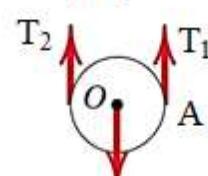
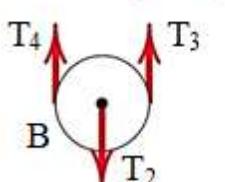


: البكرة (B)

$$T_3 = T_4 = T_2 / 2 = 735.75 \text{ N}$$

: البكرة (C)

$$T = T_3 \quad \text{or} \quad T = 735.75 \text{ N}$$



التوازن في البكرة بالاتجاهين الأفقي والعمودي يتطلب:

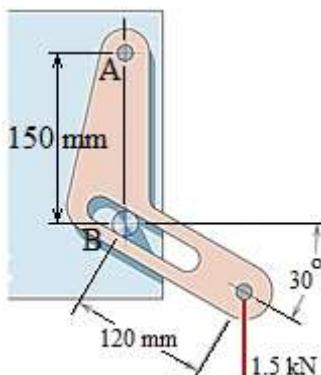
$$\sum F_x = 0 \quad 735.75 \cos 30^\circ - F_x = 0 \\ F_x = 637.2 \text{ N}$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_y - 735.75 \sin 30^\circ - 735.75 = 0 \\ F_y = 1103.6 \text{ N}$$

$$F = \sqrt{F_x^2 + F_y^2} = \sqrt{(637.2)^2 + (1103.6)^2} = 1274.4 \text{ N}$$

مثال (١٩-٤):

احسب مقدار القوة المسلطة على المسamar عند النقطة (A) الناتجة من تأثير الحمل (1.5 kN) المسلط على البراكيت. إهمل الاحتكاك في فتحة التوجيه الانزلاقي.



شكل (مث. ١٩-٤)

الحل:

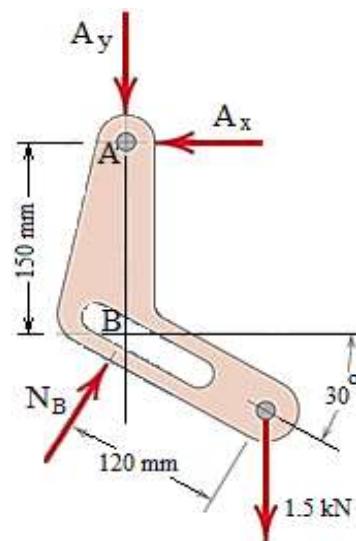
$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0$$

$$(N_B \sin 30^\circ)(0.15) - (1.5)(0.12 \cos 30^\circ) = 0 \\ N_B = 2.1 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ 2.1 \sin 30^\circ - A_x = 0 \\ A_x = 1.05 \text{ kN}$$

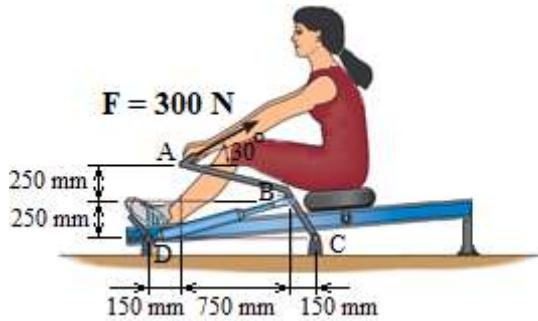
$$A_x = 0.3 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \\ 2.1 \cos 30^\circ - A_y - 1.5 = 0 \\ A_y = 0.3 \text{ kN}$$



$$R_A = \sqrt{(A_x)^2 + (A_y)^2} = \sqrt{(1.05)^2 + (0.3)^2} = 1.09 \text{ kN}$$

مثال (٢٠-٤):



شكل (مث. ٢٠-٤)

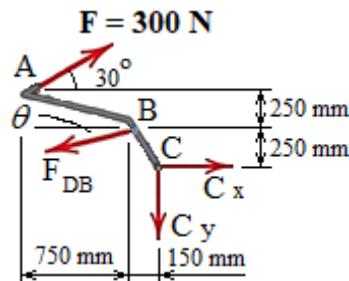
في الشكل (مث. ٢٠-٤) تتدرب فتاة على آلة التجذيف. إذا بذلت الفتاة قوة سحب مقدارها  $F = 300 \text{ N}$  على مقبض الآلة (ABC)، أوجد القوة المسلطة من قبل الأسطوانة الهيدروليكيّة (BD) على المقبض، والمركبات الأفقيّة والعموديّة لقوة رد الفعل عند المفصل (C).

الحل:

$$\theta = \tan^{-1} \frac{0.25}{0.75} = 18.4$$

$$\sum M_C = 0$$

$$\begin{aligned} & - (300 \cos 30)(0.5) - (300 \sin 30)(0.9) \\ & + (F_{DB} \cos 18.4)(0.25) \\ & + (F_{DB} \sin 18.4)(0.15) = 0 \\ & - 129.9 - 135 + 0.237 F_{DB} + 0.047 F_{DB} = 0 \\ & 0.284 F_{DB} = 232.7 \\ & F_{DB} = 819.4 \text{ N} \end{aligned}$$



$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$C_x + 300 \cos 30 - 819.4 \cos 18.4 = 0$$

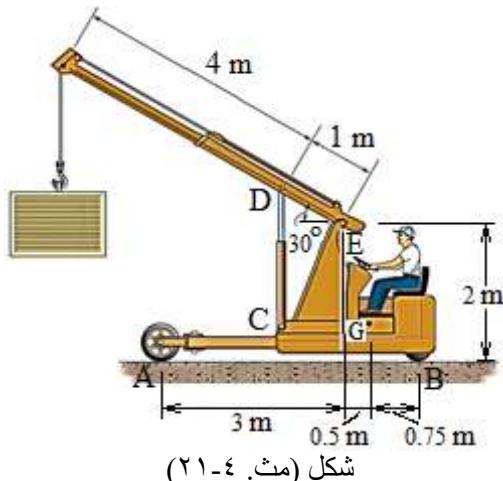
$$C_x = 777.51 - 259.81 = 517.7 \text{ N} \rightarrow$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$300 \sin 30 - 819.4 \sin 18.4 - C_y = 0$$

$$C_y = 150 - 258.64 = -108.64 = 108.64 \text{ N} \uparrow$$

### مثال (٢١-٤):



الكتلة الإجمالية للرافعة الأرضية وسائقها تبلغ ( 5 tons ) مع مركز ثقل عند النقطة ( G ). إذا كان المطلوب أن ترفع الرافعة الصندوق البالغ ( 250 kg )، أوجد قوى رد فعل الأرض على كلتا العجلتين عند ( A ) وكلتا العجلتين عند ( B ) عندما يكون ذراع الرافعة في الموضع الموضح في الشكل (مث. ٢١-٤).

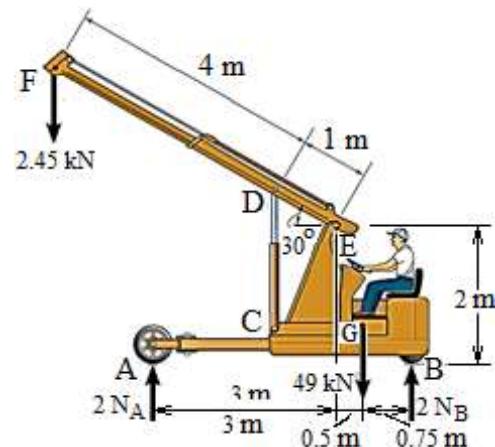
الحل:

$$W_{cr} = 5000 \times 9.81 = 49050 \text{ N} = 49 \text{ kN}$$

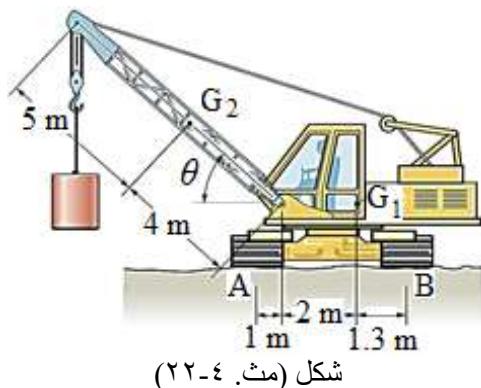
$$W_b = 250 \times 9.81 = 2452.5 \text{ N} = 2.45 \text{ kN}$$

$$\begin{aligned} \sum M_B &= 0 \\ (2.45)(5 \cos 30 + 1.25) &+ (49)(0.75) - (2N_A)(4.25) = 0 \\ 2N_A &= 11.86 \text{ kN} \Rightarrow N_A = 5.93 \text{ kN} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum F_y &= 0 \\ 11.86 - 49 - 2.45 + 2N_B &= 0 \\ 2N_B &= 39.59 \text{ kN} \Rightarrow N_B = 19.79 \text{ kN} \end{aligned}$$



### مثال (٢٢-٤):



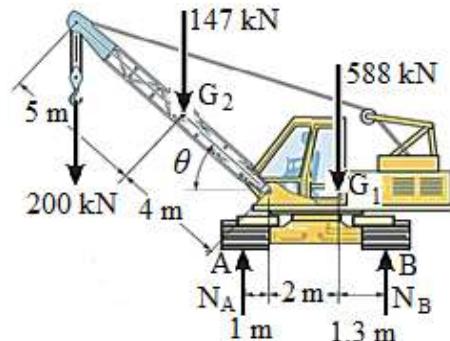
كتلة الرافعة المتحركة ( 60 tons ) مع مركز ثقل عند (G<sub>2</sub>) وكتلة ذراع الرافعة ( 15 tons ) مع مركز ثقل عند (G<sub>1</sub>). أوجد أصغر زاوية ميل ( θ ) لذراع الرافعة، دون التسبب في انقلاب الرافعة إذا كان الحمل المعلق ( W = 200 kN ). إهمل سماكة العجلات عند ( A ) و ( B ).

الحل:

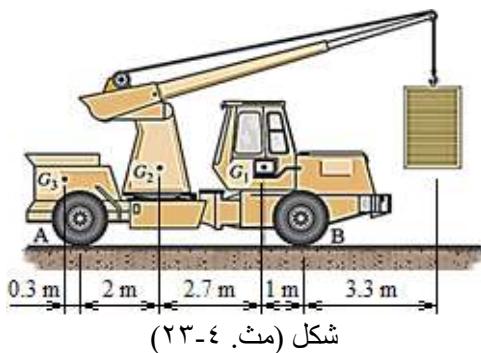
$$W_c = 60000 \times 9.81 = 588600 \text{ N} = 588 \text{ kN}$$

$$W_b = 15000 \times 9.81 = 147150 \text{ N} = 147 \text{ kN}$$

$$\begin{aligned} \sum M_A &= 0 \\ (200)(9 \cos \theta - 1) + (147)(4 \cos \theta - 1) &+ (0)(4.3) - (588)(3) = 0 \\ 1800 \cos \theta - 200 + 588 \cos \theta - 147 - 1764 &= 0 \\ 2388 \cos \theta - 2111 &= 0 \Rightarrow 2388 \cos \theta = 2111 \\ \cos \theta &= 0.884 \Rightarrow \theta = \cos^{-1}(0.884) = 27.87^\circ \end{aligned}$$



مثال (٢٣-٤):



الرافعة المبينة في الشكل (مث. ٢٣-٤) تتكون من ثلاثة أجزاء، كتلتها ( $m_1 = 1750 \text{ kg}$ ) ، ( $m_2 = 450 \text{ kg}$ ) و ( $m_3 = 750 \text{ kg}$ ) ومراكز ثقلها عند ( $G_1$ ) ، ( $G_2$ ) و ( $G_3$ ) على التوالي. أوجد:

(أ) رد فعل الأرض على كل عجلة من العجلات الأربع إذا كان وزن الحمل المعلق ( 4 kN ) ويسحب بسرعة ثابتة.

(ب) الحمل الأقصى الذي يمكن للرافعة رفعه بدون أن تنقلب، خلال موقع الذراع المبين.  
أهمل وزن الذراع.  
الحل:

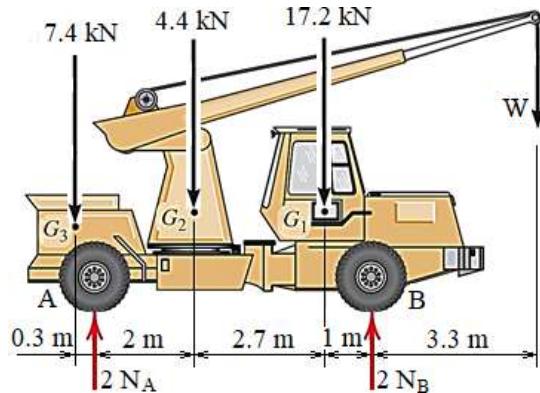
$$W_1 = 1750 \times 9.81 = 17167.5 \text{ N} = 17.2 \text{ kN}$$

$$W_2 = 450 \times 9.81 = 4414.5 \text{ N} = 4.4 \text{ kN}$$

$$W_3 = 750 \times 9.81 = 7357.5 \text{ N} = 7.4 \text{ kN}$$

$$\begin{aligned} \sum M_A &= 0 \\ (2N_B)(5.7) - (W)(9) - (17.2)(4.7) \\ &\quad - (4.4)(2) + (7.4)(0.3) = 0 \\ 11.4N_B - 9W - 80.84 - 8.8 + 2.22 &= 0 \\ 11.4N_B = 9W + 87.42 & \\ N_B = 0.79W + 7.67 & \dots \dots \dots (1) \end{aligned}$$

باستخدام النتيجة : ( $N_B = 0.79W + 7.67$ )



$$\begin{aligned} + \uparrow \sum F_y &= 0 \\ 2N_A + 2N_B - W - 17.2 - 4.4 - 7.4 &= 0 \\ 2N_A + 2(0.79W + 7.67) - W - 17.2 - 4.4 - 7.4 &= 0 \\ 2N_A + 1.58W + 15.34 - W - 29 &= 0 \\ 2N_A = -0.58W + 13.66 & \\ N_A = -0.29W + 6.83 & \dots \dots \dots (2) \end{aligned}$$

(أ) بتعويض الحمل (  $W = 4 \text{ kN}$  ) في المعادلات (1) و (2) :

$$N_A = -0.29(4) + 6.83 = 5.67 \text{ kN}$$

$$N_B = 0.79(4) + 7.67 = 10.83 \text{ kN}$$

(ب) لحظة انقلاب الرافعة تكون ( $N_A = 0$ ). ومن المعادلة (2) :

$$0 = -0.29W + 6.83 \Rightarrow W = 23.55 \text{ kN}$$

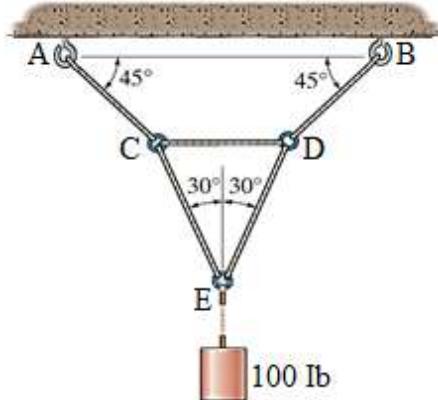
### مسائل:

٤-٢) أوجد قوة الشد في كل سلك من أسلاك منظومة الأسلاك المبينة في الشكل (مس. ٢-٤).

الجواب:

$$F_{ED} = F_{EC} = 57.74 \text{ Ib}$$

$$F_{DB} = F_{CA} = 70.7 \text{ Ib}, F_{CD} = 21.13 \text{ Ib}$$



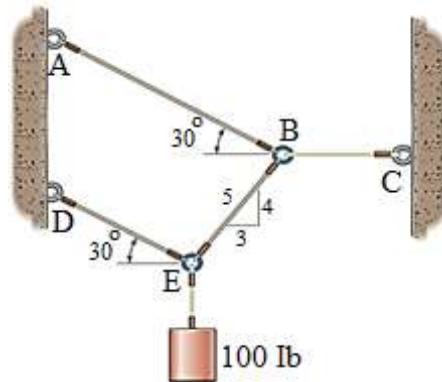
شكل (مس. ٢-٤)

٤-١) أوجد قوة الشد في كل سلك من أسلاك منظومة الأسلاك المبينة في الشكل (مس. ١-٤).

الجواب:

$$F_{ED} = 60.6 \text{ Ib}, F_{EB} = 87.27 \text{ Ib}$$

$$F_{BC} = 120.9 \text{ Ib}, F_{BA} = 139.6 \text{ Ib}$$

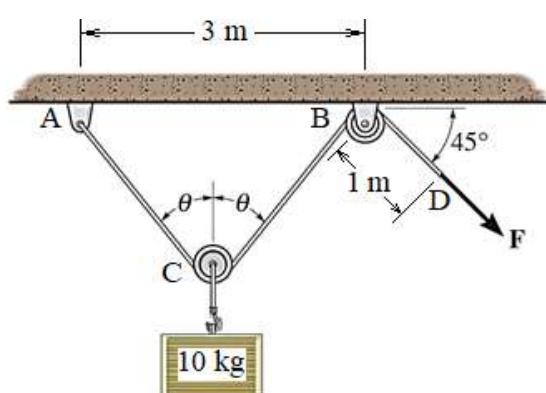


شكل (مس. ١-٤)

٤-٤) الطول الكلي للحبل (ABCD) الموضح في الشكل (مس. ٤-٤) هو ( 6 m ) ، أوجد مقدار الزاوية (  $\theta$  ) والقوة ( F ) لتحقيق التوازن مع الكتلة ( 10 kg ).

الجواب:

$$\theta = 36.87^\circ, F = 61.3 \text{ N}$$

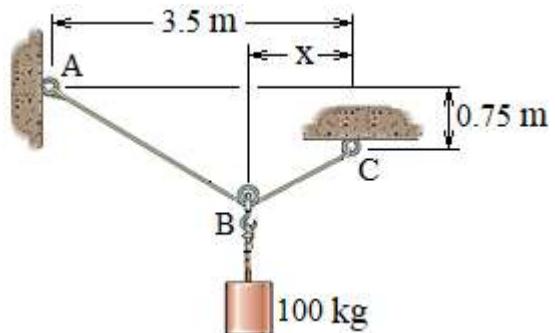


شكل (مس. ٤-٤)

٤-٣) يبلغ طول السلك (ABC) ( 5 m ) .أوجد المسافة ( x ) وقوة الشد المسلطة في السلك (ABC) المطلوبة لتحقيق التوازن مع كتلة الأسطوانة البالغة ( 100 kg ) . إهمل حجم البكرة عند ( B ) .

الجواب:

$$x = 1.38 \text{ m}, T = 686.87 \text{ N}$$

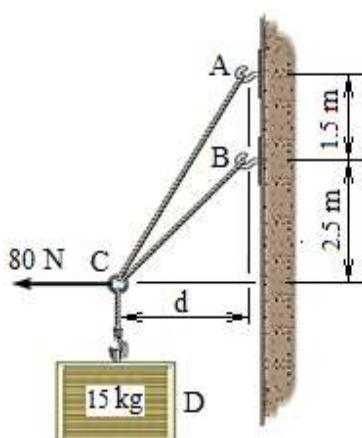


شكل (مس. ٤-٣)

٦-٦) الصندوق (D) كتلته (15 kg). إذا تم تسلیط قوة (F = 80 N) أفقیاً على الحلاقة (C)، أوجد أقصى مسافة (d) بحيث تكون القوة في السلك (CB) مساوية للصفر.

الجواب:

$$d = 2.17 \text{ m}$$

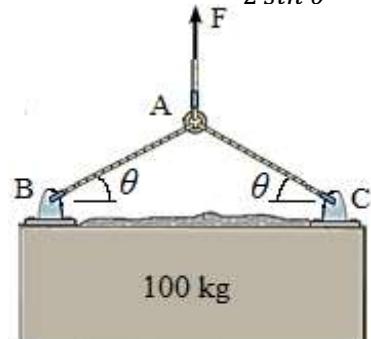


شكل (مس. ٦-٤)

٤-٥) حاوية سعة (100 kg) ترفع بواسطة الرافعة (BAC) بسرعة ثابتة. أوجد قوة الرافعة (F)، وقوة الشد (T) في كل من الحال (AB) و (AC) بدلالة الزاوية ( $\theta$ )، حيث ( $0^\circ \leq \theta \leq 90^\circ$ ).

الجواب:

$$F = 981 \text{ N}, T = \frac{981}{2 \sin \theta}$$

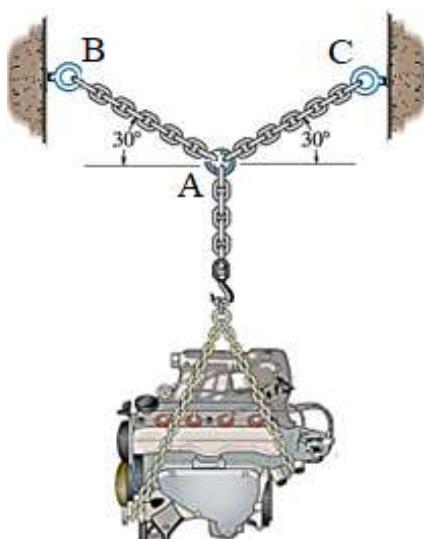


شكل (مس. ٥-٤)

٨-٤) محرك معلق بمنظومة السلسل المبينة في الشكل (مس. ٨-٤). أوجد الوزن الأقصى للمحرك الذي يمكن تعليقه دون تجاوز قوة الشد البالغة (500 Ib) في كلا السلاسلتين (AC) و (AB).

الجواب:

$$W = 500 \text{ Ib}$$

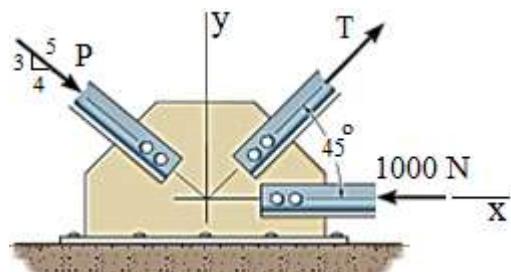


شكل (مس. ٨-٤)

٧-٤) أحسب قيم قوة الشد (T) وقوة الكبس (P) في البراكين المبين في الشكل (مس. ٧-٤) لتحقيق التوازن.

الجواب:

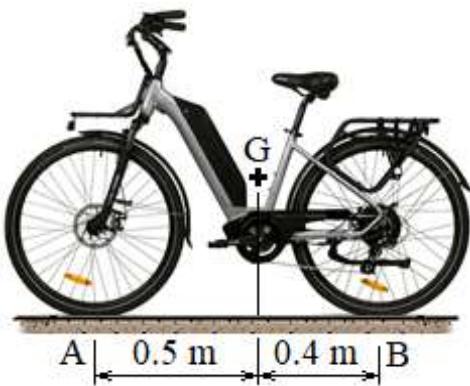
$$P = 714.3 \text{ N}, T = 606.2 \text{ N}$$



شكل (مس. ٧-٤)

٤-١٠) إذا كانت كتلة الدراجة (15 kg) ومركز جاذبيتها (G). أوجد ردود الأفعال العمودية عند (A) و (B) عندما تكون الدراجة في حالة توازن.

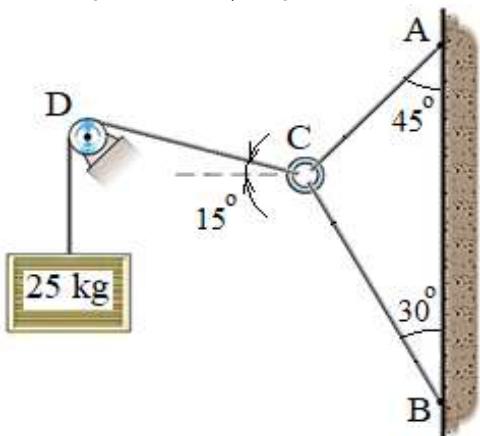
الجواب:  
 $R_A = 81.75 \text{ N}, R_B = 65.4 \text{ N}$



شكل (مس. ٤-١٠)

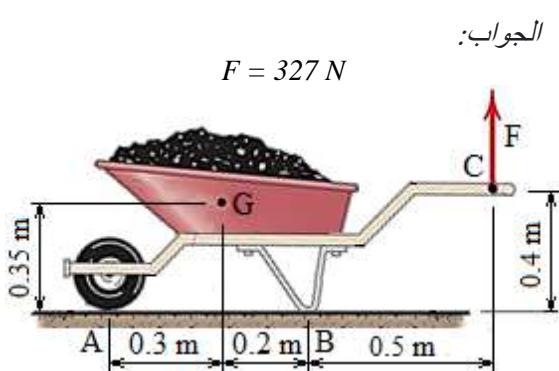
٤-٩) في تركيبة الأسلاك الموضح في الشكل (مس. ٩-٤)، أوجد قوى الشد في الأسلاك (BC) و (AC) الناتجة عن وزن الصندوق ذو الكتلة (25 kg).

الجواب:  
 $T_{AC} = 179.6 \text{ N}, T_{BC} = 219.9 \text{ N}$



شكل (مس. ٩-٤)

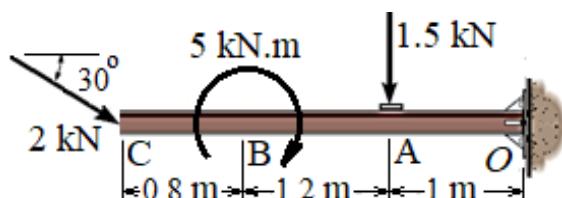
٤-١٢) الكتلة الكلية لعربة اليد مع حمولتها تبلغ (120 kg) ومركز ثقلها عند النقطة (G). أوجد مقدار الحد الأدنى للقوة العمودية (F) المطلوبة لرفع عربة اليد لانفصال عن الأرض عند النقطة (B).



شكل (مس. ٤-١٢)

٤-١١) يخضع القضيب المثبت من احدى نهايتيه والموضح في الشكل (مس. ١١-٤) لقوىتين خارجيتين وعزم مزدوج. احسب ردود الفعل عند نقطة الارتكاز (O).

الجواب:  
 $O_x = 1.73 \text{ kN}, O_y = 2.5 \text{ kN}, M_o = 0.5 \text{ kN.m (CW)}$

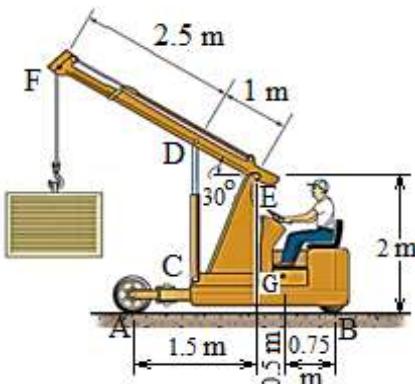


شكل (مس. ٤-١١)

٤-٤) الكتلة الكلية للرافعة الأرضية وسائقها تبلغ ( 5 tons ) ومركز ثقلها عند النقطة ( G ). أوجد الوزن الأكبر للصناديق الذي يمكن رفعه دون التسبب في انقلاب الرافعة عندما يكون ذراع الرافعة في الوضع الموضح في الشكل (مس. ٤-٤).

الجواب:

$$W_b = 64 \text{ kN}$$

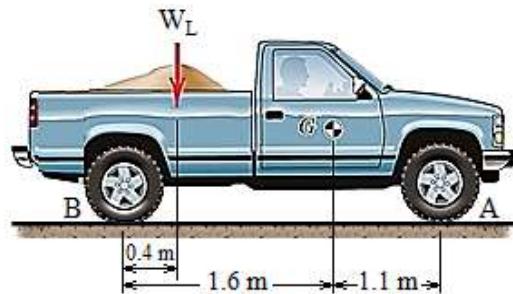


شكل (مس. ٤-٤)

٤-٥) مركز ثقل سيارة الحمل ذات الكتلة الكلية ( 1.6 tons ) يقع عند النقطة ( G ) عندما تكون فارغة. إذا تمت إضافة حمولة مرحلة ثقلها ( 0.4 m ) أمام محور الإطارات الخلفية للسيارة، أوجد وزن الحمولة ( W\_L ) الذي تتساوى فيه ردود الأفعال العمودية أسفل العجلات الأمامية والخلفية.

الجواب:

$$W_L = 4.13 \text{ kN}$$

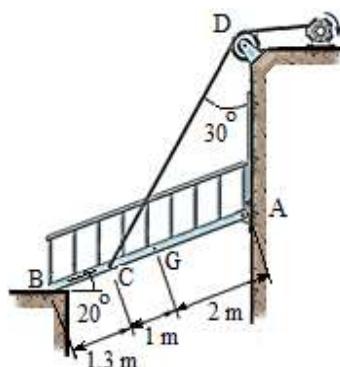


شكل (مس. ٤-٥)

٤-٦) كتلة الرمية الموضحة في الشكل (مس. ٤-٦) تبلغ ( 100 kg ) ومركز ثقلها عند ( G ). أوجد قوة الشد في السلك ( CD ) المطلوبة لبدء رفع الرمية، والمركبات الأفقية والعوادي لقوة رد الفعل عند المفصل ( A ).

الجواب:

$$T = 955.3 \text{ N}, A_x = 477.65 \text{ N}, A_y = 153.7 \text{ N}$$

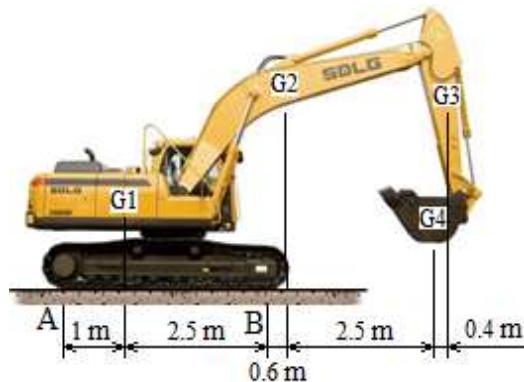


شكل (مس. ٤-٦)

٤-٧) حفارة وزنها ( 400 kN ) عند مركز الثقل ( G<sub>1</sub> ) وزن ذراعها الرئيسي ( 50 kN ) عند مركز الثقل ( G<sub>2</sub> ) وزن ذراعها من جهة الكبilla ( 30 kN ) عند مركز الثقل ( G<sub>3</sub> ) وزن الكبilla ( 10 kN ) عند مركز الثقل ( G<sub>4</sub> ). أوجد ردود الأفعال عند ( A ) و ( B ).

الجواب:

$$N_A = 238.3 \text{ kN}, N_B = 251.7 \text{ kN}$$

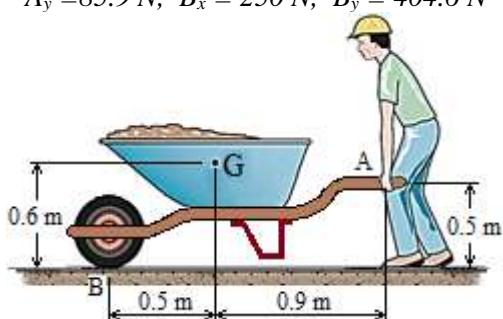


شكل (مس. ٤-٧)

(١٨-٤) عامل يرفع مقابض عربة يدوية مخصصة لنقل مواد البناء لأعلى ويدفعها للأمام بقوة مقدارها  $250 \text{ N}$ . إذا كانت كتلة عربة اليد ومحتوياتها  $50 \text{ kg}$  ومركز الكتلة عند النقطة (G)، أوجد ردود الفعل على الإطار.

الجواب:

$$A_y = 85.9 \text{ N}, B_x = 250 \text{ N}, B_y = 404.6 \text{ N}$$

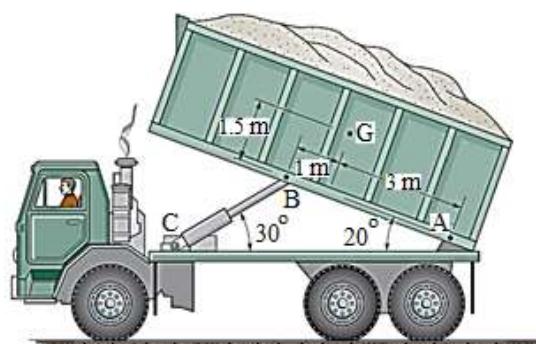


شكل (مس. ١٨-٤)

(١٧-٤) حاوية حمولة الشاحنة القلابة وزنها  $25 \text{ kN}$  ومركز ثقلها عند النقطة (G)، ترتكز مفصلياً مع هيكل الشاحنة عند النقطة (A)، والأسطوانة الهيدروليكيه مرتكزة مفصلياً مع هيكل الشاحنة عند النقطة (C) ومع حاوية الحمولة عند النقطة (B). أوجد قوة الأسطوانة الهيدروليكيه ( $F_{CB}$ ) المطلوبة لتحقيق التوازن والمركبات الأفقية والعمودية لقوى رد الفعل عند المفصل (A).

الجواب:

$$F_{CB} = 23.03 \text{ kN}, A_x = 19.95 \text{ kN}, A_y = 13.49 \text{ kN}$$

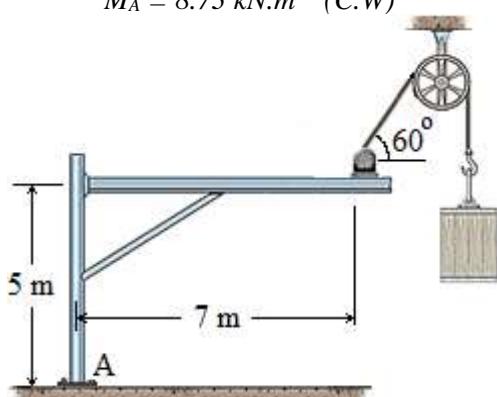


شكل (مس. ١٧-٤)

(٢٠-٤) يتم تثبيت الرافعة الذراعية عند (A) وتحمل صندوقاً كتلته  $250 \text{ kg}$  كما هو موضح في الشكل (مس. ٢٠-٤). أوجد ردود الأفعال على الرافعة عند النقطة (A).

الجواب:

$$A_x = 1.225 \text{ kN}, A_y = 2.122 \text{ kN} \\ M_A = 8.73 \text{ kN.m} \quad (\text{C.W})$$

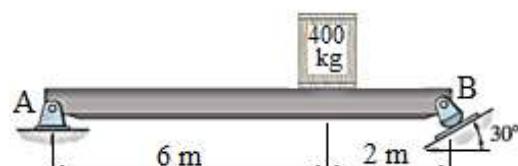


شكل (مس. ٢٠-٤)

(١٩-٤) القضيب الموضح في الشكل (مس. ١٩-٤) يحمل صندوق كتلته  $400 \text{ kg}$ . أوجد المركبات الأفقية والعمودية لقوى رد الفعل عند المفصل (A) وقوى رد الفعل عند المرتكز التأرجحي (B) على القضيب.

الجواب:

$$N_B = 3.4 \text{ kN}, A_x = 1.7 \text{ kN}, A_y = 0.98 \text{ kN}$$



شكل (مس. ١٩-٤)



# الفصل العاشر

## الهيكل الهندسي

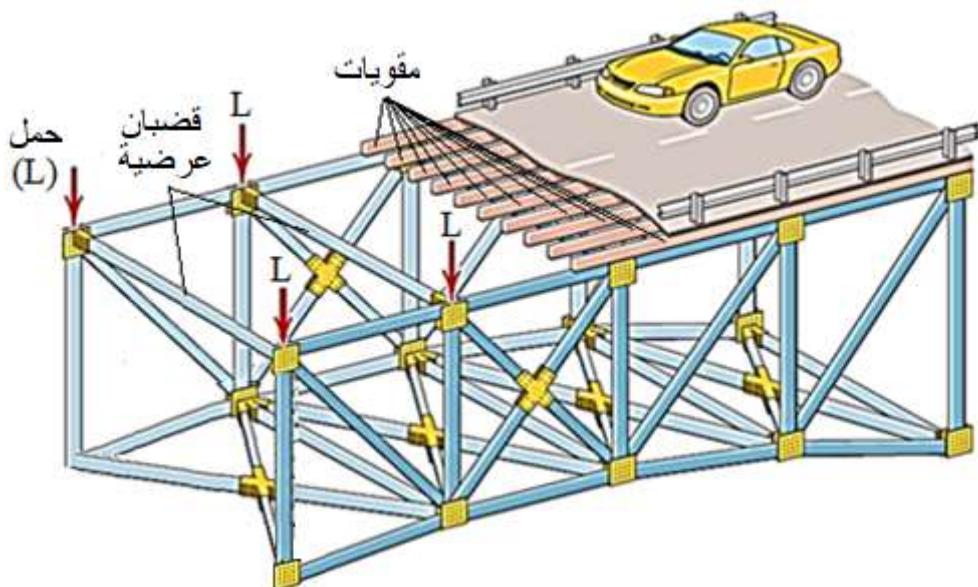
### ENGINEERING STRUCTURES

الهيكل الهندسي هو نظام يتكون من مجموعة من الأجزاء (الأضلاع) المرتبطة مع بعضها ارتباطاً يؤهلها لدعم أو نقل القوى وتحمل الأحمال المسلطة عليه بأمان. لتحديد القوى الداخلية للهيكل الهندسي، يجب تفكيك الهيكل وتحليل مخططات الجسم الحر المنفصلة للأضلاع بشكل منفرد أو مجموعات الأضلاع. يتطلب هذا التحليل تطبيقاً دقيقاً لقانون نيوتن الثالث، والذي ينص على أن لكل قوة رد فعل قوية رد فعل تساويها في المقدار وتعاكسها في الاتجاه.

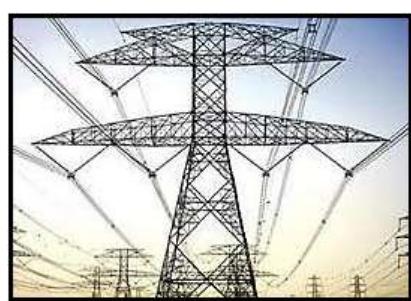
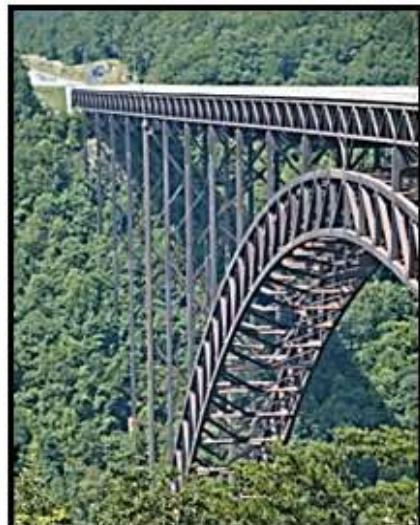
في الفصل الرابع تم دراسة توازن جسم صلب واحد أو منظومة من الأجزاء المتصلة تم التعامل معها كجسم صلب واحد، وذلك برسم مخطط الجسم الحر بين جميع القوى الخارجية للجسم المعزول، وتطبيق معادلات التوازن عليه لايجاد القوى والعزوم المجهولة.

في هذا الفصل سيتم التركيز على تحديد القوى الداخلية للهيكل، أي قوى الفعل ورد الفعل بين الصلعين المتصلين، وسيتم تحليل القوى الداخلية المؤثرة في عدة أنواع من الهياكل - وهي المسنمات والمكائن والآلات. في هذه الاجراء سيؤخذ بنظر الاعتبار الهياكل المحددة بشكل ثابت فقط، والتي لا تحتوي على قيود داعمة أكثر مما هو ضروري للحفاظ على تكوين التوازن. وهذا، فإن معادلات التوازن كافية لايجاد جميع ردود الأفعال المجهولة.

ان حل مسائل الهياكل الهندسية (المسنمات، المكائن والآلات) ما هو الا تطبيق مباشر لما تم دراسته في الفصول السابقة.

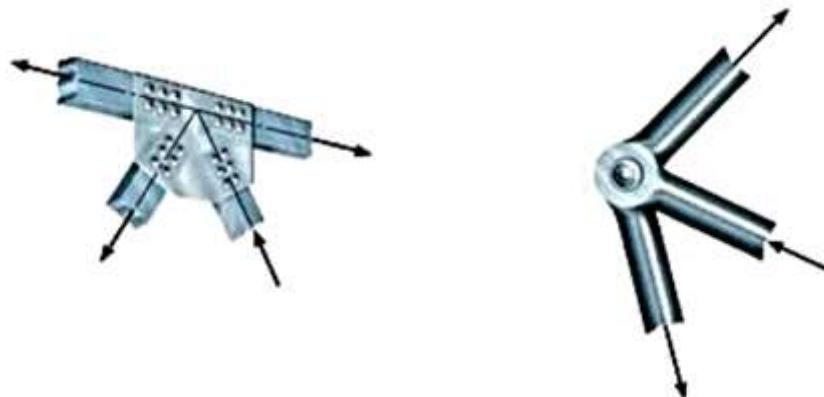


شكل (١-٥) هيكل جسر



## العنوان الأول - المسنمات البسيطة ( THE SIMPLE TRUSSES )

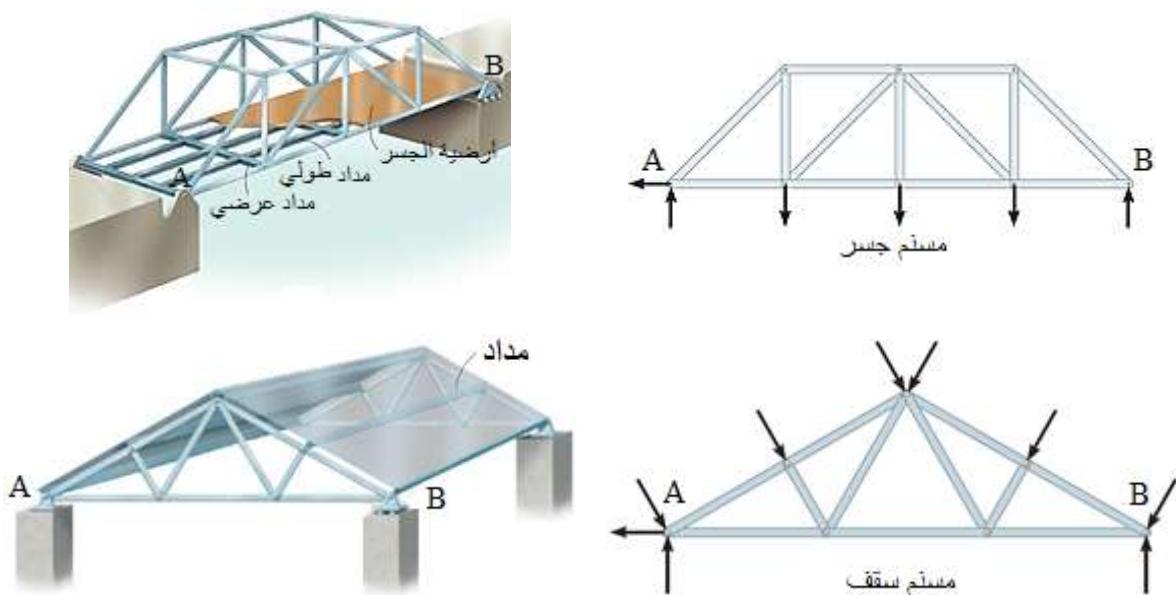
المسنم ( الجمالون ) عبارة عن هيكل يتكون من أضلاع بسيطة متصلة بعضها البعض عند نقاط نهاياتها. تتكون الأضلاع المستخدمة غالباً من دعامات خشبية أو قضبان معدنية، وعادة ما يتم تشكيل الوصلات المشتركة عن طريق تثبيت أطراف الأضلاع أو ربطها بلوحات مشتركة تسمى لوحة المجمع، أو ربطها مفصلياً بواسطة مسامير أو دبابيس عند نهايتي كل ضلعين مترابطين. ومن الأمثلة على المسنمات ( الجسور ، حاملات السقوف ، أبراج نقل الطاقة الكهربائية ، والهيكل الرافعة ).



شكل (٢-٥) ربط الوصلات

### المسنمات المستوية ( Planer trusses )

المسنمات المستوية هي المسنمات التي تقع أضلاعها الرئيسية في مستوى واحد وتستخدم لدعم الجسور وسقوف المباني ذات الهياكل المعدنية، حيث تصمم كأزواج من المسنمات، يوضع مسنم على كل جهة ويربط بينهما بواسطة دعامات عرضية.



شكل (٣-٥) مسنمات مستوية

## افتراضات تصميمية ( Assumptions for design )

تستخدم الفرضيات التالية في تحليل المنسنمات:

- ١- تعتبر كافة الأضلاع ثنائية القويا.
- ٢- عند التحليل تهمل أوزان الأضلاع.
- ٣- القوى الخارجية (الأحمال وردود الأفعال) تكون مسلطة على نقاط ربط الأضلاع مع بعضها البعض (المفاصل أو الوصلات).
- ٤- يجب توجيه القوى الموجودة في نهايات الأضلاع على طول محور الضلع، وتعتبر قوة شد (T) إذا كانت تحاول اطالة ضلع الهيكل، بينما إذا كانت تمثل إلى تقصير الضلع، فهي قوة ضغط (C).



شكل (٤-٥) طبيعة القوى على أضلاع المسمى

## تحليل المنسنمات ( Analysis of the trusses )

تحليل المنسنمات يعني إيجاد ردود الأفعال والقوى المسلطة على أضلاع المنسنمات. وهناك طريقتان لإيجاد القوى المسلطة على أضلاع المسمى:

- ١- طريقة المفاصل.
- ٢- طريقة المقاطع.

### ١ - طريقة المفاصل ( Joints method )

في هذه الطريقة يتم افتراض جميع أضلاع المسمى من الأضلاع ثنائية القويا وتنتقل القوى فيها بشكل محوري، فيتم في هذه الطريقة رسم مخطط الجسم الحر (F.B.D.) لكل مفصل، ثم يتم تطبيق معادلة التوازن ( $\sum F_x = 0$ ) و ( $\sum F_y = 0$ ) لايجاد القوى المجهولة في الأضلاع المجاورة والمرتبطة مفصلياً مع بعضها. أي أن القوى المؤثرة هي مجاميع مساوية لمفاصل المسمى، ويجب أن لا يزيد عدد القوى المجهولة في كل مفصل عن قوتين وذلك لامكانية استنتاجها من معادلتين.

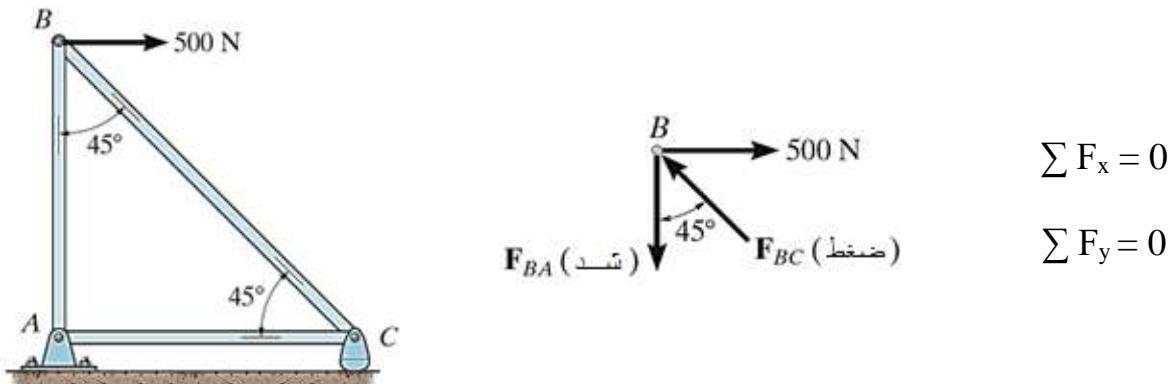
في طريقة المفاصل يتوجب تحليل المفاصل الواحد تلو الآخر وصولاً إلى المفصل الذي يؤثر فيه الضلع المطلوب.

إذا كانت معرفة اتجاه القوة في الضلع غير ممكنة، يتم افتراض أن القوة هي قوة شد (T) ويقلب اتجاه القوة اذا تم استنتاج قيمتها سالبة.

قوة الشد هي القوة التي تسحب المفصل بينما قوة الضغط هي القوة التي تكبس المفصل.

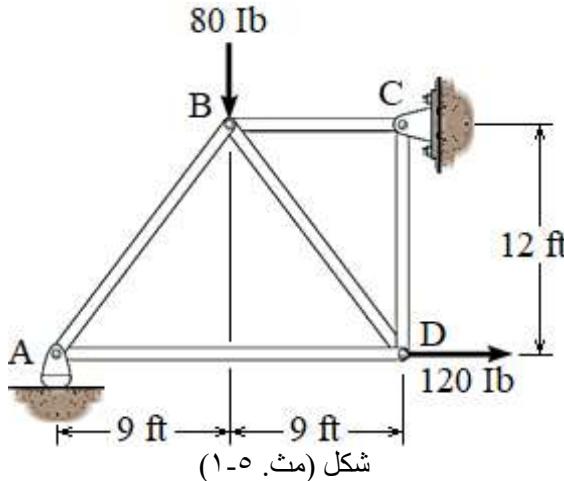
### طريقة التحليل:

- ١- إهمال أوزان جميع الأضلاع.
- ٢- رسم مخطط الجسم الحر للمفصل بقوة واحدة غير معروفة على الأقل وقوة لصلعين غير معروفين على الأكثر.
- ٣- إذا كانت معرفة اتجاه القوة في الصلع غير ممكنة، يتم افتراض أن القوة هي قوة شد (T) ويقلب اتجاه القوة إذا تم استنتاج قيمتها سالبة.
- ٤- تطبيق معادلات التوازن ( $\sum F_x = 0$ ) و ( $\sum F_y = 0$ ) لإيجاد قوى الصلع المجهولة.
- ٥- تكرار الخطوات من (٢) إلى (٤) للمفاصل الأخرى.



شكل (٥-٥) طريقة المفاصل في التحليل

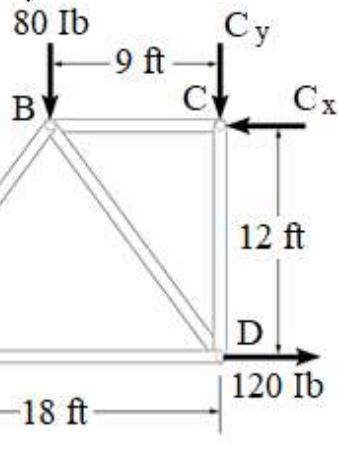
مثال (١-٥):



في المسمى الموضح في الشكل (مث. ١-٥)،  
أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه،  
ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الحل:

ردود أفعال المرتكزات: بما أنه يوجد على الأقل ثلاثة قوى مجهولة مسلطية على كل مفصل، فيتطلب تحديد ردود فعل المرتكزات لتحليل أي مفصل.

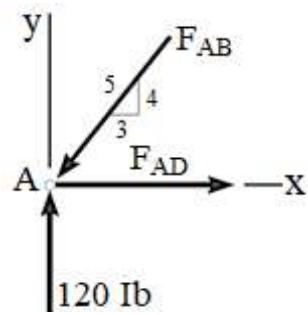


المفصل (A):

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 120 - 80 - C_y = 0 \\ C_y = 40 \text{ Ib}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 120 - (4/5) F_{AB} = 0 \\ F_{AB} = 150 \text{ Ib} \quad (\text{C})$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{AD} - (3/5) (150) = 0 \\ F_{AD} = 90 \text{ Ib} \quad (\text{T})$$

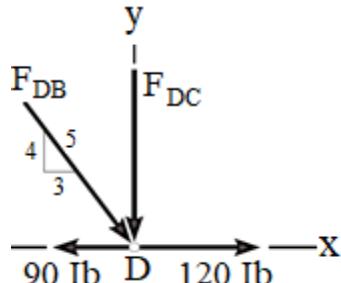


المفصل (D):

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad - 90 + (3/5) F_{DB} + 120 = 0 \\ F_{DB} = - 50 \text{ Ib}$$

الإشارة السالبة تشير إلى أن القوة ( $F_{DB}$ ) تؤثر بعكس الاتجاه.

$$F_{DB} = 50 \text{ Ib} \quad (\text{T})$$



$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad - F_{DC} + (4/5)(50) = 0 \\ F_{DC} = 40 \text{ Ib} \quad (\text{C})$$

المفصل (C):

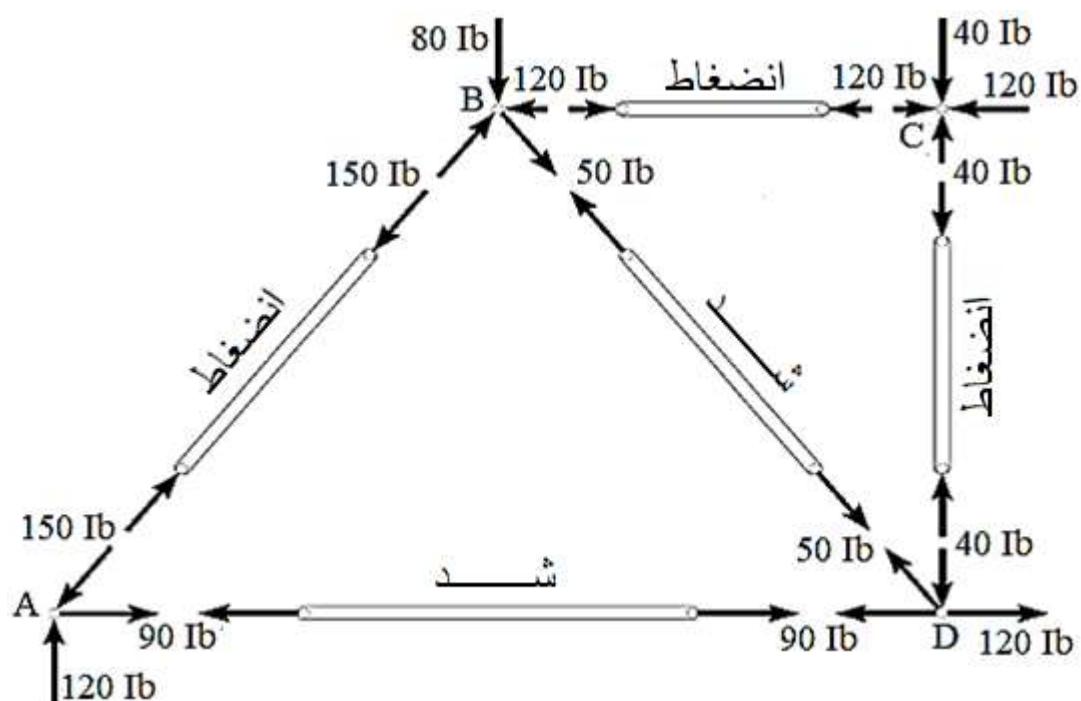
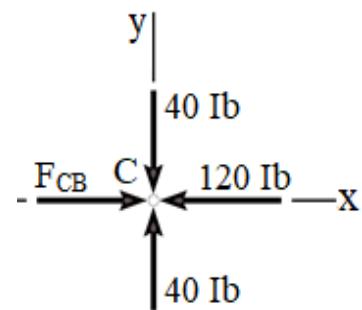
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{CB} - 120 = 0$$

$$F_{CB} = 120 \text{ Ib}$$

(C)

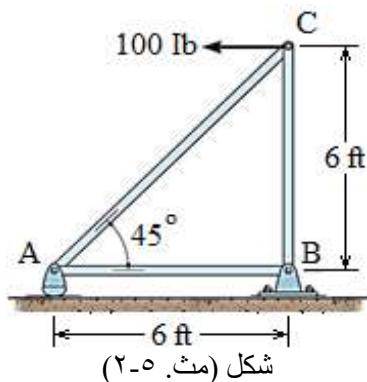
$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 40 \text{ Ib} - 40 \text{ Ib} = 0$$

(تدقيق)



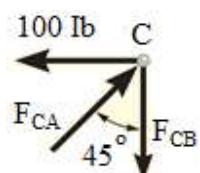
مثال (٢-٥):

في المسمى الموضح في الشكل (مث. ٢-٥)، أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه، ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاق.

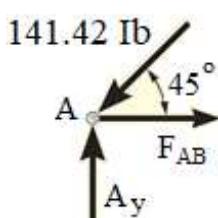


الحل:

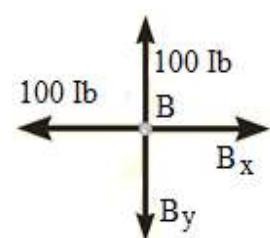
**المفصل (C):**



**المفصل (A):**



**المفصل (B):**



$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{CA} \sin 45^\circ - 100 = 0 \\ F_{CA} = 141.42 \text{ lb} \quad (\text{C})$$

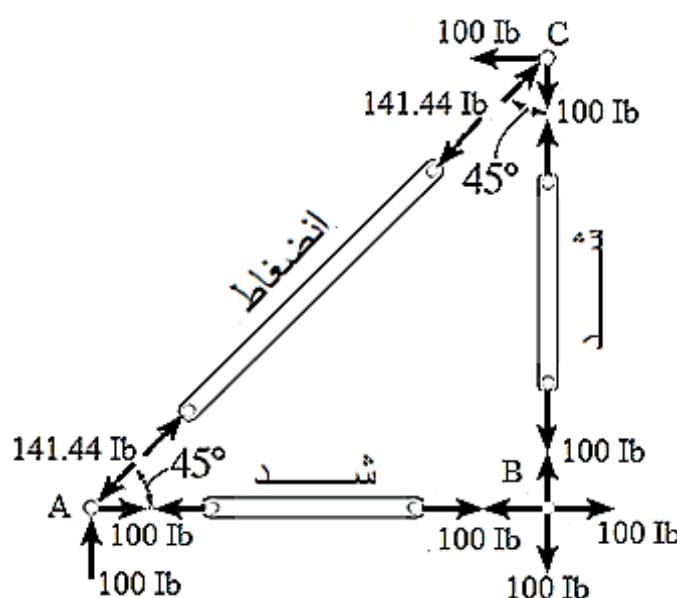
$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 141.42 \cos 45^\circ - F_{CB} = 0 \\ F_{CB} = 100 \text{ lb} \quad (\text{T})$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{AB} - 141.42 \cos 45^\circ = 0 \\ F_{AB} = 100 \text{ lb} \quad (\text{T})$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad A_y - 141.42 \sin 45^\circ = 0 \\ A_y = 100 \text{ lb}$$

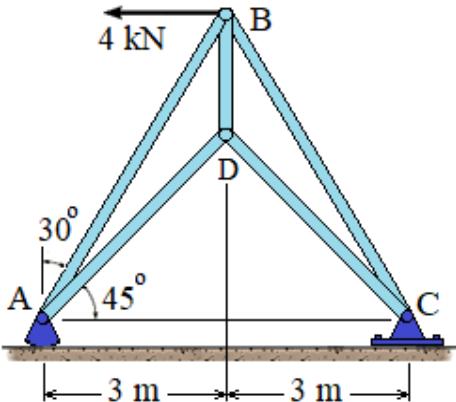
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad B_x - 100 = 0 \quad B_x = 100 \text{ lb}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 100 - B_y = 0 \quad B_y = 100 \text{ lb}$$



مثال (٣-٥):

في المسمى الموضح في الشكل (مث. ٣-٥)، أوجد القوى المسلط على كل ضلع من أضلاعه، ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاف.



الحل:

شكل (مث. ٣-٥)

ردود أفعال المرتكزات:  
متوقع وجود أكثر من مجهول في كل مفصل.

$$\zeta + \sum M_A = 0,$$

$$(4)(3 \tan 60) - (C_y)(6) = 0$$

$$C_y = 3.46 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad A_x - 4 = 0, \quad A_x = 4 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0, \quad A_y - 3.46 = 0, \quad A_y = 3.46 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad F_{CD} \cos 45^\circ - F_{CB} \sin 30^\circ = 0$$

$$0.707 F_{CD} - 0.5 F_{CB} = 0 \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0, \quad F_{CB} \cos 30^\circ - F_{CD} \sin 45^\circ - 1.5 = 0$$

$$0.866 F_{CB} - 0.707 F_{CD} - 1.5 = 0 \quad \dots \dots \dots (2)$$

من المعادلة (١)

$$F_{CB} = 1.414 F_{CD}$$

بالتغيير في المعادلة (٢):

$$0.866 (1.414 F_{CD}) - 0.707 F_{CD} - 1.5 = 0$$

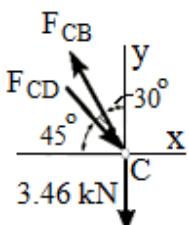
$$1.225 F_{CD} - 0.707 F_{CD} - 1.5 = 0$$

$$0.518 F_{CD} = 1.5$$

$$F_{CD} = 2.9 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$F_{CB} = 1.414 (2.9) = 4.1 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

المفصل (C):



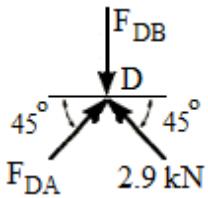
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{DA} \cos 45^\circ - 2.9 \cos 45^\circ = 0$$

$$F_{DA} = 2.9 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 2(2.9 \sin 45^\circ) - F_{DB} = 0$$

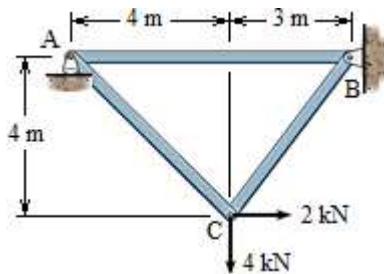
$$F_{DB} = 4.1 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

المفصل (D):



### مثال (٤-٥):

في المسمى الموضح في الشكل (مث. ٤-٥)، أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه، ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاق.



شكل (مث. ٤-٥)

$$\curvearrowleft + \sum M_B = 0 \quad (4)(3) + (2)(4) - (A_y)(7) = 0 \\ A_y = 2.86 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 2 - B_x = 0 \quad B_x = 2 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad B_y + 2.86 - 4 = 0 \\ B_y = 1.14 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{CB} (3/5) - F_{CA} \cos 45^\circ + 2 = 0 \\ 0.6 F_{CB} - 0.707 F_{CA} + 2 = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad F_{CB} (4/5) + F_{CA} \sin 45^\circ - 4 = 0 \\ 0.8 F_{CB} + 0.707 F_{CA} - 4 = 0 \quad \dots\dots\dots (2)$$

من المعادلة (١):

$$F_{CB} = 1.178 F_{CA} - 3.333$$

بالتغيير في المعادلة (٢):

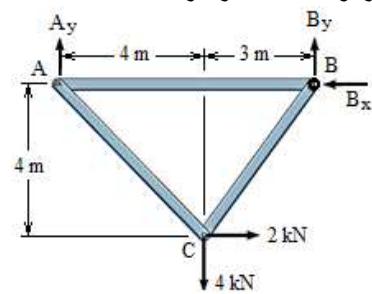
$$0.8(1.178 F_{CA} - 3.333) + 0.707 F_{CA} - 4 = 0$$

$$0.94 F_{CA} - 2.66 + 0.707 F_{CA} - 4 = 0$$

$$1.65 F_{CA} = 6.66$$

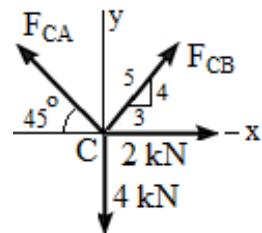
$$F_{CA} = 4 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

$$F_{CB} = 1.178 (4) - 3.333 = 1.4 \text{ kN} \quad (\text{T})$$



الحل:

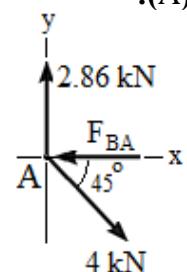
ردود أفعال المرتكزات:



المفصل (C):

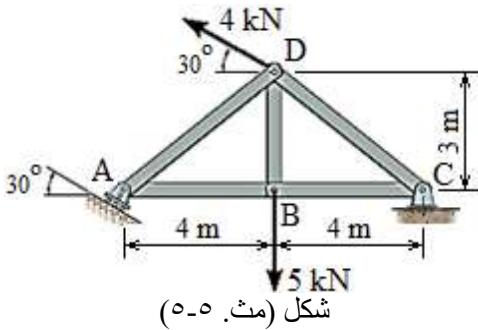
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 4 \cos 45^\circ - F_{BA} = 0 \\ F_{BA} = 2.83 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

المفصل (A):



مثال (٥-٥):

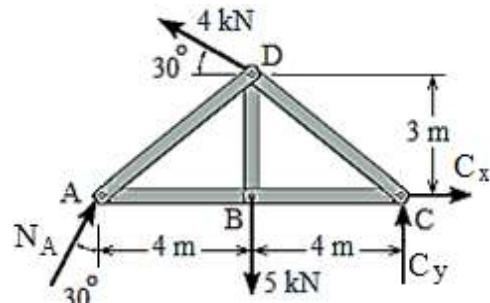
في المسمى الموضح في الشكل (مث. ٥-٥)، أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه، ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاف.



الحل:

ردود أفعال المرتكزات:

$$\begin{aligned} \text{---} + \sum M_C = 0 & - (N_A \cos 30^\circ)(8) \\ & + (4 \cos 30^\circ)(3) \\ & - (4 \sin 30^\circ)(4) \\ & + (5)(4) = 0 \\ - 6.93 N_A + 10.39 - 8 + 20 & = 0 \\ N_A & = 3.23 \text{ kN} \end{aligned}$$



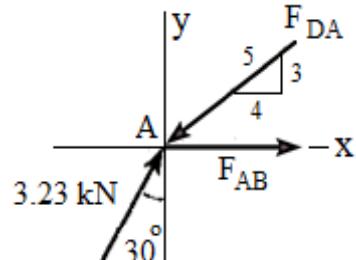
$$\begin{aligned} + \rightarrow \sum F_x &= 0 & C_x + 3.23 \sin 30^\circ - 4 \cos 30^\circ &= 0 & C_x &= 1.85 \text{ kN} \\ + \uparrow \sum F_y &= 0 & C_y + 3.23 \cos 30^\circ + 4 \sin 30^\circ - 5 &= 0 & C_y &= 0.2 \text{ kN} \end{aligned}$$

المفصل (A):

$$\begin{aligned} + \uparrow \sum F_y &= 0 & 3.23 \cos 30^\circ - F_{DA} (3/5) &= 0 \\ F_{DA} &= 4.66 \text{ kN} & (\text{C}) \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad F_{AB} + 3.23 \sin 30^\circ - 4.66 (4/5) = 0$$

$$F_{AB} = 2.1 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

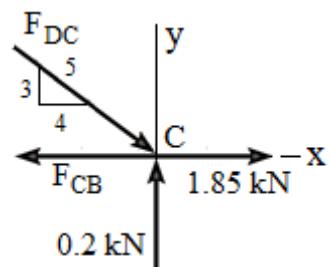


المفصل (C):

$$\begin{aligned} + \uparrow \sum F_y &= 0 & 0.2 - F_{DC} (3/5) &= 0 \\ F_{DC} &= 0.33 \text{ kN} & (\text{C}) \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 1.85 - F_{CB} + 0.33 (4/5) = 0$$

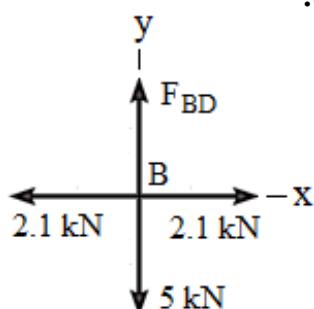
$$F_{CB} = 2.1 \text{ kN} \quad (\text{T})$$



المفصل (B):

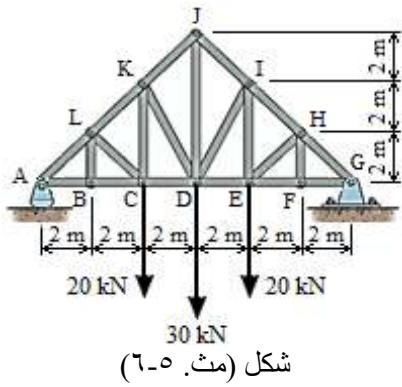
$$\begin{aligned} + \uparrow \sum F_y &= 0 & F_{BD} - 5 &= 0 \\ F_{BD} &= 5 \text{ kN} & (\text{T}) \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 2.1 - 2.1 = 0 \quad (\text{فحص!})$$



**مثال (٦-٥):**

في المسمى الموضح في الشكل (مث. ٦-٥)، أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه، ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.



شكل (مث. ٦-٥)

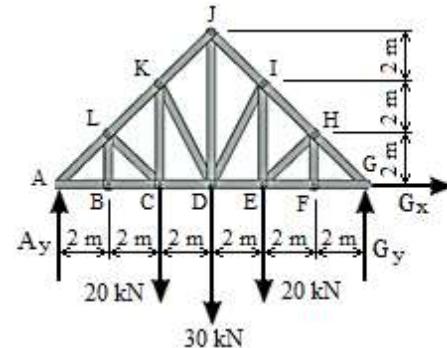
الحل:

ردود أفعال المرتكزات:

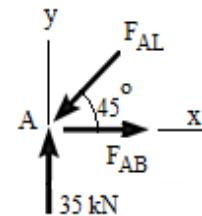
$$\begin{aligned} \text{↶} + \sum M_G &= 0, \\ -(A_y)(12) + (20)(8) + (30)(6) + (20)(4) &= 0 \\ A_y &= 35 \text{ kN} \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad G_x = 0$$

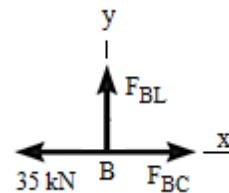
$$+ \uparrow \sum F_y = 0, \quad G_y + 35 - 20 - 30 - 20 = 0 \\ G_y = 35 \text{ kN}$$



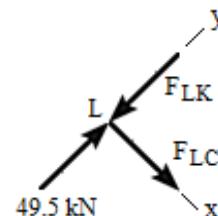
المفصل (A):



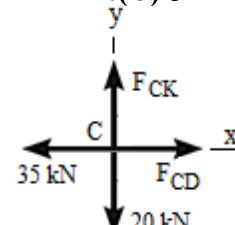
المفصل (B):



المفصل (L):



المفصل (C):



$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 35 - F_{AL} \sin 45^\circ = 0 \\ F_{AL} = 49.5 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{AB} - 49.5 \cos 45^\circ = 0 \\ F_{AB} = 35 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad F_{BC} - 35 = 0 \quad F_{BC} = 35 \text{ kN}$$

(T)

$$+ \uparrow \sum F_y = 0, \quad F_{BL} = 0$$

$$+ \nearrow \sum F_x = 0 \quad F_{LC} = 0$$

$$+ \nearrow \sum F_y = 0 \quad 49.5 - F_{LK} = 0$$

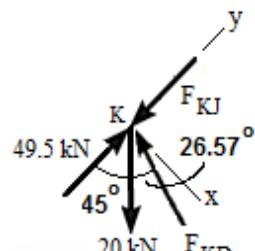
$$F_{LK} = 49.5 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad F_{CD} - 35 = 0 \\ F_{CD} = 35 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad F_{CK} - 20 = 0 \\ F_{CK} = 20 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

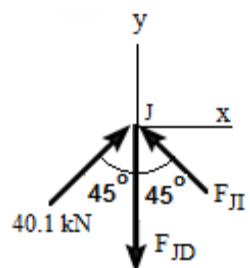
المفصل (K):

$$\begin{aligned}
 + \rightarrow \sum F_x &= 0 & 20 \sin 45^\circ \\
 &- F_{KD} \cos (45^\circ - 26.57^\circ) = 0 \\
 F_{KD} &= 14.9 \text{ kN} & (\text{C}) \\
 + \uparrow \sum F_y &= 0 & 49.5 - 20 \cos 45^\circ \\
 &+ 14.9 \sin (45^\circ - 26.57^\circ) \\
 &- F_{KJ} = 0 \\
 F_{KJ} &= 40.1 \text{ kN} & (\text{C})
 \end{aligned}$$



المفصل (J):

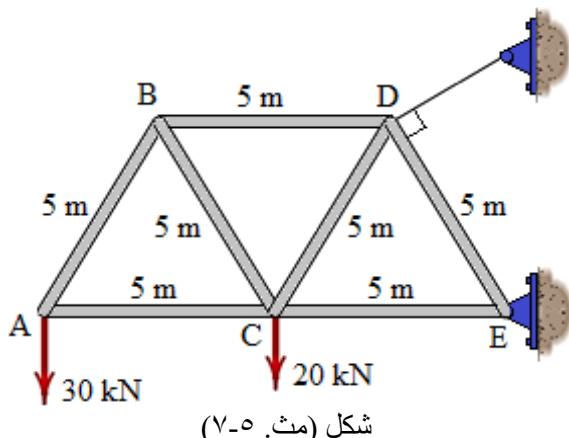
$$\begin{aligned}
 + \rightarrow \sum F_x &= 0 & 40.1 \sin 45^\circ - F_{JI} \sin 45^\circ = 0 \\
 F_{JI} &= 40.1 \text{ kN} & (\text{C}) \\
 + \uparrow \sum F_y &= 0 & 2(40.1 \cos 45^\circ) - F_{JD} = 0 \\
 F_{JD} &= 56.67 \text{ kN} & (\text{T})
 \end{aligned}$$



بسبب التنازن:

$$\begin{aligned}
 F_{KD} &= F_{ID} = 14.9 \text{ kN} & (\text{C}) \\
 F_{CK} &= F_{EI} = 20 \text{ kN} & (\text{T}) \\
 F_{AB} &= F_{GF} = F_{BC} = F_{FE} = F_{CD} = F_{ED} = 35 \text{ kN} & (\text{T}) \\
 F_{AL} &= F_{GH} = F_{LK} = F_{HI} = F_{KJ} = F_{IJ} = 40.1 \text{ kN} & (\text{C}) \\
 F_{BL} &= F_{FH} = F_{LC} = F_{HE} = 0
 \end{aligned}$$

### مثال (٧-٥):



في المسئم الموضح في الشكل (مث. ٧-٥)،  
أوجد القوى المسلطة على كل ضلع من أضلاعه،  
ثم بين إن كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاف.

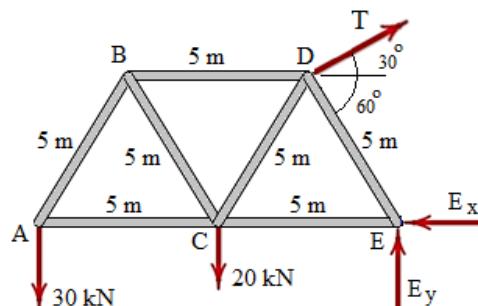
الحل:

ردود أفعال المرتكزات:

$$\sum M_E = 0 \quad 5T - 20(5) - 30(10) = 0 \\ T = 80 \text{ kN}$$

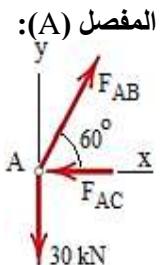
$$\sum F_x = 0 \quad 80 \cos 30^\circ - E_x = 0 \\ E_x = 69.3 \text{ kN}$$

$$\sum F_y = 0 \quad 80 \sin 30^\circ + E_y - 20 - 30 = 0 \\ E_y = 10 \text{ kN}$$



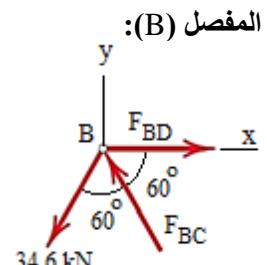
$$\sum F_y = 0 \quad 0.866 F_{AB} - 30 = 0 \\ F_{AB} = 34.6 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

$$\sum F_x = 0 \quad F_{AC} - 0.5(34.6) = 0 \\ F_{AC} = 17.32 \text{ kN} \quad (\text{C})$$



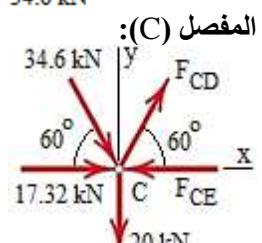
$$\sum F_y = 0 \quad 0.866 F_{BC} - 0.866 (34.6) = 0 \\ F_{BC} = 34.6 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$\sum F_x = 0 \quad F_{BD} - 2(0.5)(34.6) = 0 \\ F_{BD} = 34.6 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

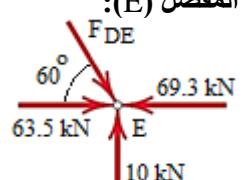


$$\sum F_y = 0 \quad 0.866 F_{CD} - 0.866 (34.6) - 20 = 0 \\ F_{CD} = 57.7 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

$$\sum F_x = 0 \quad 17.32 + (0.5)(34.6) \\ + (0.5)(57.7) + F_{CE} = 0 \\ F_{CE} = 63.5 \text{ kN} \quad (\text{C})$$



$$\sum F_y = 0 \quad 10 - 0.866 F_{DE} = 0 \\ F_{DE} = 11.55 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

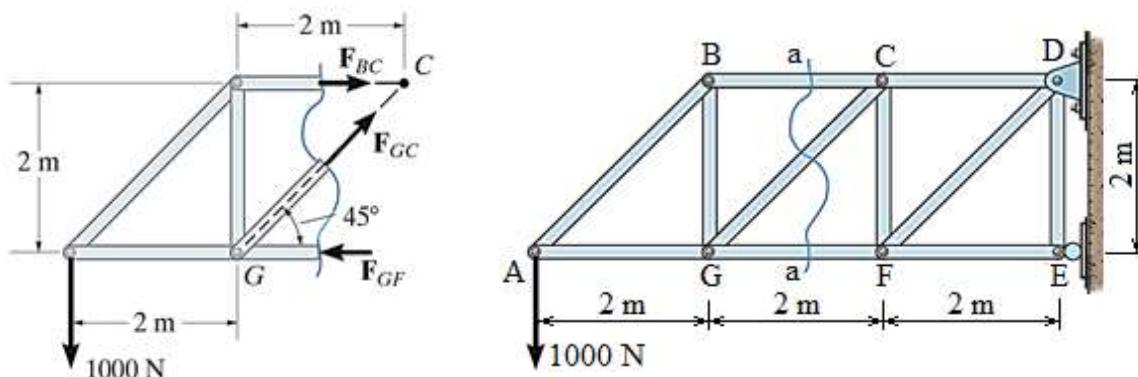


## ٢ - طريقة المقاطع (Sections method)

تعتمد هذه الطريقة على مبدأ أنه إذا كان الجسم في حالة توازن، فإن أي جزء من الجسم يكون في حالة توازن أيضاً. في هذه الطريقة ليس من الضروري أن تكون القوى متلاقية فيمكن تطبيق ثلاث معادلات لتحقيق التوازن على الجزء المعزل من المسمى و هي  $(\sum F_y = 0)$  ،  $(\sum F_x = 0)$  و  $(\sum M_o = 0)$ . تتضمن طريقة المقاطع قطع المسمى إلى جزئين عن طريق تمرير خط قاطع وهما من خلال الأضلاع المطلوب استنتاج القوى المسلطة عليها، على أن لا يزيد عدد الأضلاع المقطوعة عن ثلاثة أضلاع. من فوائد هذه الطريقة إمكانية إيجاد القوى في أي ضلع بشكل مباشر بدون تحليل المفاصل التي تسبقه في تركيبة المسمى.

### طريقة التحليل:

- ١ - تمرير خط قاطع وهما من خلال الأضلاع المطلوب استنتاج القوى المسلطة عليها، على أن لا يزيد عدد الأضلاع المقطوعة مجهولة القوى عن ثلاثة أضلاع.
- ٢ - رسم مخطط الجسم الحر لجزء المسمى الذي يحتوي على أقل عدد من القوى المؤثرة عليه.
- ٣ - تطبيق معادلات التوازن لإيجاد المجهول.

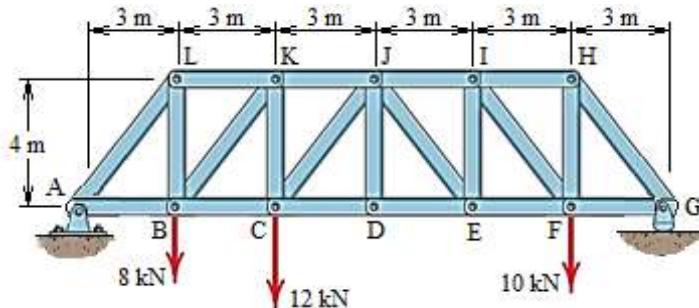


شكل (٦-٥) طريقة المقاطع التحليل

$$\begin{array}{lll} \sum F_x = 0 & + \uparrow \sum F_y = 0 \\ \sum F_y = 0 & - 1000 + F_{Gc} \sin 45^\circ = 0 \\ \sum M = 0 & F_{Gc} = 1.41 \text{ kN} \quad (\text{T}) \end{array} \quad \begin{array}{l} \curvearrowleft + \sum M_c = 0 \\ 1000 (4 \text{ m}) - F_{Gf} (2 \text{ m}) = 0 \\ F_{Gf} = 2 \text{ kN (C)} \end{array}$$

### مثال (٨-٥):

أوجد القوى المسلطـة على الـصلـعـين (EI) و (JI) من المـسـنـم الـذـي يـعـلـمـ عـلـى اـسـنـادـ سـطـحـ جـسـرـ، ثـمـ بـيـنـ إـنـ كـانـتـ الأـضـلـاعـ فـيـ حـالـةـ شـدـ أـوـ انـصـغـاطـ.



شكل (مث. ٨-٥)

الـحلـ:

ردود أفعال المرتكزات:

$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0$$

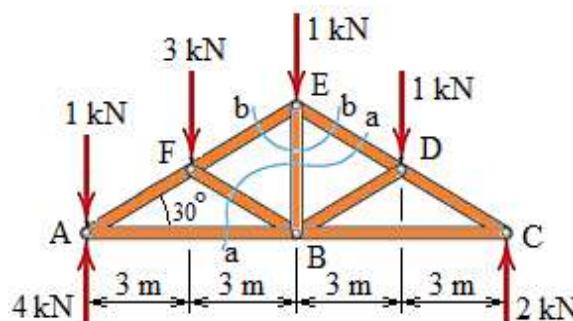
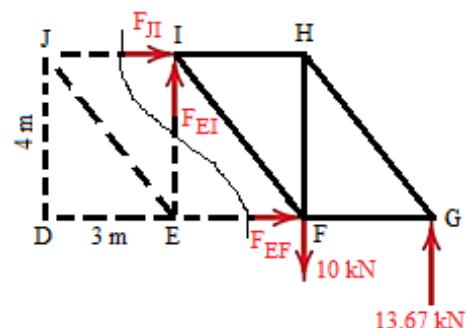
$$(G_y)(18) - (10)(15) - (12)(6) - (8)(3) = 0 \\ G_y = 13.67 \text{ kN}$$

$$\curvearrowleft + \sum M_E = 0$$

$$13.67(6) - 10(3) - F_{JI}(4) = 0 \\ F_{JI} = 13 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$13.67 - 10 + F_{EI} = 0 \\ F_{EI} = -3.67 = 3.67 \text{ kN} \downarrow \quad (\text{T})$$



شكل (مث. ٩-٥)

### مثال (٩-٥):

أـوـجـ القـوـىـ الـمـسـلـطـةـ عـلـىـ الـأـضـلـاعـ (ED)، (EB) و (EF) مـنـ مـسـنـمـ السـقـفـ الـمـوـضـعـ فـيـ الشـكـلـ (مـثـ. ٩-٥)، ثـمـ بـيـنـ إـنـ كـانـتـ الـأـضـلـاعـ فـيـ حـالـةـ شـدـ أـوـ انـصـغـاطـ.

$$\curvearrowleft + \sum M_B = 0$$

$$(1)(6) + (3)(3) - (4)(6) \\ + (F_{ED} \sin 30^\circ)(6) = 0 \\ F_{ED} = 3 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

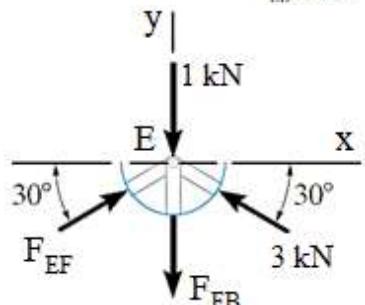
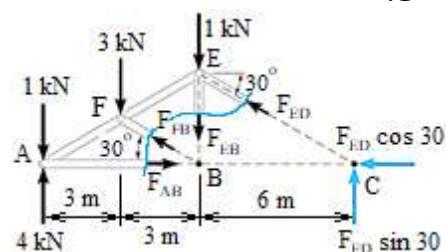
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$F_{EF} \cos 30^\circ - 3 \cos 30^\circ = 0 \\ F_{EF} = 3 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$2(3 \sin 30^\circ) - 1 - F_{EB} = 0 \\ F_{EB} = 2 \text{ kN} \quad (\text{T})$$

الـحلـ:

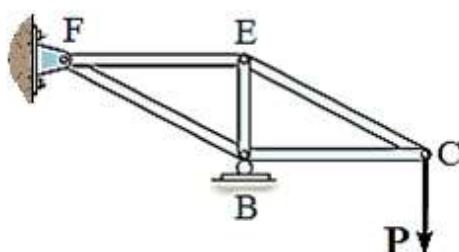
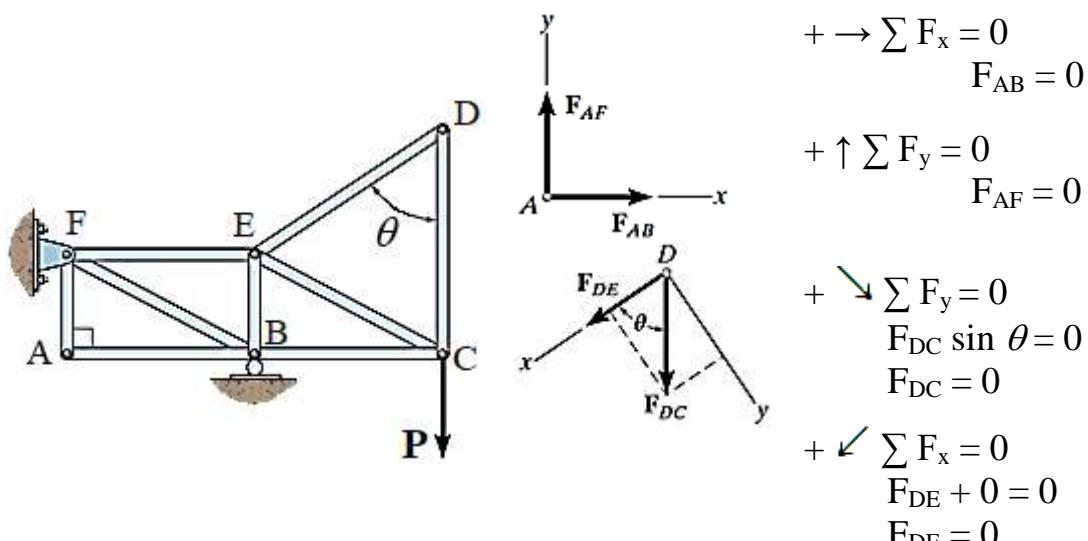


## أضلاع القوى الصفرية ( Zero-Force Members )

تستخدم أضلاع القوى الصفرية لزيادة استقرارية المسمى أثناء البناء ولتوفير الاسناد إذا تم تغيير الأحمال المطلقة. ويمكن تحديد أضلاع القوى الصفرية عن طريق التخمين.

بشكل عام هناك حالتان لمعرفة أضلاع القوى الصفرية:

- ١- إذا كان هناك ضلعان في مفصل مسنم ولم يتم تسلیط أي حمل خارجي على ذلك المفصل أو رد فعل مرتكز عليه، فإن هذين الضراعتين يكونان أضلاع بدون قوى (أضلاع فوئي صفرية).

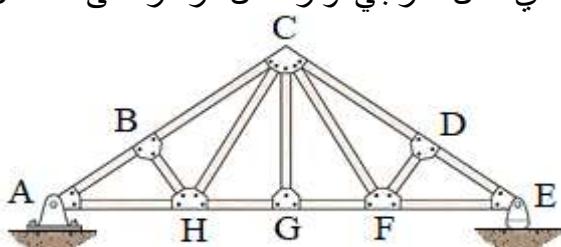


شكل (٧-٥) أضلاع القوى الصفرية

- ٢- إذا كان هناك ثلاثة أضلاع من مفصل المسمى يكون الاثنان منها على خط تأثير واحد ولم يتم تسليط أي حمل خارجي أو رد فعل مرتكز على المفصل، فإن الضلع الثالث يكون ضلعاً ذو قوة صفرية.

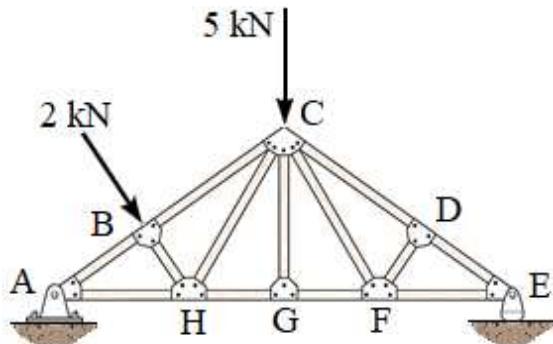
$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$F_{GC} = 0$$



### شكل (٨-٥) أضلاع القوى الصفرية

### مثال (١٠-٥):



شكل (مث. ١٠-٥)

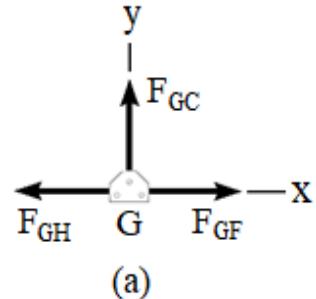
باستخدام طريقة المفاصل، أوجد جميع أضلاع القوة الصفرية في مسند السقف الموضح في الشكل (مث. ١٠-٥). افترض أن جميع المفاصل متصلة مفصلياً.

الحل:

من خلال البحث عن الأشكال الهندسية للمفاصل التي تحتوي على ثلاثة أضلاع بحيث يكون اثنان على خط واحد:

المفصل (G): الشكل -

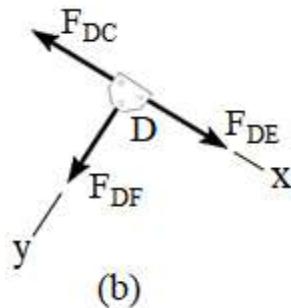
$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad F_{GC} = 0$$



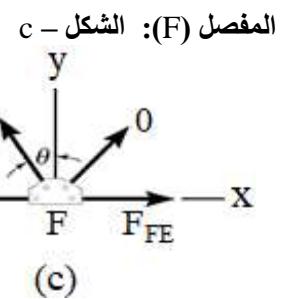
يوجد خمسة مجاهيل عند المفصل (C). وبما أن الضلع (GC) هو ضلع ذو قوة صفرية، فهذا يعني أن الحمل (5 kN) عند المفصل (C) يجب أن يوزع على الأضلاع (CD), (CF), (CH), (CB) و (DF).

المفصل (D): الشكل -

$$+ \swarrow \sum F_y = 0 \quad F_{DF} = 0$$



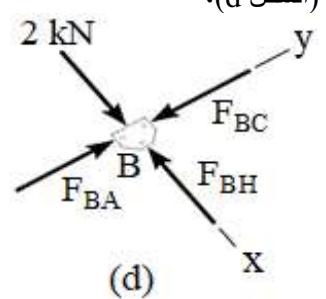
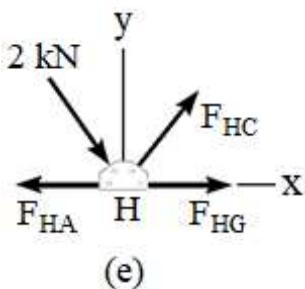
$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad F_{FC} \cos \theta + 0 \cos \theta = 0 \\ F_{FC} = 0$$



ملاحظة: إذا تم تحليل المفصل (B)،  
(الشكل (d)).

$$+ \searrow \sum F_x = 0 \quad 2 \text{ kN} - F_{BH} = 0 \quad F_{BH} = 2 \text{ kN} \quad (\text{C})$$

أيضاً، ( $F_{HC}$ ) يجب أن يحقق ( $\sum F_y = 0$ ) (الشكل - e - e)، وبالتالي ( $HC$ ) ليس ضلعاً ذو قوة صفرية.

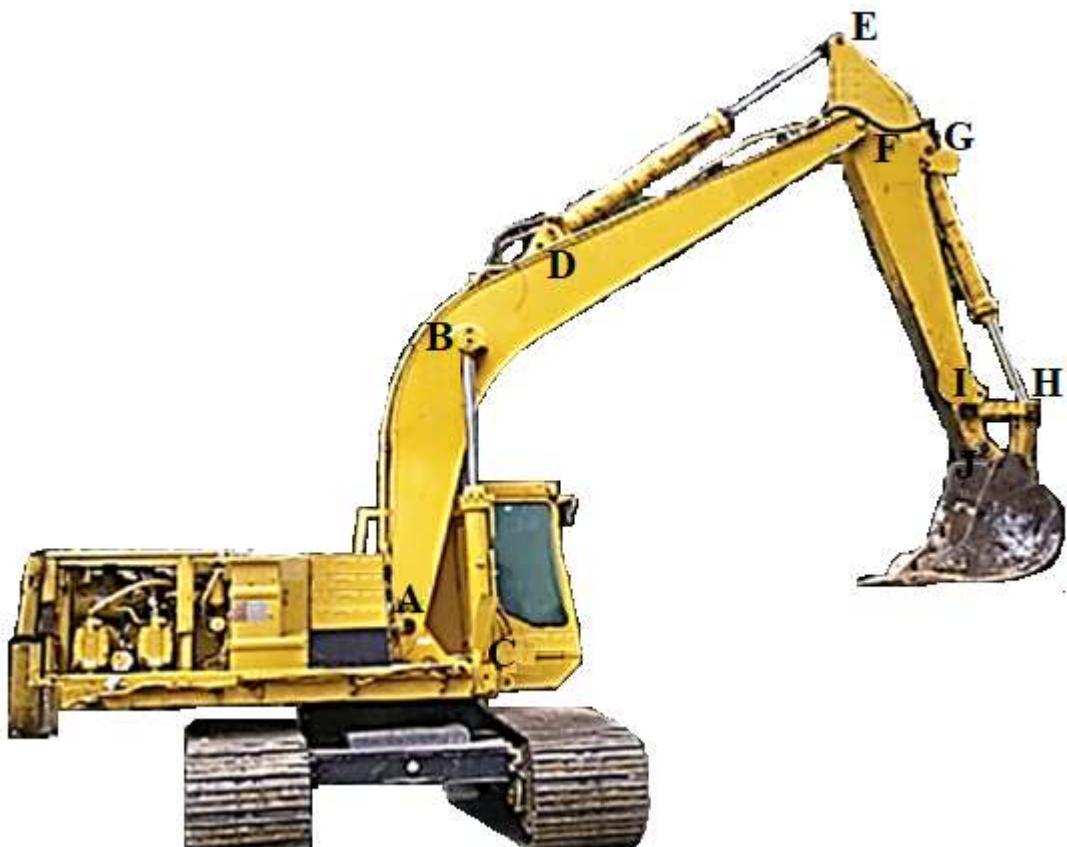


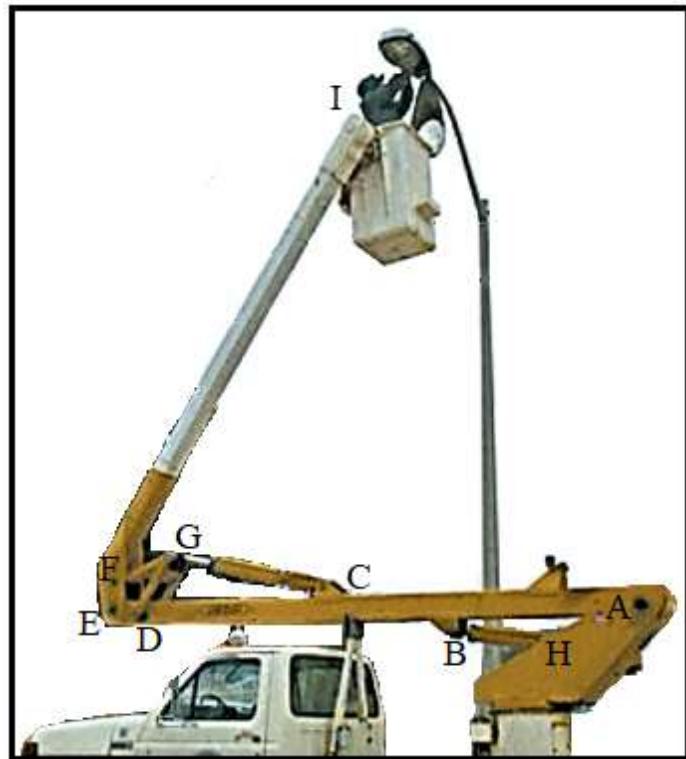
## الجزء الثاني - المكائن وهيماكل الآلات ( FRAMES AND MACHINES )

المكائن هي تراكيب تتكون من أجزاء متحركة مع بعضها بأساليب ملائمة لنقل وتغيير تأثير القوى لاداء المهام المطلوبة، وتخضع هذه الأجزاء لمختلف القوى، قد تكون قوى شد أو كبس أو انحناء أو لوبي نتيجة لطبيعة حركة ومهمة تلك الأجزاء.

الآلات تراكيب تتكون غالباً من أعضاء متعددة متصلة مع بعضها مفصلياً تلائم القوى والعزوم المصممة لاسنادها، وتخضع لأكثر من قوتين، قد تكون قوى شد أو كبس أو انحناء. يشترط إلا يحتوي هيكل الآلة أو الماكنة على عدد كبير من المرتكزات أو الأعضاء أكثر مما هو ضروري لمنع انهياره.

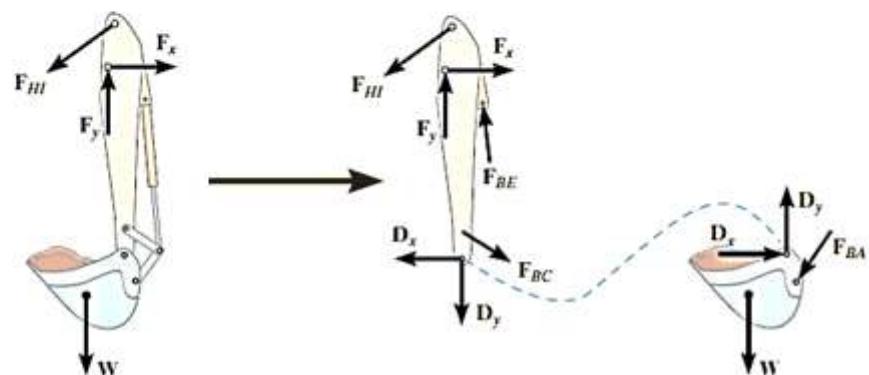
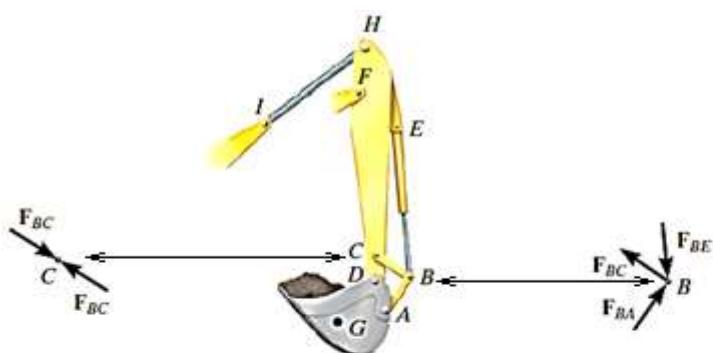
يمكن تحديد القوى التي تؤثر في المفاصل والمرتكزات من خلال تطبيق معادلات التوازن على كل من أعضائها، وعند الحصول على هذه القوى يمكن تصميم حجم الأضلاع ومفاصل الربط والمرتكزات باستخدام نظرية ميكانيك المواد (نظرية المكائن)، كذلك يمكن تحديد أبعاد هذه الأعضاء وأشكالها والمعادن أو المواد التي تتكون منها باستخدام موضوع تحليل الاجهادات ( مقاومة المواد ).





## طريقة التحليل:

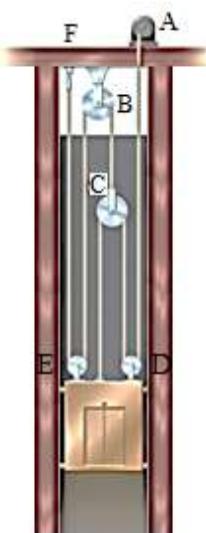
- ١ - رسم مخطط الجسم الحر للهيكل بأكمله أو لجزء من الهيكل أو لكل عضو. ويجب أن يتم الاختيار بحيث يؤدي إلى الحل الأكثر مباشرة.
- ٢ - تطبيق معادلات التوازن للكامل الهيكل أو لجزء من الهيكل لإيجاد المجهولين.



شكل (٩-٥) تحليل المكائن و هيكل الآلات

### مثال (١١-٥):

كتلة حجرة المصعد الموضح في الشكل (مث. ١١-٥) هي (500 kg) ويتم رفعها بواسطة المحرك (A) باستخدام نظام البكرات المبين. إذا كانت الحجرة ترتفع بسرعة ثابتة، أوجد القوى الناتجة في الأسلك. إهمل كتلة الأسلام والبكرات.



شكل (مث. ١١-٥)

الحل:

البكرة (C):

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$T_2 - 2T_1 = 0 \Rightarrow T_2 = 2T_1 \dots\dots (1)$$

حجرة المصعد:

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$3T_1 + 2T_2 - (500 \times 9.81) = 0 \dots\dots (2)$$

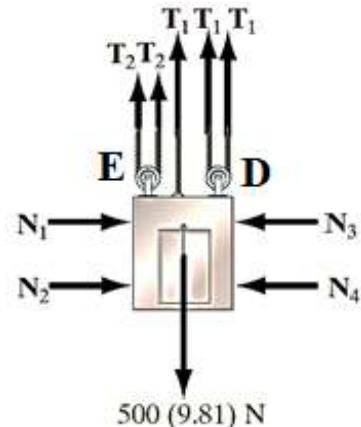
بتعويض المعادلة (1) بالمعادلة (2) ينتج:

$$3T_1 + 2(2T_1) - 4905 = 0$$

$$T_1 = 700.71 = 0.7 \text{ kN}$$

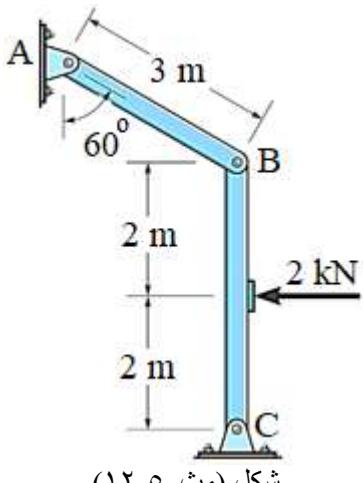
بتعويض هذه النتيجة بالمعادلة (1):

$$\begin{aligned} T_2 &= 2(700.71) = 1401.4 \text{ N} \\ &= 1.4 \text{ kN} \end{aligned}$$



### مثال (١٢-٥):

في الهيكل المبين في الشكل (مث. ١٢-٥)، أوجد المركبات الأفقية والعمودية للقوة التي يسندها المفصل (C).

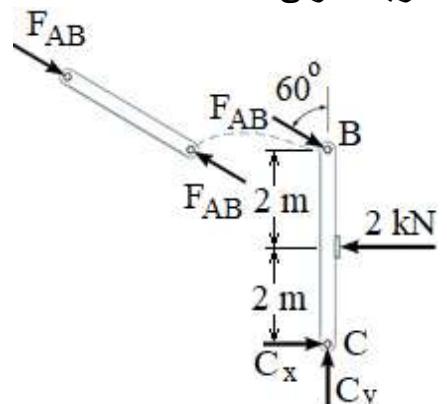


شكل (مث. ١٢-٥)

الحل:

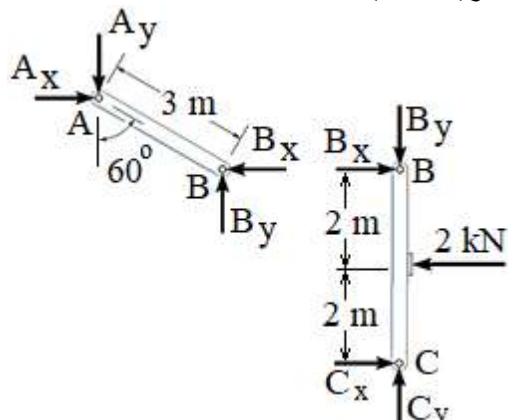
الطريقة الأولى:

$$\begin{aligned} \text{ حول } C: \sum M_C &= 0 \\ (2000)(2) - (F_{AB} \sin 60^\circ)(4) &= 0 \\ F_{AB} &= 1154.7 \text{ N} = 1.15 \text{ kN} \\ + \rightarrow \sum F_x &= 0 \\ C_x + 1154.7 \sin 60^\circ - 2000 &= 0 \\ C_x &= 1000 \text{ N} = 1 \text{ kN} \\ + \uparrow \sum F_y &= 0 \\ C_y - 1154.7 \cos 60^\circ &= 0 \\ C_y &= 577.35 \text{ N} = 0.577 \text{ kN} \end{aligned}$$



الطريقة الثانية:

$$\begin{aligned} \text{ حول } (AB): \sum M_A &= 0 \\ (B_y)(3 \sin 60^\circ) - (B_x)(3 \cos 60^\circ) &= 0 \quad \dots\dots(1) \\ + \rightarrow \sum F_x &= 0 \quad A_x - B_x = 0 \quad \dots\dots(2) \\ + \uparrow \sum F_y &= 0 \quad B_y - A_y = 0 \quad \dots\dots(3) \\ \text{ حول } (BC): \sum M_C &= 0, \quad (2000)(2) - (B_x)(4) = 0 \quad \dots\dots(4) \end{aligned}$$



$$B_x = 1000 \text{ N} = 1 \text{ kN} \quad \text{من المعادلة (4)}$$

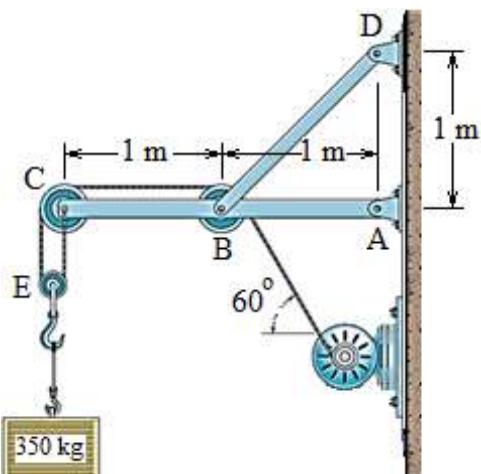
$$B_y (3 \sin 60^\circ) - 1 (3 \cos 60^\circ) = 0 \quad \text{بالتعويض في المعادلة (1)} \quad B_y = 0.577 \text{ kN}$$

$$A_y = 0.577 \text{ kN} \quad \text{تعويض (B_x) في (3)} \quad A_x = 1000 \text{ N} = 1 \text{ kN}$$

$$C_y = 0.577 \text{ kN} \quad \text{تعويض (B_y) في (6)} \quad C_x = 1000 \text{ N} = 1 \text{ kN} \quad \text{تعويض (B_x) في (5)}$$

مثال (١٣-٥):

الرافعة الجدارية تحمل كتلة (350 kg). أوجد قوة الشد (T) في السلك والمركبات الأفقية والعمودية لردد الفعل عند المفاصل (A) و (D). إهمل أحجام البكرات.



شكل (مث. ١٣-٥)

الحل:

$$W = 350 \times 9.81 = 3433.5 \text{ N} = 3.4 \text{ kN}$$

: (E) البكرة

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$2T - 3433.5 = 0$$

$$T = 1716.75 \text{ N} = 17.2 \text{ kN}$$

: (ABC) الصلع

$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0$$

$$(3433.5)(2) - (F_{BD} \sin 45^\circ)(1) + (1716.75 \sin 60^\circ)(1) = 0$$

$$F_{BD} = 11815.7 \text{ N} = 11.8 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$A_y + 11815.7 \sin 45^\circ - 1716.75 \sin 60^\circ - 3433.5 = 0$$

$$A_y = -3433.5 = 3.4 \text{ kN} \downarrow$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$1716.75 + 11815.7 \cos 45^\circ + 1716.75 \cos 60^\circ$$

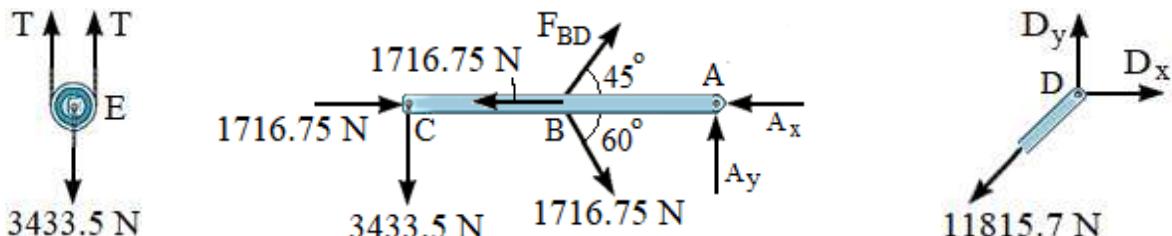
$$- A_x - 1716.75 = 0$$

$$A_x = 9212 \text{ N} = 9.2 \text{ kN}$$

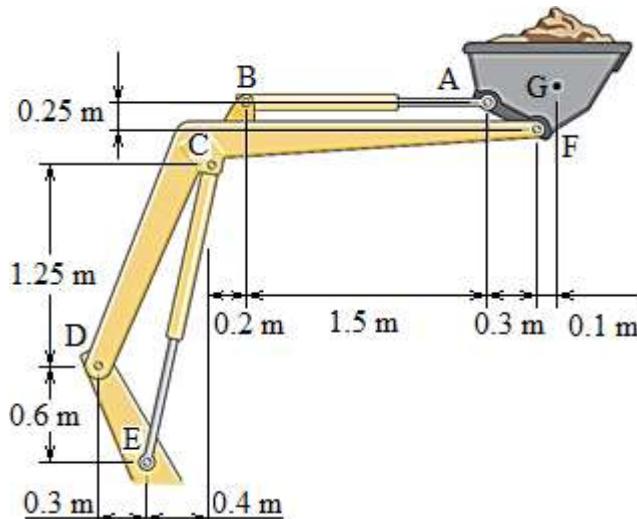
: (D) عند النقطة

$$D_x = 11815.7 \cos 45^\circ = 8353.7 \text{ N} = 8.4 \text{ kN}$$

$$D_y = 11815.7 \sin 45^\circ = 8353.7 \text{ N} = 8.4 \text{ kN}$$



### مثال (١٤-٥):



شكل (مث. ١٤-٥)

الذراع الموضح في الشكل (مث. ١٤-٥) يرفع الكتلة المنتظمة البالغة ( 1 ton ) في الجرافة التي يكون مركز ثقلها عند ( G ). أوجد القوى في كل من الأسطوانات الهيدروليكيه ( AB ) و ( CE ) ومحصلات القوى عند المفاصل ( F ) و ( D ). اعتبر المثال مسألة ثنائية الأبعاد.

$$W = m g = 1000 \times 9.81 = 9810 \text{ N} = 9.81 \text{ kN}$$

$$\curvearrowleft + \sum M_F = 0$$

$$(F_{AB})(0.25) - (9810)(0.1) = 0 \\ F_{AB} = 3924 \text{ N} = 3.9 \text{ kN}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ F_x - 3924 = 0 \\ F_x = 3924 \text{ N} = 3.9 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \\ F_y - 9810 = 0 \\ F_y = 9810 \text{ N} = 9.81 \text{ kN}$$

$$F_F = \sqrt{(3924)^2 + (9810)^2} = 10565.7 \text{ N} \\ = 10.6 \text{ kN}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{0.4}{1.85} = 12.2^\circ$$

$$F_D = \sqrt{(13820.6)^2 + (54113)^2} \\ = 55850 \text{ N} = 55.8 \text{ kN}$$

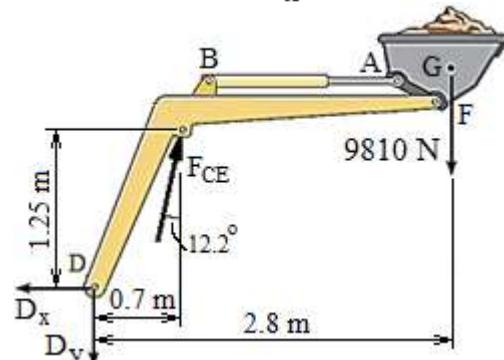
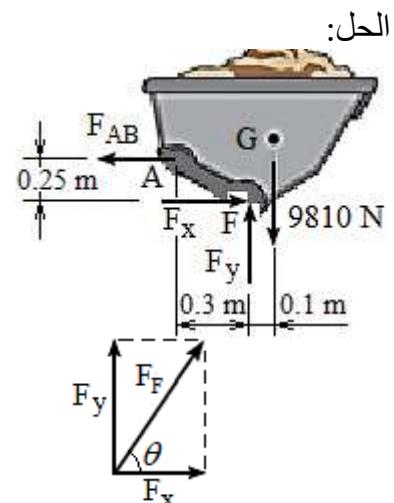
$$\curvearrowleft + \sum M_D = 0$$

$$(F_{CE} \cos 12.2)(0.7) - (F_{CE} \sin 12.2)(1.25) - (9810)(2.8) = 0 \\ 0.684 F_{CE} - 0.264 F_{CE} - 27468 = 0 \Rightarrow F_{CE} = 65400 \text{ N} = 65.4 \text{ kN}$$

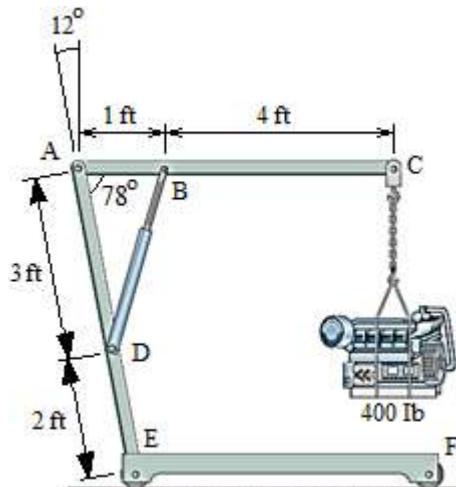
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 65400 \sin 12.2 - D_x = 0 \quad D_x = 13820.6 \text{ N} = 13.8 \text{ kN}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad 65400 \cos 12.2 - D_y - 9810 = 0 \quad D_y = 54113 \text{ N} = 54.1 \text{ kN}$$

$$F_D = \sqrt{(13820.6)^2 + (54113)^2} = 55850 \text{ N} = 55.8 \text{ kN}$$



### مثال (١٥-٥):



شكل (مث. ١٥-٥)

تم رفع المحرك ( 400 Ib ) بواسطة رافعة المحركات كما هو مبين في الشكل (مث. ١٥-٥). أوجد:

- القوة المؤثرة في الاسطوانة الهيدروليكية ( DB ).
- مركبات القوة الأفقية والعمودية عند المفصل ( A ).
- ردود الفعل عند المرتكز الثابت ( E ).

الحل:

$$L_{DB} = \sqrt{1^2 + 3^2 - 2(1)(3)\cos 78^\circ} \\ = 2.96 \text{ ft}$$

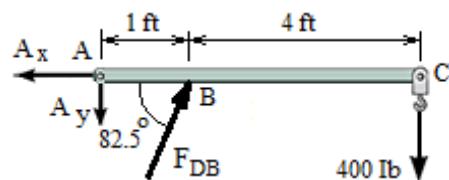
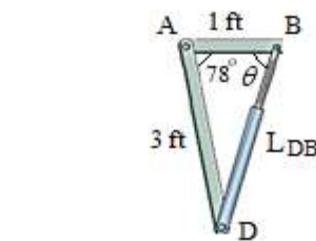
$$\frac{\sin \theta}{3} = \frac{\sin 78^\circ}{2.96} \quad \theta = 82.5^\circ$$

: من ( ABD )

$$\sum M_A = 0 \\ (F_{DB} \sin 82.5^\circ)(1) - (400)(5) = 0 \\ F_{DB} = 2017.3 \text{ lb}$$

$$\sum F_x = 0 \quad 2017.3 \cos 82.5^\circ - A_x = 0 \\ A_x = 263.3 \text{ lb}$$

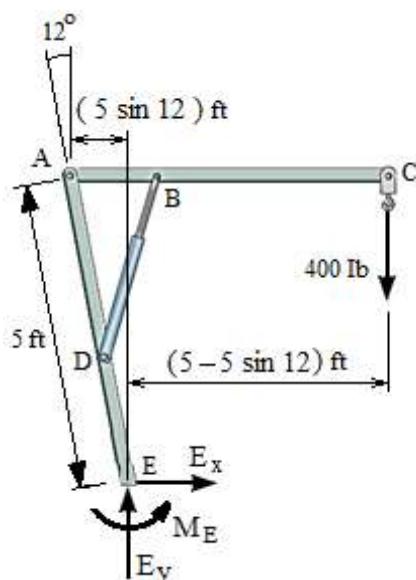
$$\sum F_y = 0 \quad 2017.3 \sin 82.5^\circ - 400 - A_y = 0 \\ A_y = 1600 \text{ lb}$$



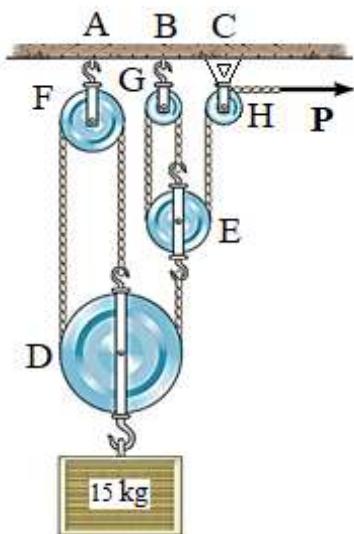
: من ( CAE )

$$\sum F_x = 0 \quad E_x = 0 \\ \sum F_y = 0 \quad E_y - 400 = 0 \\ E_y = 400 \text{ lb}$$

$$\sum M_E = 0 \\ M_E - (400)(5 - 5 \sin 12^\circ) = 0 \\ M_E = 1584.2 \text{ lb.ft}$$



مثال (١٦-٥):

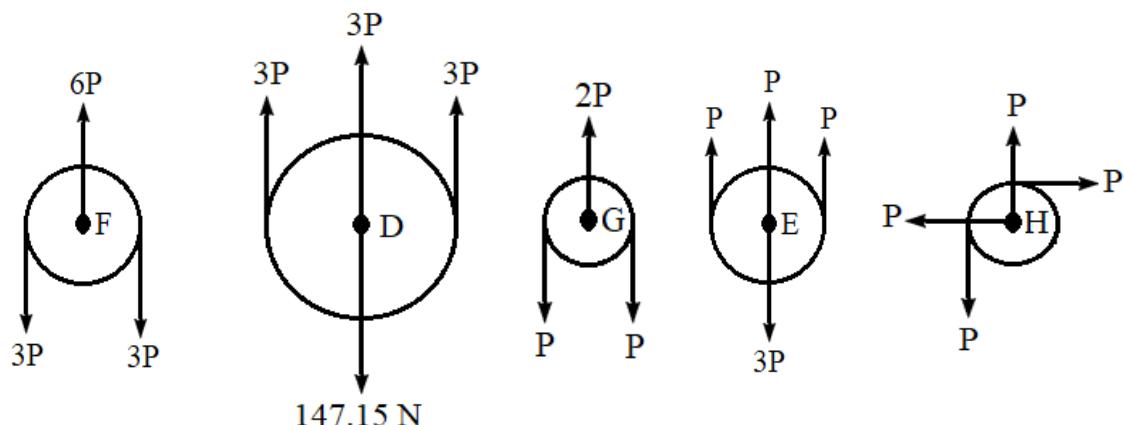


أوجد القوة (P) اللازمة لرفع الكتلة (15 kg)، وردود الأفعال عند خطافات الارتكاز (A) و (B) والمرتكز الثابت (C).

الحل:

شكل (مث. ١٦-٥)

$$W = 15 \times 9.81 = 147.15 \text{ N}$$



: (D) البكرة

$$\begin{aligned} + \uparrow \sum F_y &= 0, \\ 9P - 147.15 &= 0 \\ P &= 16.35 \text{ N} \end{aligned}$$

: (A) عند

$$R_A = 6P = 98.1 \text{ N}$$

: (B) عند

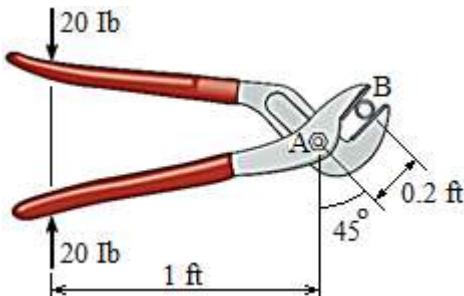
$$R_B = 2P = 32.7 \text{ N}$$

: (C) عند

$$R_{Cx} = P = 16.35 \text{ N}$$

$$R_{Cy} = P = 16.35 \text{ N}$$

### مثال (١٧-٥):



إذا تم تسليط قوة مقدارها ( 20 Ib ) على مقابض الكماشة المبينة في الشكل (مث. ١٧-٥)، أوجد قوة التثبيت المسلط على الأنبوب الأملس (B) وقيمة محصلة القوى التي يسلطها أي من شطري الكماشة على الدبوس (A).

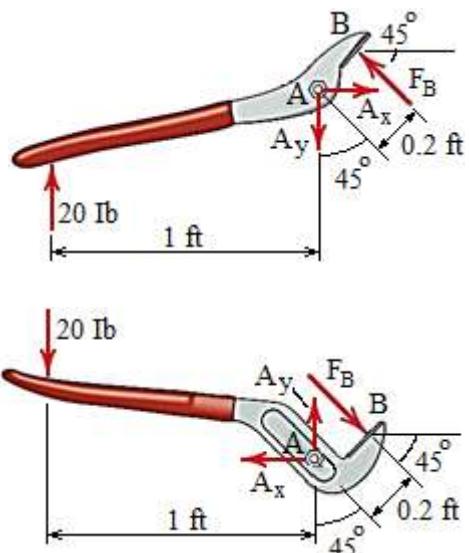
شكل (مث. ١٧-٥)

الحل:

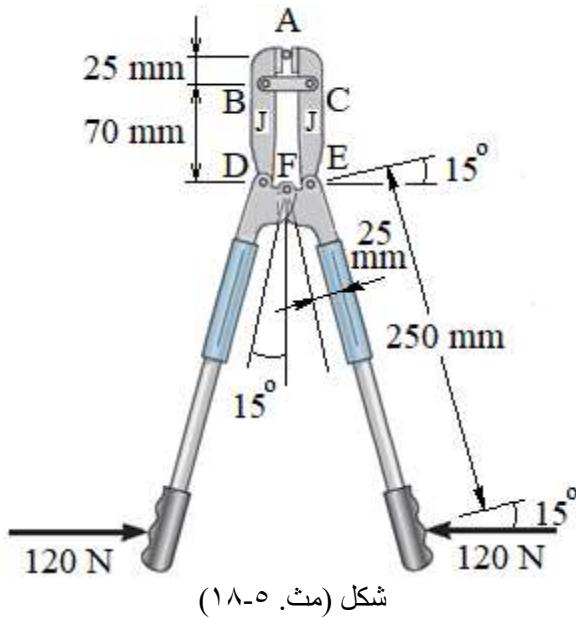
$$\begin{aligned} \text{---} + \sum M_A = 0 \\ - (20)(1) + (F_B)(0.2) = 0 \\ 0.2 F_B = 20 \\ F_B = 100 \text{ Ib} \end{aligned}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ A_x - 100 \cos 45 = 0 \\ A_x = 70.7 \text{ Ib}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \\ 100 \sin 45 - A_y = 0 \\ A_y = 100 \text{ Ib}$$



مثال (١٨-٥):



شكل (مث. ١٨-٥)

فكى مقص المعادن الموضح في الشكل (مث. ١٨-٥) مثبتة مفصلياً عند النقاط (B)، (C)، (D)، (E)، (F)، ومقابضه مثبتة مفصلياً عند النقطة (A). أوجد القوة التي يبذلها فكي المقص على السلك الأملس (J) على السلك الأملس (A) إذا تم تسلیط القوى (120 N) على المقابض.

الحل:

من مخطط الجسم الحر للفك:

$$+ \rightarrow \sum F_y = 0 \quad E_y = 0$$

من مخطط الجسم الحر للمقبض:

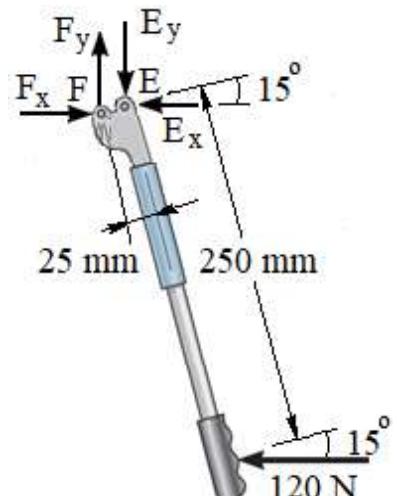
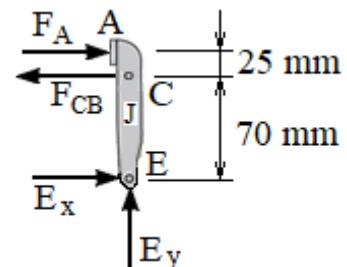
$$\curvearrowleft + \sum M_F = 0$$

$$(E_x)(0.025 \sin 15^\circ) - (E_y)(0.025 \cos 15^\circ) - (120 \sin 15^\circ)(0.025) - (120 \cos 15^\circ)(0.25) = 0$$

$$(E_x)(0.025 \sin 15^\circ) - (0)(0.025 \cos 15^\circ) - (120 \sin 15^\circ)(0.025) - (120 \cos 15^\circ)(0.25) = 0$$

$$0.00647 E_x - 0.776 - 28.98 = 0$$

$$E_x = 4599.14 \text{ N} = 4.6 \text{ kN}$$



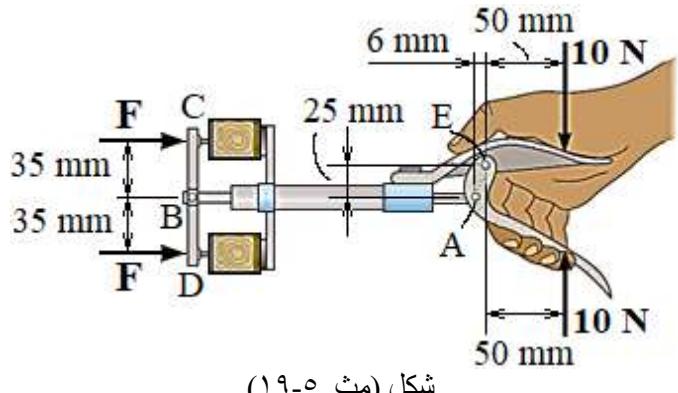
من مخطط الجسم الحر للفك:

$$\curvearrowleft + \sum M_C = 0$$

$$(4599.14)(0.07) - (F_A)(0.025) = 0$$

$$F_A = 12877.4 \text{ N} = 12.9 \text{ kN}$$

مثال (١٩-٥):



شكل (مث. ١٩-٥)

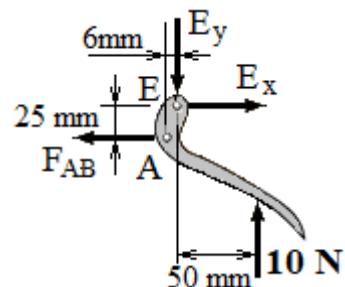
عند تسلیط قوّة مقدارها ( 10 N ) على مقابض العصارة، فإنّها تسحب القضيب الأملس ( AB ). أوجد القوّة ( F ) المؤثرة على كل من المشابك الملساء عند ( C ) و ( D ).

الحل:  
المقابض:

$$\zeta + \sum M_E = 0$$

$$(10)(0.05) - (F_{AB})(0.025) = 0$$

$$F_{AB} = 20 \text{ N}$$



المشبك الأملس:

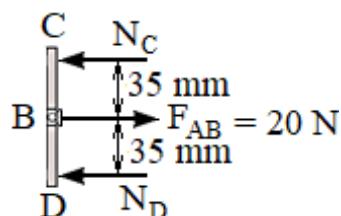
$$\zeta + \sum M_B = 0$$

$$(N_C)(0.035) - (N_D)(0.035) = 0$$

$$N_C = N_D \dots\dots\dots (1)$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$20 - N_C - N_D = 0 \dots\dots\dots (2)$$



عوض المعادلة (1) في (2):

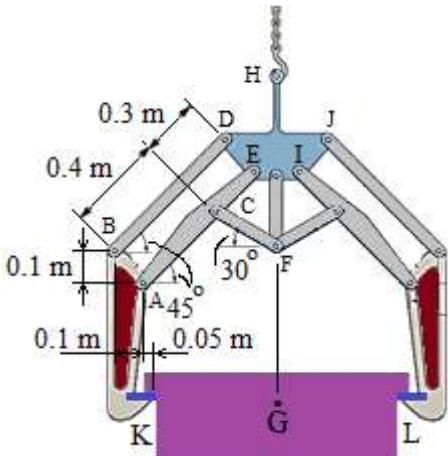
$$20 - N_D - N_D = 0$$

$$20 = 2 N_D$$

$$N_D = 10 \text{ N}$$

$$N_C = 10 \text{ N}$$

مثال (٢٠-٥):

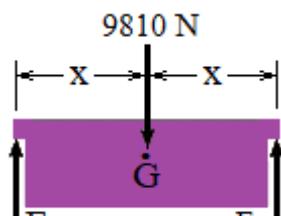


شكل (مث. ٢٠-٥)

ملف كتلة (1 ton) ومركز الكتلة عند (G) مسحوب بكمادة ملفوفة متماثلة. أوجد المركبات الأفقية والعمودية للقوة التي تسلطها حافات ارتباط الكماشة على اللوحة (DEIJH) عند النقطتين (D) و (E). الملف يؤثر بردود فعل عمودية فقط عند (K) و (L).

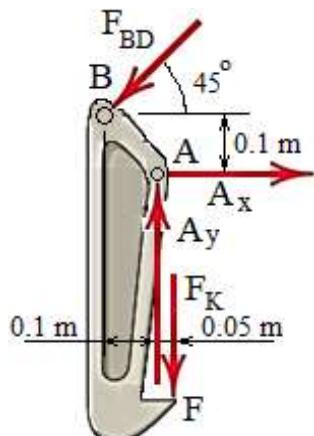
: الحل

من مخطط الجسم الحر (a):



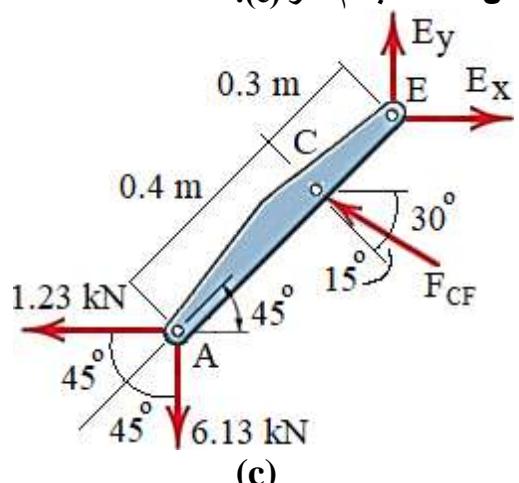
(a)

من مخطط الجسم الحر (b):



(b)

من مخطط الجسم الحر (c):

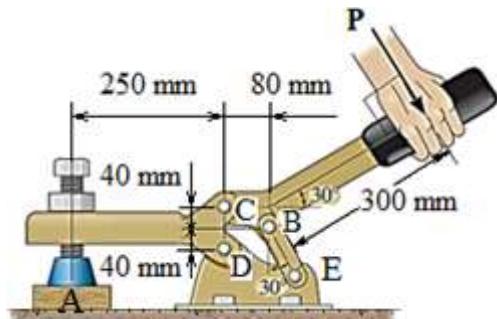


عند النقطة (D):

$$D_x = F_{BD} \cos 45^\circ = 1.73 \cos 45^\circ = 1.22 \text{ kN}$$

$$D_y = F_{BD} \sin 45^\circ = 1.73 \sin 45^\circ = 1.22 \text{ kN}$$

مثال (٢١-٥):

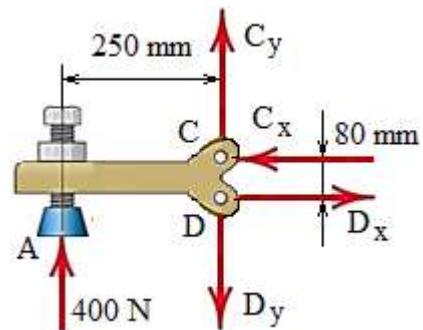


شكل (مث. ٢١-٥)

أوجد مقدار القوة (P) التي يجب تسلطيتها على مقبض آلة التثبيت المبينة في الشكل (مث. ٢١-٥)، إذا كانت قوة التثبيت المطلوبة عند النقطة (A) تساوي (400 N).

الحل:

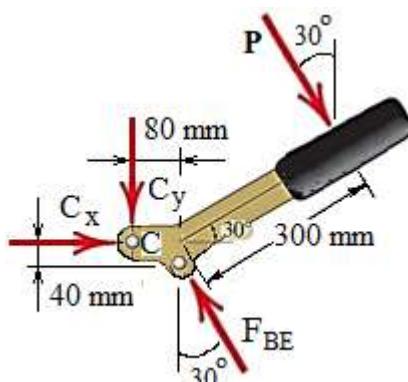
$$\curvearrowleft + \sum M_D = 0 \quad (C_x)(80) - (400)(250) = 0 \\ C_x = 1250 \text{ N}$$



عند المقبض:

$$\curvearrowleft + \sum M_C = 0 \\ (F_{BE} \cos 30^\circ)(80) - (F_{BE} \sin 30^\circ)(40) \\ - (P \cos 30^\circ)(300 \cos 30^\circ + 80) \\ - (P \sin 30^\circ)(300 \sin 30^\circ) = 0 \\ 69.28 F_{BE} - 20 F_{BE} - 294.28 P - 75 P = 0 \\ 49.28 F_{BE} - 369.28 P = 0 \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ 1250 + P \sin 30^\circ - F_{BE} \sin 30^\circ = 0 \\ 0.5 F_{BE} - 0.5 P = 1250 \quad \dots \dots \dots (2)$$



من المعادلة (٢):

$$F_{BE} = 2(0.5P + 1250)$$

$$F_{BE} = P + 2500$$

بالتعويض في المعادلة (١):

$$49.28(P + 2500) - 369.28P = 0$$

$$49.28P + 123200 - 369.28P = 0$$

$$123200 - 320P = 0$$

$$P = 385 \text{ N}$$

$$F_{BE} = 385 + 2500 = 2885$$

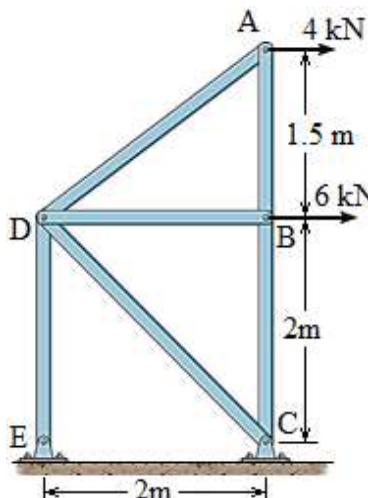
N

### مسائل:

٢-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٢-٥)، وانظر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{AB} = 3 \text{ kN (C)}, F_{AD} = 5 \text{ kN (T)}, F_{BD} = 6 \text{ kN (T)} \\ F_{BC} = 3 \text{ kN (C)}, F_{CD} = 14.14 \text{ kN (C)}$$

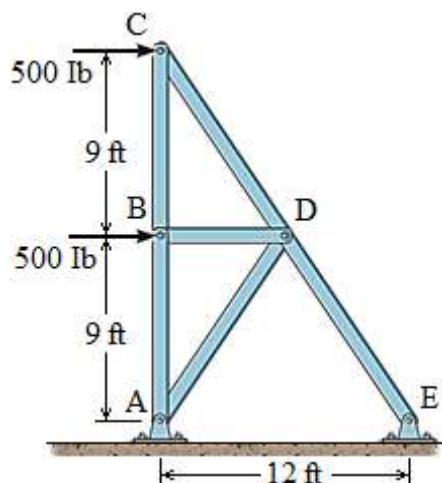


شكل (مس. ٢-٥)

١-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ١-٥)، وانظر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{CD} = 901.4 \text{ lb (C)}, F_{CB} = 750 \text{ lb (T)}, F_{AB} = 750 \text{ lb (T)} \\ F_{BD} = 500 \text{ lb (C)}, F_{AD} = 450 \text{ lb (T)}, F_{DE} = 1352.7 \text{ (C)}$$

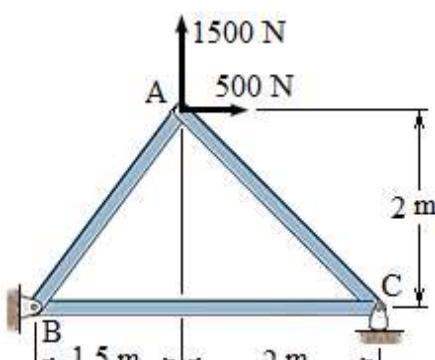


شكل (مس. ١-٥)

٤-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٤-٥)، وانظر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{AB} = 1428.28 \text{ N (T)}, F_{AC} = 505.05 \text{ N (T)}, \\ F_{BC} = 357.07 \text{ N (C)}$$

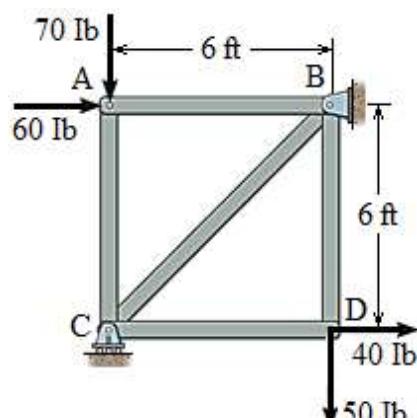


شكل (مس. ٤-٥)

٣-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٣-٥)، وانظر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{AB} = 60 \text{ lb (C)}, F_{AC} = 70 \text{ lb (C)}, \\ F_{CD} = 40 \text{ lb (T)}, F_{BD} = 50 \text{ lb (T)}, \\ F_{CB} = 56.57 \text{ lb (C)}$$

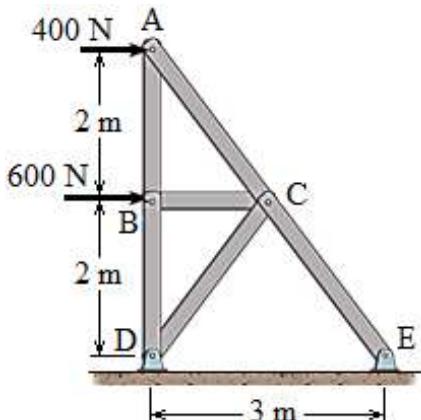


شكل (مس. ٣-٥)

٦-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٦-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{AC} = 666.67 \text{ N (C)}, F_{AB} = 533.33 \text{ N (T)}, \\ F_{BC} = 600 \text{ N (C)}, F_{BD} = 533.33 \text{ N (T)}, \\ F_{DC} = 500 \text{ N (T)}, F_{CE} = 1166.67 \text{ kN (C)}$$

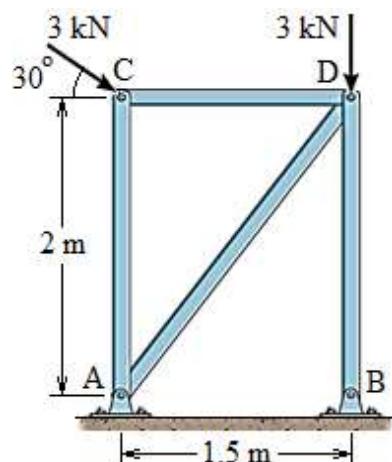


شكل (مس. ٦-٥)

٥-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٥-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{CD} = 2.6 \text{ kN (C)}, F_{AC} = 1.5 \text{ kN (C)} \\ F_{AD} = 4.33 \text{ kN (T)}, F_{BD} = 6.467 \text{ kN (C)}$$

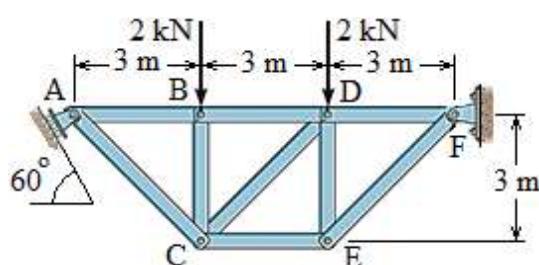


شكل (مس. ٥-٥)

٨-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٨-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

الجواب:

$$F_{AB} = 3.46 \text{ kN (C)}, F_{AC} = 2.83 \text{ kN (T)}, F_{BD} = 3.46 \text{ kN (T)} \\ F_{BC} = 2 \text{ kN (C)}, F_{CD} = 0, F_{CE} = 2 \text{ kN (C)} \\ F_{FD} = 3.46 \text{ kN (C)}, F_{ED} = 2 \text{ kN (C)}, F_{EF} = 2.83 \text{ kN (C)}$$

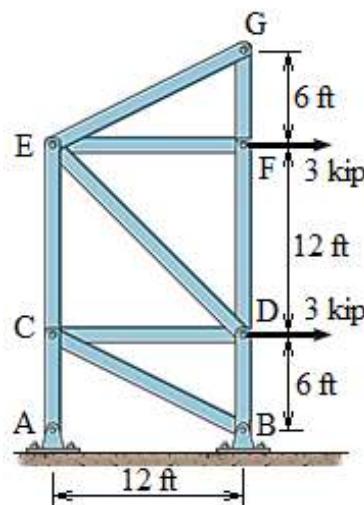


شكل (مس. ٨-٥)

٧-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٧-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

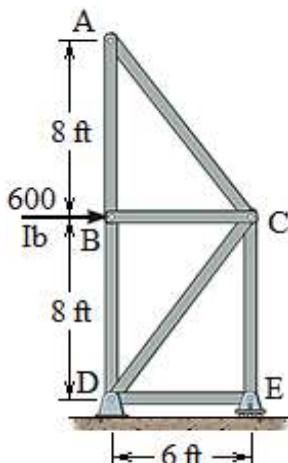
الجواب:

$$F_{AC} = 6 \text{ kip (T)}, F_{CB} = 6.7 \text{ kip (C)}, F_{BD} = 3 \text{ kip (C)}, \\ F_{CD} = 6 \text{ kip (T)}, F_{CE} = 3 \text{ kip (T)}, F_{ED} = 4.24 \text{ kip (C)}, \\ F_{FD} = 0, F_{EF} = 3 \text{ kip (T)}, F_{GF} = 0, F_{ED} = 0$$



شكل (مس. ٧-٥)

١٠-٥) حدد أضلاع القوة الصفرية في المسمى المبين في الشكل (مس. ١٠-٥).

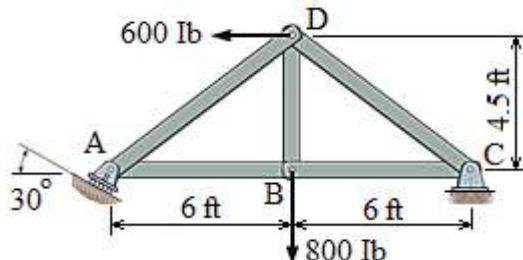


شكل (مس. ١٠-٥)

٩-٥) أوجد القوى في كل ضلع من أضلاع المسمى المبين في الشكل (مس. ٩-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاف.

الجواب:

$$F_{AD} = 1041.68 \text{ Ib (C)}, F_{AB} = 472.5 \text{ Ib (T)}, \\ F_{CD} = 291.67 \text{ Ib (C)}, F_{CB} = 472.5 \text{ Ib (T)}, \\ F_{BD} = 800 \text{ Ib (T)},$$

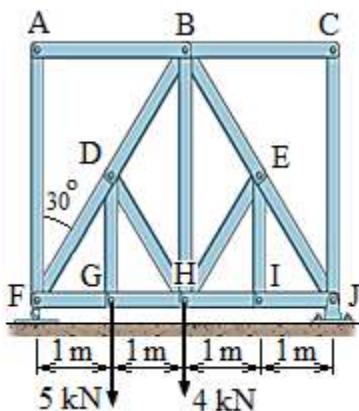


شكل (مس. ٩-٥)

١٢-٥) أوجد القوة في الأضلاع (DB) و (BH) من المسمى المبين في الشكل (مس. ١٢-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انتصاف. ثم حدد الأضلاع ذات القوى الصفرية.

الجواب:

$$F_{DB} = 3.75 \text{ kN (C)}, F_{BH} = 6.5 \text{ kN (T)}$$

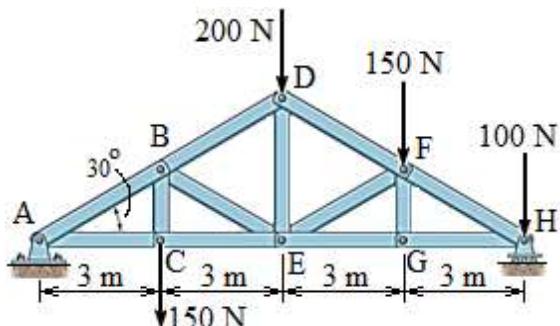


شكل (مس. ١٢-٥)

١١-٥) أوجد القوى في الضلع (BD) من المسمى المبين في الشكل (مس. ١١-٥)، واذكر ما إذا كان هذا الضلع في حالة شد أو انتصاف.

الجواب:

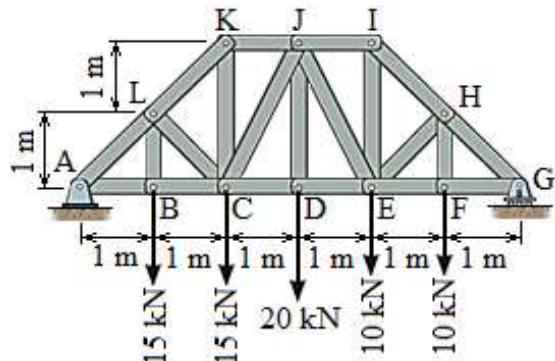
$$F_{BD} = 350 \text{ N (C)}$$



شكل (مس. ١١-٥)

(١٤-٥) أوجد القوى في الأضلاع (LK)، (LC) و (BC) من المسمى المبين في الشكل (مس. ١٤-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

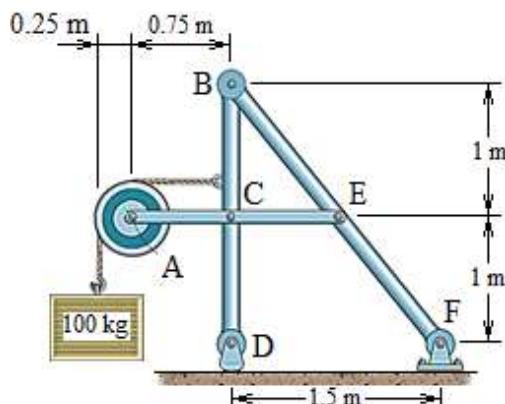
$$F_{LK} = 63.65 \text{ kN } (C), F_{LC} = 10.6 \text{ kN } (C), \\ F_{BC} = 37.5 \text{ kN } (T)$$



شکل (۱۴-۵) مس.

(١٦-٥) أوجد المركبات الأفقية والعمودية لقوة عند ( B ) التي يسلطها الضلع ( BEF ) على الضلع ( BCD ).

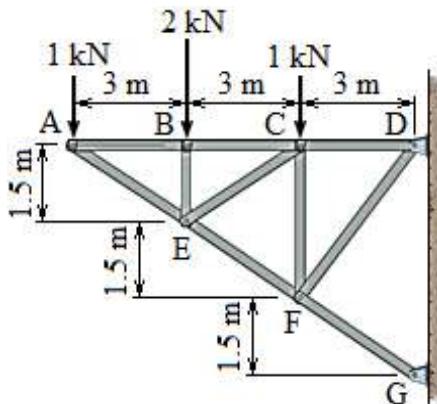
$$D_y = 1635 \text{ N}, F_x = 0, F_y = 654 \text{ N}, C_x = 635.75 \text{ N}, \\ C_y = 1962 \text{ N}, B_x = 245.25 \text{ N}, B_y = 327 \text{ N}, \\ E_x = 245.25 \text{ N}, E_y = 981 \text{ N}$$



شکل (مس. ۱۶-۵)

(١٣-٥) أوجد القوى في الأضلاع ( CD ) ، ( EF ) و ( CF ) من المسمى المبين في الشكل (مس. ١٣-٥)، واذكر ما إذا كانت الأضلاع في حالة شد أو انضغاط.

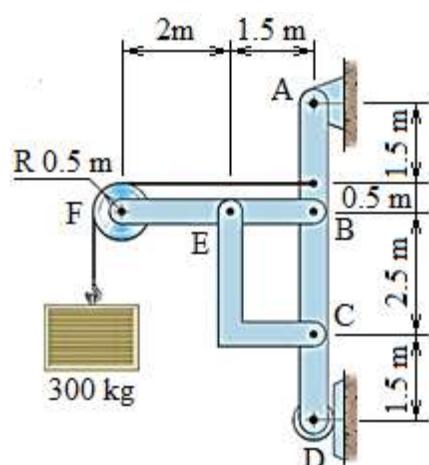
$$F_{CD} = 4 \text{ kN } (T), F_{CF} = 2 \text{ kN } (C), F_{EF} = 4.47 \text{ kN } (C)$$



شکل (مس. ۱۳-۵)

(١٥-٥) هيكل يحمل الصندوق ( 300 kg ) بالطريقة الموضحة في الشكل (مس. ١٥-٥).  
أُوجّد المركبات الأفقية والعمودية لجميع القوى المؤثرة على كل ضلع. إهمل أوزان الأضلاع.

$$A_x = 1.96 \text{ kN}, A_y = 2.943 \text{ kN}, B_x = 1.16 \text{ kN}, \\ B_y = 3.93 \text{ kN}, C_x = 1.78 \text{ kN}, C_y = 6.87 \text{ kN}, \\ D_x = 1.96 \text{ kN}, E_x = 1.78 \text{ kN}, F_x = 6.87 \text{ kN}$$

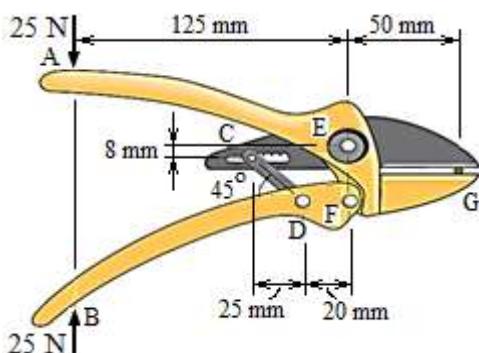


شکل (مس. ۱۵-۵)

(١٨-٥) يضاعف المقلم الموضح في الشكل (مس. ١٨-٥) قوة قطع الشفرة بآلية التركيب. أوجد قوة القطع المتولدة عند (G)، إذا تم تسلیط قوة مقدارها (25 N) على المقابض. افترض أن سطح التلامس عند (G) أملس.

الجواب:

$$N_G = 192.1 \text{ N}$$

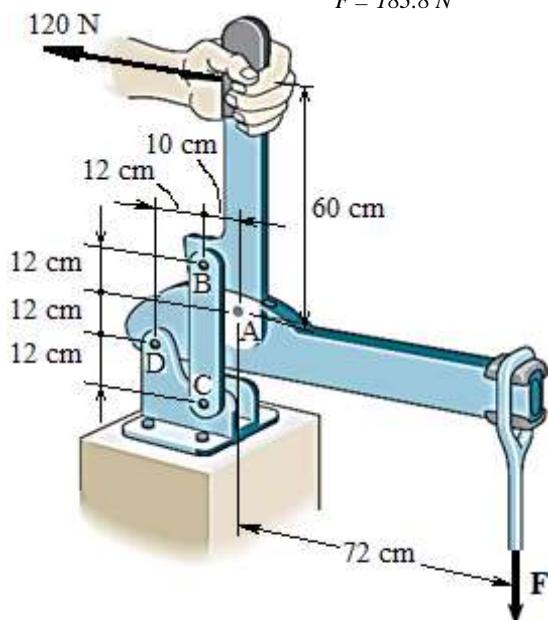


شكل (مس. ١٨-٥)

(٢٠-٥) إذا تم تسلیط قوة مقدارها (120 N) بشکل عمودي على مقبض الآلية الموضحة في الشكل (مس. ٢٠-٥)، أوجد مقدار القوة (F) لتحقيق التوازن. الأضلاع مرتبطة مفصلياً عند (A)، (B)، (C) و (D).

الجواب:

$$F = 183.8 \text{ N}$$

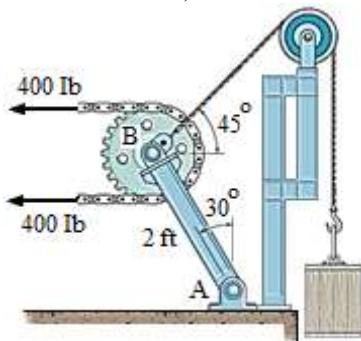


شكل (مس. ٢٠-٥)

(١٧-٥) في الآلية الموضحة في الشكل (مس. ١٧-٥). أوجد الوزن المطلوب للأسطوانة المعلقة ومحصلة القوة على المفصل (A)، إذا كان الشد في السلسلة الملقنة حول الترس الذي يدور بحرية يجب أن يكون (400 Ib).

الجواب:

$$W = 717.26 \text{ lb}, F_A = 585.6 \text{ lb}$$

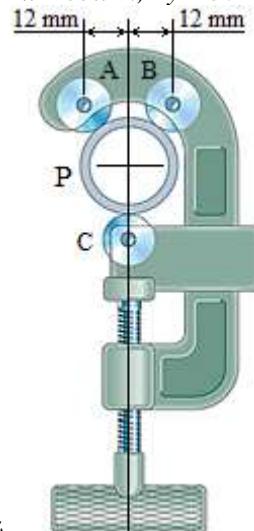


شكل (مس. ١٧-٥)

(١٩-٥) يتم تثبيت قاطع الأنابيب الموضح في الشكل (مس. ١٩-٥) حول الأنابيب (P) (B) و (A) بواسطة ثلاثة عجلات قطع (C)، ويكون نصف قطر الأنابيب الخارجي (C)، وعجلات القطع الثلاثة لكل منها نصف قطر (8 mm). إذا كانت العجلة عند (C) تسلط قوة عمودية مقدارها (100 N) على الأنابيب، أوجد القوى العمودية للعجلات (A) و (B) على الأنابيب.

الجواب:

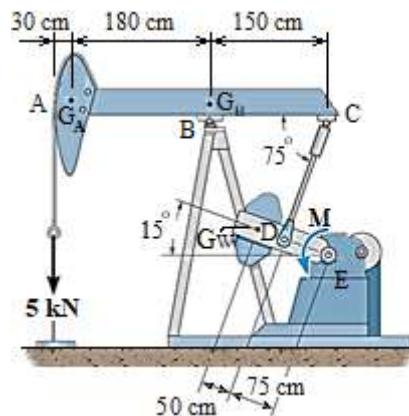
$$N_A = N_B = 62.5 \text{ N}, Ax = 37.5 \text{ N}, Ay = 50 \text{ N}$$



شكل (مس. ١٩-٥)

٢١-٥) في وحدة الضخ المستخدمة في عمليات استخراج النفط المبينة في الشكل (مس. ٢١-٥). تكون القوة المؤثرة في خط الأسلك عند رأس البئر ( 5 kN ) عندما يكون عمود الحركة ( ABC ) أفقياً، ما مقدار عزم الدوران ( M ) الذي يجب أن يبذله المحرك للتغلب على هذا الحمل؟ علماً أن رأس الحصان ( A ) يزن ( 1.2 kN ) وله مركز ثقل عند النقطة ( G<sub>A</sub> )، وأن عمود الحركة ( ABC ) يزن ( 2.6 kN ) ومركز ثقله ( G<sub>B</sub> )، ويبلغ وزن النقل الموازن ( 4 kN ) ومركز ثقله عند النقطة ( G<sub>w</sub> )، أنبوب نقل الحركة ( CD ) متصل بنهايته مع عمود الحركة والمحور القلاب للمحرك وله وزن مهم.

$$M = 172.37 \text{ kN.cm} \quad \text{الجواب:}$$



شكل (مس. ٢١-٥)

## الفصل السادس

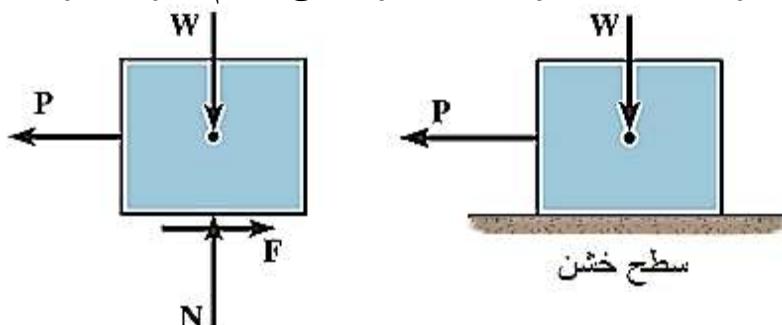
### الاحتكاك

### FRICITION

في الفصول السابقة، تم افتراض أسطح التلامس بين الأجسام المتلامسة ملساء، أي أن رد فعل أحد الجسمين على الآخر يكون عمودياً على سطح التلامس. ولكن في الحياة العملية لا يكون سطح التلامس أملس ويفيد ذلك إلى أن رد الفعل لا يكون عمودياً على سطح التلامس. وعند تحليل رد فعل القوة التي تربكين أحدهما عمودية على سطح التلامس والثانية مماسية مع سطح التلامس، فإن المركبة المماسية تدعى قوة الاحتكاك، وعادةً يكون تأثير هذه القوة معاكساً لاتجاه الحركة.

#### تعريف الاحتكاك ( Definition of Friction )

الاحتكاك هو التفاعل الذي يحدث عندما تتلامس سطحين مع بعضهما البعض ويتحركان أحدهما أو كلاهما بالنسبة للأخر. قوة الاحتكاك هو القوة التي تقاوم حركة سطحين متصلين ينزلقان على بعضهما. وعادةً يكون تأثير هذه القوة معاكساً لاتجاه الحركة. غالباً توجد قوى الاحتكاك بين سطحين خشيين متلامسين مع وجود حركة نسبية بينهما وتعمل هذه القوى على الجسم لتعارض حركته أو ميله للحركة.



شكل (١-٦) الاحتكاك

#### أهمية الاحتكاك واستخداماته ( The importance of friction and its uses )

يعتبر الاحتكاك ظاهرة طبيعية وشائعة تحدث في الحياة اليومية وفي العديد من الصناعات. وهناك العديد من الاستخدامات المختلفة للتحكم والاستفادة من الاحتكاك، ومن بينها:

١- توليد الحرارة: يمكن استخدام الاحتكاك لتوليد الحرارة، وهذا ما يحدث عندما تُفرك يديك معاً بسرعة أو عندما يتحرك جسم بشكل سريع على سطح آخر. يمكن استغلال هذه الحرارة في عمليات مثل تسخين الأطعمة أو تشغيل الآلات الحرارية.

٢- السيطرة على الحركة: يستخدم الاحتكاك في أنظمة الكواكب ( Brakes ) والفوائل ( Clutches ) للمركبات والقطارات والعديد من المعدات للسيطرة على الحركة وإيقاف الجسم بأمان.

٣- الاستفادة من الكهرباء الساكنة: يمكن للانزلاق والاحتكاك بين سطحين أن يولد شحنات كهربائية ساكنة، ويتم استخدام هذه الظاهرة في أجهزة قياس الكهرباء الساكنة والطابعات الكهروستاتيكية.

٤- الحركة الديناميكية والحركة السطحية: يمكن استخدام الاحتكاك لتحويل الحركة بين السطحين، مثل استخدام الأحذية على الأرض للمشي واستخدام إطار السيارات للقيادة، كذلك يستخدم الاحتكاك في أحزمة التسخير ( Belt drives ) والأوتاد أو الأسفنات ( Wedges ) وغيرها من تطبيقات الحياة العملية، إذ أنه بدون الاحتكاك لا يمكن لهذه الأجهزة أن تؤدي وظائفها.

- ٥- تقليل الانزلاق: يمكن أن يستخدم الاحتاك لزيادة الثبات والحد من الانزلاق، وهذا يتم بواسطة الأحذية الرياضية أو الإطارات المصممة خصيصاً للطرق الوعرة.
- ٦- التصنيع والإنتاج: يستخدم الاحتاك في عمليات التصنيع مثل القطع والطحن واللحام والتشكيل لتحقيق التغيرات المطلوبة في الشكل والحجم.

### مساوئ الاحتاك ( Disadvantages of friction )

يمكن أن يؤدي الاحتاك إلى تآكل الأسطح، وقد تؤدي هذه الظاهرة إلى تلف المواد والآلات. ومع ذلك، يمكن التحكم فيها والتقليل منها باستخدام تزييت أو استخدام مواد أقل عرضة للتآكل.

### معامل الاحتاك ( Friction coefficient )

ان المجال لغاية نقطة بداية الانزلاق أو الشروع بالانزلاق يدعى بـ مجال الاحتاك، وان قيمة قوة الاحتاك يمكن احتسابها بواسطة معادلات التوازن حيث تتحصر هذه القوة بين الصفر والقيمة العظمى لها. ونلاحظ أن القيمة العظمى للاحتاك السكوني ( Static friction ) لسطحين متلامسين تتناسب طردياً مع القوة العمودية ( N ).

$$F_s \propto N$$

$$F_s = \mu_s N \quad \dots \dots \dots \quad (6-1)$$

حيث أن ( $\mu_s$ ) هو ثابت التتناسب ويعرف بـ معامل الاحتاك السكوني، وهذه المعادلة تصف القيمة العظمى للاحتاك السكوني، وعليه فان المعادلة تتطبق عند لحظة الشروع بالحركة وليس قبلها أو بعدها. بعد حصول الانزلاق، يصاحب حالة الحركة ما يسمى بالاحتاك الحركي، والقوة الناتجة من هذا الاحتاك تسمى قوة الاحتاك الحركي وتكون عادةً أقل من قوة الاحتاك السكوني باعتبار أن قوة الاحتاك السكوني تمثل القوة العظمى للاحتاك. ونلاحظ أن قيمة الاحتاك الحركي ( Kinetic friction ) لسطحين متalamسين أيضاً تتناسب طردياً مع القوة العمودية ( N ).

$$F_k \propto N$$

$$F_k = \mu_k N \quad \dots \dots \dots \quad (6-2)$$

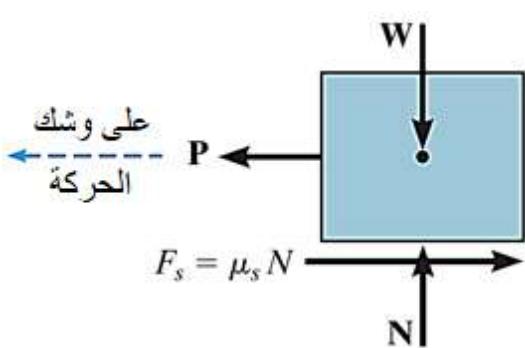
حيث أن ( $\mu_k$ ) هو ثابت التتناسب ويعرف بـ معامل الاحتاك الحركي، وهذه المعادلة تصف قيمة الاحتاك خلال الحركة أي بعد لحظة الشروع بالحركة.

### أنواع الاحتاك ( Types of Friction )

#### الاحتاك السكوني ( الشروعي ):

##### **Static friction**

الاحتاك السكوني ( الشروعي ) هو الاحتاك الناتج عند بداية الحركة حيث يحاول منع الجسم من الحركة، وتقترب قوة الاحتاك الشروعي من القيمة القصوى ( $F_s = \mu_s N$  )، حيث أن ( $\mu_s$ ) هي معامل الاحتاك الشروعي.

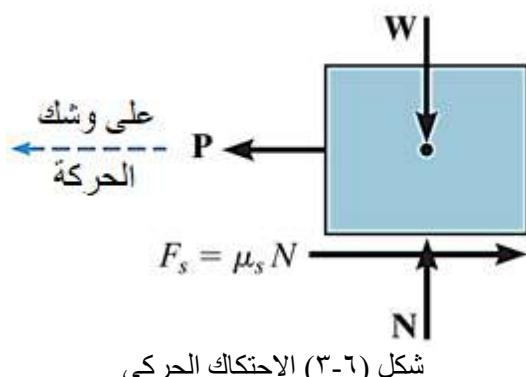


شكل (٦-٢) الاحتاك السكوني

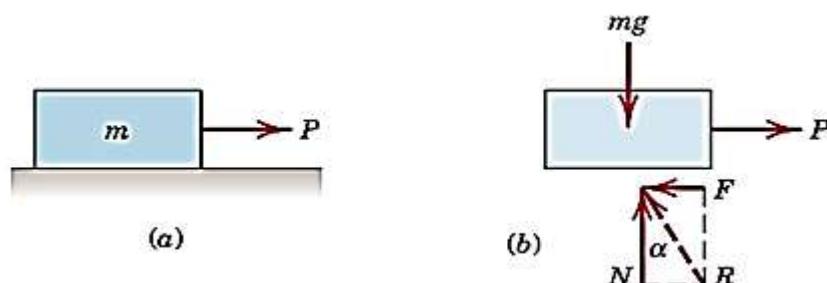
الاحتكاك الحركي (الانزلاقي) :

### Kinetic friction

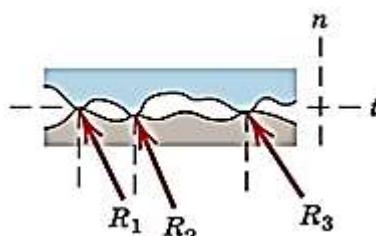
الاحتكاك الحركي (الانزلاقي) هو الاحتكاك الناتج أثناء الحركة وفي حالة حدوث الانزلاق، تبقى قوة الاحتكاك ثابتة أثناء فترة الحركة وتساوي  $(F_k = \mu_k N)$ . هنا ( $\mu_k$ ) هو معامل الاحتكاك الانزلاقي ويكون دائمًا أقل من معامل الاحتكاك الشروعي.



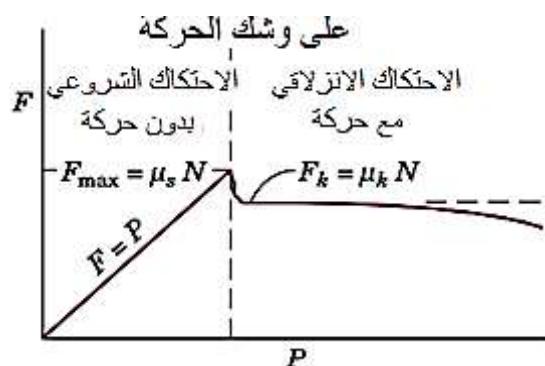
شكل (٣-٦) الاحتكاك الحركي



شكل (٤-٦) القوى التي تؤثر على الجسم أثناء حركته على سطح ملامس له

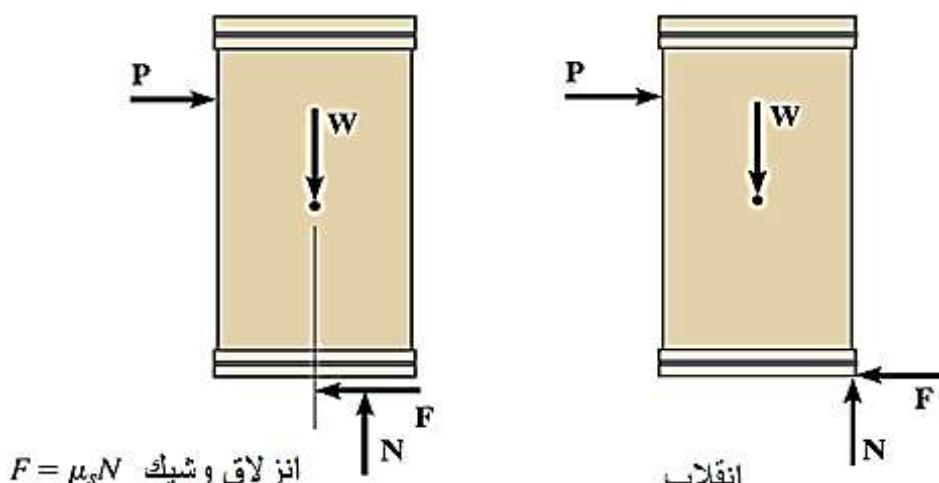


شكل (٦-٦) قوى الاحتكاك المقاومة للحركة بين سطحين خشيين



شكل (٦-٥) العلاقة بين القوة المسببة لحركة الجسم وقوة الاحتكاك المقاومة لحركته

من الضروري رسم مخطط الجسم الحر لحل مسألة الاحتكاك.



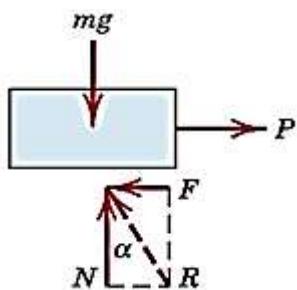
شكل (٧-٦) مخطط الجسم الحر

## خواص احتکاک ( Characteristics of Friction )

- أثناء الحركة تكون قوة الاحتكاك الناتجة بين الأسطح الملامسة في اتجاه معاكس لاتجاه الحركة أو الميل للحركة لسطح ما بالنسبة للسطح الآخر (أي تكون قوة مقاومة للحركة) وتكون مماسة للسطحين المتلامسين.
  - يجب أن لا تكون القوة العمودية للحصول على الحد الأقصى لقوة الاحتكاك الساكن ( $F_s$ ) لسطح التلامس منخفضة جداً ولا كبيرة جداً لدرجة أنها تشوه أو تسحق الأسطح الملامسة للأجسام بشدة.
  - بشكل عام تكون القوة القصوى لاحتكاك السكוני أكبر من قوة الاحتكاك الحركى لأى سطحين متلامسين. ومع ذلك، إذا كانت سرعة الحركة بين الجسمين المتلامسين منخفضة جداً، تصبح قوة الاحتكاك الحركى ( $F_k$ ) مساوية تقريباً لقوة الاحتكاك السكوني ( $F_s$ )، أي ( $\mu_k \approx \mu_s$ ).
  - تتناسب قوة الاحتكاك السكوني بين السطحين المتلامسين مع القوة العمودية، عندما يكون الانزلاق على أسطح التلامس على وشك الحدوث، ( $F_s = \mu_s N$ ).
  - تتناسب قوة الاحتكاك الحركى بين السطحين المتلامسين مع القوة العمودية، عند حدوث الانزلاق على سطح التلامس، ( $F_k = \mu_k N$ ).

## زاوية الاحتكاك ( Friction angle )

يبين الشكل (٨-٦) الاتجاه ( $\alpha$ ) بين المحصلة ( $R$ ) والقوة العمودية ( $N$ ) وهي قوة رد فعل الأرض للجسم.



$$\tan \alpha = \frac{F}{N} \quad \dots \dots \dots \quad (6-3)$$

### شكل (٨-٦) زاوية الاحتكاك

## من القانون الرياضي للاحتكاك:

$$(F_s = \mu_s N) \text{ or } (F_k = \mu_k N) \text{ or } (F = \mu N) \Rightarrow \mu = \frac{F}{N} \quad \dots \dots \dots \quad (6-4)$$

$$\therefore \mu = \tan \alpha \quad \mu_s = \tan \alpha_s \quad \mu_k = \tan \alpha_k \dots \dots \dots \quad (6-5)$$

### حیث تمثیل:

- ( $\alpha_s$ ): زاوية الاحتكاك الشروعي.
  - ( $\alpha_k$ ): زاوية الاحتكاك الانزلاقي.
  - ( $\alpha$ ): زاوية الاحتكاك.

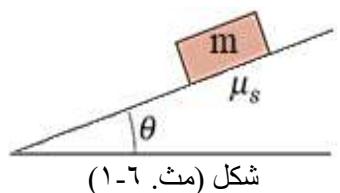
## قوانين الاحتكاك ( Friction laws )

- ١- قوة الاحتكاك تتناسب طردياً مع القوة العمودية.
- ٢- لا تعتمد قوة الاحتكاك على مساحة الأسطح المتلامسة.
- ٣- الحد الأقصى لقوة الاحتكاك السكوني يفوق قوة الاحتكاك الحركي.
- ٤- لا تعتمد قوة الاحتكاك الحركي على الحركة النسبية بين الأسطح المتلامسة.
- ٥- نوعاً ما يزداد معامل الاحتكاك السكوني في حالة الضغوط الواطئة جداً وفي حالة الضغوط العالية جداً يزداد إلى الحد الذي يسبب تشوهات في الأجسام المتلامسة.
- ٦- عند السرع النسبية الواطئة بين الأسطح المتلامسة نلاحظ أن معامل الاحتكاك الحركي يزداد ويتساوى ظاهرياً مع معامل الاحتكاك السكوني.
- ٧- عند السرع العالية جداً يقل معامل الاحتكاك الحركي بشكل ملحوظ.
- ٨- لا تؤثر التغيرات الاعتيادية في درجات الحرارة على معامل الاحتكاك.

جدول (٦-١) القيم النموذجية لمعامل الاحتكاك لبعض الأسطح المتلامسة

أسطح التلامس	معامل الاحتكاك السكوني ( $\mu_s$ )	معامل الاحتكاك الحركي ( $\mu_k$ )
فولاذ على فولاذ (جاف)	0.6	0.4
فولاذ على فولاذ (تربيت)	0.1	0.05
تفلون على فولاذ	0.04	0.04
خشب على خشب	0.5	0.2
خشب على معدن	0.6	0.2
حديد صب على حديد صب	0.4	0.3
براس على فولاذ (جاف)	0.5	0.4
مطاط على خرسانة	0.8	0.6
حبل على بكرة حديد (جاف)	0.2	0.15
معدن على حجر	0.5	0.2
معدن على جليد		0.02
مطاط على جليد	0.2	0.05

### مثال (١-٦):



شكل (مث. ١-٦)

أوجد أعلى قيمة لزاوية ميلان السطح المائل ( $\theta$ ) مع المستوى الأفقي قبل أن يبدأ البلاك الذي كتلته (m) بالانزلاق علمًا أن معامل الاحتكاك بين الكتلة والسطح المائل هي ( $\mu_s$ ).

الحل:

لتحقيق التوازن باتجاه المحاور (x) و (y) :

$$\sum F_x = 0 \quad mg \sin \theta - F = 0 \quad F = mg \sin \theta \quad \dots \dots (1)$$

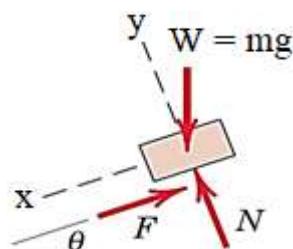
$$\sum F_y = 0 \quad -mg \cos \theta + N = 0 \quad N = mg \cos \theta \quad \dots \dots (2)$$

بقسمة المعادلة (1) على المعادلة (2):

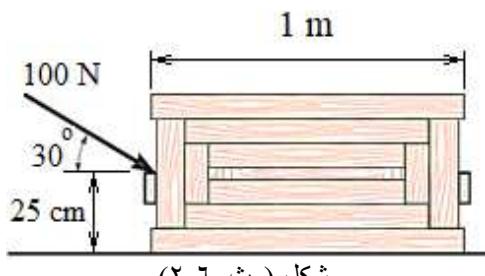
$$\frac{F}{N} = \frac{mg \sin \theta}{mg \cos \theta} = \tan \theta$$

نظرًا لأن الحد الأقصى لزاوية يحدث عند ( $F = F_{\max} = \mu_s N$ ) ، فيكون عند الحركة الوشيكة:

$$\mu_s = \tan \theta_{\max} \quad \text{or} \quad \theta_{\max} = \tan^{-1} \mu_s$$



### مثال (٢-٦):



شكل (مث. ٢-٦)

كتلة الصندوق الموضح في الشكل (مث. ٢-٦) تبلغ ( 30 kg ) . إذا تم تسلیط القوة ( P = 100 N ) على الصندوق، بين حالة حركة الصندوق. معامل الاحتكاك السکونی هو (  $\mu_s = 0.3$  ).

الحل:

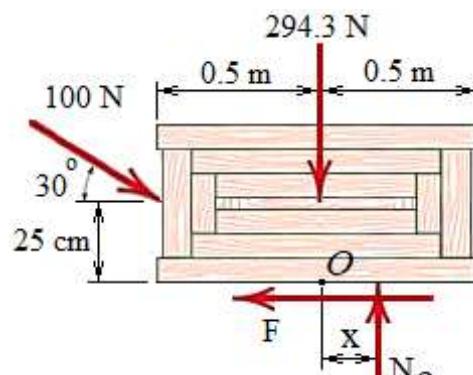
$$W = m g = 30 \times 9.81 = 294.3 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 100 \cos 30^\circ - F = 0 \\ F = 86.6 \text{ N}$$

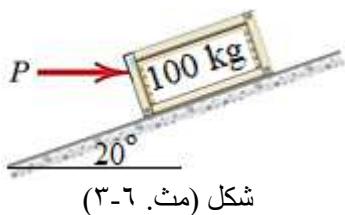
$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad -100 \sin 30^\circ + N_C \\ - 294.3 = 0 \\ N_C = 344.3 \text{ N}$$

$$F_{\max} = \mu_s N_C = 0.3 (344.3) = 103.29 \text{ N}$$

نظرًا لأن ( $F = 86.6 \text{ N} < 103.29 \text{ N}$ ) ، لن ينزلق الصندوق.



### مثال (٣-٦):



إذا كانت كتلة البلاك الموضح في الشكل (مث. ٣-٦) مقدارها (100 kg)، أوجد مقدار واتجاه قوة الاحتكاك المؤثرة على البلاك في حالة:

- أ - ( $P = 500 \text{ N}$ ) .
- ب - ( $P = 100 \text{ N}$ ) .

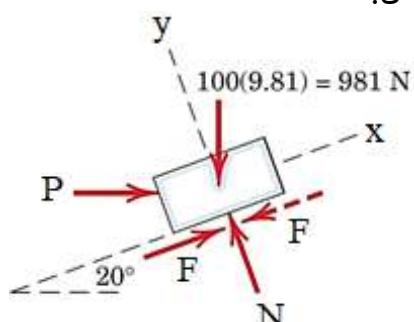
معامل الاحتكاك السكوني هو (0.2)، ومعامل الاحتكاك الحركي (0.17). تم تسلیط القوى عندما كان البلاك ساکناً ببدايةً.

الحل:

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0, \quad P \cos 20^\circ + F - 981 \sin 20^\circ = 0 \\ + \uparrow \sum F_y = 0, \quad N - P \sin 20^\circ - 981 \cos 20^\circ = 0$$

الحالة الأولى: ( $P = 500 \text{ N}$ )

$$F = -134.3 \text{ N} = 134.3 \text{ N} \leftarrow \\ N = 1093 \text{ N} \\ F_{\max} = \mu_s N \quad F_{\max} = 0.2 \times 1093 = 219 \text{ N}$$



نلاحظ أن القوة ( $P$ ) أكبر من القوة المطلوبة للتوازن ( $F$ ), وهذا يعني أن افتراض التوازن صحيحًا. فيكون الجواب:

$$F = 134.3 \text{ N} \\ \text{الى الأسفل}$$

الحالة الثانية: ( $P = 100 \text{ N}$ ) : بالتعويض في معادلتي التوازن:

$$F = 242 \text{ N} \quad N = 956 \text{ N}$$

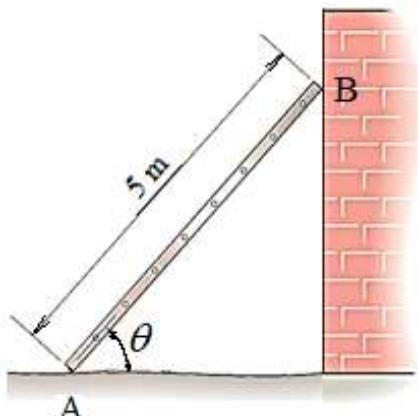
لكن أقصى قوة احتكاك ساكن ممكنة هي:

$$F_{\max} = \mu_s N \quad F_{\max} = 0.2(956) = 191.2 \text{ N}$$

نلاحظ أن القوة ( $P$ ) أصغر من القوة المطلوبة للتوازن ( $F$ ). لذلك، لا يمكن أن يتحقق التوازن، ونحصل على القيمة الصحيحة لقوة الاحتكاك باستخدام معامل الاحتكاك الحركي المصاحب للحركة أسفل المستوى. وبذلك فإن الجواب هو:

$$F_k = \mu_k N \quad F = 0.17(956) = 162.5 \text{ N} \\ \text{الى الأعلى}$$

مثال (٤-٦):



سلم منتظم كتلته (12 kg) يرتكز على الجدار الأملس عند (B)، ويستند الطرف (A) على المستوى الأفقي الخشن الذي يكون معامل الاحتكاك السكوني فيه ( $\mu_s = 0.3$ ). أوجد زاوية ميل السلم ( $\theta$ ) ورد الفعل العمودي عند (B) إذا كان السلم على وشك الانزلاق.

شكل (مث. ٤-٦)

الحل:

$$W = m g = 12 \times 9.81 = 117.72 \text{ N}$$

$$F_A = \mu_s N_A = 0.3 N_A$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad N_A - 117.72 = 0 \\ N_A = 117.72 \text{ N}$$

$$F_A = 0.3 \times 117.72 = 35.316 \text{ N}$$

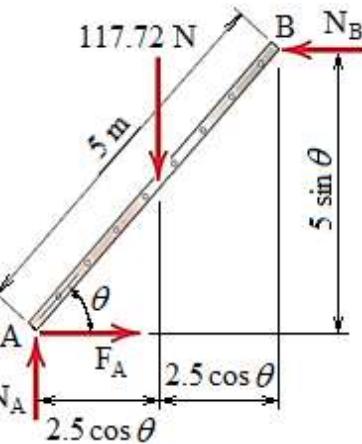
$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 35.316 - N_B = 0 \\ N_B = 35.316 \text{ N}$$

$$\hookrightarrow + \sum M_B = 0$$

$$(35.316)(5 \sin \theta) - (117.72)(5 \cos \theta) + (117.72)(2.5 \cos \theta) = 0$$

$$176.58 \sin \theta - 588.6 \cos \theta + 294.3 \cos \theta = 0$$

$$176.58 \sin \theta - 294.3 \cos \theta = 0$$



$$\div \cos \theta$$

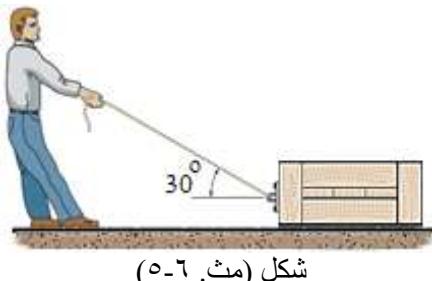
$$176.58 \tan \theta - 294.3 = 0$$

$$176.58 \tan \theta = 294.3$$

$$\tan \theta = 1.667$$

$$\theta = 59^\circ$$

### مثال (٥-٦):



شكل (مث. ٥-٦)

أوجد الحد الأدنى لمعامل الاحتكاك السكوني بين حذاء الرجل وسطح الأرض حتى يتمكن الرجل من تحريك الصندوق، إذا علمت أن معامل الاحتكاك السكوني بين الصندوق وسطح الأرض هو ( $\mu_s = 0.3$ ) ، وكتلة الصندوق (  $75 \text{ kg}$  ) ، وكتلة الرجل (  $120 \text{ kg}$  ) .

الحل:

$$W_c = 120 \times 9.81 = 1177.2 \text{ N}$$

$$W_m = 75 \times 9.81 = 735.75 \text{ N}$$

للصندوق:

$$F_C = \mu_s N_C = 0.3 N_C$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

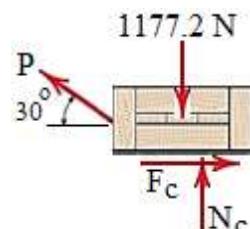
$$N_C + P \sin 30^\circ - 1177.2 = 0$$

$$N_C + 0.5 P - 1177.2 = 0 \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

$$F_C - P \cos 30^\circ = 0$$

$$0.3 N_C - 0.866 P = 0 \quad \dots \dots \dots (2)$$



من المعادلة (2):

$$N_C = 2.887 P$$

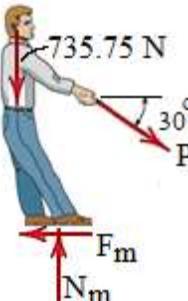
بالتعويض في المعادلة (1):

$$2.887 P + 0.5 P - 1177.2 = 0$$

$$3.387 P = 1177.2 \Rightarrow P = 347.56 \text{ N}$$

$$N_C = 2.887 \times 347.56 = 1003.4 \text{ N}$$

للرجل:



$$+ \uparrow \sum F_y = 0$$

$$N_m - 347.56 \sin 30^\circ - 735.75 = 0$$

$$N_m = 909.53 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0$$

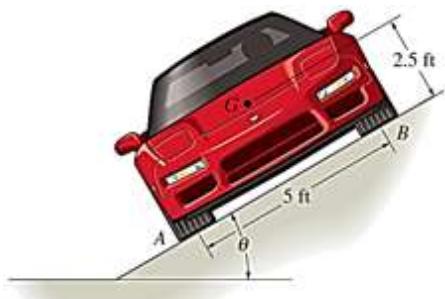
$$347.56 \cos 30^\circ - F_m = 0$$

$$F_m = 301 \text{ N}$$

وبالتالي، فإن معامل الاحتكاك السكوني الأدنى المطلوب بين حذاء الرجل والأرض يتم الحصول عليه من خلال:

$$\mu'_s = \frac{F_m}{N_m} = \frac{301}{909.53} = 0.3$$

مثال (٦-٦):

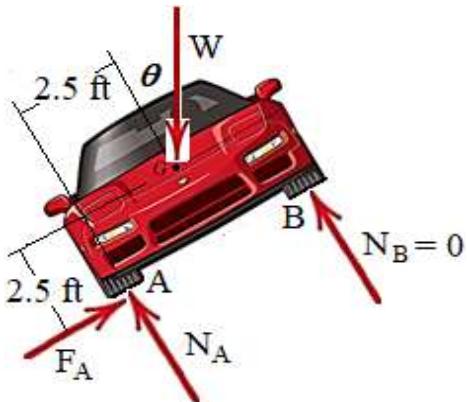


يقع مركز ثقل السيارة الموضحة في الشكل (مث. ٦-٦) عند النقطة (G). إذا كانت السيارة تتحرك على طريق جانبي بسرعة ثابتة، وكان معامل الاحتكاك السكوني بين كتف الطريق والإطارات ( $\mu_s = 0.4$ )، أوجد أكبر ميلان يمكن أن يكون للكتف دون التسبب في انزلاق أو انقلاب السيارة إذا كانت تتحرك على طول الكتف بسرعة ثابتة.

شكل (مث. ٦-٦)

الحل:

انقلاب:



انزلاق:

$$\curvearrowright + \sum F_x = 0 \\ - (W \cos \theta)(2.5) + (W \sin \theta)(2.5) = 0 \\ (W \cos \theta)(2.5) = (W \sin \theta)(2.5) \\ \tan \theta = 1 \Rightarrow \theta = 45^\circ$$

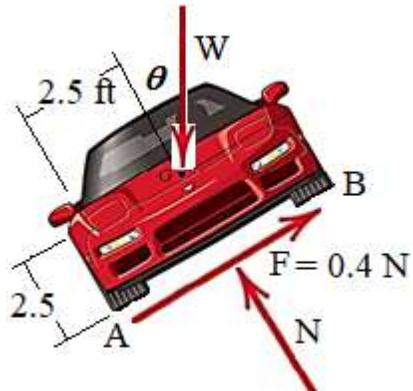
$$\nearrow + \sum F_y = 0 \\ 0.4 N - W \sin \theta = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$\nwarrow + \sum F_y = 0 \\ N - W \cos \theta = 0 \quad \dots\dots\dots (2)$$

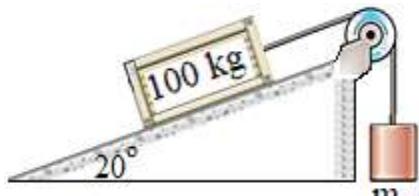
(بالقسمة)

$$0.4 - \tan \theta = 0 \\ \tan \theta = 0.4 \Rightarrow \theta = 21.8^\circ$$

السيارة تنزلق قبل أن تنقلب.



مثال (٧-٦):



شكل (مث. ٧-٦)

حدد مدى قيم الكتلة ( $m_0$ ) بحيث لا تبدأ الكتلة (100 kg) الموضحة في الشكل (مث. ٧-٦) بالحركة لأعلى المستوى أو الانزلاق إلى أسفل المستوى. معامل الاحتكاك السكوني للأسطح المتلامسة هو (0.3).

سيتم إعطاء القيمة القصوى لـ ( $m_0$ ) من خلال متطلبات الحركة الوشيكة إلى الأعلى.

$$W = m g = 100 \times 9.81 = 981 \text{ N}$$

$$+ \uparrow \sum F_y = 0 \quad N - 981 \cos 20^\circ = 0 \\ N = 922 \text{ N}$$

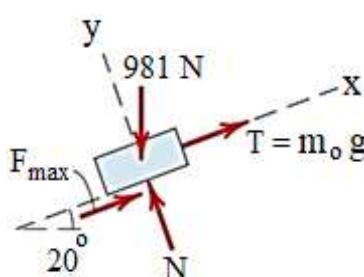
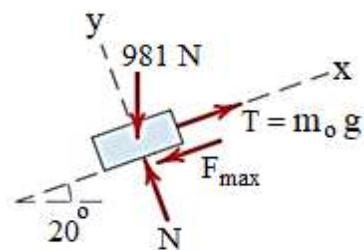
$$F_{\max} = \mu_s N \quad F_{\max} = 0.3 \times 922 = 277 \text{ N}$$

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ m_0 \times 9.81 - 227 - 981 \sin 20^\circ = 0 \\ m_0 = 57.3 \text{ kg}$$

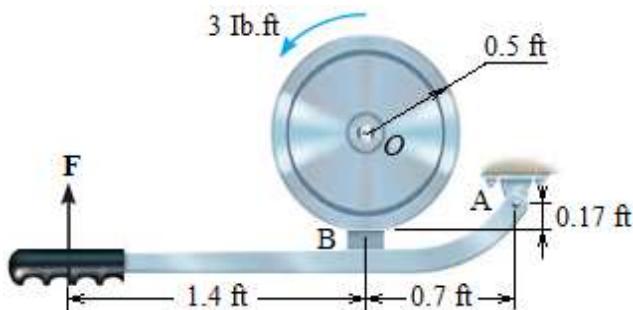
يتم تحديد الحد الأدنى لقيمة ( $m_0$ ) عندما تكون الحركة وشيكة للأسف.

$$+ \rightarrow \sum F_x = 0 \\ m_0 \times 9.81 + 227 - 981 \sin 20^\circ = 0 \\ m_0 = 11.06 \text{ kg}$$

وبالتالي تكون قيمة ( $m_0$ ) محصرة بين (11.06 kg - 57.3 kg).



مثال (٨-٦):



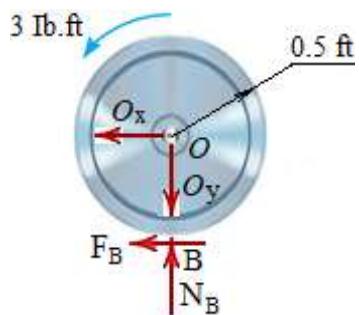
شكل (مث. ٨-٦)

تتكون منظومة فرامل التوقف المبينة في الشكل (مث. ٨-٦) من ذراع متصل مفصلياً بكتلة احتكاك عند (B). إذا علمت أن معامل الاحتكاك السكوني بين العجلة والذراع هو ( $\mu_s = 0.3$  مل)، وتم تسلیط عزم دوران قدره (3 Ib.ft) على القرص، حدد ما إذا كانت الفرامل قادرة على تثبيت العجلة عندما تكون القوة المسلطة على الذراع:

- (أ) ( $F = 6 \text{ Ib}$ ) .
- (ب) ( $F = 14 \text{ Ib}$ ) .

: الحل

القرص:



الذراع:

$$\curvearrowleft + \sum M_O = 0$$

$$3 - F_B (0.5) = 0$$

$$F_B = 6 \text{ Ib}$$

$$F_B = \mu_s N_B$$

$$N_B = \frac{F_B}{\mu_s} = \frac{6}{0.3} = 20 \text{ Ib}$$

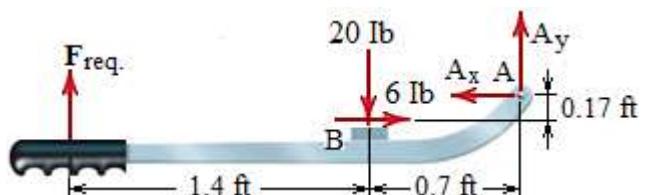
$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0$$

$$(20)(0.7) + (6)(0.17) - (F_{\text{Req}})(2.1) = 0$$

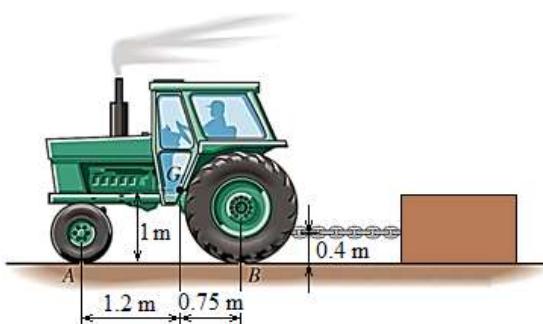
$$F_{\text{Req.}} = 7.15 \text{ Ib}$$

(a)  $F = 6 \text{ Ib} < 7.15 \text{ Ib}$  كلا

(b)  $F = 14 \text{ Ib} > 7.15 \text{ Ib}$  نعم



### مثال (٩-٦):



شكل (مث. ٩-٦)

كتلة الجرار الموضح في الشكل (مث. ٩-٦) هي ( 2.5 tons ) ومركز ثقله عند ( G ). العجلات الخلفية تسلط قوة جر عند النقطة ( B )، بينما تكون العجلات الأمامية عند النقطة ( A ) حرة في التدرج. إذا كان معامل الاحتكاك السكوني بين العجلات والأرض عند ( B ) هو ( $\mu_s = 0.45$ )، وبين الحاوية ( 1 ton ) والأرض هو ( $\mu_s = 0.45$ )، حدد ما إذا كان من الممكن سحب الحاوية دون التسبب في انزلاق العجلات الخلفية عند ( B ) أو رفع العجلات الأمامية عن الأرض عند ( A ).

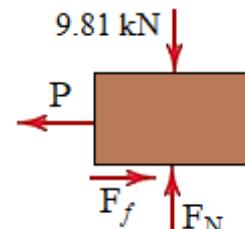
الحل:

$$W_t = 2500 \times 9.81 = 24525 \text{ N} \\ = 24.525 \text{ kN}$$

$$W_c = 1000 \times 9.81 = 9810 \text{ N} \\ = 9.81 \text{ kN}$$

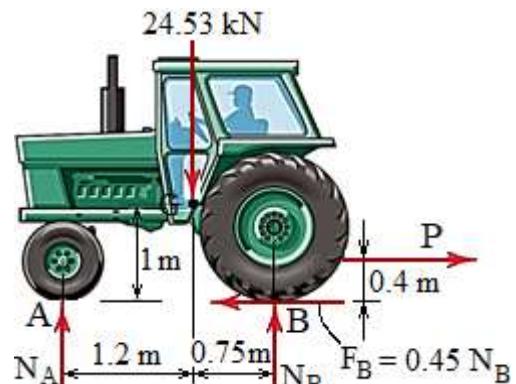
للحاوية:

$$+ \uparrow \sum F_x = 0 \\ F_N - 9.81 = 0 \quad F_N = 9.81 \text{ kN} \\ F_f = \mu_s F_N = 0.5 \times 9.81 = 4.905 \text{ kN} \\ + \rightarrow \sum F_x = 0 \quad 4.905 - P = 0 \\ P = 4.905 \text{ kN}$$



للجرار:  
انزلاق:

$$\curvearrowleft + \sum M_A = 0 \\ -(24.525)(1.2) - (4.905)(0.4) + N_B (1.95) = 0 \\ N_B = 16.1 \text{ kN} \\ + \rightarrow \sum F_x = 0 \quad P = F_B = 0.45 N_B \\ = 0.45 \times 16.1 = 7.25 \text{ kN}$$



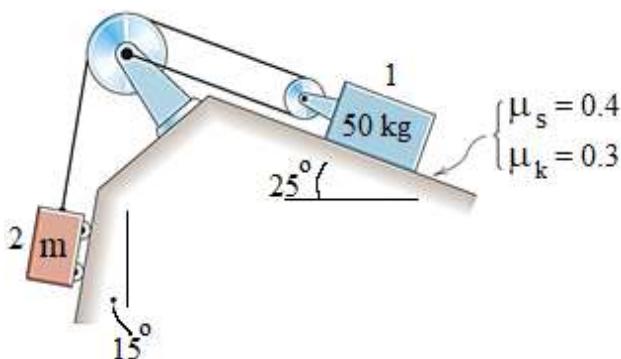
انقلاب:

$$\curvearrowleft + \sum M_B = 0 \quad -(P)(0.4) + (24.525)(0.75) = 0 \quad P = 46 \text{ kN}$$

Since  $P_{\text{Required}} = 4.905 \text{ kN} < 7.25 \text{ kN} < 46 \text{ kN}$

من الممكن سحب الحمولة بدون انزلاق أو انقلاب.

مثال (١٠-٦):



في الشكل (مث. ١٠-٦)، حدد مدى الكتلة ( $m$ ) التي يكون فيها البلاك ذو الكتلة (50 kg) في حالة توازن. الاحتكاك في جميع العجلات والبكرات يكون مهملا.

الحل:

شكل (مث. ١٠-٦)

$$W_1 = 50 \times 9.81 = 490.5 \text{ N}$$

$$T = \frac{W_2}{\cos 15}$$

$$\sum F_y = 0$$

$$N - 490.5 \cos 25 = 0$$

$$N = 444.54 \text{ N}$$

$$F = \mu_s N = 0.4 \times 444.54 = 177.82 \text{ N}$$

$$\sum F_x = 0$$

$$2T - F_{\max} - W_1 \sin 25 = 0$$

$$2\left(\frac{W_2}{\cos 15}\right) - 177.82 - 490.5 \sin 25 = 0$$

$$2.07 W_2 - 177.82 - 207.29 = 0$$

$$2.07 W_2 = 385.11 \text{ N}$$

$$W_2 = 186 \text{ N}$$

$$m_2 = \frac{W_2}{g} = \frac{186}{9.81} = 18.96 \text{ kg}$$

$$2\left(\frac{W_2}{\cos 15}\right) + 177.82 - 490.5 \sin 25 = 0$$

$$2.07 W_2 + 177.82 - 207.29 = 0$$

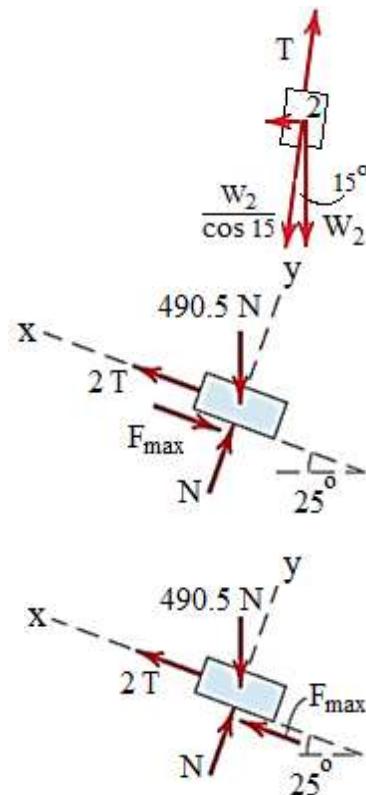
$$2.07 W_2 = 29.47 \text{ N}$$

$$W = 14.24 \text{ N}$$

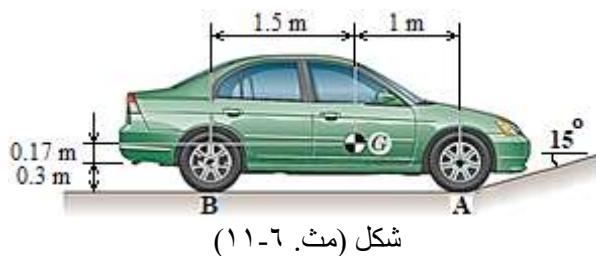
$$m_2 = \frac{W_2}{g} = \frac{14.24}{9.81} = 1.45 \text{ kg}$$

مدى الكتلة هو:

$$(1.45 \text{ kg} - 18.96 \text{ kg})$$



### مثال (١١-٦):

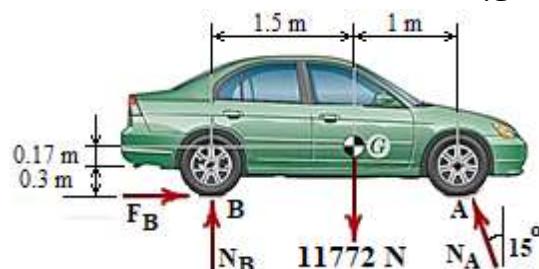


السيارة الموضحة في الشكل (مث. ١١-٦) بدأت للتو في الصعود على المرتفع ( $15^\circ$ ). إذا كانت كتلة السيارة (١.٢ ton) ولها دفع خلفي، أوجد الحد الأدنى لمعامل الاحتكاك السكوني المطلوب عند (B).

الحل:

$$W = m g = 1200 \times 9.81 = 11772 \text{ N}$$

$$\begin{aligned} \sum M_B &= 0 \\ (N_A \cos 15)(2.5) + (N_A \sin 15)(0.3) - (11772)(1.5) &= 0 \\ 2.415 N_A + 0.078 N_A &= 17658 \\ N_A &= 7083 \text{ N} \end{aligned}$$



$$\sum F_y = 0$$

$$7083 \cos 15 + N_B - 11772 = 0$$

$$6841.65 + N_B - 11772 = 0$$

$$N_B = 4930.35 \text{ N}$$

$$\sum F_x = 0$$

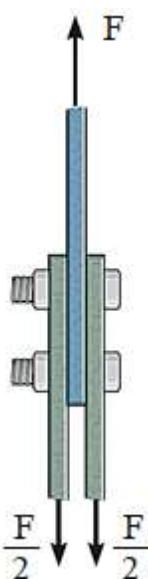
$$F_B - 7083 \sin 15 = 0$$

$$F_B = 1833.22 \text{ N}$$

$$F_B = \mu_s N_B \Rightarrow \mu_s = F_B / N_B = 1833.22 / 4930.35 = 0.37$$

### مثال (١٢-٦):

تستخدم أربعة براغي لربط الألواح المبينة في الشكل (مث. ١٢-٦)، كل منها مشدود بحيث يتعرض لقوة شد مقدارها (5 kN). أوجد القيمة العظمى للفورة (F) التي يمكن أن يدعمها هذا الرابط بحيث لا يحدث أي انزلاق بين الألواح. علماً أن معامل الاحتكاك السكوني بين كل لوحين ( $\mu_s = 0.45$ ).



الشد المسلط على البراغي الأربع:

$$T = N = 5 \times 4 = 20 \text{ kN}$$

$$f = \mu_s N = 0.45 \times 20 = 9 \text{ kN}$$

$$\sum F_y = 0$$

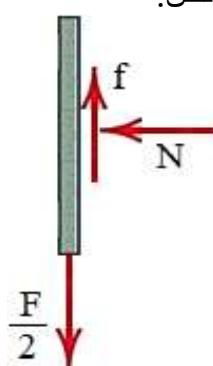
$$f - \frac{F}{2} = 0$$

$$9 - \frac{F}{2} = 0$$

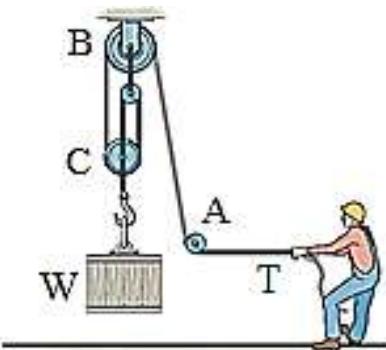
$$F = 18 \text{ kN}$$

شكل (مث. ١٢-٦)

الحل:



مثال (١٣-٦):



رجل كتلته ( $90 \text{ kg}$ ) ومعامل الاحتكاك السكوني بين قدميه والأرض ( $\mu_s = 0.45$ )، يستخدم نظام بكرات لرفع صندوق كما في الشكل (مث. ١٣-٦). أوجد الوزن الأقصى ( $W$ ) الذي يمكن أن يرفعه الرجل بسرعة ثابتة باستثناء تأثير التوجيه عند (A).

شكل (مث. ١٣-٦)

الحل:

$$W_m = m_m g = 90 \times 9.81 = 882.9 \text{ N}$$

البكرة (C):

$$3T - W = 0$$

$$T = \frac{W}{3}$$

الرجل:

$$\sum F_y = 0 \quad N - 882.9 = 0$$

$$N = 882.9 \text{ N}$$

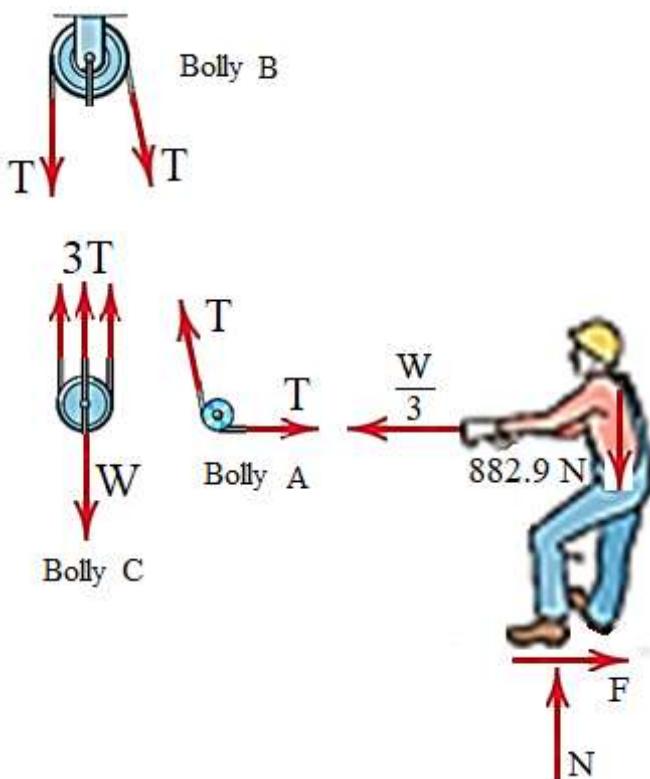
$$\sum F_x = 0 \quad F - \frac{W}{3} = 0$$

$$0.45 N - \frac{W}{3} = 0$$

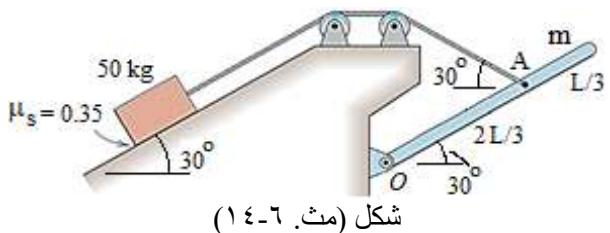
$$0.45 (882.9) - \frac{W}{3} = 0$$

$$1324.35 - W = 0$$

$$W = 1192 \text{ N}$$



مثال (١٤-٦):

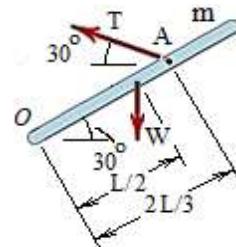


لتحقيق التوازن، حدد مدى الكتل (m) للقضيب المنظم. إهمل الاحتكاك في جميع المحامل.

الحل:

$$W_{\text{block}} = 50 \times 9.81 = 490.5 \text{ N}$$

القضيب:



$$\sum M_O = 0$$

$$(W_{\text{bar}}) \left( \frac{L}{2} \cos 30 \right) - (T \sin 60) \left( \frac{2L}{3} \right) = 0$$

$$0.433 L W_{\text{bar}} - 0.577 L T = 0$$

$$0.433 W_{\text{bar}} - 0.577 T = 0$$

$$T = 0.75 W_{\text{bar}}$$

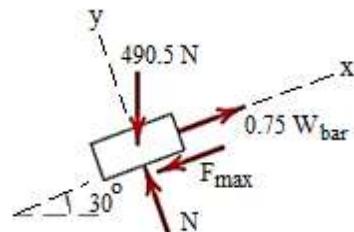
البloc:

$$\sum F_y = 0$$

$$N - 490.5 \cos 30 = 0$$

$$N = 424.79 \text{ N}$$

$$F_{\text{max}} = \mu N = 424.79 \times 0.35 = 148.67 \text{ N}$$

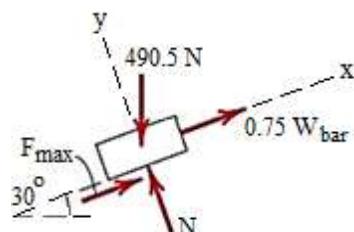


$$\sum F_x = 0$$

$$0.75 W_{\text{bar}} - 148.67 - 490.5 \sin 30 = 0$$

$$W_{\text{bar}} = 525.23 \text{ N}$$

$$m_{\text{bar}} = \frac{W}{g} = \frac{525.23}{9.81} = 53.54 \text{ kg}$$



$$0.75 W_{\text{bar}} + 148.67 - 490.5 \sin 30 = 0$$

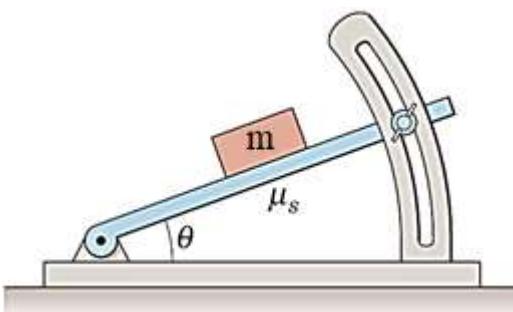
$$W_{\text{bar}} = 128.77 \text{ N}$$

$$m_{\text{bar}} = \frac{W}{g} = \frac{128.77}{9.81} = 13.13 \text{ kg}$$

مدى الكتل هو:

$$(13.13 \text{ kg} - 53.54 \text{ kg})$$

مثال (١٥-٦):



شكل (مث. ١٥-٦)

حدد الزاوية القصوى ( $\theta$ ) التي يمكن أن يميل بها الذراع القابل لضبط الزاوية مع الأفق قبل أن تبدأ الكتلة ( $m$ ) في الانزلاق. معامل الاحتكاك السكوني بين الكتلة والسطح المائل هو ( $\mu_s$ ).

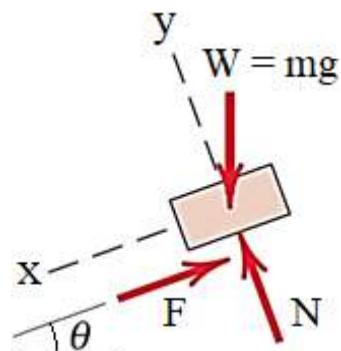
الحل:

$$\sum F_x = 0 \\ mg \sin\theta - F = 0 \quad F = mg \sin\theta \quad \dots\dots (1)$$

$$\sum F_y = 0 \\ -mg \cos\theta + N = 0 \quad N = mg \cos\theta \quad \dots\dots (2)$$

بقسمة المعادلة (1) على المعادلة (2):

$$\frac{F}{N} = \tan\theta$$



نظرًا لأن الحد الأقصى للزاوية يحدث عند ( $F = F_{max} = \mu_s N$ ) بالنسبة للحركة الوشيكية:

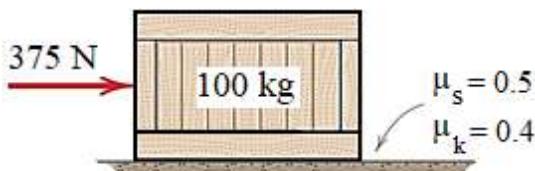
$$\mu_s = \tan\theta_{max} \quad \text{or} \quad \theta_{max} = \tan^{-1}\mu_s$$

## مسائل:

٢-٦) تم تسلیط القوة (  $P = 375 \text{ N}$  ) على الصندوق ( 100 kg ) الذي كان ثابتاً قبل تسلیط القوة. أوجد مقدار واتجاه قوة الاحتكاك (  $F$  ) التي يسلطها السطح الأفقي للصندوق.

الجواب:

$$F = 490.5 \text{ N} \leftarrow \\ F > P \quad \text{لابوجد حركة}$$

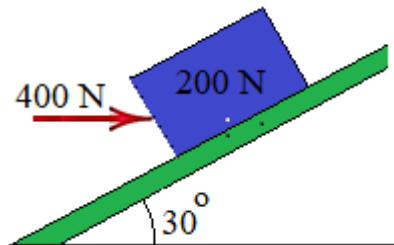


شكل (مس. ٢-٦)

١-٦) الجسم ذو الوزن ( 200 N ) الموضح في الشكل (مس. ١-٦) تحرک تحت تأثیر قوة افقية قيمتها ( 400 N ) ، ما هو معامل الاحتكاك بين أسطح التلامس.

الجواب:

$$\mu = 0.66$$

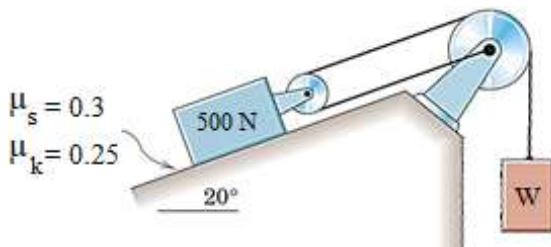


شكل (مس. ١-٦)

٤-٦) أوجد حدود قيم الوزن (  $W$  ) التي يكون فيها البلاوک ( 500 N ) في حالة توازن. جميع البكرات في النظام ذات احتكاك مهملاً.

الجواب:

$$(15 \text{ N} - 156 \text{ N})$$

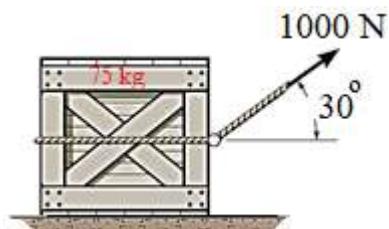


شكل (مس. ٤-٦)

٣-٦) كتلة الصندوق الموضح في الشكل (مس. ٣-٦) هي ( 75 kg ) ، ومعاملات الاحتكاك السكוני والحركي هي (  $\mu_s = 0.3$  ) و (  $\mu_k = 0.2$  ) على التوالي. أوجد قوة الاحتكاك بين الصندوق والأرض.

الجواب:

$$(F_f)_{\max} = 70.725 \text{ N} \\ F_f = 47.15 \text{ N.}$$



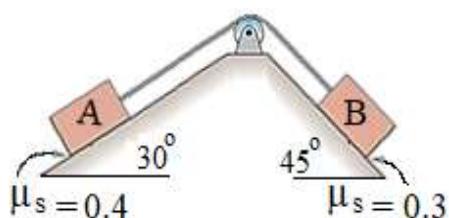
شكل (مس. ٣-٦)

٦-٦) الصندوقان (A) و (B) الموضحان في الشكل (مس. ٦-٦) مربوطان بحبيل مرن غير قابل للاستطالة يمر فوق بكرة ملساء (عديمة الاحتكاك). إذا كانت كتلة الصندوقين (A) و (B) هي (200 N) و (150 N) على التوالي، بين اتجاه الحركة.

الجواب:

الحركة باتجاه الصندوق

B

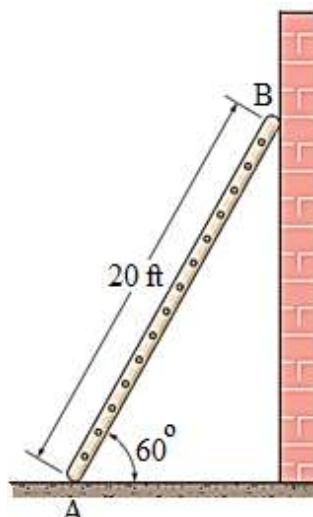


شكل (مس. ٦-٦)

٨-٦) سلم بطول (20 ft) له وزن منتظم (100 Ib) ويستقر على جدار أملس عند النقطة (B). إذا كان معامل الاحتكاك السكوني عند النقطة (A) هو ( $\mu = 0.4$ )، حدد ما إذا كان السلم سينزلق.

الجواب:

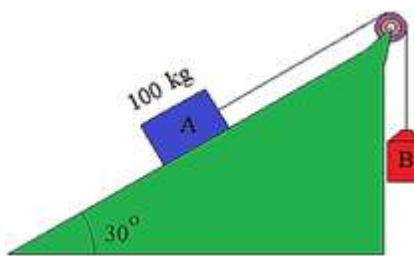
السلم لن ينزلق



شكل (مس. ٨-٦)

٥-٦) أوجد حدود قيم الكتلة للجسم (B) التي تؤثر على الجسم (A) الذي تبلغ كتلته (100 kg) بحيث تمنع حركته صعوداً وهبوطاً على السطح المائل الموضح بالشكل (مس. ٥-٦)، مع العلم أن قيمة معامل الاحتكاك بين أسطح التلامس هي ( $\mu_s = 0.3$ ).  
الجواب:

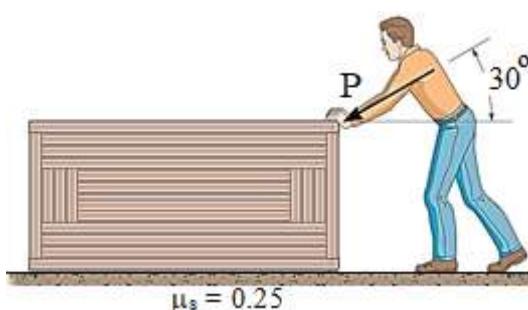
$$(24 \text{ kg} - 76 \text{ kg})$$



شكل (مس. ٥-٦)

٧-٦) الصندوق ذو الكتلة المنتظمة (100 Ib) يستقر على أرضية قرميدية بمعامل احتكاك سكوني ( $\mu = 0.25$ ). أوجد أكبر مقدار لقوى (P) اللازمة لتحريك الصندوق. إذا كان وزن الرجل الذي يدفع الصندوق (140 Ib)، أوجد معامل الاحتكاك السكوني بين حذائه والأرض حتى لا ينزلق.  
الجواب:

$$P = 33.7 \text{ Ib}, \mu_s = 0.24$$

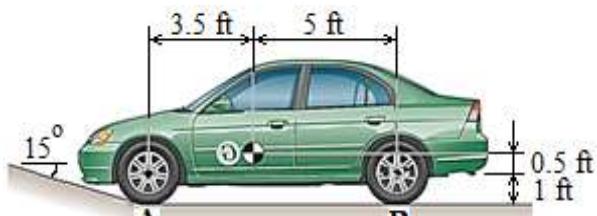


شكل (مس. ٧-٦)

١٠-٦) السيارة ( 3000 Ib ) بدأت للتو في الصعود على مرتفع ( 15° ). إذا كانت السيارة مزودة بدفع خلفي، أوجد الحد الأدنى لمعامل الاحتكاك السكوني المطلوب عند ( B ) .

الجواب:

$$\mu_s = 0.356$$

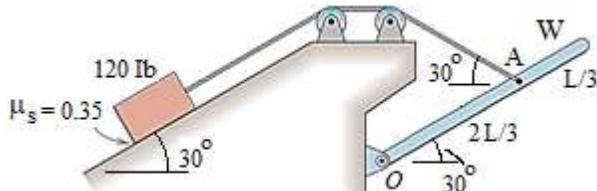


شكل (مس. ١٠-٦)

٩-٦) لتحقيق التوازن في المنظومة المبينة في الشكل (مس. ٩-٦)، حدد قيمة الوزن ( W ) للقضيب المنتظم. إهمل الاحتكاك في جميع المحامل.

الجواب:

$$( 31.5 \text{ Ib} - 128.5 \text{ Ib} )$$

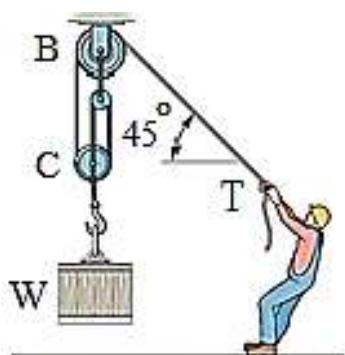


شكل (مس. ٩-٦)

١٢-٦) رجل كتلته ( 90 kg ) ومعامل الاحتكاك السكوني بين قدميه والأرض (  $\mu_s = 0.5$  )، يستخدم نظام بكرات لرفع صندوق كما في الشكل (مس. ١٢-٦). أوجد الوزن الأقصى ( W ) الذي يمكن أن يرفعه الرجل بسرعة ثابتة.

الجواب:

$$W = 1250 \text{ N}$$

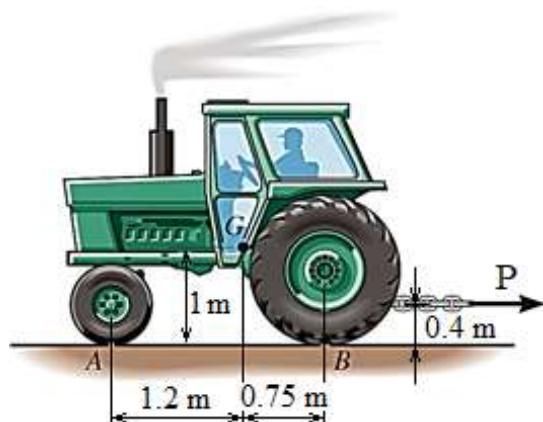


شكل (مس. ١٢-٦)

١١-٦) كتلة الجرار الموضح في الشكل (مس. ١١-٦) هي ( 2.5 tons ) ومركز ثقله عند ( G ). العجلات الخلفية تسلط قوة جر عند النقطة ( B )، بينما تكون العجلات الأمامية عند النقطة ( A ) حرة في التدرج. إذا كان معامل الاحتكاك السكوني بين العجلات والأرض عند ( B ) هو (  $\mu_s = 0.45$  )، حدد ما إذا كان من الممكن سحب حمولة ( P = 6 kN ) دون التسبب في انزلاق العجلات الخلفية عند ( B ) أو رفع العجلات الأمامية عن الأرض عند ( A ) .

الجواب:

من الممكن سحب الحمولة بدون انزلاق أو انقلاب.



شكل (مس. ١١-٦)



# الفصل السادس

## مراكز الكتل والنقط الوسطى

### CENTERS OF MASS AND CENTROIDS

مراكز الكتل والنقط الوسطى هي مفاهيم شائعة الاستخدام في الفيزياء والهندسة والرياضيات لوصف متوسط الموضع أو المركز المرجح لتوزيع الكتلة أو النقاط في الفضاء.

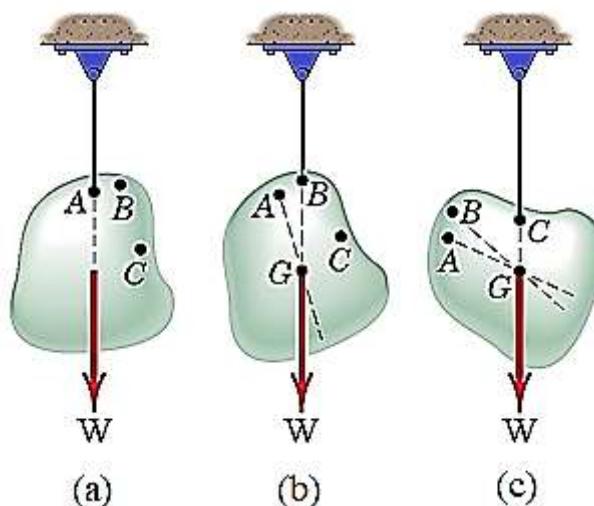
**مركز الكتلة:**

مركز كتلة الجسم هو النقطة التي يتم فيها تركيز كتلة الجسم بأكمله. بالنسبة لنظام الجسيمات، ويمكن تعريف مركز الكتلة أيضاً بأنه متوسط الموضع لجميع الجسيمات أو العناصر التي يتكون منها الجسم.

**النقطة الوسطى:**

النقطة الوسطى هو مفهوم يستخدم على وجه التحديد في الهندسة لوصف مركز شكل ثنائي الأبعاد أو جسم ثلاثي الأبعاد بكثافة موحدة. بمعنى آخر، النقطة الوسطى هي متوسط موضع جميع النقاط التي يتكون منها الشكل أو الجسم (مركز طول أو مساحة أو حجم الجسم).

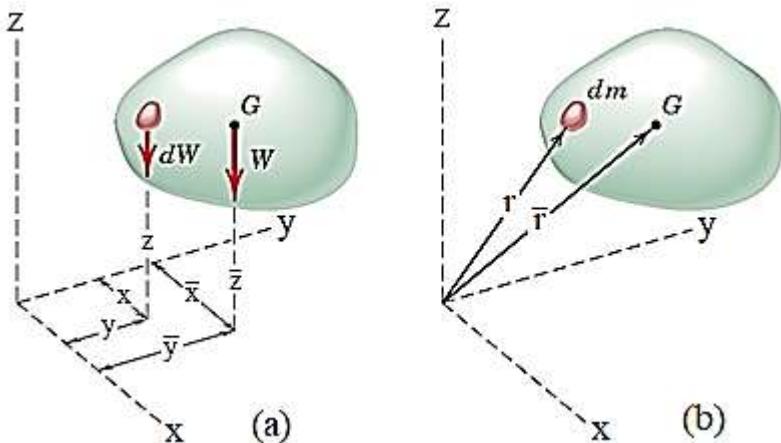
في تجربة عملية تمأخذ جسم ثلاثي الأبعاد بحجم وشكل معينين وله كتلة قيمتها ( $m$ ). تم تعليق الجسم بسلك بالطريقة الموضحة في الشكل (١-٧) من أي نقطة ولتكن نقطة (A)، سيكون الجسم في حالة توازن تحت تأثير قوة شد السلك ومحصلة قوى الجاذبية الأرضية لجزئيات الجسم (W). ونلاحظ أن قوة شد السلك ومحصلة قوى الجاذبية الأرضية لجزئيات الجسم تكون على خط تأثير واحد وباتجاهين متعاكسين. لو افترضنا أن خط تأثير القوى هذا يتمثل بخط وهمي. ثم يتم تعليق الجسم من نقاط أخرى مثل (B) و (C) وتكرار العملية، نلاحظ خطوط تأثير القوى تتقطع بنقطة واحدة يرمز لها بالرمز (G)، تسمى هذه النقطة مركز ثقل الجسم.



شكل (١-٧) إيجاد مركز ثقل الجسم بالتجربة

رياضياً يتم تحديد موقع مركز الجاذبية لأي جسم بتطبيق مبدأ العزوم حول المحور الموازي لقوى الجاذبية. عزم محصلة قوى الجاذبية ( $W$ ) للجسم حول أي محور يساوي مجموع عزوم قوى الجاذبية لجزئيات هذا الجسم ( $dW$ ) حول نفس المحور. ناتج قوى الجاذبية المؤثرة على جميع الجزيئات هو وزن الجسم ويعطى بالتكامل ( $\int dW = W$ ). إذا طبقنا مبدأ العزوم حول المحور ( $y$ ) على سبيل المثال، فإن العزم حول هذا المحور لوزن الجزء هو ( $x \, dW$ )، ومجموع هذه العزوم لجميع جزيئات الجسم هو ( $\int x \, dW$ ). يجب أن يتتساوى العزم الناتج من محصلة قوى الجاذبية للجسم بشكل عام مع مجموع العزوم الناتجة من قوى الجاذبية لجزيئاته. وكما يلي:

$$\bar{x} W = \int x \, dW \quad \bar{y} W = \int y \, dW \quad \bar{z} W = \int z \, dW \quad \dots \quad (7-1)$$



شكل (٢-٧) إيجاد مركز ثقل الجسم رياضياً

من المعادلات السابقة، يمكن التعبير عن إحداثيات مركز الجاذبية ( $G$ ) على النحو التالي:

$$\bar{x} = \frac{\int x \, dW}{W} \quad \bar{y} = \frac{\int y \, dW}{W} \quad \bar{z} = \frac{\int z \, dW}{W} \quad \dots \quad (7-2)$$

مع استبدال ( $W = mg$ ) و ( $dW = g \, dm$ )، تصبح المعادلات الخاصة بإحداثيات مركز الثقل كما يلي:

$$\bar{x} = \frac{\int x \, dm}{m} \quad \bar{y} = \frac{\int y \, dm}{m} \quad \bar{z} = \frac{\int z \, dm}{m} \quad \dots \quad (7-3)$$

### أهمية تعيين المراكز (Importance of centers)

توضح أهمية تعيين مراكز الأجسام من حيث (الكتلة، الوزن، الحجم، المساحة، والطول) خلال دراسة موضوع مقاومة المواد (تحليل الاجهادات):

- الحصول على اجهادات منتظمة على سطح أي مقطع انشائي أو صناعي يجب أن يمر خط تأثير محصلة الأحمال المسلطة عليه في مركزه.

- معرفة مركز المساحة مهم في تعيين المحور المركزي (Neutral axis)، وهو الخط الوهمي الذي يكون الاجهاد على طوله مساوياً للصفر.

- معرفة مراكز المساحات مهمة جداً في موضوع عزم القصور الذاتي، حيث أن المحور الذي يمر في مركز المساحة يسمى محوراً مركزاً وهذا مهم جداً في احتساب عزم القصور الذاتي.

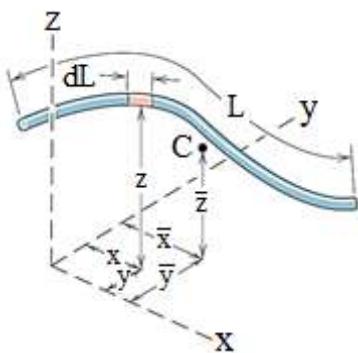
- معرفة مركز المساحة له أهمية عندما يتطلب استخدام عزم المساحة، حيث أن عزم المساحة بالنسبة لأي محور يساوي حاصل ضرب المساحة في المسافة العمودية من مركزها إلى محور العزم.

## احداثيات مراكز ( الخطوط والمساحات والجوم ):

### Centroids of ( lines, areas, and volumes )

#### ١- الخطوط:

إذا كان الجسم على شكل قضيب رفيع أو سلك طوله ( $L$ )، ومساحة مقطعه العرضي ( $A$ )، وكثافته ( $\rho$ )، فعندأخذ شريحة بطول ( $dL$ ) يقرب الجسم فيها من قطعة مستقيمة، و ( $dm = \rho A dL$ ). فإذا كانت قيمة الكثافة ( $\rho$ ) والمساحة ( $A$ ) ثابتتين على طول القضيب، فإن إحداثيات مركز الكتلة تصبح إحداثيات النقطة الوسطى ( $C$ ) لقطعة المستقيمة.

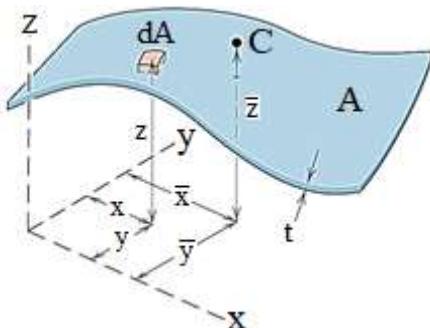


$$\left. \begin{aligned} \bar{x} &= \frac{\int x dL}{L} \\ \bar{y} &= \frac{\int y dL}{L} \\ \bar{z} &= \frac{\int z dL}{L} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots (7-4)$$

شكل (٣-٧) إيجاد مركز الثقل للخطوط

#### ٢- المساحات:

عندما يكون الجسم بسمك صغير ولكنه ثابت ( $t$ ) وبكثافة مقدارها ( $\rho$ )، يمكننا نمذجته كمساحة سطحية ( $A$ ). تصبح كتلة العنصر ( $dm = \rho t dA$ ). فإذا كانت الكثافة ( $\rho$ ) والسمك ( $t$ ) ثابتتين على المنطقة بأكملها، فإن إحداثيات مركز كتلة الجسم تصبح أيضاً إحداثيات النقطة الوسطى ( $C$ ) من مساحة السطح.



$$\left. \begin{aligned} \bar{x} &= \frac{\int x dA}{A} \\ \bar{y} &= \frac{\int y dA}{A} \\ \bar{z} &= \frac{\int z dA}{A} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots (7-5)$$

شكل (٤-٧) إيجاد مركز الثقل للمساحات

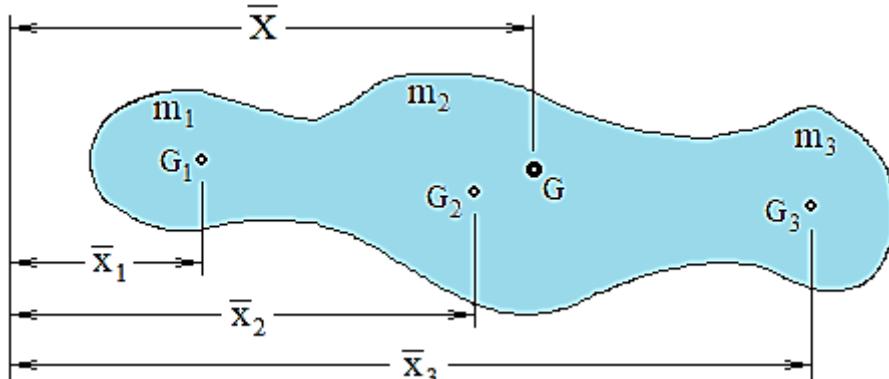
#### ٣- الجوم:

في حالة التعبير عن الحجم ( $V$ ) والكثافة ( $\rho$ )، يكون مقدار الكتلة ( $dm = \rho dV$ ). يمكن الغاء الكثافة ( $\rho$ ) إذا كانت ثابتة على كامل الحجم، وتصبح إحداثيات مركز الكتلة أيضاً إحداثيات النقطة الوسطى ( $C$ ) للجسم.

$$\bar{x} = \frac{\int x dV}{V} \quad \bar{y} = \frac{\int y dV}{V} \quad \bar{z} = \frac{\int z dV}{V} \dots\dots\dots (7-6)$$

## الأجسام والأشكال المركبة ( Composite bodies and figures )

في حالة امكانية تقسيم الجسم أو الشكل بسهولة إلى عدة أجزاء يمكن تحديد مراكز كتلتها بسهولة، حيث يمكن استخدام مبدأ العزوم والتعامل مع كل جزء كعنصر محدود من الكل. يتم توضيح مثل هذا الجسم بشكل تخططي في الشكل (٥-٧).



شكل (٥-٧) إيجاد مركز الثقل للأجسام المركبة

أجزائه لها كتل (  $m_1$  ) ، (  $m_2$  ) و (  $m_3$  ) مع إحداثيات مركز الكتلة ذات الصلة في اتجاه المحور الأفقي.  
يعطى مبدأ العزوم:

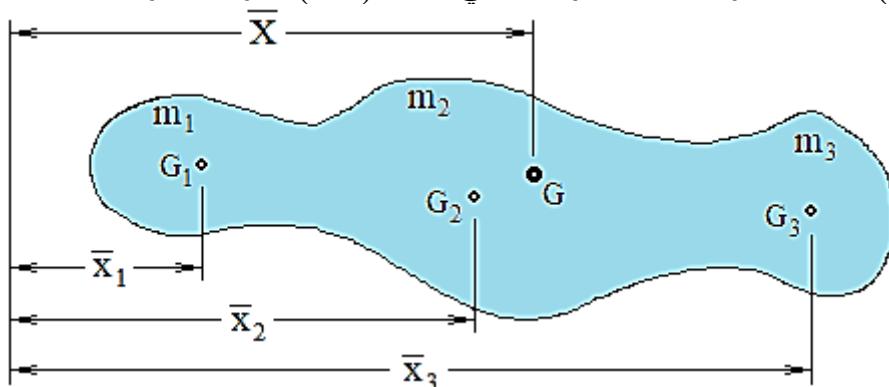
$$(m_1 + m_2 + m_3) \bar{X} = m_1 \bar{x}_1 + m_2 \bar{x}_2 + m_3 \bar{x}_3 \quad \dots \dots \dots \quad (7-7)$$

حيث أن (  $\bar{X}$  ) هو الإحداثي الأفقي لمركز الكتلة بالنسبة للجسم الكلي. وتنطبق نفس العلاقات على الاتجاهين الآخرين.  
اذن يمكن التعميم على جسم من أي عدد من الأجزاء ونعبر عن المجموع بشكل ضمني للحصول على إحداثيات مركز الكتلة:

$$\bar{X} = \frac{\sum m \bar{x}}{\sum m} \quad \bar{Y} = \frac{\sum m \bar{y}}{\sum m} \quad \bar{Z} = \frac{\sum m \bar{z}}{\sum m} \quad \dots \dots \dots \quad (7-8)$$

## طريقة التقرير ( Approximation method )

قد لا يمكن عملياً التعبير عن حدود منطقة أو حجم من حيث الأشكال الهندسية البسيطة أو كأشكال يمكن تمثيلها رياضياً. في مثل هذه الحالات، يجب أن نلجأ إلى طريقة التقرير. كمثال، يمكن تحديد موقع النقطة الوسطى (  $G$  ) للمنطقة غير النظامية الموضحة في الشكل (٥-٧) بطريقة التقرير.

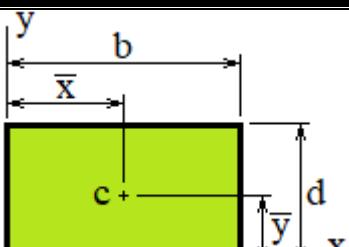
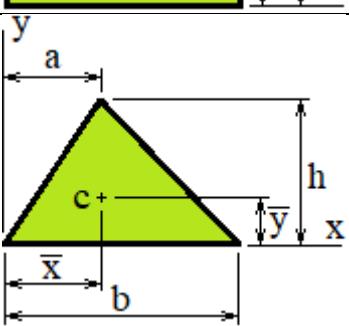
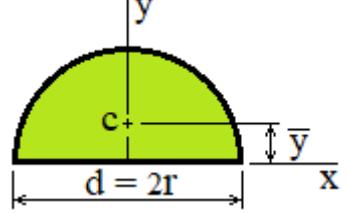
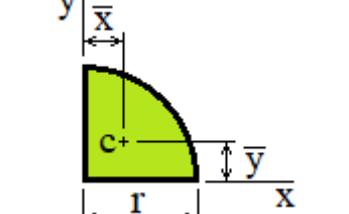
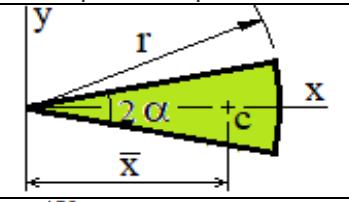
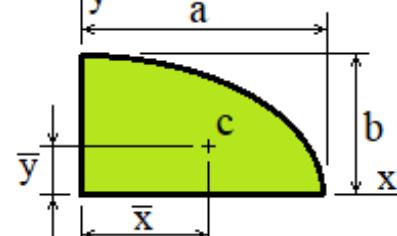


شكل (٥-٧)

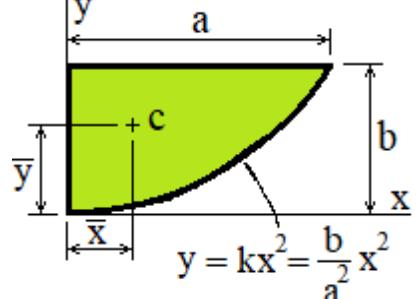
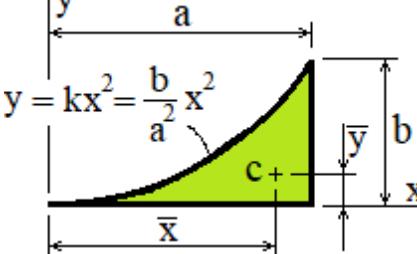
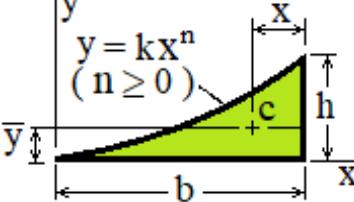
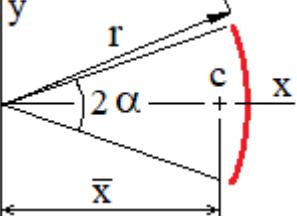
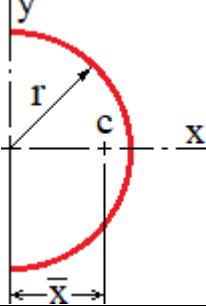
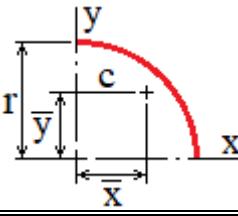
إجراءات هذه الحالة يمكن تطبيقها ( للكتل، والمساحات، والخطوط، والأحجام ).

## مراكز الأشكال الهندسية الشائعة:

جدول (١-٧) مراكز الأشكال الهندسية الشائعة

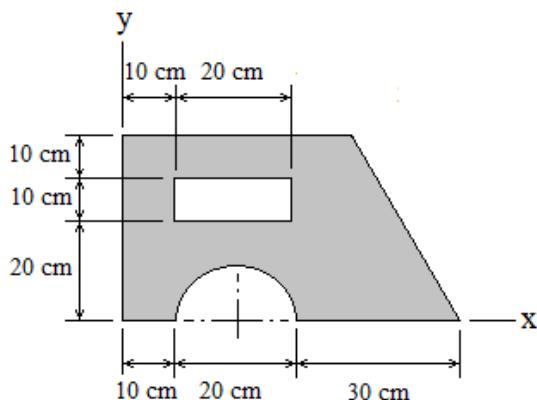
$\bar{y}$	$\bar{x}$	المساحة أو الطول	الشكل
$\frac{1}{2} d$	$\frac{1}{2} b$	$b d$	 <p>المستطيل</p>
$\frac{1}{3} h$	$\frac{a+b}{3}$	$\frac{1}{2} bh$	 <p>المثلث</p>
$\frac{4 r}{3 \pi}$ or $0.424 r$	0	$\frac{\pi r^2}{2}$	 <p>نصف الدائرة</p>
$\frac{4 r}{3 \pi}$ or $0.424 r$	$\frac{4 r}{3 \pi}$ or $0.424 r$	$\frac{\pi r^2}{4}$	 <p>ربع الدائرة</p>
0	$\frac{2}{3} \frac{r \sin \alpha}{\alpha}$	$r^2 \alpha$	 <p>قطاع الدائرة</p>
$\frac{4 b}{3 \pi}$	$\frac{4 a}{3 \pi}$	$\frac{\pi a b}{4}$	 <p>ربع قطع ناقص</p>

جدول (١-٧) مراكز الأشكال الهندسية الشائعة

$\bar{y}$	$\bar{x}$	المساحة أو الطول	الشكل
$\frac{3b}{5}$	$\frac{3a}{8}$	$\frac{2ab}{3}$	 $y = kx^2 = \frac{b}{a^2}x^2$
$\frac{3b}{10}$	$\frac{3a}{4}$	$\frac{ab}{3}$	 $y = kx^2 = \frac{b}{a^2}x^2$
$\frac{n+1}{4n+2} h$	$\frac{b}{n+2}$	$\frac{bh}{n+1}$	 $y = kx^n \quad (n \geq 0)$
0	$\frac{r \sin \alpha}{\alpha}$	$2r\alpha$	
0	$\frac{2r}{\pi}$	$\pi r$	
$\frac{2r}{\pi}$	$\frac{2r}{\pi}$	$\frac{\pi r}{2}$	

مثال (١-٧):

حدد مركز المنطقة المظللة الموضحة في الشكل  
(مث. ١-٧).



شكل (مث. ١-٧)

$$A_1 = 40 \times 40 = 1600 \text{ cm}^2$$

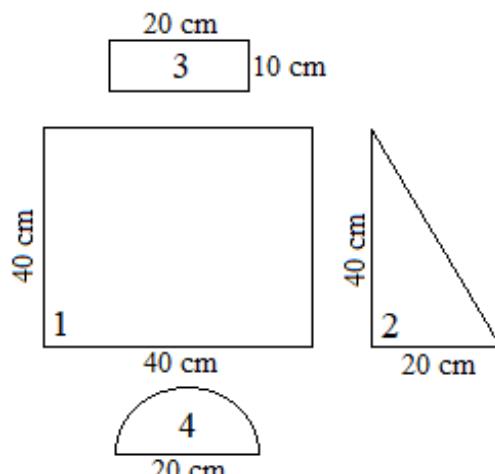
$$A_2 = \frac{1}{2} \times 20 \times 40 = 400 \text{ cm}^2$$

$$A_3 = 20 \times 10 = 200 \text{ cm}^2$$

$$A_4 = \frac{1}{2} \times 10^2 \times \pi = 157 \text{ cm}^2$$

**الحل:**

المنطقة المركبة مقسمة إلى أربعة أشكال أولية منتiformة موضحة في الشكل (مث. ١-٧). يمكن الحصول على مراكز جميع هذه الأشكال من الشكل الملحق أدناه. لاحظ أن الفتحات (الجزءان ٣ و ٤) تؤخذ على أنها سالبة في الجدول التالي:



Part	A (cm <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (cm)	$\bar{y}$ (cm)	$A\bar{x}$ (cm <sup>3</sup> )	$A\bar{y}$ (cm <sup>3</sup> )
1	1600	20	20	32000	32000
2	400	46.67	13.33	18666	5333
3	-200	20	25	-4000	-5000
4	-157	20	4.24	-3140	-666
<b>Totals</b>	1643			43526	31667

$$\bar{X} = \frac{\sum A\bar{x}}{\sum A} = \frac{43526}{1643} = 26.49 \text{ cm}$$

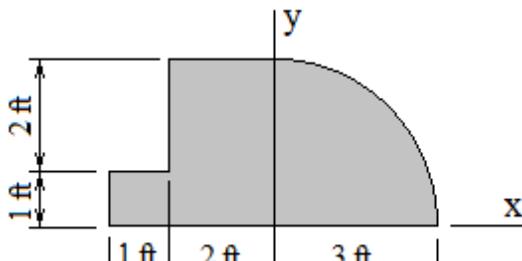
$$\bar{Y} = \frac{\sum A\bar{y}}{\sum A} = \frac{31667}{1643} = 19.27 \text{ cm}$$

مثال (٢-٧):

حدد مركز الصفيحة الموضحة في الشكل  
(مث. ٢-٧).

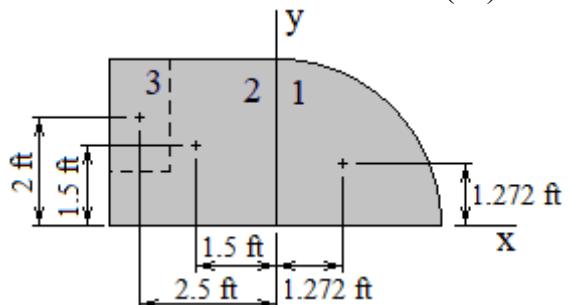
الحل:

تنقسم اللوحة إلى ثلاثة أجزاء كما هو موضح. وتعتبر مساحة المستطيل الصغير ( 3 ) "سالبة" ويجب طرحها من المستطيل الأكبر ( 2 ).



شكل (مث. ٢-٧)

$$\begin{aligned}A_1 &= \frac{1}{4} \times 3^2 \times \pi = 7 \text{ ft}^2 \\A_2 &= 3 \times 3 = 9 \text{ ft}^2 \\A_3 &= 1 \times 2 = 2 \text{ ft}^2\end{aligned}$$



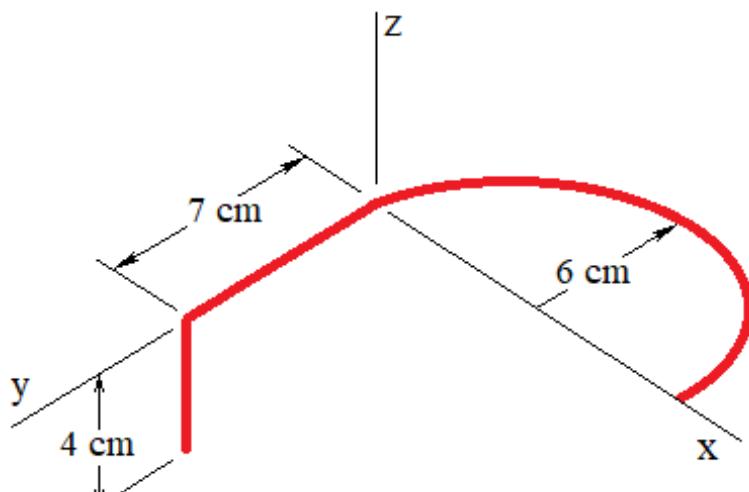
Part	A (ft <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (ft)	$\bar{y}$ (ft)	$A\bar{x}$ (ft <sup>3</sup> )	$A\bar{y}$ (ft <sup>3</sup> )
1	7	1.272	1.272	8.9	8.9
2	9	-1.5	1.5	-13.5	13.5
3	-2	-2.5	2	5	-4
$\Sigma$	$\Sigma A = 14$			-0.4	18.4

$$\bar{X} = \frac{\sum A\bar{x}}{\sum A} = \frac{-0.4}{14} = -0.029 \text{ ft}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum A\bar{y}}{\sum A} = \frac{18.4}{14} = 1.314 \text{ ft}$$

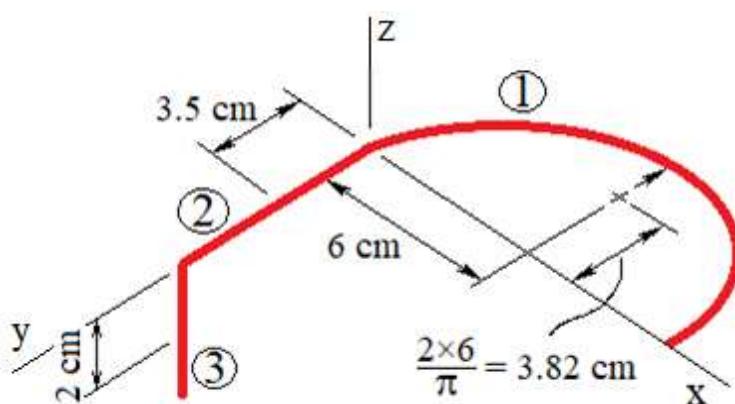
مثال (٣-٧):

حدد مركز السلك الموضح في  
الشكل (مث. ٣-٧).



شكل (مث. ٣-٧)

الحل:

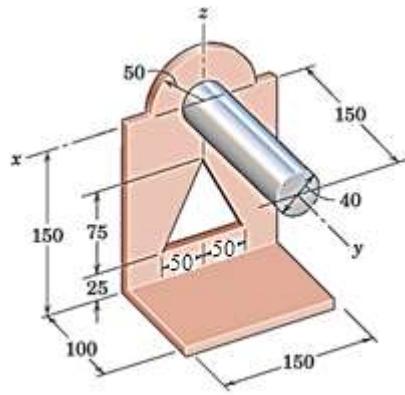


Segment	L (cm)	$\bar{x}$ (cm)	$\bar{y}$ (cm)	$\bar{z}$ (cm)	$\bar{x} L$ (cm <sup>2</sup> )	$\bar{y} L$ (cm <sup>2</sup> )	$\bar{z} L$ (cm <sup>2</sup> )
1	$\pi \times 6 = 18.85$	6	-3.82	0	113.1	-72	0
2	7	0	3.5	0	0	24.5	0
3	4	0	7	-2	0	28	-8
Total	29.85				113.1	-19.5	-8

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x} L}{\sum L} = \frac{113.1}{29.85} = 3.79 \text{ cm} \quad \bar{Y} = \frac{\sum \bar{y} L}{\sum L} = \frac{-19.5}{29.85} = -0.65 \text{ cm}$$

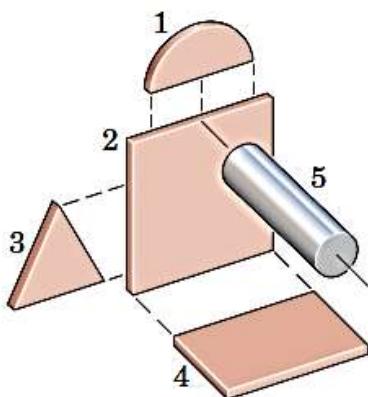
$$\bar{Z} = \frac{\sum \bar{z} L}{\sum L} = \frac{-8}{29.85} = -0.27 \text{ cm}$$

### مثال (٤-٧):



شكل (مث. ٤-٧)

في تركيبة البراكيت والعمود الموضحة في الشكل (مث. ٤-٧)، الوجه العمودي مصنوع من صفيحة معدنية كتلتها (25 kg/m<sup>2</sup>)، والوجه الأفقي (القاعدة) مصنوع من صفيحة معدنية كتلتها (40 kg/m<sup>2</sup>)، وكثافة العمود الفولاذي (7.83 Mg/m<sup>3</sup>). أوجد موقع مركز الكتلة لمجموعة البراكيت والعمود.



الحل:

الجسم المركب يتكون من خمسة عناصر موضحة في الرسم التوضيحي. وسيتم اعتبار الجزء المثلثي ككتلة سالبة. بالنسبة للمحاور المرجعية المشار إليها، من الواضح بالانتظار أن الإحداثي (x) لمركز الكتلة هو صفر.

$$m_1 = 25 \times (1/2 \times \pi \times 0.05^2) = 0.098 \text{ kg}$$

$$m_2 = 25 \times (0.15 \times 0.15) = 0.562 \text{ kg}$$

$$m_3 = 25 \times (1/2 \times 0.1 \times 0.075) = 0.0938 \text{ kg}$$

$$m_4 = 40 \times (0.15 \times 0.1) = 0.6 \text{ kg}$$

$$m_5 = 7830 \times (0.15 \times \pi \times 0.02^2) = 1.476 \text{ kg}$$

$$\bar{z}_1 = \frac{4r}{3\pi} = \frac{4 \times 50}{3\pi} = 21.2 \text{ mm}$$

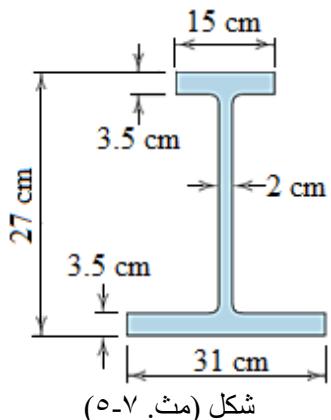
$$\bar{z}_3 = -[150 - 25 - 1/3(75)] = -100 \text{ mm}$$

Part	m (kg)	$\bar{y}$ (mm)	$\bar{z}$ (mm)	$m \bar{y}$ (kg.mm)	$m \bar{z}$ (kg.mm)
1	0.098	0	21.2	0	2.08
2	0.562	0	-75	0	-42.19
3	-0.0938	0	-100	0	9.38
4	0.6	50	-150	30	-90
5	1.476	75	0	110.7	0
Total	2.642			140.7	-120.73

$$\bar{Y} = \frac{\sum m \bar{y}}{\sum m} = \frac{140.7}{2.642} = 53.3 \text{ mm}$$

$$\bar{Z} = \frac{\sum m \bar{z}}{\sum m} = \frac{-120.73}{2.642} = -45.7 \text{ mm}$$

مثال (٥-٧):

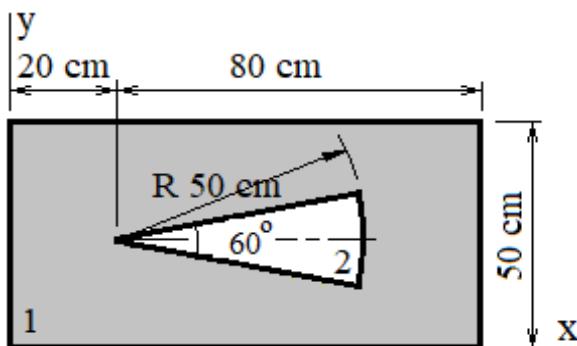
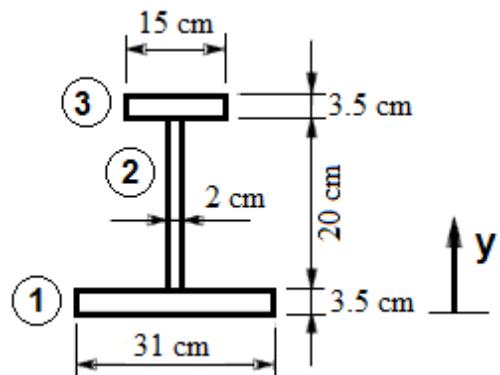


أوجد ارتفاع مركز المقطع العرضي للشيلمان المبين في الشكل (مث. ٥-٧) فوق قاعدة مساحته. إهمل انحناءات الحافات.

الحل:

Part	A (cm <sup>2</sup> )	$\bar{y}$ (cm)	A $\bar{y}$ (cm <sup>3</sup> )
1	108.5	1.75	189.88
2	40	13.5	540
3	52.5	25.25	1325.63
<b>Totals</b>	<b>201</b>		<b>2055.51</b>

$$\bar{Y} = \frac{\sum A\bar{y}}{\sum A} = \frac{2055.51}{201} = 10.23 \text{ cm}$$



مثال (٦-٧):  
حدد موقع مركز اللوحة المستطيلة الموجفة بقطاع دائري كما هو موضح في الشكل (مث. ٦-٧).

الحل:

$$\alpha = 30 \times \frac{\pi}{180} = 0.5236 \text{ rad.}$$

$$A_2 = R^2 \alpha = (50)^2 \times 0.5236 = 1309 \text{ cm}^2$$

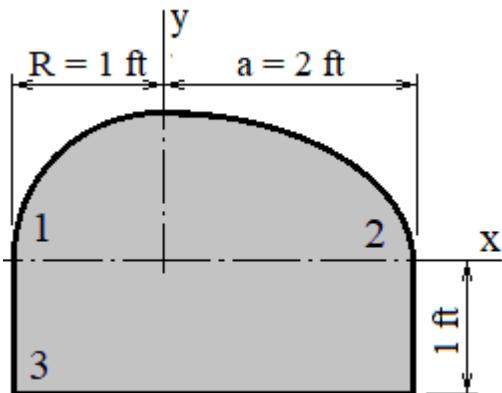
$$\bar{x}_1 = 20 + \frac{2}{3} \frac{R \sin \alpha}{\alpha} = 20 + \frac{2}{3} \frac{50 \sin 30}{0.5236} = 20 + 31.83 \text{ cm} = 51.83 \text{ cm}$$

Part	A (cm <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (cm)	A $\bar{x}$ (cm <sup>3</sup> )
1	5000	50	250000
2	-1309	51.83	-67847
<b>Totals</b>	<b>3691</b>		<b>182153</b>

$$\bar{X} = \frac{\sum A\bar{x}}{\sum A} = \frac{182153}{3691} = 49.35 \text{ cm}$$

مثال (٧-٧):

حدد موقع مركز اللوحة الموضحة في الشكل (مث. ٧-٧)، والتي تتكون من ثلاثة أجزاء، ربع دائرة، وربع شكل بيضاوي، ومستطيل.



شكل (مث. ٧-٧)

الحل:

$$\begin{aligned}
 A_1 &= \frac{\pi r^2}{4} = 0.785 \text{ ft}^2 & A_2 &= \frac{\pi a b}{4} = 1.57 \text{ ft}^2 & A_3 &= 1 \times 3 = 3 \text{ ft}^2 \\
 \bar{x}_1 &= -0.424 r = -0.424 \text{ ft} & \bar{y}_1 &= 0.424 r = 0.424 \text{ ft} \\
 \bar{x}_2 &= \frac{4 a}{3 \pi} = 0.849 \text{ ft} & \bar{y}_2 &= \frac{4 b}{3 \pi} = 0.4244 \text{ ft}
 \end{aligned}$$

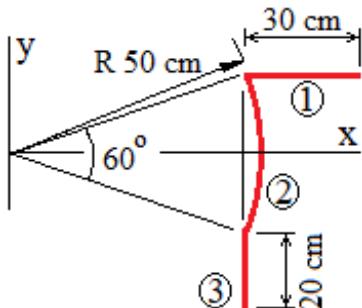
Part	A (ft <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (ft)	$\bar{y}$ (ft)	$A\bar{x}$ (ft <sup>3</sup> )	$A\bar{y}$ (ft <sup>3</sup> )
1	0.785	-0.424	0.424	-0.333	0.333
2	1.57	0.849	0.4244	1.333	0.666
3	3	0.5	-0.5	1.5	-1.5
Total	$\sum A = 5.355$			2.5	-0.501

$$\bar{X} = \frac{\sum A \bar{x}}{\sum A} = \frac{2.5}{5.355} = 0.467 \text{ ft}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum A \bar{y}}{\sum A} = \frac{-0.501}{5.355} = -0.094 \text{ ft}$$

مثال (٨-٧):

حدد موقع مركز السلك المبين في الشكل (مث. ٨-٧).



الحل:

شكل (مث. ٨-٧)

$$\begin{aligned} \alpha &= 30 \times \frac{\pi}{180} = 0.52 \text{ rad} & L_2 &= 2 r \alpha = 2 \times 50 \times 0.52 = 52 \text{ cm} \\ \bar{x}_1 &= 50 \cos 30 + 15 = 58.3 \text{ cm} & \bar{y}_1 &= 50 \sin 30 = 25 \text{ cm} \\ \bar{x}_2 &= \frac{R \sin \alpha}{\alpha} = \frac{50 \sin 30}{0.52} = 48.08 \text{ cm} & \bar{y}_2 &= 0 \\ \bar{x}_3 &= 50 \cos 30 = 43.3 \text{ cm} & \bar{y}_3 &= -(50 \sin 30 + 10) = -35 \text{ cm} \end{aligned}$$

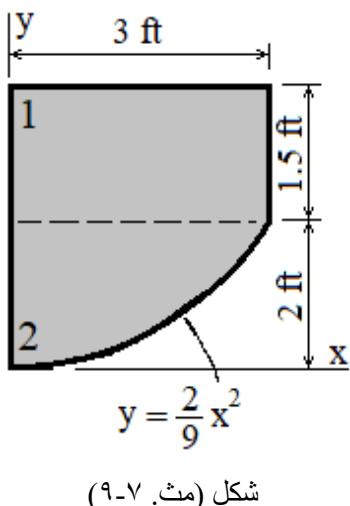
Segment	L (ft)	$\bar{x}$ (ft)	$\bar{y}$ (ft)	$L \bar{x}$ (ft <sup>2</sup> )	$L \bar{y}$ (ft <sup>2</sup> )
1	30	58.3	25	1749	750
2	52	48.08	0	2500	0
3	20	43.3	-35	866	-700
<b>Total</b>	<b>102</b>			<b>5115</b>	<b>50</b>

$$\bar{X} = \frac{\sum L \bar{x}}{\sum L} = \frac{5115}{102} = 50.15 \text{ cm} \quad \bar{Y} = \frac{\sum L \bar{y}}{\sum L} = \frac{50}{102} = 0.49 \text{ cm}$$

مثال (٩-٧):

حدد مركز اللوحة الموضحة في الشكل (مث. ٩-٧) ، والتي تتكون من جزأين، جزء قطع مكافئ وجزء مستطيل.

الحل:



$$A_2 = \frac{2ab}{3} = \frac{2 \times 3 \times 2}{3} = 4 \text{ ft}^2$$

$$\bar{x}_2 = \frac{3a}{8} = \frac{3 \times 3}{8} = 1.125 \text{ ft}$$

$$\bar{y}_2 = \frac{3b}{5} = \frac{3 \times 2}{5} = 1.2 \text{ ft}$$

Part	A (ft <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (ft)	$\bar{y}$ (ft)	$A\bar{x}$ (ft <sup>3</sup> )	$A\bar{y}$ (ft <sup>3</sup> )
1	4.5	1.5	2.75	6.75	12.375
2	4	1.125	1.2	4.5	4.8
<b>Total</b>	$\sum A = 8.5$			11.25	17.175

$$\bar{X} = \frac{\sum A\bar{x}}{\sum A} = \frac{11.25}{8.5} = 1.32 \text{ ft}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum A\bar{y}}{\sum A} = \frac{17.175}{8.5} = 2.02 \text{ ft}$$

مثال (١٠-٧):

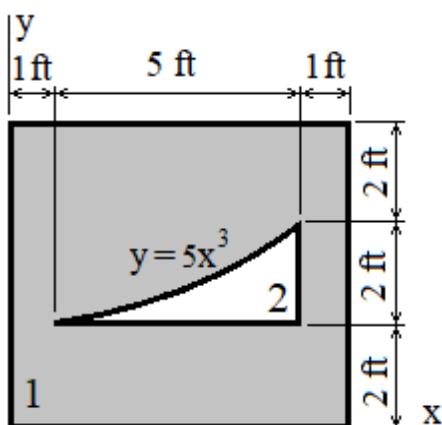
حدد مركز اللوحة المستطيلة الموجفة بمنطقة أسفل منحني ذو علقة مثلثية كما هو موضح في الشكل (مث. ١٠-٧).

الحل:

$$A_2 = \frac{1}{n+1} b h = \frac{1}{3+1} \times 5 \times 2 = 2.5 \text{ ft}^2$$

$$\bar{x}_2 = 1 + \frac{1}{n+2} b = 1 + \frac{1}{3+2} \times 5 = 2 \text{ ft}$$

$$\bar{y}_2 = 2 + \frac{n+1}{4n+2} h = 2 + \frac{3+1}{12+2} \times 2 = 2.57 \text{ ft}$$



شكل (مث. ١٠-٧)

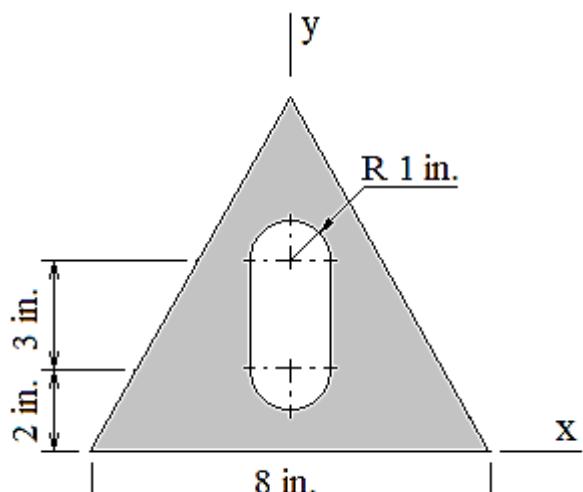
Part	A (ft <sup>2</sup> )	$\bar{x}$ (ft)	$\bar{y}$ (ft)	$A\bar{x}$ (ft <sup>3</sup> )	$A\bar{y}$ (ft <sup>3</sup> )
1	42	3.5	3	147	126
2	- 2.5	2	2.57	- 5	- 6.425
<b>Total</b>	$\sum A = 39.5$			142	119.575

$$\bar{X} = \frac{\sum A \bar{x}}{\sum A} = \frac{142}{39.5} = 3.6 \text{ ft}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum A \bar{y}}{\sum A} = \frac{119.575}{39.5} = 3.03 \text{ ft}$$

مثال (١١-٧):

بالنسبة للمثلث متساوي الأضلاع الموضح في الشكل (مث. ١١-٧)، أوجد الاحاديثي العمودي لمركز المنطقة المظللة.



شكل (مث. ١١-٧)

الحل:

$$h = 8 \sin 60 = 6.93 \text{ in.}$$

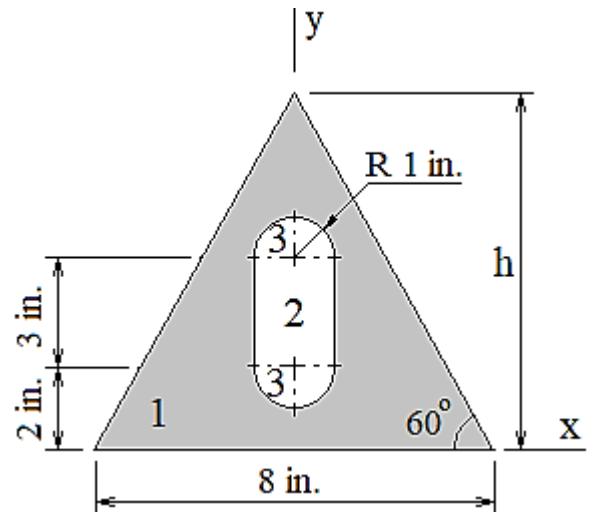
$$A_1 = \frac{1}{2} \times 8 \times 6.93 = 27.7 \text{ in.}$$

$$A_2 = 2 \times 3 = 6 \text{ in.}$$

$$A_3 = \frac{1}{2} \times 1^2 \times \pi \times 2 = 3.14 \text{ in.}$$

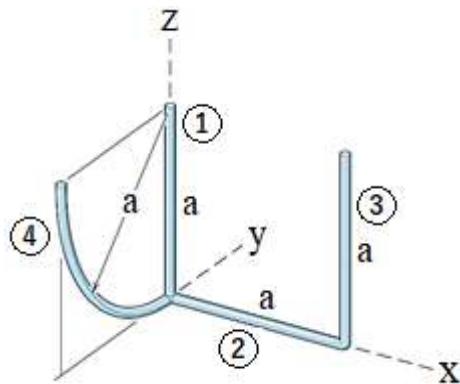
Part	A (in. <sup>2</sup> )	$\bar{y}$ (in.)	$\bar{y}A$ (in. <sup>3</sup> )
1	27.7	2.31	64
2	- 6	3.5	- 21
3	- 3.14	3.5	- 11
<b>Totals</b>	<b>18.56</b>		<b>32</b>

$$\bar{Y} = \frac{\sum A \bar{y}}{\sum A} = \frac{32}{18.56} = 1.72 \text{ in.}$$



مثال (١٢-٧):

حدد إحداثيات مركز الكتلة لمجمع القطبان الرفيعة المنتظمة المصنوعة من نفس المعدن والملحومة بعضها، كما مبين في الشكل (مث. ١٢-٧).



شكل (مث. ١٢-٧)

الحل:

Segment	L	$\bar{x}$	$\bar{y}$	$\bar{z}$	$\bar{x}L$	$\bar{y}L$	$\bar{z}L$
1	a	0	0	$\frac{a}{2}$	0	0	$\frac{a^2}{2}$
2	a	$\frac{a}{2}$	0	0	$\frac{a^2}{2}$	0	0
3	a	a	0	$\frac{a}{2}$	$a^2$	0	$\frac{a^2}{2}$
4	$\frac{\pi a}{2}$	0	$-\frac{2a}{\pi}$	$a(1 - \frac{2}{\pi})$	0	$-a^2$	$a^2(\frac{\pi}{2} - 1)$
Total	$a(3 + \frac{\pi}{2})$				$\frac{3}{2}a^2$	$-a^2$	$\frac{\pi}{2}a^2$

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x} L}{\sum A} = \left\{ \frac{3}{2} a^2 \right\} / \left\{ a(3 + \frac{\pi}{2}) \right\} = \frac{3a}{6 + \pi}$$

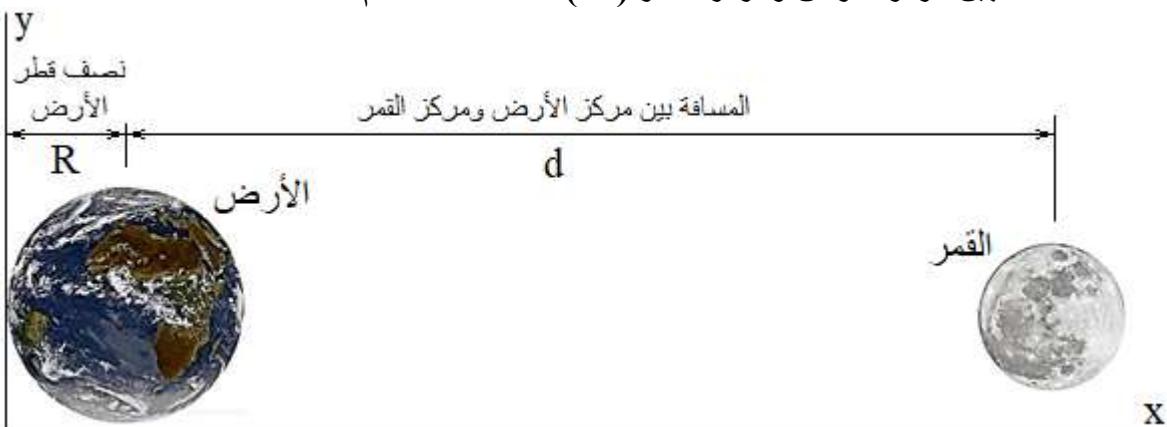
$$\bar{Y} = \frac{\sum \bar{y} L}{\sum A} = \left\{ -a^2 \right\} / \left\{ a(3 + \frac{\pi}{2}) \right\} = -\frac{2a}{6 + \pi}$$

$$\bar{Z} = \frac{\sum \bar{z} L}{\sum A} = \left\{ \frac{\pi}{2} a^2 \right\} / \left\{ a(3 + \frac{\pi}{2}) \right\} = \frac{\pi a}{6 + \pi}$$

مثال (١٣-٧):

أوجد المسافة ( $D$ ) بين مركز الأرض ومركز الكتلة المشتركة للأرض والقمر.

- ١- نصف قطر الأرض ( $R$ ) =  $6371 \text{ كم}$ .
- ٢- كتلة الأرض ( $m_E$ ) =  $5.97 \times 10^{24} \text{ كغم}$ .
- ٣- كتلة القمر ( $m_M$ ) =  $7.35 \times 10^{22} \text{ كغم}$ .
- ٤- المسافة بين مركز الأرض ومركز القمر ( $d$ ) =  $384,400 \text{ كم}$



شكل (مث. ١٣-٧)

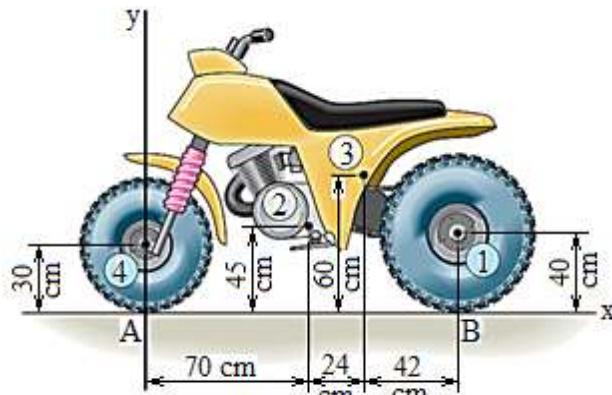
الحل:

Blanet	$m$ (kg)	$\bar{x}$ (km)	$m \bar{x}$ (kg.km)
Earth	$5.97 \times 10^{24}$	6371	$3803.5 \times 10^{25}$
Moon	$7.35 \times 10^{22}$	390771	$2872.2 \times 10^{25}$
<b>Totals</b>	$0.60435 \times 10^{25}$		$6675.7 \times 10^{25}$

$$\bar{x} = \frac{\sum m \bar{x}}{\sum m} = \frac{5937.7 \times 10^{25}}{0.60435 \times 10^{25}} = 11046 \text{ km}$$

$$D = \bar{x} - R = 11046 - 6371 = 4675 \text{ km}$$

مثال (١٤-٧):



شكل (مث. ١٤-٧)

في الدراجة النارية الموضحة في الشكل (مث. ١٤-٧)، تم جدولة موقع مركز الثقل لكل مكون وكتلته. إذا كانت الدراجة ذات الثالث عجلات متاظرة بالنسبة إلى المستوى (x-y)، حدد موقع مركز كتلة الدراجة النارية.

- ١- كتلة العجلات الخلفية (9 kg).
- ٢- كتلة المكونات الميكانيكية (40 kg).
- ٣- كتلة الهيكل (60 kg).
- ٤- كتلة العجلة الأمامية (4kg).

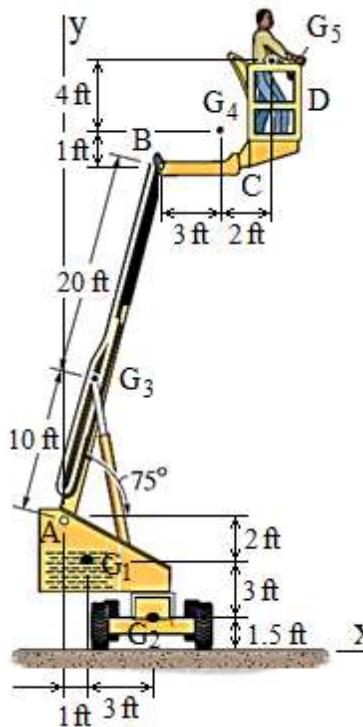
الحل:

Part	m (kg)	$\bar{x}$ (cm)	$\bar{y}$ (cm)	$m\bar{x}$ (kg.cm)	$m\bar{y}$ (kg.cm)
1	9	136	40	1224	360
2	40	70	45	2800	1800
3	60	94	60	5640	3600
4	4	0	30	0	120
Total	113			9664	5880

$$\bar{X} = \frac{\sum m\bar{x}}{\sum m} = \frac{9664}{113} = 85.5 \text{ cm}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum m\bar{y}}{\sum m} = \frac{5880}{113} = 52 \text{ cm}$$

### مثال (١٥-٧):



شكل (١٥-٧)

رافعة متخصصة في مجال الصيانة الكهربائية وزن القاعدة (2000 Ib)، وزن مجموعة العجلات (1000 Ib)، وزن الذراع (1500 Ib)، وزن الفقص (AB) (200 Ib)، وزن الكهربائي (160 Ib)، ومراكز الثقل تقع عند النقاط (G<sub>1</sub>)، (G<sub>2</sub>)، (G<sub>3</sub>)، (G<sub>4</sub>)، (G<sub>5</sub>). على التوالي. حدد موقع مركز وزن الرافعة في المستوى (x - y).

الحل:

$$\bar{x}_3 = 10 \cos 75 = 2.6 \text{ ft}$$

$$\bar{y}_3 = 6.5 + 10 \sin 75 = 16.16 \text{ ft}$$

$$\bar{x}_4 = 30 \cos 75 + 3 = 10.76 \text{ ft}$$

$$\bar{y}_4 = 6.5 + 30 \sin 75 + 1 = 36.48 \text{ ft}$$

$$\bar{x}_4 = 30 \cos 75 + 5 = 12.76 \text{ ft}$$

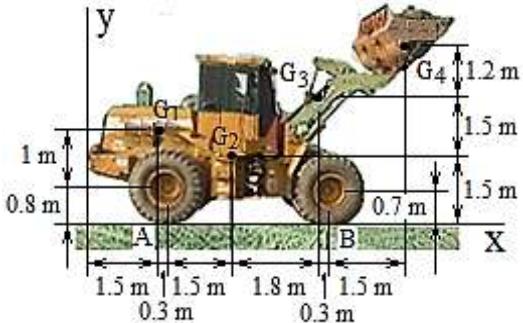
$$\bar{y}_4 = 6.5 + 30 \sin 75 + 5 = 40.48 \text{ ft}$$

Part	W (Ib)	$\bar{X}$ (Ib)	$\bar{Y}$ (Ib)	$W\bar{X}$ (Ib.ft)	$W\bar{Y}$ (Ib.ft)
1	2000	1	4.5	2000	9000
2	1000	4	1.5	4000	1500
3	1500	2.6	16.16	3900	24240
4	500	10.76	36.48	5380	18240
5	160	12.76	40.48	2042	6477
Total	5160			17322	59457

$$\bar{X} = \frac{\sum W\bar{X}}{\sum W} = \frac{17322}{5160} = 3.36 \text{ ft}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum W\bar{Y}}{\sum W} = \frac{48513}{5160} = 11.52 \text{ ft}$$

### مثال (١٦-٧):



شكل (مث. ١٦-٧).

موقع مركز الثقل والكتلة لكل مكون من مكونات الشفل الموضح في الشكل (مث. ١٦-٧) مبينة أدناه.

- ١- كتلة محرك الشفل ( 2 tons ) ومركز ثقله (G<sub>1</sub>).
- ٢- كتلة حجرة الشفل ( 0.8 ton ) ومركز ثقلها (G<sub>2</sub>).
- ٣- كتلة ذراع الشفل ( 1.2 ton ) ومركز ثقله (G<sub>3</sub>).
- ٤- كتلة جرافه الشفل ( 1 ton ) ومركز ثقلها (G<sub>4</sub>).
- ٥- كتلة العجلتين الخلفيتين ( 0.2 ton ).
- ٦- كتلة العجلتين الأماميتين ( 0.18 ton ).

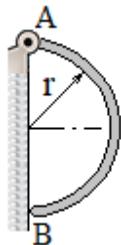
الحل:

Part	m (ton)	$\bar{X}$ (m)	$\bar{Y}$ (m)	$m \bar{X}$ (ton.m)	$m \bar{Y}$ (ton.m)
1	2	1.5	1.8	3	3.6
2	0.8	3.3	1.5	2.64	1.2
3	1.2	5.1	3	6.12	3.6
4	1	6.9	4.2	6.9	4.2
5	0.2	1.8	0.8	0.36	0.16
6	0.18	5.4	0.7	0.972	0.126
Total	5.38			19.992	12.886

$$\bar{X} = \frac{\sum m \bar{x}}{\sum W} = \frac{19.992}{5.38} = 3.7 \text{ m}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum m \bar{y}}{\sum W} = \frac{12.886}{5.38} = 2.4 \text{ m}$$

### مثال (١٧-٧):



قضيب منتظم بشكل نصف دائرة وزنه (1 kN) ونصف قطره (1 m)، مثبت مفصلياً عند النقطة (A) ومستند على سطح أملس عند النقطة (B). أحسب ردود الفعل عند النقطتين (A) و (B).

شكل (مث. ١٧)

الحل:

$$\bar{x} = \frac{2r}{\pi} = \frac{2 \times 1}{\pi} = 0.64 \text{ m}$$

$$\sum M_A = 0$$

$$(B_x \times 2) - (1 \times 0.64) = 0$$

$$B_x = 0.32 \text{ kN}$$

$$\sum F_x = 0$$

$$0.32 - A_x = 0$$

$$A_x = 0.32 \text{ kN}$$

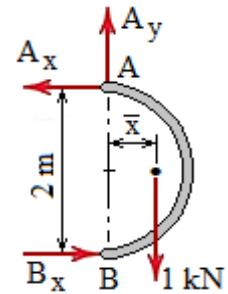
$$\sum F_y = 0$$

$$A_y - 1 = 0$$

$$A_y = 1 \text{ kN}$$

$$F_A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2} = \sqrt{0.32^2 + 1^2} = 1.05 \text{ kN}$$

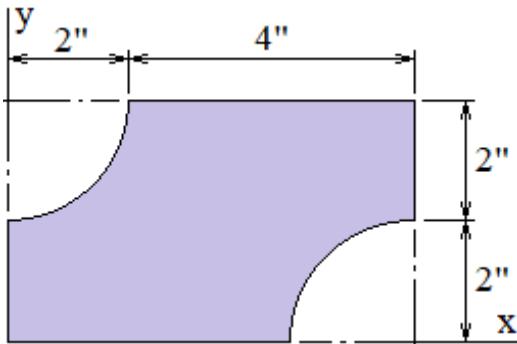
$$\theta = \tan^{-1} \frac{1}{0.32} = 72.3^\circ$$



### مسائل:

- ٢-٧) أوجد الإحداثيات الأفقيّة والعموديّة لمركز المقطعة المظللة الموضحة في الشكل (مس. ٢-٧).

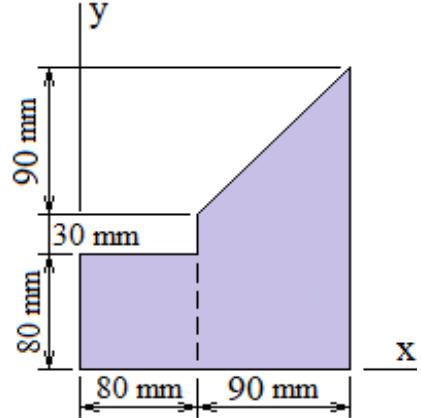
الجواب:  
 $\bar{X} = 3 \text{ in.}, \bar{Y} = 2 \text{ in.}$



شكل (مس. ٢-٧)

- ١-٧) أوجد الإحداثيات الأفقيّة والعموديّة لمركز المقطعة المظللة الموضحة في الشكل (مس. ١-٧).

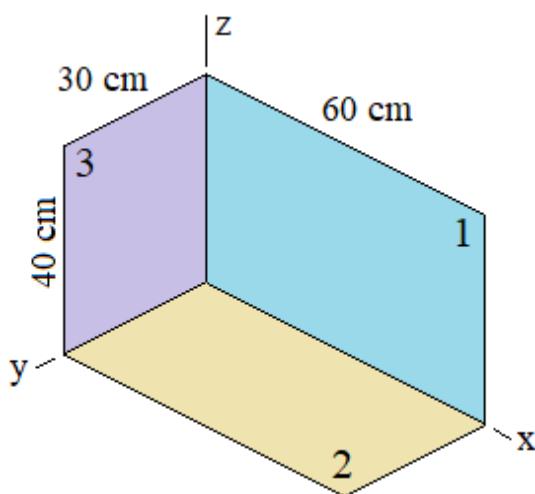
الجواب:  
 $\bar{X} = 98.95 \text{ mm}, \bar{Y} = 68.4 \text{ mm}$



شكل (مس. ١-٧)

- ٤-٧) أوجد إحداثيات مركز كتلة الجسم المكوّن من ثلاثة قطع من الصفائح الرقيقة المنتظمة الملحومة معاً.

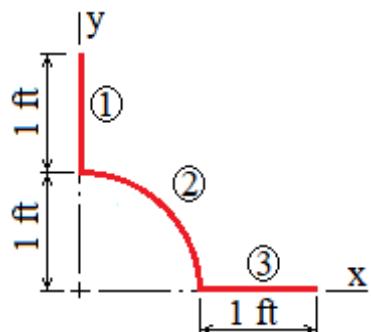
الجواب:  
 $\bar{X} = 23.33 \text{ cm}, \bar{Y} = 8.33 \text{ cm}$   
 $\bar{Z} = 13.33 \text{ cm}$



شكل (مس. ٤-٧)

- ٣-٧) أوجد مركز السلك الموضّح في الشكل (مس. ٣-٧).

الجواب:  
 $\bar{X} = 0.7 \text{ ft}, \bar{Y} = 0.7 \text{ ft}$

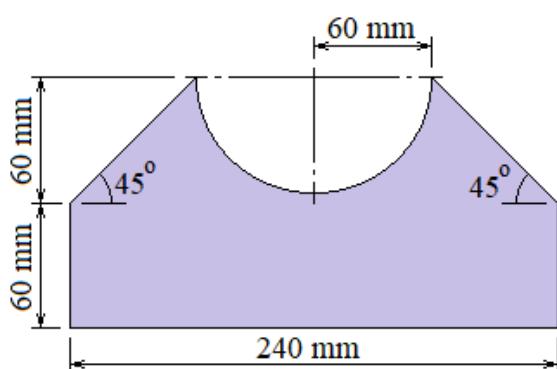


شكل (مس. ٣-٧)

٦-٧) أوجد الاحداثي العمودي (y ) لمركز المنطقة المظللة الموضحة في الشكل (مس. ٦-٧).

الجواب:

$$\bar{Y} = 42.64 \text{ mm}$$

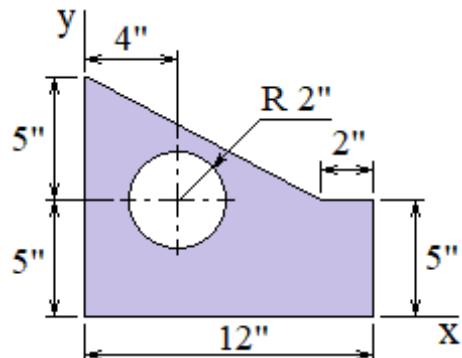


شكل (مس. ٦-٧)

٥-٧) أوجد الإحداثيات الأفقيه والعمودية لمركز المنطقة المظللة الموضحة في الشكل (مس. ٥-٧).

الجواب:

$$\bar{X} = 5.4 \text{ in.}, \bar{Y} = 3.5 \text{ in.}$$

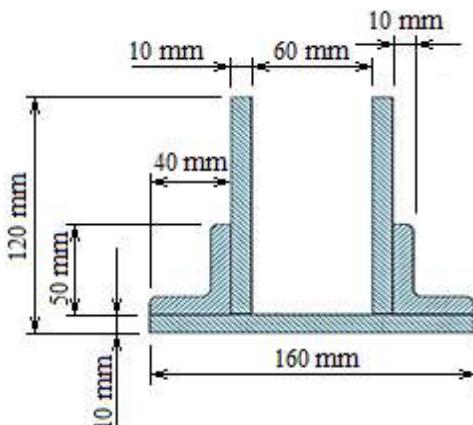


شكل (مس. ٥-٧)

٨-٧) أوجد المسافة (Y ) من أسفل لوحة القاعدة إلى النقطة المركزية لقطع المجسم الموضح في الشكل (مس. ٨-٧).

الجواب:

$$\bar{Y} = 36.11 \text{ mm}$$

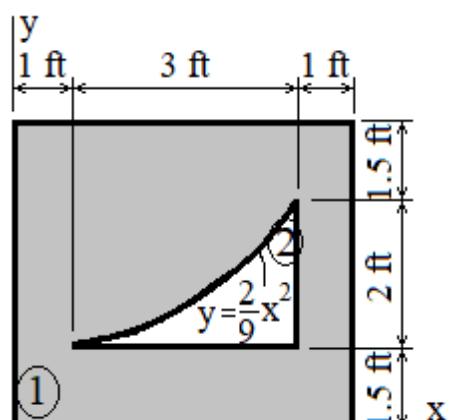


شكل (مس. ٨-٧)

٧-٧) أوجد مركز اللوحة المستطيلة التي تم تجويفها بمساحة تحت قطع مكافئ كما هو موضح في الشكل (مس. ٧-٧).

الجواب:

$$\bar{X} = 2.43 \text{ ft}, \bar{Y} = 2.53 \text{ ft}$$



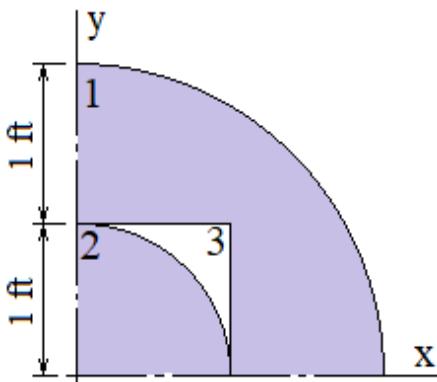
شكل (مس. ٧-٧)

١٠-٧) أوجد الإحداثيات الأفقية والعمودية  
لمركز المنطقة المظللة الموضحة في الشكل  
(مس. ١٠-٧).

٩-٧) أوجد إحداثيات مركز الكتلة للبراكيت الموضح في الشكل (مس. ٩-٧)، والذي يتكون من صفائح معدنية ذات سمك (موحد).

الجواب:

$$\bar{X} = 0.85 \text{ ft}, \quad \bar{Y} = 0.85 \text{ ft}$$



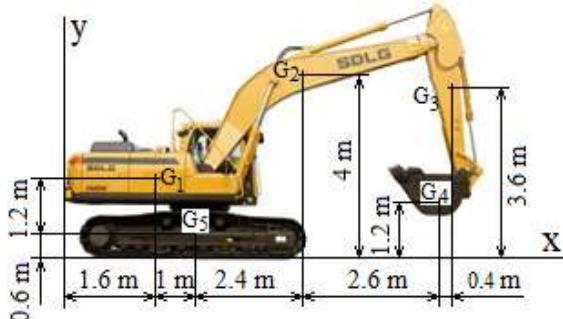
شکل (مس. ۱۰-۷)

(١٢-٧) في الحفاره الموضحة في الشكل (١٢-٧). أدناه جدوله موقع مركز الثقل لكل مكون وزنه. حدد موقع مركز وزن الحفاره في المستوى ( $y - x$ ).

- ١- وزن الحفارة ( 400 kN ) ، ومركز ثقلها (  $G_1$  ).
  - ٢- وزن ذراع الحفارة الأكبر ( 50 kN ) ، ومركز ثقله (  $G_2$  ).
  - ٣- وزن ذراع الحفارة الأصغر ( 30 kN ) ، ومركز ثقله (  $G_3$  ).
  - ٤- وزن الجرافة ( 10 kN ) ، ومركز ثقلها (  $G_4$  ).
  - ٥- وزن مجموعة العجلات ( 40 kN ) عند مركز الثقل (  $G_5$  ).

الجواد

$$\bar{X} = 2.47 \text{ m}, \bar{Y} = 2 \text{ m}$$

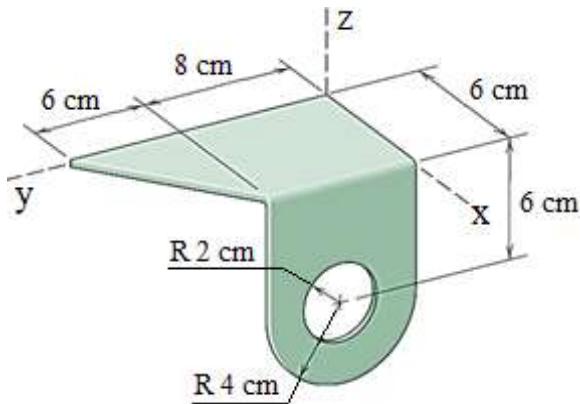


شکل (۱۲-۷) مس.

## الجواب:

$$\bar{X} = 4.29 \text{ cm}, \bar{Y} = 4.85 \text{ cm}$$

$$\bar{Z} = -2.07 \text{ cm.}$$



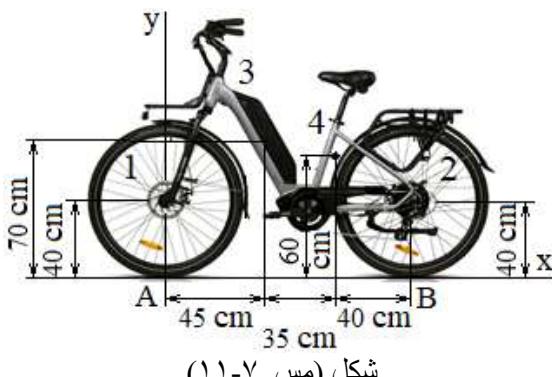
شکل (مس. ۹-۷)

١١-٧) في الدراجة الموضحة في الشكل (مس. ١١-٧). أدناه جدوله موقع مركز النقل لكل مكون وكتلته. حدد موقع مركز كتلة الدراجة في المستوى ( $y - x$ ).

- ١- كتلة العجلة الأمامية ( 2 kg ).
  - ٢- كتلة العجلة الخلفية ( 2 kg ).
  - ٣- كتلة مجمع التوجيه ( 5 kg ).
  - ٤- كتلة المقعد ومجمع ترو ( 6 kg ).

## الجواب:

$$\bar{X} = 63 \text{ cm}, \bar{Y} = 58 \text{ cm}$$



شکل (مس. ۱۱-۷)



# الفصل الثامن

## عزم القصور الذاتي

### THE MOMENT OF INERTIA

هذا الفصل يشرح بالتفصيل موضوع عزم القصور الذاتي بشرطه { عزم القصور الذاتي للمساحات ( Aria moment of inertia ) وعزم القصور الذاتي للكتل ( Mass moment of inertia ) } ، اذ أن عزم القصور الذاتي للمساحات يستخدم من قبل المهندسين المتخصصين في مجالات الهندسة المدنية وما يناظرها، أما عزم القصور الذاتي للكتل فيستخدم من قبل المهندسين المتخصصين في مجالات الهندسة الخاصة بالтехнологيا، كالهندسة الميكانيكية والهندسة الكهربائية وهندسة المكائن والعدد ... الخ.

#### تعريف وخصائص ( Definitions and characteristics )

- القصور الذاتي هو مفهوم أساسى في الفيزياء يشير إلى مقاومة جسم ما لأى تغير في حالته الحركية ( حركة أو سكون ) ، وهو أحد قوانين نيوتن الثلاثة للحركة، المعروفة باسم قانون نيوتن الأول.
- عزم القصور الذاتي هو مقياس لمقاومة الجسم لتغيير حركته الدورانية.
- عزم القصور الذاتي للمساحة المعروفة أيضاً بالعزم الثاني للمساحة هو خاصية هندسية تُستخدم لوصف مقاومة شكل المقطع العرضي للانحناء، وهو خاصية مهمة في تحليل وتصميم أعضاء أو أسلال الهيكل.
- عزم القصور الذاتي للكتلة هو مقياس لتوزيع الكتلة في الأجسام الدوارة نسبة إلى محور الدوران، أو مقياس لمقاومة الجسم الدوار للتعجيل الزاوي. وهو خاصية مهمة في تحليل وتصميم منظومات السيطرة.

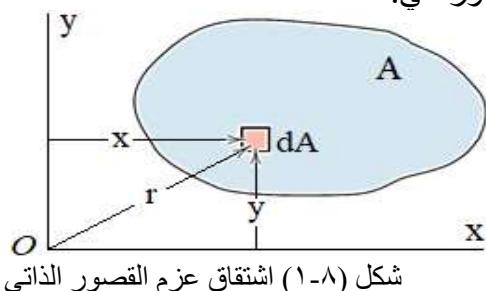
#### الجزء الأول - عزم القصور الذاتي للمساحات ( ARIA MOMENT OF INERTIA )

عزم القصور الذاتي للمساحة المعروفة أيضاً بالعزم الثاني للمساحة هو خاصية هندسية تُستخدم لوصف مقاومة شكل المقطع العرضي للانحناء.

يتفرع عزم القصور الذاتي للمساحات إلى فرعين، عزم القصور الذاتي الديكارتي أو المستطيل (Polar moment of inertia) وعزم القصور الذاتي القطبي (Rectangular moment of inertia).

#### عزم القصور الذاتي الديكارتي أو المستطيل (Rectangular moment of inertia)

عند تقسيم المساحة ( A ) المبينة في الشكل ( 1-٨ ) والواقعة في المستوى ( y - x ) إلى عدة عناصر بمساحة ( dA ) لكل عنصر، فإن عزم القصور الذاتي للعنصر ذو المساحة ( dA ) حول المحورين ( x ) و ( y ) حسب التعريف هو (  $dI_x = y^2 dA$  ) و (  $dI_y = x^2 dA$  ) على التوالي. وبذلك فإن عزوم القصور الذاتي للمساحة الكلية ( A ) حول نفس المحاور هي:



$$I_x = \int y^2 dA \quad \dots \dots \dots \quad (8-1)$$

$$I_y = \int x^2 dA \quad \dots \dots \dots \quad (8-2)$$

باعتبار التكامل شاملًا لـ كـامل المساحة ( A ).

بشكل عام يمكن كتابة المعادلة بالشكل التالي:

$$( I = \int \rho^2 dA )$$

## عزم القصور الذاتي القطبي (Polar moment of inertia):

حسب التعريف، يكون عزم القصور الذاتي للمساحة ( $dA$ ) المبينة في الشكل (١-٨) حول النقطة ( $O$ ) التي تمثل المحور ( $z$ ) العمود على مستوى الورقة هو ( $dI_z = r^2 dA$ ). ويكون عزم القصور الذاتي للمساحة الكلية ( $A$ ) حول النقطة ( $O$ ) هو:

$$I_z = J_o = \int r^2 dA \quad \dots \dots \dots \quad (8-3)$$

حسب نظرية فيثاغورس:

$$r^2 = x^2 + y^2$$

بالتعويض بالمعادلة (8-3):

$$I_z = J_o = \int r^2 dA = \int (x^2 + y^2) dA = \int x^2 dA + \int y^2 dA$$

وبحسب المعادلات (8-1) و (8-2):

$$I_x = \int y^2 dA \quad I_y = \int x^2 dA$$

يكون:

$$I_z = I_x + I_y \quad \dots \dots \dots \quad (8-4)$$

أي أن عزم القصور الذاتي القطبي لمساحة معينة يساوي مجموع عزمي القصور الذاتي لتلك المساحة نسبةً إلى محورين متعامدين ( $x$ ) و ( $y$ ) واقعين في مستوى المساحة ويلقيان مع المحور ( $z$ ) العمود على مستوى المساحة بنقطة واحدة ( $O$ ).

## وحدات القياس والاشارات:

من التعريف، الصيغة الرياضية لعزم القصور الذاتي للمساحة هي:

$$(I_z = J_o = \int r^2 dA), (I_y = \int x^2 dA), (I_x = \int y^2 dA)$$

وحيث أن وحدات ( $x, y, z$ ) هي وحدات طول، ستكون وحدات ( $x^2, y^2, z^2$ ) هي مربع وحدات الطول، وتكون موجبة بسبب التربيع ووحدة ( $dA$ ) هي وحدة مساحة وهي أيضاً مربع وحدة الطول وموجبة، وبالتالي فإن وحدة عزم القصور الذاتي للمساحة هي وحدة طول مرفوعة للأس (٤) وتكون موجبة، أي ( $mm^4, cm^4, m^4$ ) أو ما يناظرها.

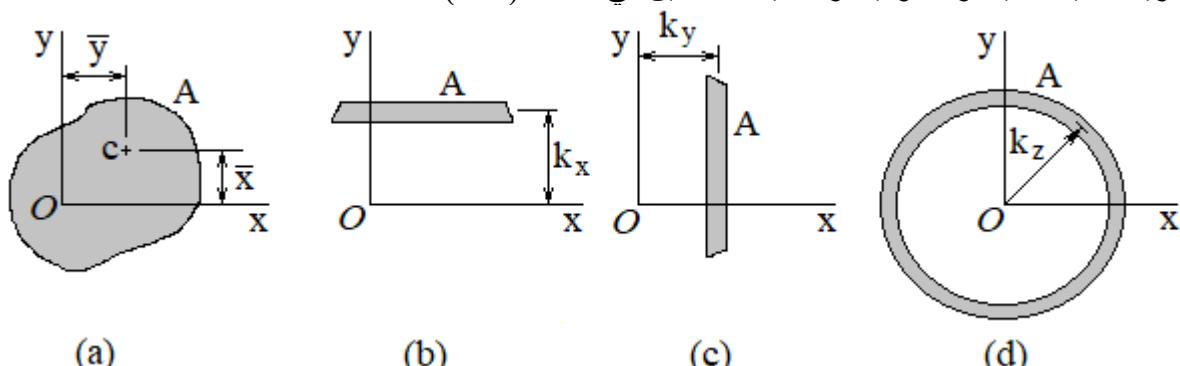
## نصف القطر التدويمي ( Radius of gyration - k )

نصف القطر التدويمي، غالباً ما يرمز له بالرمز (  $k$  ) هو خاصية تستخدم لوصف توزيع مساحة الجسم حول محور الدوران، وهو مقياس لكيفية توزيع المساحة حول المحور.  
يمكن التعبير عن عزم القصور الذاتي للمساحة (  $A$  ) من حيث نصف القطر التدويمي بالصيغة الرياضية التالية:

$$k = \sqrt{\frac{I}{A}} \quad \dots \dots \dots \quad (8-5)$$

$$I = k^2 A \quad \dots \dots \dots \quad (8-5)$$

لتصور المعنى الهندسي للمعادلة ( 8-5 ) نفرض أن المساحة (  $A$  ) تضغط لتصبح على شكل شريحة طولية ضيقة أفقية أو عمودية أو حلقية كما مبين في الشكل ( ٢-٨ ).



شكل ( ٢-٨ ) نصف القطر التدويمي

في هذه الحالة كل مساحة تفاضلية (  $dA$  ) تبعد بنفس المسافة (  $k$  ) عن محور القصور الذاتي، وتكون المعادلة كالتالي:

$$I = \int k^2 dA = k^2 \int dA = k^2 A$$

وذلك لأن البعد (  $k$  ) هو قيمة ثابتة لكل المساحات التفاضلية (  $dA$  )، يمكن أن تكون الشريحة التي تمثل المساحة على أي جهة من جهات المحور وتكون قيمة (  $k$  ) موجبة دائماً بسبب التربيع.

باختصار، يمكن كتابة المعادلة ( 8-5 ) كما يلي:

$$\left. \begin{array}{l} I_x = k_x^2 A \\ I_y = k_y^2 A \\ I_z = k_z^2 A \\ k_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}} \\ k_y = \sqrt{\frac{I_y}{A}} \\ k_z = \sqrt{\frac{I_z}{A}} \end{array} \right\} \dots \dots \dots \quad (8-6)$$

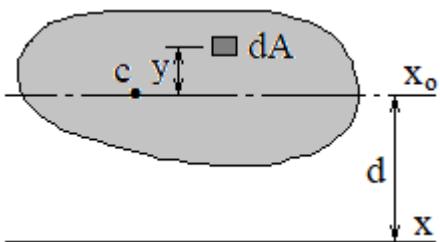
نصف القطر التدويمي، هو مقياس لتوزيع المساحة من محور معين. يمكن التعبير عن عزم قصور ذاتي مستطيل أو قطبي عن طريق تحديد نصف القطر التدويمي والمساحة.

عند تعويض المعادلة (7-8) بالمعادلة (8-4) يصبح:

$$k_z^2 = k_x^2 + k_y^2 \quad \dots \dots \dots \quad (8-7)$$

### نقل عزم القصور الذاتي للمساحة الى محور آخر:

يتطلب أحياناً احتساب عزم القصور الذاتي لمساحة معينة نسبة الى محور موازي للمحور المركزي لها.



معادلة عزم القصور الذاتي لمساحة معينة نسبة الى المحور المركزي لها ( $x_0$ ) هي:

$$\bar{I}_x = \int y^2 dA \quad \dots \dots \dots \quad (8-8)$$

شكل (٣-٨) نقل عزم القصور الذاتي للمساحة الى محور آخر

عزم القصور الذاتي لنفس المساحة نسبة الى محور ( $x$ ) موازي للمحور المركزي لها ( $x_0$ ) ويبعد عنه بمسافة مقدارها ( $d$ ) نحصل عليه من المعادلة التالية:

$$\begin{aligned} I_x &= \int (y + d)^2 dA = \int (y^2 + 2dy + d^2) dA \\ I_x &= \int y^2 dA + 2d \int y dA + d^2 \int dA \quad \dots \dots \dots \quad (8-9) \end{aligned}$$

- ( $d$ ) التي تمثل المسافة بين المحورين هي كمية ثابتة ولهذا تكون خارج التكامل.

- الحد الأول ( $\int y^2 dA$ ) يساوي ( $\bar{I}_x$ ) حسب المعادلة (8-8).

- الحد الثاني ( $2d \int y dA$ ) يساوي ( $2yAd$ ) وقيمة ( $y$ ) تساوي صفر لأنها تمثل المسافة بين مركز المساحة والمحور المركزي لها، والمحور المركزي يمر بمركز المساحة فتكون قيمة ( $y$ ) متساوية للصفر وبالتالي تكون قيمة الحد الثاني متساوية للصفر.

- الحد الثالث ( $d^2 \int dA$ ) يساوي ( $Ad^2$ ).

ف تكون المعادلة (8-9) كما يلي:

$$I_x = \bar{I}_x + Ad^2 \quad \dots \dots \dots \quad (8-10)$$

بنفس الطريقة:

$$I_y = \bar{I}_y + Ad^2 \quad \dots \dots \dots \quad (8-10)$$

$$I_z = \bar{I}_z + Ad^2 \quad \dots \dots \dots \quad (8-10)$$

كذلك:

$$\left. \begin{array}{l} k_x^2 = \bar{k}_x^2 + d^2 \\ k_y^2 = \bar{k}_y^2 + d^2 \\ k_z^2 = \bar{k}_z^2 + d^2 \end{array} \right\} \quad \dots \dots \dots \quad (8-11)$$

أي أن معادلة عزم القصور الذاتي للمساحة نسبة إلى المحور (x) يساوي عزم القصور الذاتي لها نسبة إلى المحور المركزي لها ( $x_0$ ) يضاف إليها حاصل ضرب المساحة في مربع البعد بين المحورين.

بنفس الطريقة يمكن أن تكون معادلات عزم القصور الذاتي القطبي ولنصف قطر التدويمي القطبي بين محور معين والمحور المركزي الموازي له كما يلي:

$$\left. \begin{array}{l} J_x = \bar{J}_x + Ad^2 \\ J_y = \bar{J}_y + Ad^2 \\ J_z = \bar{J}_z + Ad^2 \end{array} \right\} \dots\dots\dots \quad (8-12)$$

### عزم القصور الذاتي للمساحات المركبة:

المساحة المركبة تتكون من عدد من الأجزاء أو الأشكال البسيطة نسبياً مثل المستطيلات والمثلثات والدوائر وتكون متصلة لتشكل المساحة المركبة، بشرط أن يكون عزم القصور الذاتي للمساحة لكل جزء من هذه الأجزاء معلوم أو يمكن ايجاده حول محور مشترك لكل الأجزاء. عزم القصور الذاتي للمساحة المركبة حول هذا المحور يساوي المجموع الجبري لعزم القصور الذاتية لمساحات جميع أجزائه حول هذا المحور.

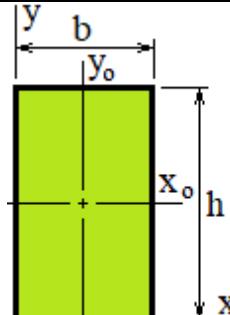
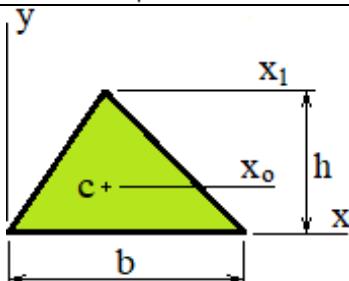
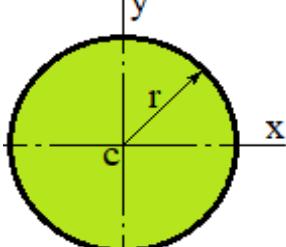
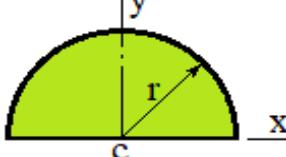
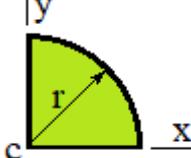
#### طريقة التحليل:

يمكن تحديد عزم القصور الذاتي لمساحة مركبة حول محور مرجعي باستخدام الخطوات التالية:

- استخدام مخطط بين الأشكال التي تتكون منها المساحة المركبة ويوضح المسافة العمودية من النقطة الوسطى لكل جزء إلى المحور المركزي الرئيسي.
- إذا كان المحور المركزي لكل جزء لا ينطبق على المحور المركزي الرئيسي، فيجب استخدام نظرية نقل عزم القصور الذاتي ( $I + Ad^2 = \bar{I}$ ) لتحديد عزم القصور الذاتي لكل جزء حول المحور المركزي الرئيسي.
- يتم احتساب عزم القصور الذاتي للمساحة المركبة بأكملها حول المحور المركزي الرئيسي من خلال جمع عزم القصور الذاتي لأجزائها المركبة منها حول هذا المحور.
- إذا كان للمساحة المركبة "فتحة"، يتم احتساب عزم القصور الذاتي عن طريق طرح عزم القصور الذاتي للفتحة من عزم القصور الذاتي للمساحة المركبة بأكمله بما في ذلك الفتحة.

## خصائص الأشكال المستوية:

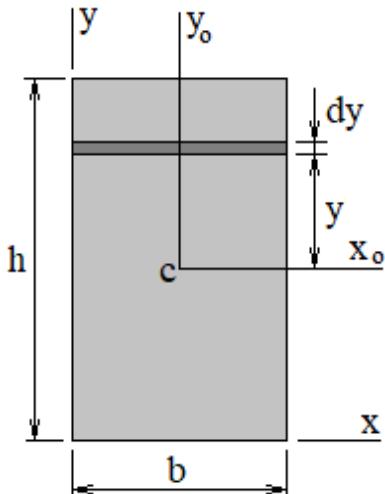
جدول (١-٨) خصائص الأشكال المستوية:

عزم القصور الذاتي للمساحة	المساحة أو الطول	الشكل
$I_x = \frac{bh^3}{3}$ $\bar{I}_x = \frac{bh^3}{12}$ $\bar{I}_z = \frac{bh}{12} (b^2 + h^2)$	$b h$	 مستطيل
$I_x = \frac{bh^3}{12}$ $\bar{I}_x = \frac{bh^3}{36}$ $I_{x1} = \frac{bh^3}{4}$	$\frac{1}{2} bh$	 مثلث
$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{4}$ $I_z = \frac{\pi r^4}{2}$	$\pi r^2$	 دائرة
$I_x = \frac{\pi r^4}{8}$ $\bar{I}_x = (\frac{\pi}{8} - \frac{8}{9\pi}) r^4$ $I_z = \frac{\pi r^4}{4}$	$\frac{\pi r^2}{2}$	 نصف دائرة
$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{16}$ $\bar{I}_x = \bar{I}_y = (\frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi}) r^4$ $I_z = \frac{\pi r^4}{8}$	$\frac{\pi r^2}{4}$	 ربع دائرة

جدول (١-٨) خصائص الأشكال المستوية:

الشكل	المساحة أو الطول	عزم القصور الذاتي للمساحة
قطاع دائرة		$I_x = \frac{r^4}{4} (\alpha - \frac{1}{2} \sin 2\alpha)$ $I_y = \frac{r^4}{4} (\alpha + \frac{1}{2} \sin 2\alpha)$ $I_z = \frac{1}{2} r^4 \alpha$
قطع ناقص	$\pi a b$	$I_x = \frac{\pi ab^3}{4}$ $I_y = \frac{\pi ba^3}{4}$
ربع قطع ناقص	$\frac{\pi a b}{4}$	$I_x = \frac{\pi ab^3}{16}, \bar{I}_x = (\frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi}) ab^3$ $I_y = \frac{\pi ba^3}{16}, \bar{I}_y = (\frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi}) ba^3$ $I_z = \frac{\pi ab}{16} (a^2 + b^2)$
مساحة قطع مكافئ	$\frac{2 a b}{3}$	$I_x = \frac{2ab^3}{7}$ $I_y = \frac{2ba^3}{15}$ $I_z = 2ab (\frac{a^2}{15} + \frac{b^2}{7})$
مساحة تحت قطع مكافئ	$\frac{a b}{3}$	$I_x = \frac{ab^3}{21}$ $I_y = \frac{ba^3}{5}$ $I_z = ab (\frac{a^3}{5} + \frac{b^2}{21})$
المساحة المثلثية تحت المنحني	$\frac{bh}{n+1}$	$I_x = \frac{bh^3}{3(3n+1)}$ $I_y = \frac{hb^3}{n+3}$

مثال (١-٨):



أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة المستطيلة الموضحة في الشكل (مث. ١-٨) بالنسبة إلى:

- (أ) المحور المركزي ( $x_0$ )
- (ب) المحور ( $x$ ) الذي يمر بقاعدة المستطيل.
- (ج) القطب أو المحور ( $z_0$ ) عمودياً على المستوى ( $x_0 - y_0$ ) ويمر عبر النقطة المركزية ( $c$ ).

شكل (مث. ١-٨)

الحل:  
(ج)

$$dA = b \, dy$$

$$\begin{aligned} \bar{I}_x &= \int y^2 \, dA = \int_{-h/2}^{h/2} y^2 (b \, dy) = b \int_{-h/2}^{h/2} y^2 \, dy \\ &= b \frac{y^3}{3} \Big|_{-h/2}^{h/2} = b \frac{h^3}{3 \times 8} - b \frac{-h^3}{3 \times 8} = b \frac{2h^3}{3 \times 8} = \frac{1}{12} bh^3 \end{aligned}$$

(ج)

$$I_x = \bar{I}_x + Ad^2 = \frac{1}{12} bh^3 + bh \left(\frac{h}{2}\right)^2 = \frac{1}{3} bh^3$$

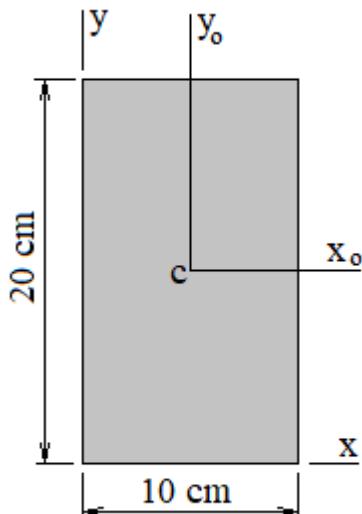
(ج)

$$\bar{I}_y = \frac{1}{12} hb^3$$

$$\bar{I}_z = \bar{J}_o = \bar{I}_x + \bar{I}_y = \frac{1}{12} bh^3 + \frac{1}{12} hb^3 = \frac{1}{12} bh (h^2 + b^2)$$

مثال (٢-٨):

أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة المستطيلة الموضحة في الشكل (مث. ٢-٨) بالنسبة إلى:



- (أ) المحور المركزي ( $x_0$ )
- (ب) المحور ( $x$ ) الذي يمر بقاعدة المستطيل.
- (ج) القطب أو المحور ( $z_0$ ) عمودياً على المستوى ( $x_0 - y_0$ ) وتمر عبر النقطة المركزية ( $c$ ).

شكل (مث. ٢-٨)

الحل:  
(أ)

$$\bar{I}_x = \frac{1}{12} bh^3 = \frac{1}{12} (10)(20)^3 = 6666.67 \text{ cm}^4$$

(ب)

$$I_x = \bar{I}_x + Ad^2 = 6666.67 + 200(10)^2 = 26666.67 \text{ cm}^4$$

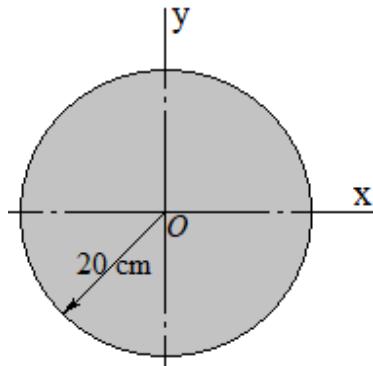
$$I_x = \frac{bh^3}{3} = \frac{(10)(20)^3}{3} = 26666.67 \text{ cm}^4$$

(ج)

$$\bar{I}_y = \frac{1}{12} hb^3 = \frac{1}{12} (20)(10)^3 = 1666.67 \text{ cm}^4$$

$$\bar{I}_z = \bar{J}_o = \bar{I}_x + \bar{I}_y = 6666.67 + 1666.67 = 8333.33 \text{ cm}^4$$

مثال (٣-٨):



أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة الدائرية الموضحة في الشكل (مث. ٣-٨) بالنسبة إلى:

- (أ) المحور المركزي (x).
- (ب) المحور المركزي (y).
- (ج) القطب أو المحور (z) عمودياً على المستوى (x - y) ويمر عبر النقطة المركزية (c).

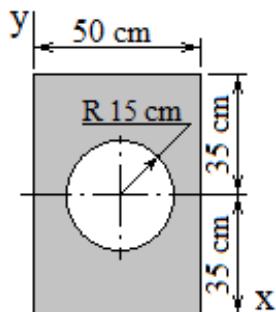
شكل (مث. ٣-٨)

الحل:

$$I_x = \frac{\pi r^4}{4} = \frac{\pi (20)^4}{4} = 125663.7 \text{ cm}^4 \quad (\text{أ})$$

$$I_y = \frac{\pi r^4}{4} = \frac{\pi (20)^4}{4} = 125663.7 \text{ cm}^4 \quad (\text{ب})$$

$$I_z = \frac{\pi r^4}{2} = \frac{\pi (20)^4}{2} = 251327.4 \text{ cm}^4 \quad (\text{ج})$$



مثال (٤-٨): أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة الموضحة في الشكل (مث. ٤-٨) حول المحور (x).

شكل (مث. ٤-٨)

الحل:

المستطيل:

$$\begin{aligned} I_x = \bar{I}_x + Ad^2 &= \frac{1}{12} bh^3 + Ad^2 = \frac{1}{12} (50)(70)^3 + (50)(70)(35)^2 \\ &= 1429167 + 4287500 = 5716667 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

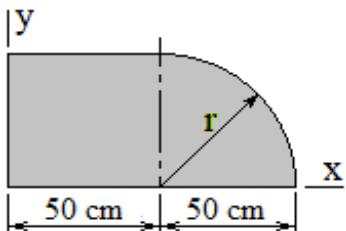
الدائرة:

$$\begin{aligned} I_x = \bar{I}_x + Ad^2 &= \frac{\pi r^4}{4} + Ad^2 = \frac{\pi (15)^4}{4} + (15)^2 \pi (35)^2 = 39761 + 865901 \\ &= 905662 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

عزم القصور الذاتي للمساحة:

$$5716667 - 905662 = 4811005 \text{ cm}^4$$

مثال (٥-٨):



أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة الموضحة في الشكل  
(مث. ٥-٨) حول المحور (x).

شكل (مث. ٥-٨)

الحل:

المربع:

$$I_x = \bar{I}_x + Ad^2 = \frac{1}{12} bh^3 + Ad^2 = \frac{1}{12} (50)(50)^3 + (50)(50)(25)^2 \\ = 520333 + 1562500 = 2082833 \text{ cm}^4$$

$$I_x = \frac{bh^3}{3} = \frac{(50)(50)^3}{3} = 2082833 \text{ cm}^4$$

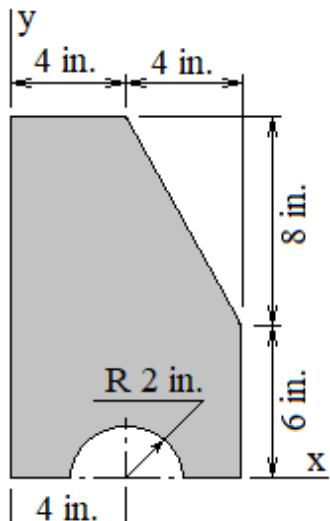
ربع الدائرة:

$$I_x = \frac{\pi r^4}{16} = \frac{\pi (50)^4}{16} = 1227185 \text{ cm}^4$$

عزم القصور الذاتي للمساحة:

$$2082833 + 1227185 = 3310018 = 3.31 \times 10^6 \text{ cm}^4$$

مثال (٦-٨):



أوجد عزم القصور الذاتي للمساحة الموضحة في الشكل  
(مث. ٦-٨) حول المحور (x).

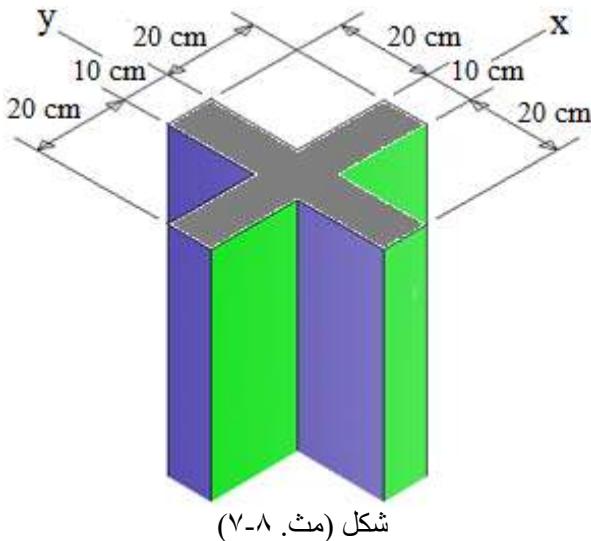
شكل (مث. ٦-٨)

الحل:

$$I_x = \frac{bh^3}{3} - \frac{\pi r^4}{8} - \left[ \frac{bh^3}{36} + \left( \frac{1}{2} \times 4 \times 8 \right) (11.333)^2 \right] \\ = \frac{(8)(14)^3}{3} - \frac{\pi (2)^4}{8} - \left[ \frac{(4)(8)^3}{36} + (16)(11.333)^2 \right] \\ = 7317.33 - 6.28 - [ 56.9 + 2055 ] = 5211 \text{ in.}^4$$

مثال (٧-٨):

أوجد عزم القصور الذاتي ( $I_x$ ) ونصف قطر التدويمي ( $k_x$ ) لمساحة المقطع العرضي للعمود الموضح في الشكل (مث. ٧-٨) حول المحور (x).



شكل (مث. ٧-٨)

الحل:

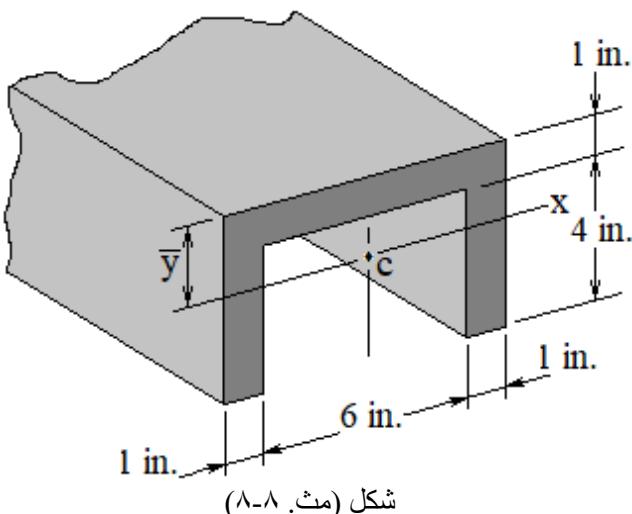
$$I_x = \left(\frac{1}{12}\right)(50)(10)^3 + 2 \left[\left(\frac{1}{12}\right)(10)(20)^3 + (10)(20)(15)^2\right] \\ = 4166.67 + 2(6666.67 + 45000) = 107500 \text{ cm}^4$$

$$A = (50 \times 10) + 2(10 \times 20) = 900 \text{ cm}^2$$

$$k_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}} = \sqrt{\frac{107500}{900}} = 10.93 \text{ cm}$$

مثال (٨-٨):

أوجد المسافة العمودية ( $\bar{y}$ ) لمركز المقطع العرضي للشيلمان المبين في الشكل (مث. ٨-٨)، ثم جد عزم القصور الذاتي بالنسبة إلى المحور (x) الذي يمر عبر النقطة المركزية.



شكل (مث. ٨-٨)

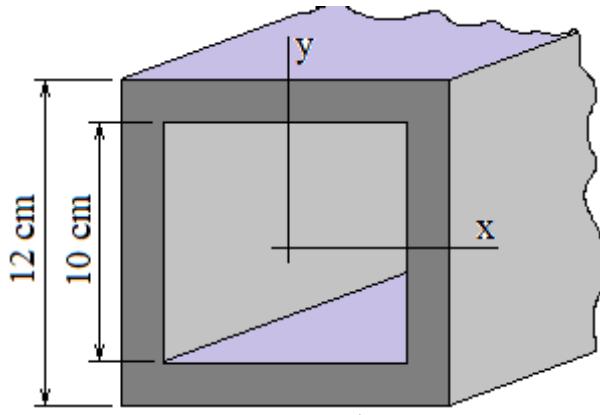
الحل:

$$\bar{y} = \frac{\sum(A \cdot y)}{\sum A} = \frac{(8)(1)(0.5) + 2[(1)(4)(3)]}{(8)(1) + 2[(1)(4)]} = \frac{4+24}{8+8} = 1.75 \text{ in.}$$

$$I_x = \left[\left(\frac{1}{12}\right)(8)(1)^3 + (8)(1)(1.25)^2\right] + 2\left[\left(\frac{1}{12}\right)(1)(4)^3 + (1)(4)(1.25)^2\right] \\ = [0.667 + 12.5] + 2[5.333 + 6.25] = 36.333 \text{ in.}^4$$

مثال (٩ - ٨):

أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للقضيب المربع المقطوع حول المحورين المركزيين (x) و (y)، ونصف قطر التدويمي ( $k_y$  ،  $k_x$ ) .



شكل (مث. ٩-٨)

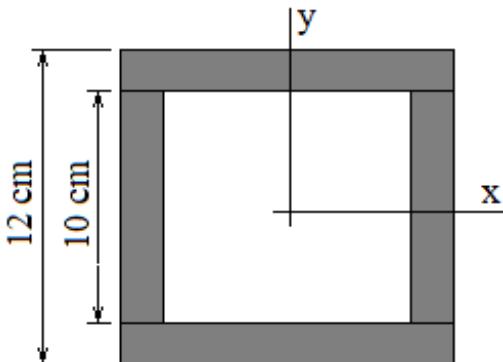
الحل:

الطريقة الأولى:

$$\begin{aligned} I_x = I_y &= \left( \frac{1}{12} \right) (12)(12)^3 \\ &\quad - \left( \frac{1}{12} \right) (10)(10)^3 \\ &= 1728 - 833.33 = 894.67 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

الطريقة الثانية:

$$\begin{aligned} I_x &= 2 \left[ \left( \frac{1}{12} \right) (1)(10)^3 \right] \\ &\quad + 2 \left[ \left( \frac{1}{12} \right) (12)(1)^3 + (12)(1)(5.5)^2 \right] \\ &= 2 (83.33) + 2 (1 + 363) = 894.67 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

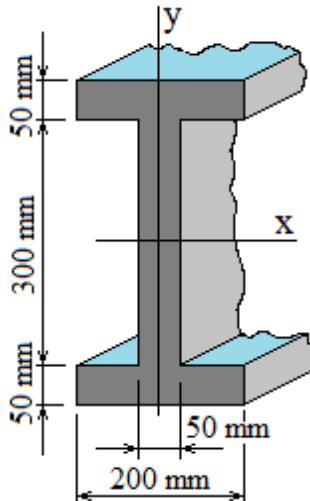


$$\begin{aligned} I_y &= 2 \left[ \left( \frac{1}{12} \right) (1)(12)^3 \right] + 2 \left[ \left( \frac{1}{12} \right) (10)(1)^3 + (10)(1)(5.5)^2 \right] \\ &= 2 (144) + 2 (0.833 + 302.5) = 894.67 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

$$A = 2 (12 \times 1) + 2 (1 \times 10) = 44 \text{ cm}^2$$

$$k_x = k_y = \sqrt{\frac{I_x}{A}} = \sqrt{\frac{894.67}{44}} = 4.5 \text{ cm}$$

مثال (١٠-٨):



أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان حرف (I) المبين في الشكل (مث. ١٠-٨) حول المحورين المركزيين (x) و (y)، ثم أوجد نصف قطر التدويمي ( $k_x$ ) و ( $k_y$ ).

شكل (مث. ١٠-٨)

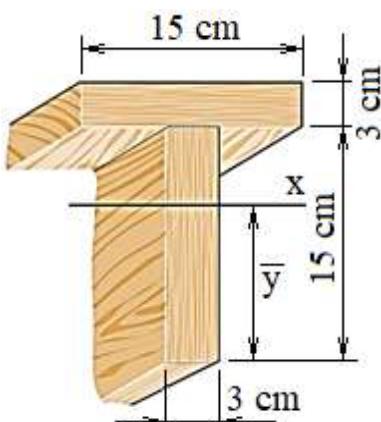
الحل:

$$\begin{aligned} I_x &= \left(\frac{1}{12}\right)(50)(300)^3 + 2 \left[ \left(\frac{1}{12}\right)(200)(50)^3 + (200)(50)(175)^2 \right] \\ &= 112500000 + 2 (2083333 + 306250000) \\ &= 729166666 \text{ mm}^4 = 729.17 \times 10^6 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_y &= \left(\frac{1}{12}\right)(300)(50)^3 + 2 \left[ \left(\frac{1}{12}\right)(50)(200)^3 \right] \\ &= 3125000 + 2 (33333333.33) = 69791667 \text{ mm}^4 = 69.8 \times 10^6 \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

$$A = (50)(300) + 2(200)(50) = 35000 \text{ mm}^2$$

$$k_x = \sqrt{\frac{729166666}{35000}} = 144.34 \text{ mm} \quad k_y = \sqrt{\frac{69791667}{35000}} = 44.65 \text{ mm}$$



مثال (١١-٨):  
أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان حرف (T) المبين في الشكل (مث. ١١-٨) حول المحور المركزي (x).

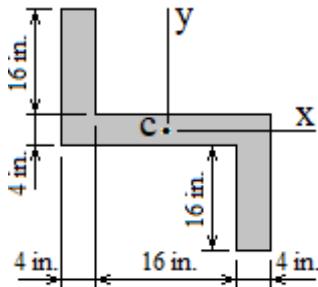
شكل (مث. ١١-٨)

الحل:

$$\bar{y} = \frac{\sum(A \cdot y)}{\sum A} = \frac{(15)(3)(16.5) + (3)(15)(7.5)}{(15)(3) + (3)(15)} = \frac{742.5 + 337.5}{45 + 45} = 12 \text{ cm}$$

$$\begin{aligned} I_x &= \left[\left(\frac{1}{12}\right)(15)(3)^3 + (15)(3)(4.5)^2\right] + \left[\left(\frac{1}{12}\right)(3)(15)^3 + (3)(15)(4.5)^2\right] \\ &= [33.75 + 911.25] + [843.75 + 911.25] = 945 + 1755 = 2700 \text{ cm}^4 \end{aligned}$$

مثال (١٢-٨):



شكل (مث. ١٢-٨)

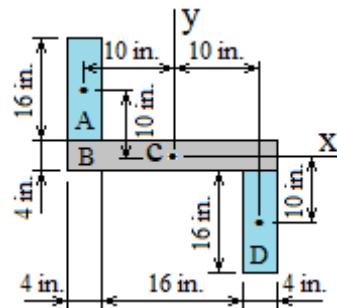
أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للعضو الموضح في الشكل (مث. ١٢-٨) حول المحورين المركزيين (x) و (y)، ثم أوجد نصف قطر التدويمي ( $k_x$ ) و ( $k_y$ ).

الحل:

المستطيل (A) أو (D):

$$\begin{aligned} I_x &= \bar{I}_x + Ad^2 \\ &= \left(\frac{1}{12}\right)(4)(16)^3 + (4)(16)(10)^2 \\ &= 1365.3 + 6400 = 7765.3 \text{ in.}^4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_y &= \bar{I}_y + Ad^2 \\ &= \left(\frac{1}{12}\right)(16)(4)^3 + (4)(16)(10)^2 \\ &= 85.3 + 6400 = 6485.3 \text{ in.}^4 \end{aligned}$$



المستطيل (B):

$$I_x = \left(\frac{1}{12}\right)(24)(4)^3 = 128 \text{ in.}^4$$

$$I_y = \left(\frac{1}{12}\right)(4)(24)^3 = 4608 \text{ in.}^4$$

عزم القصور الذاتية لمساحة الكلية:

$$I_x = (2 \times 7765.3) + 128 = 15658.6 \text{ in.}^4$$

$$I_y = (2 \times 6485.3) + 4608 = 17578.6 \text{ in.}^4$$

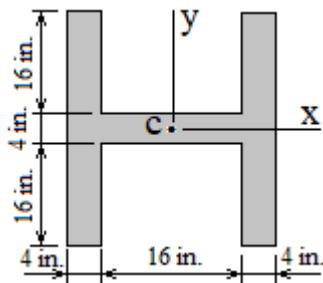
نصف قطر التدويمي:

$$A = (4 \times 24) + 2(4 \times 16) = 224 \text{ in.}^2$$

$$k_x = \sqrt{\frac{15658.6}{224}} = 8.36 \text{ in.}$$

$$k_y = \sqrt{\frac{17578.6}{224}} = 8.86 \text{ in.}$$

مثال (١٣-٨):



شكل (مث. ١٣-٨)

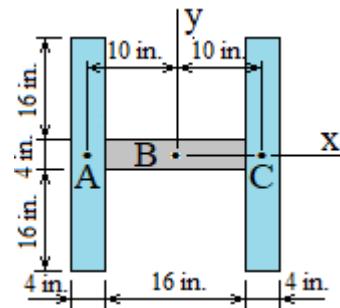
أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للعضو الموضح في الشكل (مث. ١٣-٨) حول المحورين المركزيين (x) و (y)، ثم أوجد نصف القطر التدويمي ( $k_x$ ) و ( $k_y$ ).

الحل:

المستطيل (A) أو (C):

$$\begin{aligned} I_x &= \bar{I}_x + Ad^2 \\ &= \left(\frac{1}{12}\right)(4)(16)^3 + (4)(16)(10)^2 \\ &= 1365.3 + 6400 = 7765.3 \text{ in.}^4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_y &= \bar{I}_y + Ad^2 \\ &= \left(\frac{1}{12}\right)(16)(4)^3 + (4)(16)(10)^2 \\ &= 85.3 + 6400 = 6485.3 \text{ in.}^4 \end{aligned}$$



المستطيل (B):

$$I_x = \left(\frac{1}{12}\right)(16)(4)^3 = 85.33 \text{ in.}^4$$

$$I_y = \left(\frac{1}{12}\right)(4)(16)^3 = 1365.33 \text{ in.}^4$$

عزم القصور الذاتية لمساحة الكلية:

$$I_x = (2 \times 15552) + 85.33 = 31189.33 \text{ in.}^4$$

$$I_y = (2 \times 14592) + 1365.33 = 30549.33 \text{ in.}^4$$

نصف القطر التدويمي:

$$A = 2(4 \times 36) + (4 \times 16) = 352 \text{ in.}^2$$

$$k_x = \sqrt{\frac{31189.33}{352}} = 9.41 \text{ in.}$$

$$k_y = \sqrt{\frac{30549.33}{352}} = 9.32 \text{ in.}$$

**الحرء الثاني - عزم القصور الذاتي للكتلة ( MASS MOMENT OF INERTIA )**

عزم القصور الذاتي للكتلة هو مقياس لتوزيع الكتلة في الأجسام الدوارة نسبة إلى محور الدوران، أو مقياس لمقاومة الجسم الدوار للتعجيل الزاوي.

عزم القصور الذاتي للكتلة هو عملية حسابية تتتألف من جمع مضروب كل كتلة تفاضلية ( $dm$ ) في مربع ذراع العزم لها ( $\rho$ ) مقاساً نسبة إلى محور القصور الذاتي.

الصيغة الرياضية لعزم القصور الذاتي للكتلة هي  $(\int p^2 dm)$ ، كما أن  $(\int \rho^2 dA)$  هي الصيغة الرياضية لعزم القصور الذاتي للمساحة. ويستخدم الرمز  $(I)$  لعزم القصور الذاتي للكتلة كما تم استخدامه في حالة عزم القصور الذاتي للمساحة، ويمكن استخدامه بالصيغة  $(I_A)$  للمساحة وبالصيغة  $(I_m)$  للكتلة. أي أن طريقة حساب عزم القصور الذاتي للكتلة هو تكرار لطريقة حساب عزم القصور الذاتي للمساحة.

$$\left. \begin{array}{l} I_A = \int \rho^2 dA \\ I_m = \int \rho^2 dm \end{array} \quad \begin{array}{l} I_A = \bar{I}_A + Ad^2 \\ I_m = \bar{I}_m + md^2 \end{array} \right\} \dots\dots\dots (8-13)$$

## وحدات القياس والاسارات:

من التعريف، الصيغة الرياضية لعزم القصور الذاتي للكتلة هي  $( I_m = \int \rho^2 dm )$ ، حيث أن  $( \rho )$  هي المسافة بين مركز الكتلة ومحور القصور الذاتي ووحدة وحدته طول وبذلك تكون وحدة  $( \rho^2 )$  هي مربع وحدة طول، وتكون موجبة بسبب التربيع ووحدة  $( dm )$  هي وحدة كتلة وهي قيمة مطلقة ليس لها اشارة، وبالتالي فإن وحدة عزم القصور الذاتي للكتلة هي وحدة كتلة مضروبة بمربع وحدة الطول وتكون موجبة، أي  $( kg.mm^2, kg.cm^2, kg.m^2 )$  أو ما يناظرها.

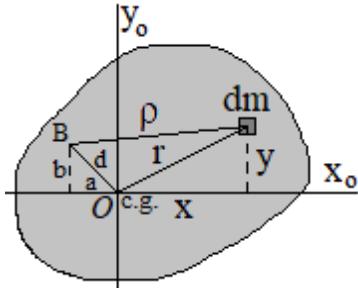
نصف القطر التدويمي ( Radius of gyration - k - )

نصف القطر التدويمي، غالباً ما يُرمز له بالرمز ( $k$ ) هو خاصية تستخدم لوصف توزيع كتلة الجسم حول محور الدوران، وهو مقياس لكيفية توزيع الكتلة حول المحور. ويمكن التعبير عن عزم القصور الذاتي لكتلة ( $m$ ) من حيث نصف القطر التدويمي، بالصيغة الرياضية التالية:

$$(k = \sqrt{\frac{I}{m}}) \quad \text{أو} \quad (I = mk^2) \dots \dots \dots \quad (8-14)$$

حيث أن  $(k)$  هو نصف القطر التدويمي وهو المسافة من محور القصور الذاتي إلى النقطة التي تتمرّكز عند ها كتلة الجسم.

## نقل عزم القصور الذاتي للكتلة الى محور آخر:



يتطلب أحياناً احتساب عزم القصور الذاتي لكتلة معينة نسبة إلى محور موازي للمحور المركزي لها.

معادلة عزم القصور الذاتي لكتلة معينة نسبة إلى المحور المركزي لها ( $x_0$ ) هي:

$$\bar{I}_m = \int r^2 dm = \int (x^2 + y^2) dm \quad \dots \dots \dots (8-15)$$

شكل (٤-٨) نقل عزم القصور الذاتي للكتلة الى محور آخر

حيث أن ( $r$ ) تمثل ذراع الكتلة التفاضلية ( $dm$ ) بالنسبة إلى المحور المركزي المار بالنقطة ( $O$ ).

اذا كانت النقطة ( $B$ ) تمثل نقطة تقاطع المحور المركزي للمحور المار مع المقطع العرضي للجسم. عزم القصور الذاتي للكتلة بالنسبة إلى المحور الموازي المار في النقطة ( $B$ ) نرمز له بالرمز ( $I_m$ ), وتكون قيمته المستنيرة من التكامل هي:

$$I_m = \int \rho^2 dm \quad \dots \dots \dots (8-16)$$

حيث أن ( $\rho$ ) تمثل ذراع العزم للكتلة التفاضلية ( $dm$ ) بالنسبة إلى المحور المار بالنقطة ( $B$ ). من الشكل:

$$\begin{aligned} \rho^2 &= (x + a)^2 + (y - b)^2 \\ &= x^2 + 2ax + a^2 + y^2 - 2by + b^2 \end{aligned}$$

وحيث أن:

$$\begin{aligned} r^2 &= x^2 + y^2, \quad d^2 = a^2 + b^2 \\ \therefore \rho^2 &= r^2 + d^2 + 2ax - 2by \end{aligned}$$

بالتغيير عن ( $\rho^2$ ) في معادلة التكامل لعزم القصور الذاتي:

$$I_m = \int \rho^2 dm = \int r^2 dm + d^2 \int dm + 2a \int x dm - 2b \int y dm \quad \dots \dots \dots (8-17)$$

حيث أن:

- ( $m \bar{x} = \int x dm$ ) ، ( $m \bar{y} = \int y dm$ ).
- ( $\bar{x}$ ) و ( $\bar{y}$ ) تمثلان موقع مركز الكتلة نسبة إلى محاور القياس، وفي هذه الحالة محاور القياس تمر في مركز الكتلة، ف تكون قيمة كل من ( $\bar{x}$ ) و ( $\bar{y}$ ) مساوية ل الصفر وبالتالي فان الحدين الثالث والرابع في المعادلة (8-17) مساوية ل الصفر و تصبح المعادلة كما يلي:

$$I_m = \bar{I}_m + m d^2 \quad \dots \dots \dots (8-18)$$

يتبيّن من المعادلة (8-18) أن عزم القصور الذاتي الكتلي لأي جسم بالنسبة إلى محور ما يساوي حاصل جمع عزم القصور الذاتي الكتلي المركزي ( $\bar{I}_m$ ) الموازي للمحور المركزي مع حاصل ضرب كتلة الجسم في مربع المسافة بين المحورين ( $m d^2$ ).

يمكن كتابة المعادلة (8-18) بدلالة نصف القطر التدويمي ( $k$ ):

$$m k^2 = m \bar{k}^2 + m d^2 \quad , \quad k^2 = \bar{k}^2 + d^2 \quad \dots \dots \dots (8-19)$$

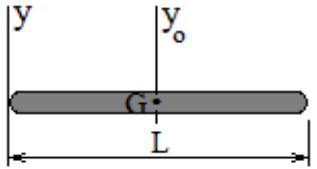
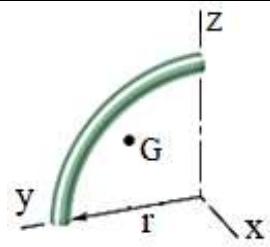
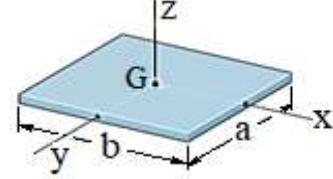
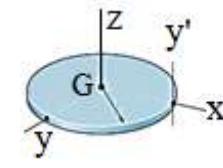
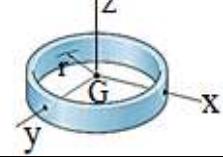
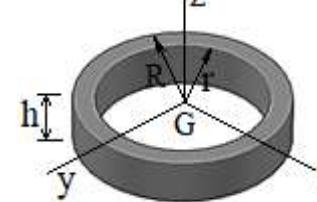
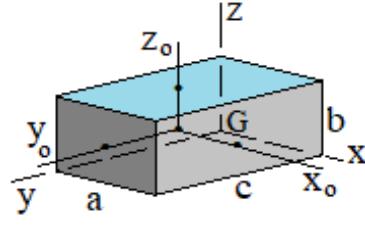
## **عزم القصور الذاتي الكتلوى للأجسام المركبة:**

في الغالب تكون الأجسام المستخدمة في المجالات الهندسية بشكل تراكيب مكونة من عدد من الأجزاء بكتل مختلفة.

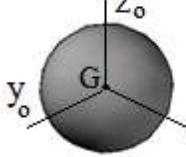
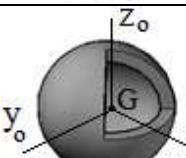
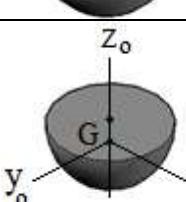
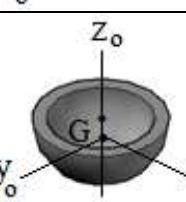
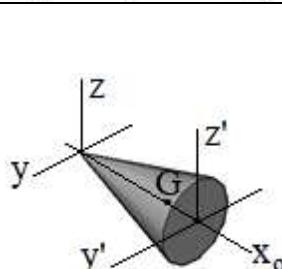
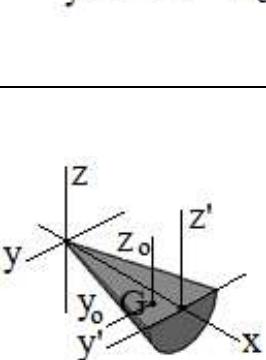
فيكون عزم القصور الذاتي الكتلوى للجسم الكلي حول محور معين مساوياً لمجموع عزوم القصور الذاتي الكتلوى للأجزاء التي يتراكب منها حول نفس المحور، وكما تم ذكره في حالة عزم القصور الذاتي للمساحات، فإن الجزء الذي يضاف إلى الكتلة الكلية يعطى إشارة موجبة، والجزء الذي ينقص من الكتلة الكلية يعطى إشارة سالبة.

## عزم القصور الذاتي لكتل بعض الأجسام المتجلسة:

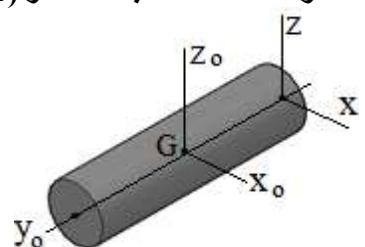
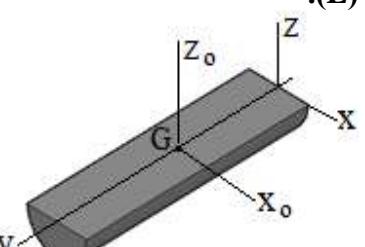
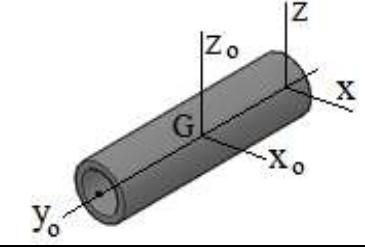
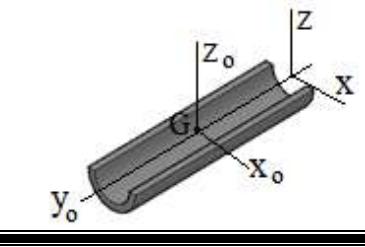
جدول (٢-٨) عزم القصور الذاتي لكتل بعض الأجسام المتجلسة

عزم القصور الذاتي للكتلة	الحجم	الجسم	
$I_y = \frac{mL^2}{3}$ $\bar{I}_y = \frac{mL^2}{12}$			قضيب رفيع بطول .(L)
$I_x = m r^2$ $I_y = I_z = \frac{mr^2}{2}$			قضيب رفيع بشكل ربع دائرة.
$\bar{I}_x = \frac{1}{12} m a^2$ , $\bar{I}_y = \frac{1}{12} m b^2$ $\bar{I}_z = \frac{1}{12} m ( a^2 + b^2 )$			صفحة مستطيلة رقيقة.
$\bar{I}_z = \frac{mr^2}{2}$ , $\bar{I}_x = \bar{I}_y = \frac{mr^2}{4}$ $I_{z'} = \frac{3mr^2}{2}$			قرص جاسيء بنصف قطر (r) وكتلة (m).
$I_z = m r^2$ $I_x = I_y = \frac{mr^2}{2}$			حلقة اسطوانية رقيقة.
$\bar{I}_z = \frac{m(R^2+r^2)}{2}$	$\pi h(R^2-r^2)$		حلقة اسطوانية سميكه.
$\bar{I}_x = 1/12 m ( b^2 + c^2 )$ $\bar{I}_y = 1/12 m ( a^2 + b^2 )$ $\bar{I}_z = 1/12 m ( a^2 + c^2 )$ $\bar{I}_y = 1/12 m ( a^2 + b^2 )$ $I_x = 1/3 m ( b^2 + c^2 )$ $I_y = 1/3 m ( a^2 + b^2 )$ $I_z = 1/3 m ( a^2 + c^2 )$	$a b c$		متوازي مستطيلات.

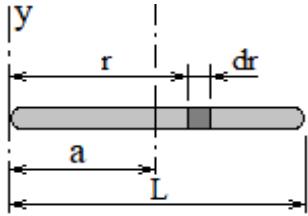
جدول (٢-٨) عزم القصور الذاتي لكتل بعض الأجسام المتجلسة

الجسم	الحجم	عزم القصور الذاتي لكتلة
	$\frac{4}{3} \pi r^3$	$\bar{I} = \frac{2}{5} m r^2$
		$\bar{I} = \frac{2}{3} m r^2$
	$\frac{2}{3} \pi r^3$	$\bar{I}_x = \bar{I}_y = \frac{83}{320} m r^2$ $\bar{I}_z = \bar{I}_x = \frac{2}{5} m r^2$
		$\bar{I}_x = \bar{I}_y = \frac{5}{12} m r^2$ $I_x = I_y = \frac{5}{12} m r^2$
	$\frac{\pi r^2 h}{3}$	$\bar{I}_x = \frac{3}{10} m r^2$ $I_y = I_z = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{3}{5} m h^2$ $\bar{I}_y = \bar{I}_z = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{3}{80} m h^2$ $I_{y'} = I_{z'} = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{1}{10} m h^2$
	$\frac{\pi r^2 h}{6}$	$I_x = \frac{3}{10} m r^2$ $\bar{I}_x = \left( \frac{3}{10} - \frac{1}{\pi^2} \right) m r^2$ $I_y = I_z = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{3}{5} m h^2$ $I_{y'} = I_{z'} = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{1}{10} m h^2$

جدول (٢-٨) عزم القصور الذاتي لكتل بعض الأجسام المتجانسة

الجسم	الحجم	عزم القصور الذاتي للكتلة
أسطوانة قائمة صلبة بنصف قطر ( $r$ ) وطول ( $L$ ). 	$\pi r^2 L$	$\bar{I}_y = \frac{mr^2}{2}$ $\bar{I}_x = \bar{I}_z = \frac{1}{12} m (L^2 + 3r^2)$ $I_x = I_z = \frac{1}{12} m (4L^2 + 3r^2)$
نصف أسطوانة قائمة صلبة بنصف قطر ( $r$ ) وطول (.L) 	$\frac{\pi r^2 L}{2}$	$\bar{I}_y = \frac{mr^2}{2} - \frac{16mr^2}{9\pi^2}$ $I_y = \frac{mr^2}{2}$ $\bar{I}_x = \bar{I}_z = \frac{1}{12} m (L^2 + 3r^2)$ $I_x = I_z = \frac{1}{12} m (4L^2 + 3r^2)$
أسطوانة قائمة مجوفة بنصف قطر خارجي ( $r_o$ ) ونصف قطر داخلي ( $r_i$ ) ومعدل نصف قطر ( $r$ ) وطول (.L). 	$\pi L(r_o^2 - r_i^2)$	$I_y = \frac{mr^2}{2}$ $\bar{I}_x = \bar{I}_z = \frac{1}{2} mr^2 + \frac{1}{12} mL^2$ $I_x = I_z = \frac{1}{2} mr^2 + \frac{1}{3} mL^2$
نصف أسطوانة قائمة مجوفة بنصف قطر خارجي ( $r_o$ ) ونصف قطر داخلي ( $r_i$ ) ومعدل نصف قطر ( $r$ ) وطول (.L). 	$\frac{\pi L(r_o^2 - r_i^2)}{2}$	$\bar{I}_y = mr^2 - \frac{4mr^2}{\pi^2}$ $I_y = mr^2$ $\bar{I}_x = \bar{I}_z = \frac{1}{12} m (L^2 + 6r^2)$ $I_x = I_z = \frac{1}{12} m (4L^2 + 6r^2)$

مثال (١٤ - ٨):



شكل (مث. ١٤-٨)

قضيب صلب طوله ( $L$ ) وكتلته ( $m$ ) وكثافته ( $\rho$ ) ومساحة مقطعيه العرضي ( $A$  )، كما مبين في الشكل (مث. ١٤-٨)، أوجد عزم القصور الذاتي الكتلي له بالنسبة إلى:

- محور يمر بواحدى نهايتيه عمودي على محوره الطولي.
- محور يمر بمركز كتلته عمودي على محوره الطولي.

الحل:

$$m = \rho V = \rho A L$$

$$dm = \rho dV = \rho A dr$$

$$I_m = \int r^2 dm = \int_0^L r^2 \rho A dr = \rho A \int_0^L r^2 dr = \rho A \frac{r^3}{3} \Big|_0^L = \frac{1}{3} \rho A L^3$$

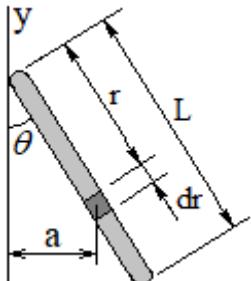
$$I_m = \frac{1}{3} m L^2$$

$$I_m = \bar{I}_m + m d^2$$

$$\frac{1}{3} m L^2 = \bar{I}_m + m \left(\frac{L}{2}\right)^2$$

$$\bar{I}_m = \frac{1}{3} m L^2 - \frac{1}{4} m L^2 = \frac{1}{12} m L^2$$

مثال (٨ - ١٥):



شكل (مث. ١٥-٨)

قضيب صلد طوله (L) وكتلته (m) وكثافته ( $\rho$ ) ومساحة مقطعيه العرضي (A)، كما مبين في الشكل (مث. ١٥-٨)، جد عزم القصور الذاتي الكتلوى له بالنسبة إلى:

- محور يمر بإحدى نهايتيه ويميل عن المحور العمودي بزاوية مقدارها ( $\theta$ ).  
-

- محور يمر بمركز كتلته وبنفس الميلان.

الحل:

$$m = \rho V = \rho A L$$

$$dm = \rho dV = \rho A dr$$

$$a = r \sin \theta$$

$$\begin{aligned} I_m &= \int a^2 dm = \int_0^L (r \sin \theta)^2 \rho A dr = \rho A \sin^2 \theta \int_0^L r^2 dr = \rho A \sin^2 \theta \frac{r^3}{3} \Big|_0^L \\ &= \frac{1}{3} \rho A L^3 \sin^2 \theta \end{aligned}$$

$$I_m = \frac{1}{3} m L^2 \sin^2 \theta$$

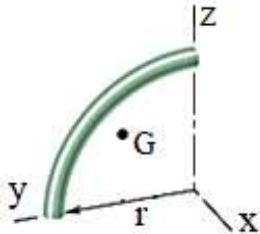
$$I_m = \bar{I}_m + m d^2$$

$$\frac{1}{3} m L^2 \sin^2 \theta = \bar{I}_m + m \left( \frac{L \sin \theta}{2} \right)^2$$

$$\frac{1}{3} m L^2 \sin^2 \theta = \bar{I}_m + \frac{1}{4} m L^2 \sin^2 \theta$$

$$\bar{I}_m = \frac{1}{3} m L^2 \sin^2 \theta - \frac{1}{4} m L^2 \sin^2 \theta = \frac{1}{12} m L^2 \sin^2 \theta$$

### مثال (١٦ - ٨):



قضيب رفيع بشكل ربع دائرة نصف قطرها (0.5 m)، كتلته (5 kg)،  
جد عزم القصور الذاتي الكتلوى له بالنسبة الى المحاور الثلاث المبينة في  
الشكل (مث. ١٦-٨).

شكل (مث. ١٦-٨)

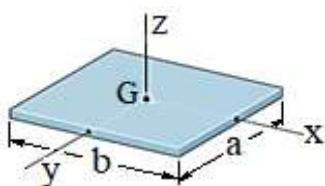
الحل:

$$I_x = m r^2 = 5 \times (0.5)^2 = 1.25 \text{ kg.m}^2$$

$$I_y = \frac{mr^2}{2} = \frac{5 \times (0.5)^2}{2} = 0.625 \text{ kg.m}^2$$

$$I_z = \frac{mr^2}{2} = \frac{5 \times (0.5)^2}{2} = 0.625 \text{ kg.m}^2$$

### مثال (١٧ - ٨):



صفيحة مستطيلة رقيقة من الألمنيوم طولها (b = 500 mm)  
وعرضها (a = 300 mm) وسمكها (t = 3 mm)، جد عزم القصور  
الذاتي الكتلوى لها بالنسبة الى المحاور الثلاثة المارة بمركز كتلتها، كما  
مبين في الشكل (مث. ١٧-٨).  
كثافة الألمنيوم هي (2690 kg/m³).

شكل (مث. ١٧-٨)

الحل:

$$V = a \times b \times t = 0.3 \times 0.5 \times 0.003 = 0.45 \times 10^{-3} \text{ m}^3$$

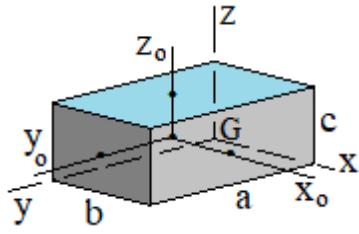
$$m = \rho V = 2690 \times 0.45 \times 10^{-3} = 1.2105 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_x = \frac{1}{12} m a^2 = \frac{1}{12} \times 1.2105 \times (0.3)^2 = 9.1 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{I}_y = \frac{1}{12} m b^2 = \frac{1}{12} \times 1.2105 \times (0.5)^2 = 25.2 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2$$

$$\begin{aligned} \bar{I}_z &= \frac{1}{12} m (a^2 + b^2) = \frac{1}{12} \times 1.2105 \times [(0.3)^2 + (0.5)^2] \\ &= 34.3 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2 \end{aligned}$$

### مثال (١٨ - ٨):



شكل (مث. ١٨-٨).

صندوق صلب من خشب البلوط الصلب على شكل متوازي المستطيلات طوله (  $a = 0.5 \text{ m}$  ) وعرضه (  $b = 0.3 \text{ m}$  ) وارتفاعه (  $c = 0.2 \text{ m}$  )، كما مبين في الشكل (مث. ١٨-٨).

جد:

- عزم القصور الذاتي بالنسبة الى المحاور الثلاثة المارة بمركز كتلته (  $x_0, y_0, z_0$  ).
- عزم القصور الذاتي بالنسبة الى المحاور الثلاثة المارة بأحد أركانه (  $x, y, z$  ).
- نصف القطر الندويمي حول المحور (  $z_0$  ).

كثافة خشب البلوط هي (  $800 \text{ kg/m}^3$  ).

الحل:

$$V = a b c = 0.5 \times 0.3 \times 0.2 = 0.03 \text{ m}^3$$

$$m = \rho V = 800 \times 0.03 = 24 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_x = \frac{1}{12} m (b^2 + c^2) = \frac{1}{12} \times 24 \times [(0.2)^2 + (0.5)^2] = 0.58 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{I}_y = \frac{1}{12} m (a^2 + b^2) = \frac{1}{12} \times 24 \times [(0.3)^2 + (0.2)^2] = 0.26 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{I}_z = \frac{1}{12} m (a^2 + c^2) = \frac{1}{12} \times 24 \times [(0.3)^2 + (0.5)^2] = 0.68 \text{ kg.m}^2$$

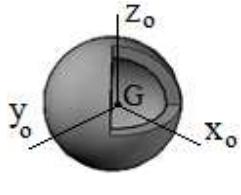
$$I_x = \frac{1}{3} m (b^2 + c^2) = \frac{1}{3} \times 24 \times [(0.2)^2 + (0.5)^2] = 2.32 \text{ kg.m}$$

$$I_y = \frac{1}{3} m (a^2 + b^2) = \frac{1}{3} \times 24 \times [(0.3)^2 + (0.2)^2] = 1.04 \text{ kg.m}^2$$

$$I_z = \frac{1}{3} m (a^2 + c^2) = \frac{1}{3} \times 24 \times [(0.3)^2 + (0.5)^2] = 2.72 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{k}_z = \sqrt{\frac{\bar{I}_y}{m}} = \sqrt{\frac{0.68}{24}} = 0.17 \text{ m}$$

مثال (١٩ - ٨):



شكل (مث. ١٩-٨)

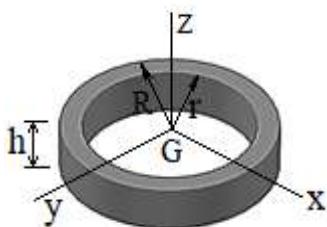
كرة مجوفة من الرصاص كتلتها ( 5 kg ) وبمعدل نصف قطر ( 200 mm )، جد عزم القصور الذاتي الكتلوى لها بالنسبة الى المحاور الثلاثة المارة بمركز كتلتها، كما مبين في الشكل (مث. ١٩-٨). ثم احسب نصف القطر التدويمي حول نفس المحاور.

الحل:

$$\bar{I}_x = \bar{I}_y = \bar{I}_z = \frac{2}{3} m r^2 = \frac{2}{3} \times 5 \times (0.2)^2 = 0.133 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{k}_x = \bar{k}_y = \bar{k}_z = \sqrt{\frac{\bar{I}_{x,y,z}}{m}} = \sqrt{\frac{0.133}{5}} = 0.163 \text{ m}$$

مثال (٢٠ - ٨):



شكل (مث. ٢٠-٨)

حلقة اسطوانية من النحاس نصف قطرها الخارجي ( 12 cm ) ونصف قطرها الداخلي ( 10 cm ) وارتفاعها ( 5 cm ). جد عزم القصور الذاتي الكتلوى لها بالنسبة الى المحور ( z ) المار من مركزها، كما مبين في الشكل (مث. ٢٠-٨). ثم احسب نصف القطر التدويمي حول نفس المحور.

كثافة النحاس هي ( 8910 kg/m³ ).

الحل:

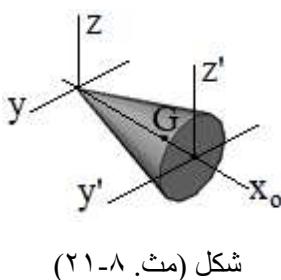
$$V = \pi h (R^2 - r^2) = \pi (0.05) [(0.12)^2 - (0.1)^2] = 6.91 \times 10^{-4} \text{ m}^3$$

$$m = \rho V = 8910 \times 6.91 \times 10^{-4} = 6.16 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_z = \frac{m(R^2 + r^2)}{2} = \frac{(6.16)[(0.12)^2 + (0.1)^2]}{2} = 0.075 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{k}_z = \sqrt{\frac{\bar{I}_z}{m}} = \sqrt{\frac{0.075}{6.16}} = 0.11 \text{ m}$$

مثال (٢١ - ٨):



شكل (مث. ٢١-٨)

مخروط دائري قائم نصف قطر قاعدته ( $r = 5 \text{ cm}$ ) وارتفاعه ( $h = 15 \text{ cm}$ )، مصنوع من مادة الرصاص. جد:

- عزم القصور الذاتي الكتلوى له بالنسبة إلى المحاور الثلاثة المارة بمركز كتلته.
- عزم القصور الذاتي الكتلوى له بالنسبة إلى المحاور ( $z$ ) و ( $z'$ ).
- نصف القطر التدويمي حول المحور ( $x_0$ ).

كثافة الرصاص هي ( $11370 \text{ kg/m}^3$ ).

الحل:

$$V = \frac{\pi r^2 h}{3} = \frac{\pi (0.05)^2 (0.15)}{3} = 3.93 \times 10^{-4} \text{ m}^3$$

$$m = \rho V = 11370 \times 3.93 \times 10^{-4} = 4.465 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_x = \frac{3}{10} m r^2 = \frac{3}{10} \times 4.465 \times (0.05)^2 = 3.35 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2$$

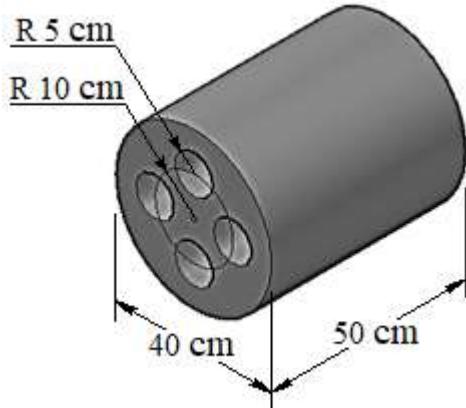
$$\begin{aligned} \bar{I}_y &= \bar{I}_y = \frac{3}{20} m r^2 + \frac{3}{80} m h^2 \\ &= \frac{3}{20} \times 4.465 \times (0.05)^2 + \frac{3}{80} \times 4.465 \times (0.15)^2 \\ &= (1.67 \times 10^{-3}) + (3.77 \times 10^{-3}) = 5.44 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_z &= \frac{3}{20} m r^2 + \frac{3}{5} m h^2 \\ &= \frac{3}{20} \times 4.465 \times (0.05)^2 + \frac{3}{5} \times 4.465 \times (0.15)^2 \\ &= (1.67 \times 10^{-3}) + (60.3 \times 10^{-3}) = 62 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_{z'} &= \frac{3}{20} m r^2 + \frac{1}{10} m h^2 \\ &= \frac{3}{20} \times 4.465 \times (0.05)^2 + \frac{3}{10} \times 4.465 \times (0.15)^2 \\ &= (1.67 \times 10^{-3}) + (30.14 \times 10^{-3}) = 31.81 \times 10^{-3} \text{ kg.m}^2 \end{aligned}$$

$$\bar{k}_x = \sqrt{\frac{\bar{I}_x}{m}} = \sqrt{\frac{0.00335}{4.465}} = 0.027 \text{ m}$$

### مثال (٢٢ - ٨):



أسطوانة قائمة قطر قاعدتها ( 40 cm ) وطولها ( L = 50 cm )، مصنوعة من مادة الفولاذ، مثقوبة طوليًّا بأربع ثقوب اسطوانية بنصف قطر ( 5 cm ) لكل ثقب موزعة بشكل منتظم على محيط دائرة نصف قطرها ( 10 cm ). جد عزم القصور الذاتي الكتلوى ونصف القطر التدويمي للاسطوانة حول محورها الطولي.

كثافة الفولاذ هي ( 7830 kg/m³ ).

شكل (مث. ٢٢-٨)

الحل:

الأسطوانة بدون ثقوب:

$$V = \pi R^2 L = \pi \times (0.2)^2 \times (0.5) = 0.0628 \text{ m}^3$$

$$M = \rho V = 7830 \times 0.0628 = 492 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_x = \frac{mr^2}{2} = \frac{492 \times (0.2)^2}{2} = 9.84 \text{ kg.m}^2$$

الثقب:

$$v = \pi r^2 L = \pi \times (0.05)^2 \times (0.5) = 0.0039 \text{ m}^3$$

$$m = \rho V = 7830 \times 0.0039 = 30.75 \text{ kg}$$

$$\bar{I}_x = \frac{mr^2}{2} = \frac{30.75 \times (0.05)^2}{2} = 0.038 \text{ kg.m}^2$$

$$I_x = \bar{I}_x + m d^2 = 0.038 + [ 30.75 \times (0.1)^2 ] = 0.347 \text{ kg.m}^2$$

الأسطوانة المثقوبة:

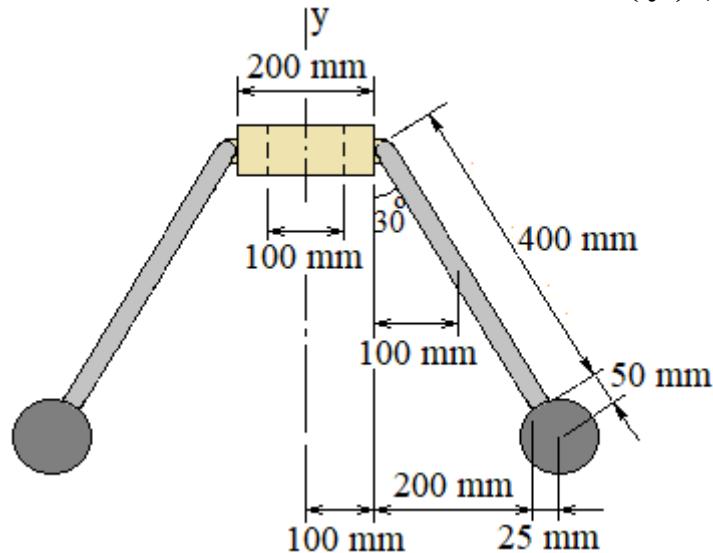
$$\bar{I}_x = 9.84 - ( 4 \times 0.346 ) = 8.456 \text{ kg.m}^2$$

$$m = 492 - ( 4 \times 30.75 ) = 369 \text{ kg}$$

$$\bar{k}_x = \sqrt{\frac{\bar{I}_x}{m}} = \sqrt{\frac{8.456}{369}} = 0.151 \text{ m}$$

مثال (٢٣ - ٨):

منظومة تمثل جزء من تركيب منظم سرعة، تتألف من حلقة وسطية كتلتها (3 kg)، يتمفصل معها قضيابان بطول (400 mm) وكتلة (1.5 kg) لكل منها، وفي نهاية كل قضيب كرة ملحومة قطرها (100 mm) وكتلتها (1.5 kg). جد عزم القصور الذاتي الكتلي ونصف القطر التدويمي للمنظومة حول محورها العمودي (y).



شكل (مث. ٢٣-٨)

الحل:

الحلقة الوسطية:

$$\bar{I}_y = \frac{m(r_o^2 + r_i^2)}{2} = \frac{1}{2} \times 3 [(0.1)^2 + (0.05)^2] = 0.019 \text{ kg.m}^2$$

القضيبي:

$$\bar{I}_y = \frac{1}{12} m L^2 \sin^2 \theta = \frac{1}{12} (1.5) (0.4)^2 \sin^2 30 = 0.005 \text{ kg.m}^2$$

$$I_y = \bar{I}_y + m d^2 = 0.005 + [1.5 \times (0.2)^2] = 0.065 \text{ kg.m}^2$$

الكرة:

$$\bar{I}_y = \frac{2}{5} m r^2 = \frac{2}{5} (1.5) (0.05)^2 = 0.0015 \text{ kg.m}^2$$

$$I_y = \bar{I}_y + m d^2 = 0.0015 + [1.5 \times (0.325)^2] = 0.16 \text{ kg.m}^2$$

المنظومة كاملة:

$$I_y = 0.019 + (2 \times 0.065) + (2 \times 0.16) = 0.469 \text{ kg.m}^2$$

$$m = 3 + (2 \times 1.5) + (2 \times 1.5) = 9 \text{ kg}$$

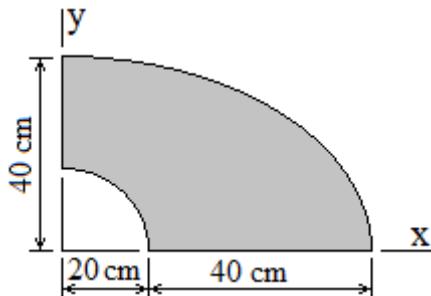
$$k = \sqrt{\frac{I}{m}} = \sqrt{\frac{0.469}{9}} = 0.228 \text{ m} = 228 \text{ mm}$$

### مسائل:

٢-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة الربع البيضاوي التي يتم قطع ربع دائرة منه كما هو مبين في الشكل (مس. ٢-٨) بالنسبة إلى المحور الأفقي (x) والمحور العمودي (y).

الجواب:

$$I_x = 722566 \text{ cm}^4, I_y = 1665044 \text{ cm}^4$$

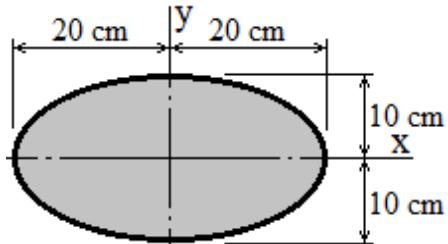


شكل (مس. ٢-٨)

١-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المنطقة البيضاوية الموضحة في الشكل (مس. ١-٨) بالنسبة إلى:  
 (أ) المحور الأفقي المركزي (x).  
 (ب) المحور العمودي المركزي (y).

الجواب:

$$I_x = 15708 \text{ cm}^4, I_y = 62832 \text{ cm}^4$$

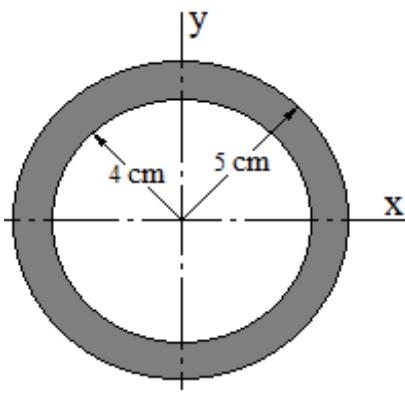


شكل (مس. ١-٨)

٤-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للأنبوب حول المحاور المركزية (x) و(y)، وأنصاف الأقطار التدويمية (k<sub>x</sub>, k<sub>y</sub>)

الجواب:

$$I_x = I_y = 289.84 \text{ cm}^4, k_x = k_y = 3.2 \text{ cm}$$

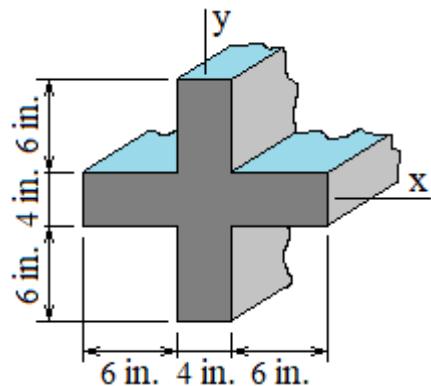


شكل (مس. ٤-٨)

٣-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان المبين في الشكل (مس. ٣-٨) حول المحورين المركزيين (x) و(y)، ثم أوجد أنصاف الأقطار التدويمية (k<sub>x</sub>) و(k<sub>y</sub>).

الجواب:

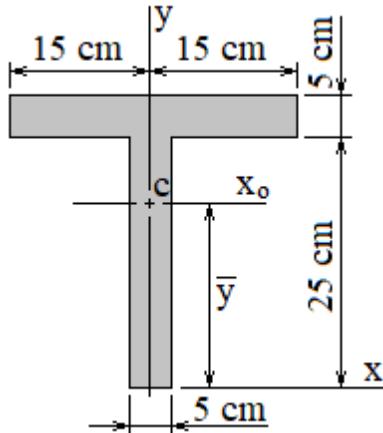
$$I_x = I_y = 1429.33 \text{ in.}^4, k_x = k_y = 3.57 \text{ in.}$$



شكل (مس. ٣-٨)

٦-٨) أوجد (  $\bar{y}$  ) ، الذي يحدد موقع المحور المركزي (  $x_0$  ) لمساحة المقطع العرضي للشيلمان حرف ( T ) المبين في الشكل (مس. ٦-٨)، ثم أوجد عزم القصور الذاتي حول المحور (  $x_0$  ) ونصف قطر التدويمي (  $k_x$  ).

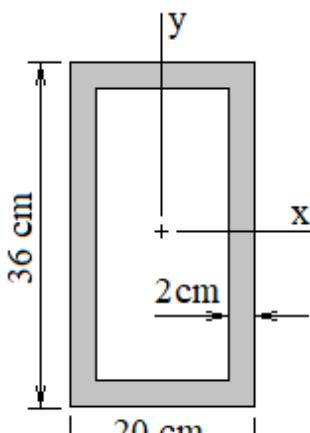
الجواب:  
 $\bar{y} = 20.68 \text{ cm}, I_x = 22163.83 \text{ cm}^4, k_x = 8.98 \text{ cm}$



شكل (مس. ٦-٨)

٨-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان المبين في الشكل (مس. ٨-٨) حول المحور ( x ) ونصف قطر التدويمي (  $k_x$  ).

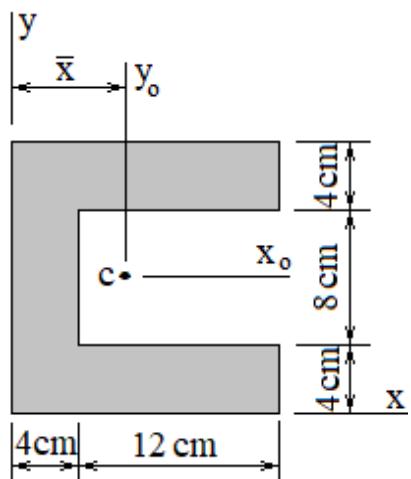
الجواب:  
 $I_x = 34070 \text{ cm}^4, k_x = 12.8 \text{ cm}$



شكل (مس. ٨-٨)

٥-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان المبين في الشكل (مس. ٥-٨) حول المحور (  $x_0$  ) ونصف قطر التدويمي (  $k_x$  ).

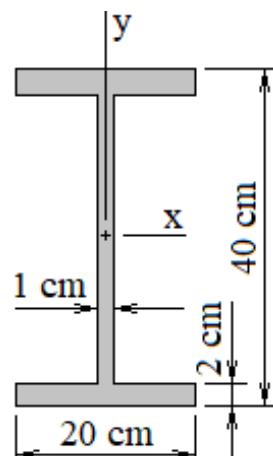
الجواب:  
 $I_x = 4949.33 \text{ cm}^4, k_x = 5.56 \text{ cm}$



شكل (مس. ٥-٨)

٧-٨) أوجد عزم القصور الذاتي لمساحة المقطع العرضي للشيلمان حرف ( I ) المبين في الشكل (مس. ٧-٨) حول المحور ( x ) ونصف قطر التدويمي (  $k_x$  ).

الجواب:  
 $I_x = 32794.67 \text{ cm}^4, k_x = 16.81 \text{ cm}$



شكل (مس. ٧-٨)

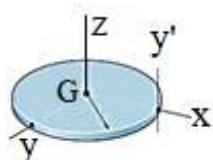
(١٠-٨) قرص رقيق من الألمنيوم قطره (70 cm) وسمكه (5 mm). أوجد عزم القصور الذاتي الكتلي بالنسبة إلى المحاور الثلاثة التي تمر بمركز كتلته، كما هو موضح في الشكل (مس. ١٠-٨). ثم احسب نصف القطر التدويمي حول المحور العمودي (z).

كثافة الألمنيوم هي (2690 kg/m<sup>3</sup>).

الجواب:

$$\bar{I}_z = 5.07 \text{ kg.m}^2, \bar{I}_x = \bar{I}_y = 2.54 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{k}_z = 0.5 \text{ m}$$



شكل (مس. ١٠-٨)

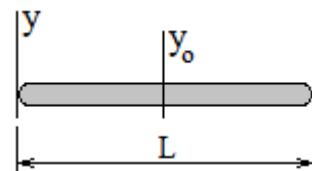
(٩-٨) قضيب صلب طوله (L = 50 cm) وكتلته (m = 5 kg) كما هو مبين في الشكل (مس. ٩-٨). أوجد عزم القصور الذاتي الكتلي بالنسبة إلى:

- محور يمر بأحد طرفيه وعمودي على محوره الطولي.

- محور يمر عبر مركز كتلته وعمودي على محوره الطولي.

الجواب:

$$I_m = 0.417 \text{ kg.m}^2, \bar{I}_m = 0.104 \text{ kg.m}^2$$



شكل (مس. ٩-٨)

(١٢-٨) أسطوانة قائمة نصف قطر قاعتها (L = 15 cm) وطولها (r = 5 cm) مصنوعة من الرصاص. أوجد:

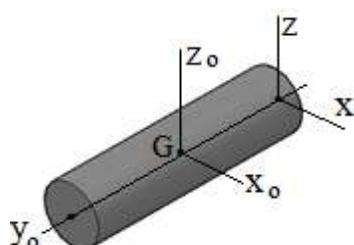
- عزم القصور الذاتي الكتلي حول المحاور (x<sub>o</sub>, y<sub>o</sub>, z<sub>o</sub>).
- عزم القصور الذاتي الكتلي حول المحور (z).
- نصف القطر التدويمي حول المحور (y<sub>o</sub>).

كثافة الرصاص هي (11370 kg/m<sup>3</sup>).

الجواب:

$$\bar{I}_y = 0.017 \text{ kg.m}^2, \bar{I}_x = \bar{I}_z = 0.0335 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{I}_z = 0.108 \text{ kg.m}^2, \bar{k}_y = 0.035 \text{ m}$$



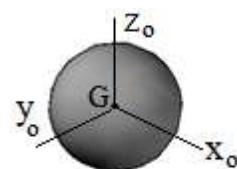
شكل (مس. ١٢-٨)

(١١-٨) كرة فولاذية صلبة نصف قطرها (100 mm)، أوجد عزم القصور الذاتي الكتلي بالنسبة إلى المحاور الثلاثة التي تمر بمركز كتلتها، كما هو موضح في الشكل (مس. ١١-٨). ثم احسب نصف القطر التدويمي حول نفس المراكز. كثافة الفولاذ هي (7830 kg/m<sup>3</sup>).

الجواب:

$$\bar{I}_x = \bar{I}_y = \bar{I}_z = 0.131 \text{ kg.m}^2$$

$$\bar{k}_x = \bar{k}_y = \bar{k}_z = 0.063 \text{ m}$$



شكل (مس. ١١-٨)

١٤-٨) نصف مخروط دائري قائم نصف قطر قاعدته ( $r = 5 \text{ cm}$ ) وارتفاعه ( $h = 20 \text{ cm}$ ).

مصنوع من مادة الرصاص. جد:

- عزم القصور الذاتي الكتلي له بالنسبة إلى المحور الأفقي ( $x$ ) المار بمركز كتلته.
- عزم القصور الذاتي الكتلي له بالنسبة إلى المحاور ( $z$ ) و ( $z'$ ).

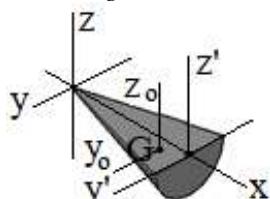
- نصف القطر التدويمي حول المحور ( $x_0$ ).

كثافة الرصاص هي ( $11370 \text{ kg/m}^3$ ).

الجواب:

$$\bar{I}_x = 0.0015 \text{ kg.m}^2, I_z = 0.0726 \text{ kg.m}^2$$

$$I_z' = 0.0369 \text{ kg.m}^2, \bar{k}_x = 0.022 \text{ m}$$

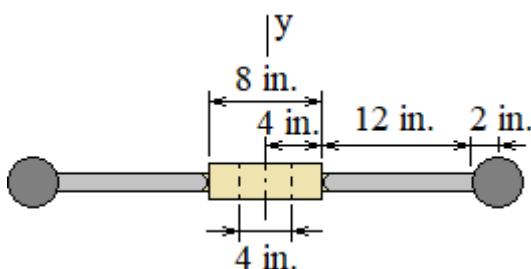


شكل (مس. ١٤-٨)

١٦-٨) تركيبة تمثل جزء من تركيب منظم سرعة، تتتألف من حلقة وسطية كتلتها ( $4 \text{ Ib}$  )، يتمفصل معها قضيبان بطول ( $12 \text{ in.}$  ) وكتلته ( $2 \text{ Ib}$  ) لكل منها، وفي نهاية كل قضيب كرة ملحومة قطرها ( $4 \text{ in.}$  ) وكتلتها ( $2 \text{ Ib}$  )، كما مبين في الشكل (مس. ١٦-٨). جد عزم القصور الذاتي الكتلي ونصف القطر التدويمي للمنظومة حول محورها العمودي ( $y$ ).

الجواب:

$$I_y = 1790.4 \text{ Ib.in.}^2, k_y = 12.2 \text{ in.}$$



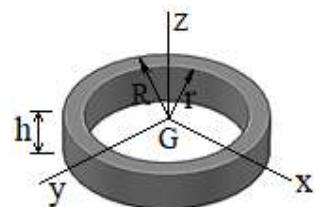
شكل (مس. ١٦-٨)

١٣-٨) حلقة اسطوانية من النحاس نصف قطرها الخارجي ( $15 \text{ cm}$  ) ونصف قطرها الداخلي ( $12 \text{ cm}$  ) وارتفاعها ( $6 \text{ cm}$  ). جد عزم القصور الذاتي الكتلي لها بالنسبة إلى المحور ( $z$  ) المار من مركزها، كما مبين في الشكل (مس. ١٣-٨). ثم احسب نصف القطر التدويمي حول نفس المحور.

كثافة النحاس هي ( $8910 \text{ kg/m}^3$ ).

الجواب:

$$\bar{I}_z = 0.25 \text{ kg.m}^2, \bar{k}_z = 0.136 \text{ m}$$



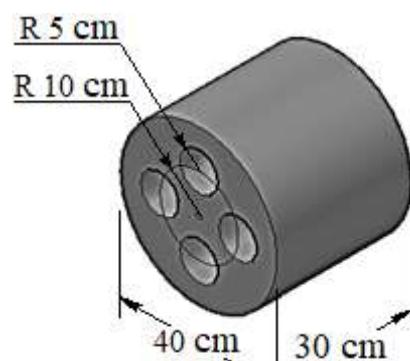
شكل (مس. ١٣-٨)

١٥-٨) أسطوانة قائمة قطر قاعدتها ( $40 \text{ cm}$  ) وطولها ( $L = 30 \text{ cm}$  ) ، مصنوعة من مادة الفولاذ، مثقوبة طوليًا بأربع ثقوب اسطوانية بنصف قطر ( $5 \text{ cm}$  ) لكل ثقب موزعة بشكل منتظم على محيط دائرة نصف قطرها ( $10 \text{ cm}$  ). جد عزم القصور الذاتي الكتلي ونصف القطر التدويمي للإسطوانة حول محورها الطولي.

كثافة الفولاذ هي ( $7830 \text{ kg/m}^3$ ).

الجواب:

$$\bar{I}_x = 5.07 \text{ kg.m}^2, \bar{k}_x = 0.151 \text{ m}$$



شكل (مس. ١٥-٨)

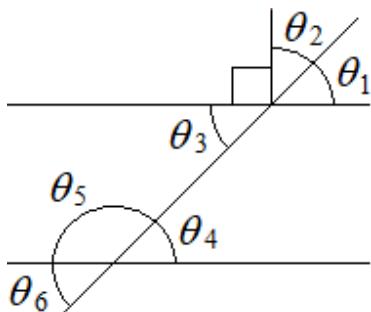
## **أسئلة عامة**

- عرف ما يأتي:
- الميكانيك الهندسي، علم السكون، علم الحركة، الفضاء، الوقت، الكتلة، القوة، الجسيم، الجسم الجاسيء، القوة المركزة، القوة الموزعة، الكمية العددية، الكمية المتوجهة، محصلة القوى، مركبات القوة، العزم، محصلة العزوم، العزم المزدوج، التوازن، مخطط الجسم الحر، المركز المفصلي، المركز الثابت، المركز الكروي، المركز الاسطواني (التدرجي)، المركز التأرجحي، المركز الانزلاقي، الهياكل الهندسية، المسم، المسم المستوي، أصلع القوى الصفرية، المكائن، الآلات، الاحتكاك، معامل الاحتكاك السكوني، معامل الاحتكاك الحركي، مركز الثقل، القصور، عزم القصور الذاتي، عزم التصور الذاتي للمساحة، عزم القصور الذاتي للكتلة، نصف القطر التدويمي.
- عدد قوانين نيوتن في الحركة، ثم بين أي القوانين تختص بعلم السكون، وأيها تختص بعلم الحركة، مع بيان السبب.
- ذكر الصيغة الفيزيائية والصيغة الرياضية لقانون نيوتن في الجاذبية.
- ما هو الموقع القياسي لتحديد التعجيل الأرضي ( $g$ ) المستخدم في الحسابات الهندسية؟ وما هي القيمة القياسية له؟
- ما هو سبب بقاء الكواكب السيارة في مداراتها دون الاقتراب أو الابتعاد عن الشمس التي تعتبر مركز دورانها حوله؟
- ماهي الوحدات الأساسية؟ وما هي أنظمة الوحدات المستخدمة في القياس؟
- عدد أنواع المتجهات، مع تعريف مبسط لكل نوع.
- ماهي شروط تساوي متجهين؟
- عرف نظام القوى، وعدد أنظمة القوى التي تؤثر على جسم معين.
- ما هو وجه الاختلاف بين نقل القوة على خط تأثيرها، ونقلها خارج خط تأثيرها؟
- عدد طرق الحل المستخدمة في احتساب عزم فوة حول نقطة معينة.
- يتفرع التوازن إلى فرعين رئيسيين، ذكرها مبيناً وجه الاختلاف بينها.
- ما هي الخطوات الضرورية لإنشاء مخطط الجسم الحر؟
- كيف تمثل المركزات التالية على مخطط الجسم الحر؟
- المرتكز المفصلي، المرتكز الثابت، المرتكز الكروي، المركز الاسطواني (التدرجي)، المركز التأرجحي، المركز الانزلاقي ،الربط بسلك، الارتكاز على سطح أملس، الارتكاز على سطح خشن.
- ما الافتراضات التصميمية المستخدمة في تحليل المسممات؟
- ماهي طرق تحليل المسممات؟ عددها مع التوضيح.

- أذكر بعض تطبيقات الاحتكاك في الحياة اليومية.
- عدد أنواع الاحتكاك، وبين ما هو الفرق بينها.
- عدد خصائص الاحتكاك.
- أذكر بعض قوانين الاحتكاك.
- ماهي أهمية تعين مركز الجسم؟
- ما هي وحدة قياس عزم القصور الذاتي للمساحة؟ ولماذا تكون قيمتها موجبة دائمًا؟
- ما هي وحدة قياس عزم القصور الذاتي للكتلة؟ ولماذا تكون قيمتها موجبة دائمًا؟

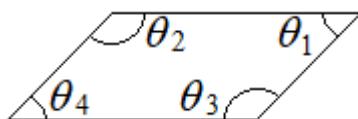
## الملاحق

### الملحق (أ)، مراجعة الهندسة وعلم المثلثات:

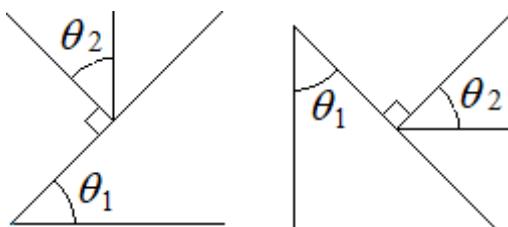


- |                          |                                   |
|--------------------------|-----------------------------------|
| زاویتان متتامتان         | $\theta_1 + \theta_2 = 90^\circ$  |
| زاویتان متكمالتان        | $\theta_4 + \theta_5 = 180^\circ$ |
| زاویتان متقابلتان بالرأس | $\theta_1 = \theta_3$             |
| زاویتان متناظرتان        | $\theta_1 = \theta_4$             |
| زاویتان متبدللتان        | $\theta_3 = \theta_4$             |

- زوايا متجاورة في  
متوازي الأضلاع
- $$\begin{aligned}\theta_1 + \theta_2 &= 180^\circ \\ \theta_1 + \theta_3 &= 180^\circ \\ \theta_2 + \theta_4 &= 180^\circ \\ \theta_3 + \theta_4 &= 180^\circ\end{aligned}$$



- زوايا متقابلة في متوازي الأضلاع
- $$\begin{aligned}\theta_1 &= \theta_4 \\ \theta_2 &= \theta_3\end{aligned}$$



اذا تعمد حرف زاوية مع حرف زاوية اخرى فالزوايا متساويات.

$$\theta_1 = \theta_2$$

$$\sin \theta = \frac{a}{c}$$

$$\tan \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta}$$

$$\csc \theta = \frac{c}{a} = \frac{1}{\sin \theta}$$

$$\cos \theta = \frac{b}{c}$$

$$\sec \theta = \frac{c}{b} = \frac{1}{\cos \theta}$$

$$\tan \theta = \frac{a}{b}$$

$$\cot \theta = \frac{\cos \theta}{\sin \theta}$$

$$\cot \theta = \frac{b}{a} = \frac{1}{\tan \theta}$$

$$a^2 = c^2 - b^2$$

$$a = c \sin \theta$$

$$a = b \tan \theta$$

$$b^2 = c^2 - a^2$$

$$b = c \cos \theta$$

$$b = a \cot \theta$$

$$c^2 = a^2 + b^2$$

$$2\pi \text{ rad} = 360^\circ$$

$$1 \text{ rad} = 57.29578^\circ$$

$$\pi \text{ rad} = 180^\circ$$

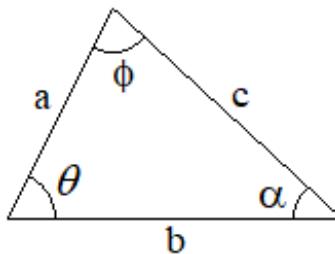
$$\theta \text{ rad} = \frac{\pi}{180} \theta^\circ$$

قانون الجيب تمام:

$$a = \sqrt{b^2 + c^2 - 2 \cdot b \cdot c \cdot \cos \alpha}$$

$$b = \sqrt{a^2 + c^2 - 2 \cdot a \cdot c \cdot \cos \phi}$$

$$c = \sqrt{a^2 + b^2 - 2 \cdot a \cdot b \cdot \cos \theta}$$



زوايا المثلث:

$$\theta + \alpha + \phi = 180^\circ$$

قانون الجيب:

$$\frac{c}{\sin \theta} = \frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \phi}$$

$$\sin(-\theta) = -\sin \theta$$

$$\cos(-\theta) = \cos \theta$$

$$\tan(-\theta) = -\tan \theta$$

$$\cot(-\theta) = -\cot \theta$$

$$\sec(-\theta) = \sec \theta$$

$$\csc(-\theta) = -\csc \theta$$

$$\sin(\theta - \frac{\pi}{2}) = -\cos \theta$$

$$\sin(\theta + \frac{\pi}{2}) = \cos \theta$$

$$\cos(\theta - \frac{\pi}{2}) = \sin \theta$$

$$\sin(\theta + \frac{\pi}{2}) = -\sin \theta$$

$$\sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1$$

$$\sin^2 \theta = \pm \frac{1}{2} (1 - \cos 2\theta)$$

$$\sec^2 \theta - \tan^2 \theta = 1$$

$$\cos^2 \theta = \pm \frac{1}{2} (1 + \cos 2\theta)$$

$$\csc^2 \theta - \cot^2 \theta = 1$$

$$\sin(\theta + \phi) = \sin \theta \cos \phi + \cos \theta \sin \phi$$

$$\sin(\theta - \phi) = \sin \theta \cos \phi - \cos \theta \sin \phi$$

$$\cos(\theta + \phi) = \cos \theta \cos \phi - \sin \theta \sin \phi$$

$$\cos(\theta - \phi) = \cos \theta \cos \phi + \sin \theta \sin \phi$$

$$\tan(\theta + \phi) = \frac{\tan \theta + \tan \phi}{1 - \tan \theta \tan \phi}$$

$$\tan(\theta - \phi) = \frac{\tan \theta - \tan \phi}{1 + \tan \theta \tan \phi}$$

$$\sin 2\theta = 2 \sin \theta \cos \theta$$

$$\sin(\theta/2) = \sqrt{\frac{1}{2}(1 - \cos \theta)}$$

$$\cos 2\theta = \cos^2 \theta - \sin^2 \theta$$

$$\cos(\theta/2) = \sqrt{\frac{1}{2}(1 + \cos \theta)}$$

$$= 1 - 2 \sin^2 \theta$$

$$= 2 \cos^2 \theta - 1$$

$$\tan 2\theta = \frac{2 \tan \theta}{1 - \tan^2 \theta}$$

$$\tan(\theta/2) = \sqrt{\frac{1 - \cos \theta}{1 + \cos \theta}}$$

$$\sin \theta \sin \phi = \frac{1}{2} \cos(\theta - \phi) - \frac{1}{2} \cos(\theta + \phi)$$

$$\cos \theta \cos \phi = \frac{1}{2} \cos(\theta - \phi) + \frac{1}{2} \cos(\theta + \phi)$$

$$\sin \theta \cos \phi = \frac{1}{2} \sin(\theta - \phi) + \frac{1}{2} \sin(\theta + \phi)$$

$$\sin \theta + \sin \phi = 2 \sin \frac{1}{2}(\theta + \phi) \cos \frac{1}{2}(\theta - \phi)$$

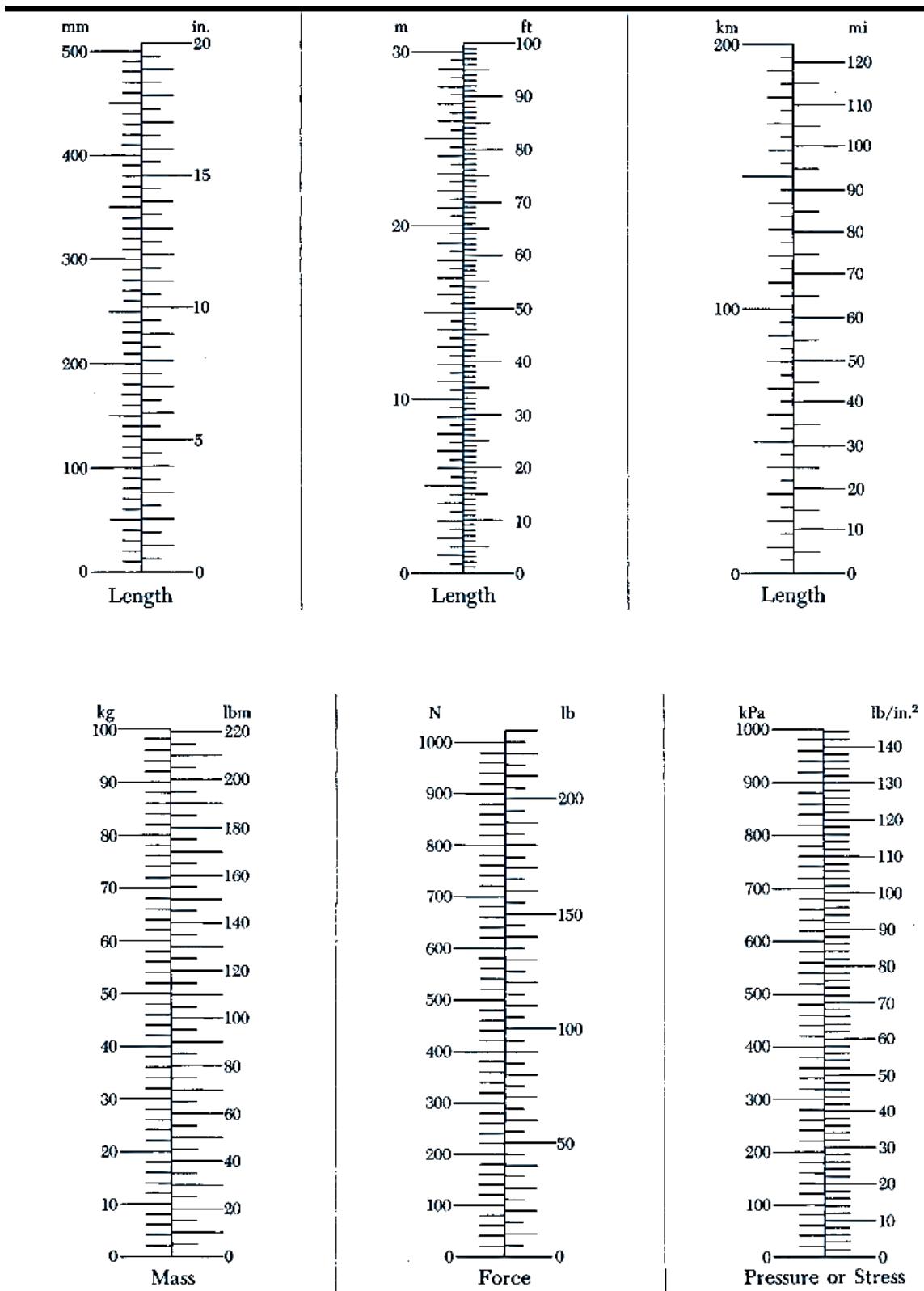
$$\sin \theta - \sin \phi = 2 \cos \frac{1}{2}(\theta + \phi) \sin \frac{1}{2}(\theta - \phi)$$

$$\cos \theta + \cos \phi = 2 \cos \frac{1}{2}(\theta + \phi) \cos \frac{1}{2}(\theta - \phi)$$

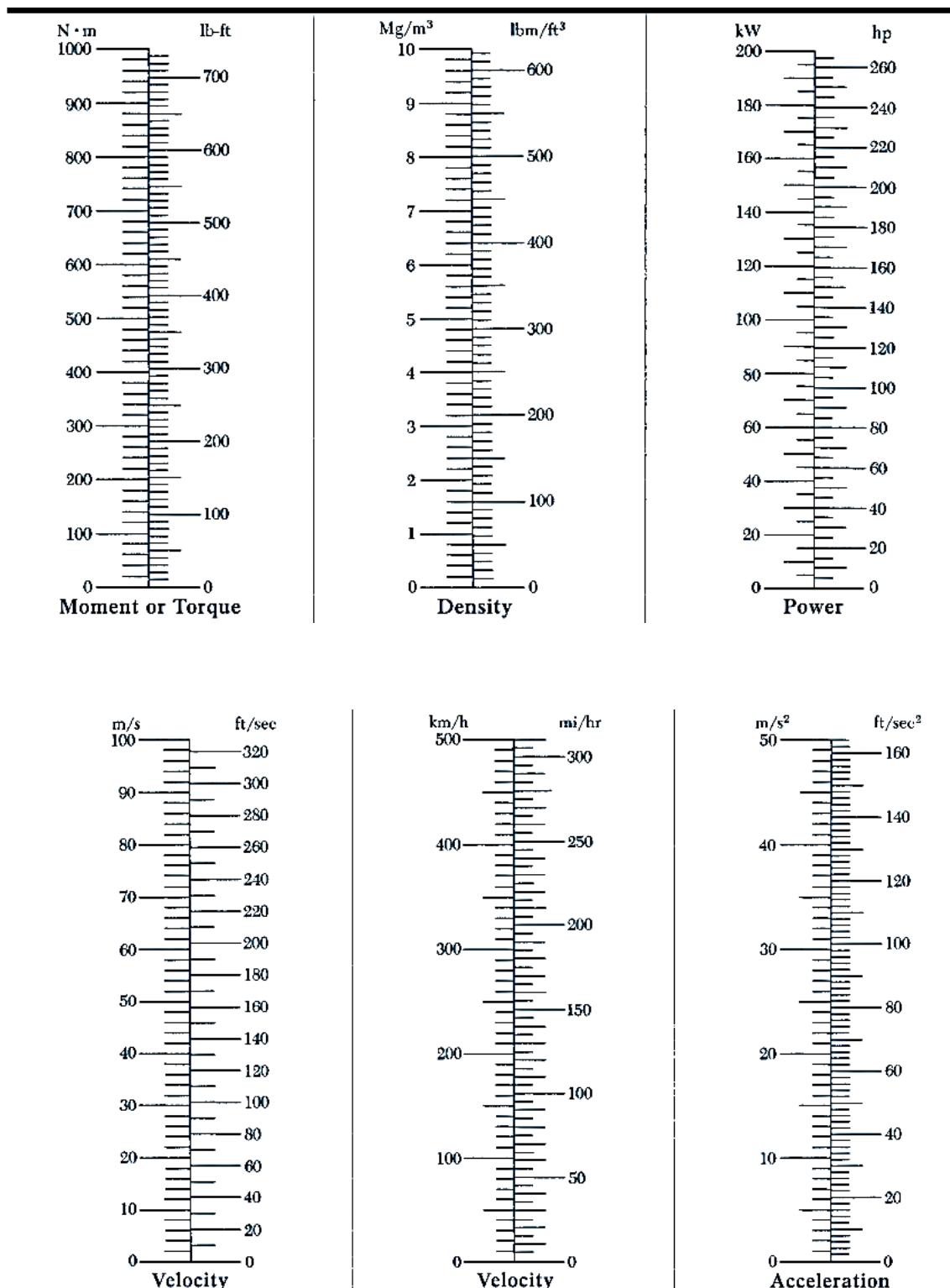
$$\cos \theta - \cos \phi = -2 \sin \frac{1}{2}(\theta + \phi) \sin \frac{1}{2}(\theta - \phi)$$

## الملحق (ب)، مخططات التحويل بين الوحدات العالمية والوحدات الانكليزية:

### مخططات التحويل بين الوحدات العالمية والوحدات الانكليزية



### مخططات التحويل بين الوحدات العالمية والوحدات الانكليزية



## المصادر

- ١  
Engineering Mechanics – Statics / 12<sup>th</sup> Edition / R. C. Hibbeler.
- ٢  
Engineering Mechanics – Statics / 13<sup>th</sup> Edition / R. C. Hibbeler.
- ٣  
Engineering Mechanics – Statics / 13<sup>th</sup> Edition / R. C. Hibbeler - Instructor's Solutions Manual Ch. 01 – 08 .
- ٤  
Engineering Mechanics – Statics / 6<sup>th</sup> Edition / J. L. Meriam, L. G. Kraige.
- ٥  
Solutions Manual For Engineering Mechanics – Statics / 6<sup>th</sup> Edition / J. L. Meriam, L. G. Kraige.
- ٦  
Engineering Mechanics – Statics / 7<sup>th</sup> Edition / J. L. Meriam, L. G. Kraige.
- ٧  
الميكانيك الهندسي - علم السكون / د. نزار جبرائيل الياس ، فخرى ياسين محمود ، د. هشام مصطفى العناز



## المحتويات

### الصفحة

### الموضوع

١	الخلاصة
٣	<b>الفصل الأول / أساسيات علم السكون</b>
٣	مقدمة
٥	تعريف الميكانيك الهندسي
٦	مفاهيم أساسية
٧	قوانين نيوتن الأساسية الثلاث في الحركة
٨	قانون نيوتن في الجاذبية
١٦	أنظمة الأحداثيات
١٧	نظام الوحدات
٢١	مسائل
٢٣	<b>الفصل الثاني / تحليل القوى</b>
٢٣	الكميات العددية والكميات المتحركة
٢٦	العلاقات المثلثية
٢٧	أنواع أنظمة القوى
٢٧	مبدأ نقل القوة على خط تأثيرها
٢٨	محصلة القوى
٣٤	محصلة عدة قوى (أكثر من قوتين)
٣٦	محصلة القوى ثنائية الأبعاد بطريقة التحليل
٤٧	مسائل
٥٣	<b>الفصل الثالث / العزوم</b>
٥٣	تعريف العزم
٥٣	طرق الحل
٥٥	محصلة العزوم
٦٣	العزم المزدوج
٦٧	نقل القوة إلى خط تأثير موازي لخط تأثيرها
٦٨	محصلة منظومة القوى المستوية الغير متلاقيه (قوى وعزوم)
٧٢	مسائل

## الصفحة

## الموضوع

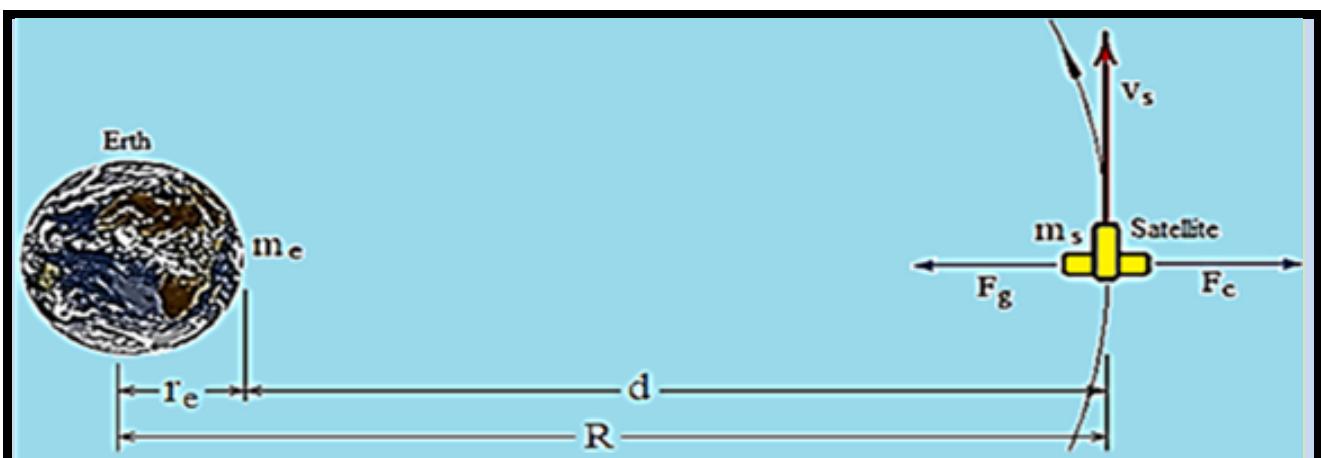
٧٧	<b>الفصل الرابع / التوازن</b>
٧٧	<b>الجزء الأول: توازن الجسيمات النقطوية</b>
٧٧	ظروف توازن الجسيمات النقطوية
٧٨	مخطط الجسم الحر
٨٥	<b>الجزء الثاني: توازن الأجسام الصلبة</b>
٨٥	عزل النظام ومخطط الجسم الحر
٨٦	نمذجة تأثير القوى
٨٧	نمذجة تأثير القوى في التحليل ثنائي الأبعاد
٨٩	إنشاء مخططات الجسم الحر
١٠٣	مسائل
١٠٩	<b>الفصل الخامس / الهياكل الهندسية</b>
١١١	<b>الجزء الأول - المسنمات البسيطة</b>
١١١	المسنمات المستوية
١١٢	افتراضات تصميمية
١١٢	تحليل المسنمات
١١٢	١- طريقة المفاصل
١٢٣	٢- طريقة المقاطع
١٢٥	أضلاع القوى الصفرية
١٢٧	<b>الجزء الثاني - المكائن وهياكل الآلات</b>
١٢٩	طريقة التحليل
١٤١	مسائل
١٤٧	<b>الفصل السادس / الاحتكاك</b>
١٤٧	تعريف الاحتكاك
١٤٧	أهمية الاحتكاك واستخداماته
١٤٨	مساوي الاحتكاك
١٤٨	معامل الاحتكاك
١٤٨	أنواع الاحتكاك
١٥٠	خصائص الاحتكاك
١٥٠	زاوية الاحتكاك
١٥١	قوانين الاحتكاك
١٦٥	مسائل

## الصفحة

## الموضوع

١٦٩	<b>الفصل السابع / مراكز الكتل والنقط الوسطى</b>
١٧٠	أهمية تعيين المراكز
١٧١	احداثيات مراكز ( الخطوط والمساحات والحجم )
١٧٢	الأجسام والأشكال المركبة
١٧٢	طريقة التقريب
١٧٣	مراكز الأشكال الهندسية الشائعة
١٩١	مسائل
١٩٥	<b>الفصل الثامن / عزم القصور الذاتي</b>
١٩٥	تعريف وخصائص
١٩٥	<b>الجزء الأول - عزم القصور الذاتي للمساحات</b>
١٩٥	عزم القصور الذاتي الديكارتي أو المستطيل
١٩٦	عزم القصور الذاتي القطبي
١٩٦	وحدات القياس والاشارات
١٩٧	نصف قطر التدويمي
١٩٨	نقل عزم القصور الذاتي للمساحة الى محور آخر
١٩٩	عزم القصور الذاتي للمساحات المركبة
٢٠٠	خصائص الأشكال المستوية
٢١١	<b>الجزء الثاني - عزم القصور الذاتي للكتلة</b>
٢١١	وحدات القياس والاشارات
٢١١	نصف قطر التدويمي
٢١٢	نقل عزم القصور الذاتي للكتلة الى محور آخر
٢١٣	عزم القصور الذاتي الكتلي للأجسام المركبة
٢١٤	عزم القصور الذاتي لكتل بعض الأجسام المتجانسة
٢٢٥	مسائل
٢٢٩	<b>أسئلة عامة</b>
٢٣١	<b>الملاحق</b>
٢٣٥	<b>المصادر</b>
٢٣٧	<b>المحتويات</b>

لَهُمْ بِجُنُونٍ إِلَّا تَنْعَالِي



### نبذة عن الكتاب:

يهدف الكتاب الى التعرف على الجزء الأول من مادة الميكانيك الهندسي وهو الجزء المتخصص بمواضيع علم السكون (الستاتيكا) بشكل واضح ومبسط في ثمانية فصول تم ترتيبها بشكل يساعد طلبة المرحلة الأولى بكليات الهندسة بكافة اختصاصاتها وطلبة المرحلة الأولى في المعاهد الفنية والتكنولوجية المتخصصة بال مجالات التطبيقية وطلبة علوم الفيزياء على بناء المعلومات المتخصصة في مجال علم السكون بناءً رصيناً يؤهلهم الى فهم واستيعاب القوانين والنظريات الخاصة بهذا المجال وتطوير مهاراتهم في حل المسائل الخاصة بهذا المجال. وبعونه تعالى سيتم طبع الكتاب الخاص بالجزء الثاني من مادة الميكانيك الهندسي وهو الجزء المتخصص بمواضيع علم الحركة (الديناميكا).

### المؤلف: إسماعيل خضر عبد الله الجنوبي

- بكالوريوس هندسة طائرات - ١٩٩١.
- ماجستير هندسة ميكانيكية - تصاميم طائرات - ١٩٩٨.
- تدريسي في جامعة نينوى - كلية هندسة الالكترونيات - قسم هندسة النظم والسيطرة.
- خبرة في مجال التصميم الميكانيكي.

