

اسم المحاضرة : علم السكون

اسم المحاضر: م. راما زهره

الأكاديمية العربية الدولية – منصة أعد

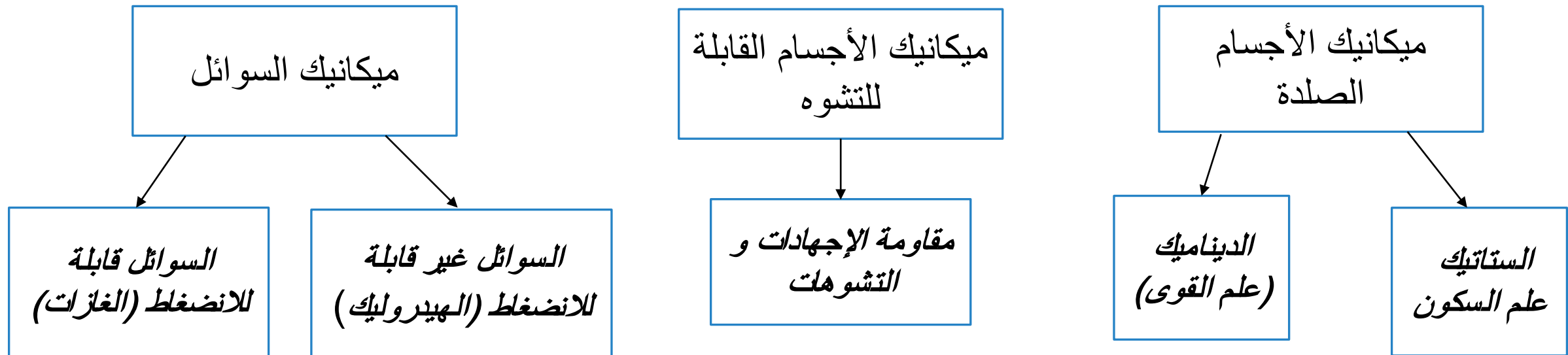


# مخطط المادة العلمية

- ١- مقدمة عن علم الميكانيك .
- ٢- مبادئ أساسية في علم الميكانيك.
- ٣- التصنيف الفيزيائي للقوى في المنشآت.
- ٤- التصنيف الهندسي للقوى في المنشآت.
- ٥- مبادئ علم السكون .
- ٦- خطوات تصميم المنشآت الهندسية و منهجية التصميم.
- ٧- المقادير الشعاعية و المقادير السلمية .
- ٨- تحليل القوى في المستوي .
- ٩- خصائص جبر و طرح الأشعة .
- ١٠- محصلة جملة القوى في المستوي.

# مقدمة عن علم الميكانيك

الميكانيك الهندسي هو العلم الذي يقوم بدراسة و تحليل السلوك لتراكيب الأجسام الصلبة والتي تخضع تبعاً لنوع ارتباطها إلى تقييدات خاصة على حركتها وذلك تحت تأثير القوى الخارجية .  
أو بتعريف آخر: هو العلم الذي يقوم بدراسة وتحليل موقع وشكل الأجسام المادية تبعاً للزمن تحت تأثير القوى الخارجية المختلفة .



# مبادئ أساسية

علم الحركة : (فضاء + زمن + كتلة )

يتناول هذا العلم دراسة حركة الأجسام المادية بغض النظر عن دراسة مسببات هذه الحركة ( يحدد مواقع نقاط الأجسام الصلبة بكل لحظة زمنية بغض النظر عن سبب الحركة ).

علم القوى : (فضاء + زمن + قوة )

يتناول دراسة الحمولة و تغيراتها ويكون الجسم المادي بحد ذاته غير مهم لأننا نبحث عن شكل التحميل و لا نبحث عن تأثيره.

علم التحريك ( فضاء + زمن + كتلة + قوة )

يتناول دراسة و تحليل أسباب الوضع الحركي للجسم المادي مما يقودنا إلى عملية الربط بين الحمولة و الوضع الحركي وذلك بمساعدة بديهيات معينة أو بما يمكن أن ندعوها مبادئ ومنه يشتق علم السكون.

# مبادئ أساسية

## علم السكون

يمكن اشتقاقه كحالة خاصة من علم التحريك و ينتج عنه مبدأ التوازن الذي ينص على عدم وجود تغير في السرعة أو الكمية الحرة للجسم و هنا يمكن التعبير عنه بالشكل التالي

$$\sum F=0$$

أي في علم الستاتيك تكون الأجسام معرضة لقوى خارجية (مؤثرات ) لكنها لا تتحرك فنقول عنها ساكنة أو متوازنة

# مبادئ أساسية

للقيام بالدراسة الميكانيكية لأي جسم نحن بحاجة لتحديد العناصر التالية :

الفضاء (الإحداثيات )

الزمن

الكتلة

القوى المؤثرة

## ١ - الفضاء :

هو الحيز المكاني الذي تتم فيه الحركة و نعبر عنه بالجملة الإحداثية يرمز للفضاء بالرمز  $m$  أنواع الجمل الإحداثية :

أحادية / ثنائية (حالة مستوية ) أي تحوي محورين فقط  $(X,Y)$  أو  $(X,Z)$  أو  $(Y,Z)$

ثلاثية (فراغية ) أي تحوي ثلاثة محاور  $(X,Y,Z)$

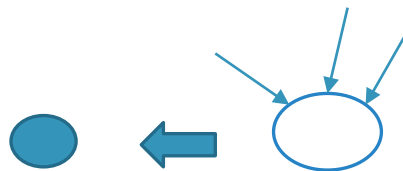
# مبادئ أساسية

## ٢- الزمن :

هو متحول يصف التغير المستقبلي ليرسم تسلسل تغير الأحداث و يعبر عنه بمركبة سلمية (عددية) و هي الثانية Ts.

## ٣- الكتلة :

الأجسام الصلبة يعبر عنها من خلال الكتلة و تقاس kg.



الجسم الصلب مجموعة نقاط مادية حيث يمكن ضغط كتلة ما لتصبح نقطة مادية .

الكتلة توزع بشكل خاص في كل مرة بحيث كل شكل من هذه الأشكال يتمتع بمواصفات هندسية مختلفة ويناسب مواصفات مختلفة .



مثال : لدينا كتلة 5kg من الحديد يمكن ضغطها بأشكال مختلفة :

# مبادئ أساسية

## ٤- القوة :-

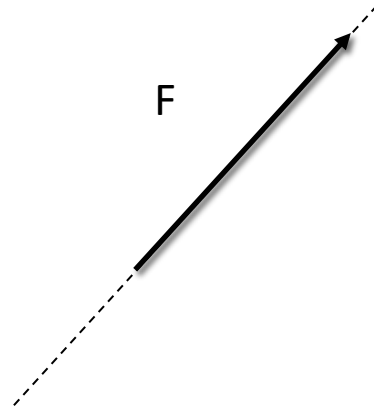
هي التأثير المتبادل بين الأجسام أو الأقسام من هذه الأجسام و التي تؤدي إلى توليد أو تغيير في التسارعات ( هي فعل يؤثر على أي جسم ).

حيث لكل قوة

✓ مقدار معين

✓ نقطة البداية ( نقطة التأثير )

✓ الاتجاه .





# التصنيف الفيزيائي للقوى في تصميم المنشآت

## القوى الداخلية

الوزن الذاتي للجسم.

## القوى الخارجية

الأحمال الثابتة و الأحمال المتحركة المطبقة داخل المنشأة أو بمصطلح هندسي (DEAD & LIVE LOADS)

الأحمال الخارجية : الثلوج ، الأمطار ، المياه (SNOW, RAIN , HYDRAULIC LOADS)

قوى الرياح و العواصف ( WIND LOADS )

القوى الترددية أو الأحمال الترددية (DYNAMIC LOADS)

قوى الزلازل (EARTHQUAKE LOADS)

القوى المكافئة للتغيرات الحرارية (TEMPERATURE LOAD)

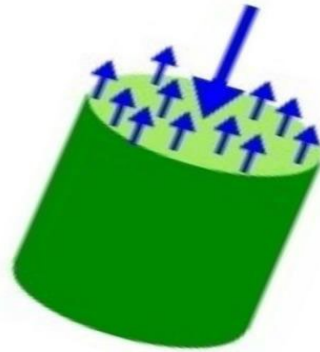
# التصنيف الفيزيائي للقوى في تصميم المنشآت

## الإجهادات الداخلية

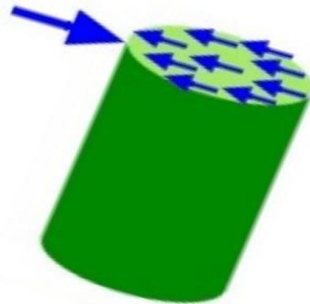
و تعرف بأنها القوى الداخلية الناتجة عن الأحمال الخارجية تقسم إلى :

الإجهادات الناعمة (NORMAL STRESSES) عمودية على سطح التحميل.

الإجهادات المماسية (TRANSVERSE OR SHEAR STRESSES) منطبقة على سطح القطع .

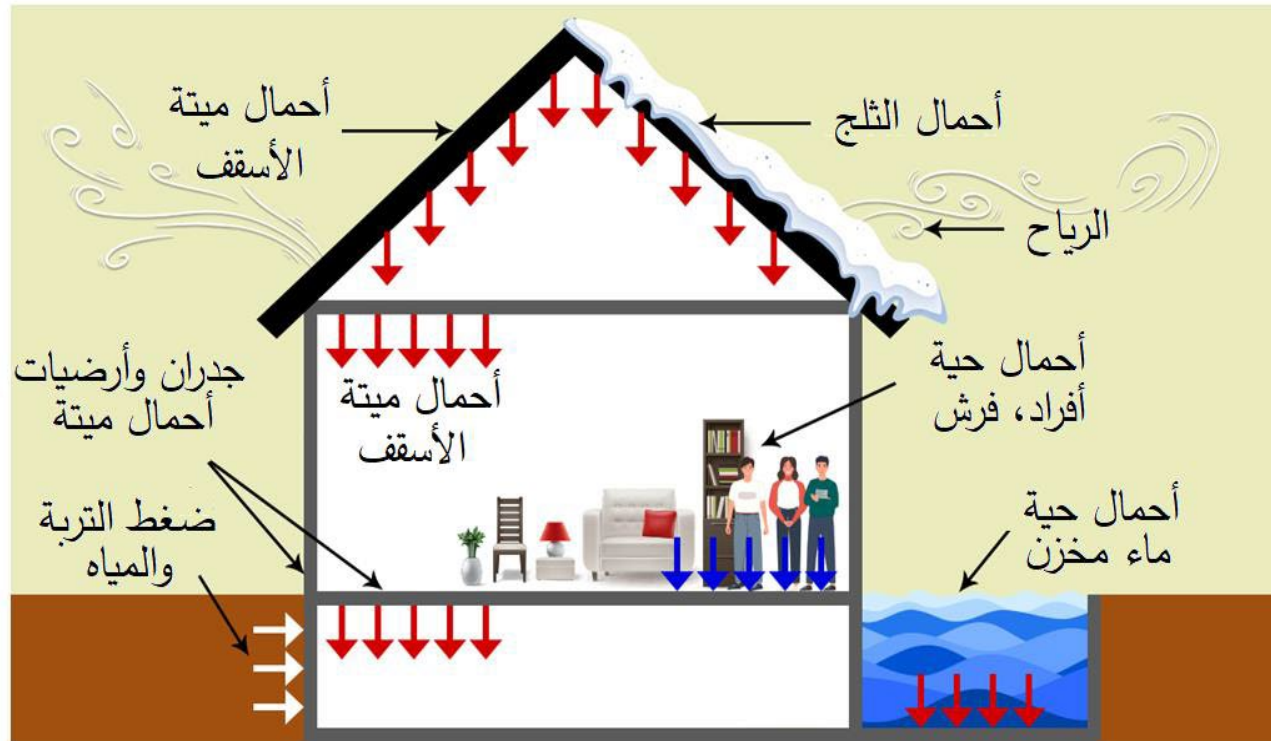


ناعمة



مماسية

# التصنيف الفيزيائي للقوى في تصميم المنشآت

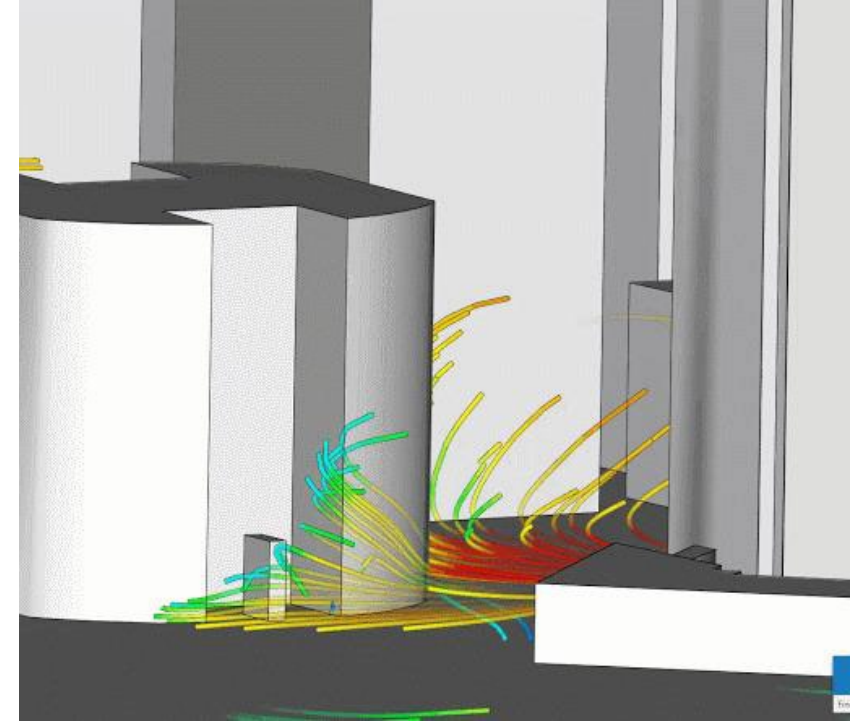


## الأحمال الديناميكية

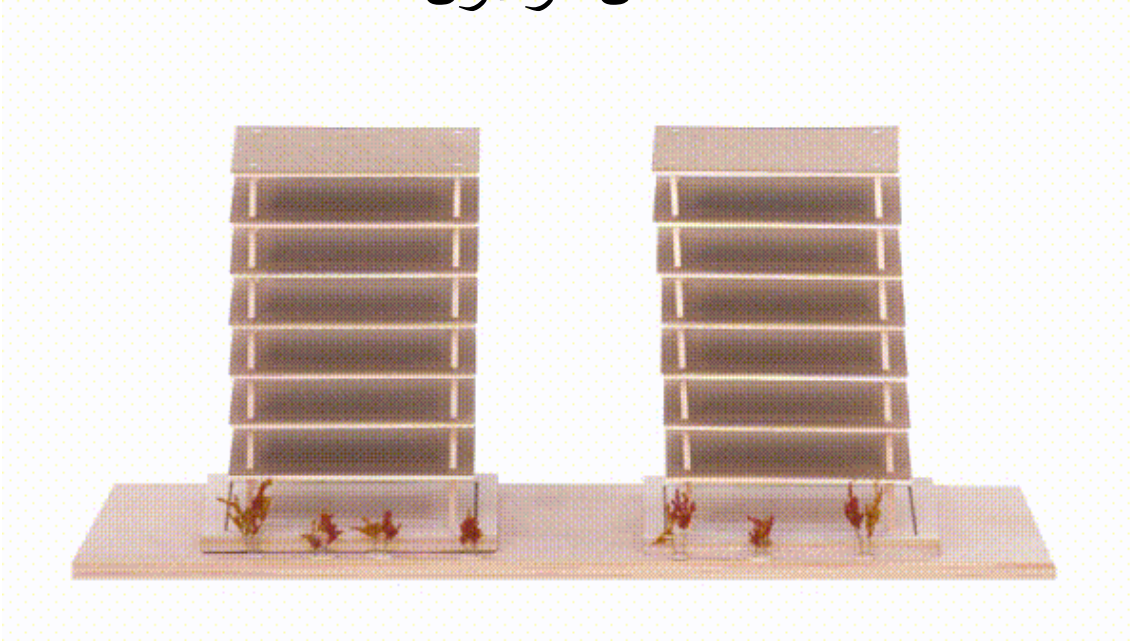


# التصنيف الفيزيائي للقوى في تصميم المنشآت

أحمال الرياح



أحمال الزلازل



# التصنيف الهندسي للقوى

القوى الذاتية: يعبر عنها بمحصلة الوزن الذاتي لجزيئات الجسم.

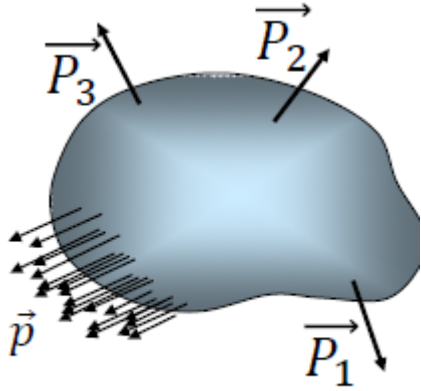
القوى الخارجية:

قوة مركزة  $P$  : تؤخذ كقوة مطبقة في نقطة.

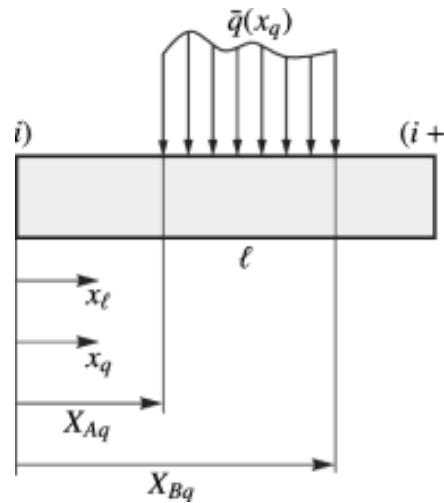
القوى الموزعة  $p$  : منها المنتظمة أو غير المنتظمة، تطبق

على الجسم أو على مساحة محددة الأبعاد.

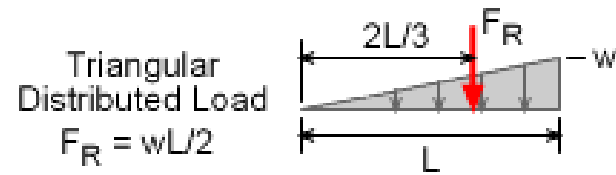
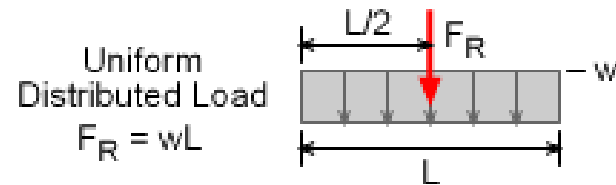
الإجهادات الداخلية  $w$  : وهي كثافة القوى الداخلية التي تبديها المادة لمقاومة القوى الخارجية .



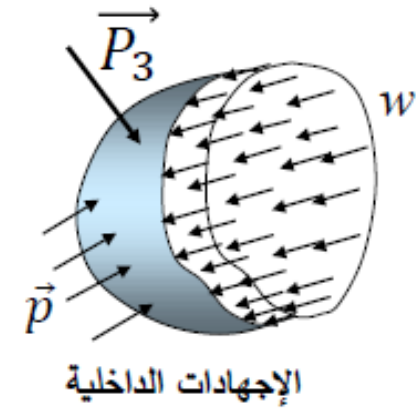
# التصنيف الهندسي للقوى



قوى موزعة غير منتظمة  
(لا يمكن تمثيلها بمعادلة رياضية)



قوى موزعة منتظمة (ثابتة، ومثلثية)  
وكل ما يمكن تمثيله بمعادلة رياضية



# التصنيف الهندسي للقوى

## مجموعة القوى:

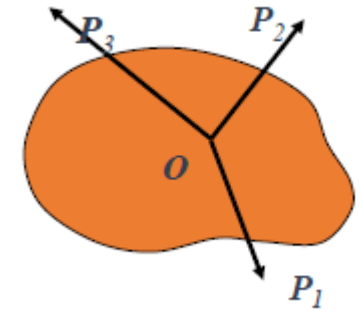
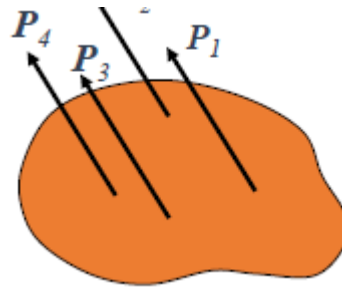
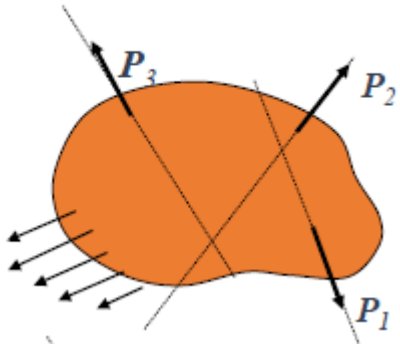
هي عبارة عن عدة قوى تؤثر في جسم صلب بأن واحد .

أولاً : نظام القوى المستوية أي الواقعة في مستوى واحد

ثانياً : نظام القوى الغير مستوية أي لا تقع في مستوى واحد

ثالثاً : نظام القوى المتلاقية

رابعاً : نظام القوى الغير متلاقية



# التصنيف الهندسي للقوى

## الجسم المتوازن:

إذا بقي الجسم الصلب ساكناً أو متمتعاً بحركة مستقيمة منتظمة بعد تأثير مجموعة من القوى نقول بأن الجسم الموجود هو في حالة توازن و أن مجموعة القوى المؤثرة عليه هي مجموعة **قوى متوازنة**.

## المجموعة المتوازنة:

هي تلك المجموعة من الأفعال التي إذا أثرت في جسم واقع في حالة توازن لا تسبب أي تغيير في هذه الحالة .

المجموعتان المتكافئتان : إذا استطعنا استبدال مجموعة قوى مؤثرة في جسم ما بمجموعة أخرى دون أن نغير في سكون ذلك الجسم أو توازنه فإن هاتين المجموعتين تسمى مجموعتين متكافئتين.



# مبادئ علم السكون

## البديهية :

عبارة عن فرضية أساسية تؤخذ بدون برهان و تعتبر مثبتة من خلال الكثير من الملاحظات و التجارب التي أكدتها الحياة العملية و التطبيقية .

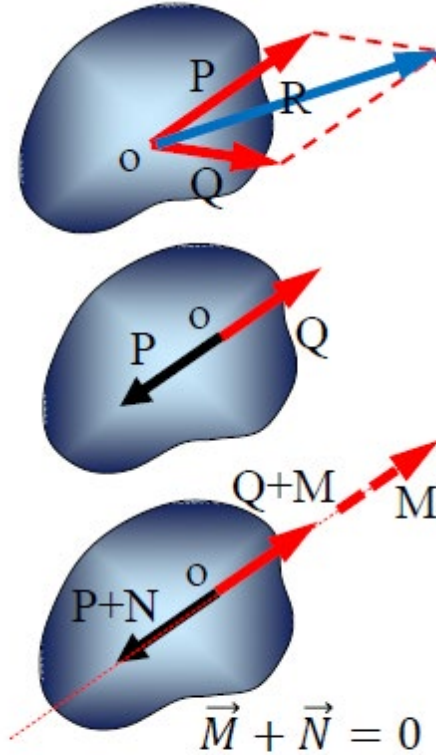
## المبدأ الأول: قانون متوازي الأضلاع

إن حاصله قوتين مطبقتين على الجسم في نقطة واحدة منه وبينهما زاوية ما، تتعين مقداراً واتجاهاً وموضعاً بقطر متوازي المنشأ على هاتين القوتين .

## المبدأ الثاني: قانون التوازن

إذا طبقت على جسم ما قوتان، فإن هذا الجسم يكون بحالة توازن فقط عندما تكون هاتان القوتان متساويتان و متعاكستان مباشرة و العكس صحيح.

# مبادئ علم السكون



**المبدأ الثالث: قانون ضم قوى وانزلاقها**

لا يتغير فعل جملة قوى مفروضة في جسم إذا أضفنا إليها أو حذفنا منها جملة قوى أخرى متوازنة،  $N+M=0$ .  
إذا طبقت قوة على جسم ما فإنه يمكن زلق هذه القوة على حاملها.

**المبدأ الرابع: قانون الفعل ورد الفعل**

لكل فعل رد فعل يساويه ويعاكسه بالاتجاه.

**المبدأ الخامس (مبدأ الصلابة)**

إذا توازن جسم قابل للانفعال تحت تأثير مجموعة من القوى فإنه يبقى في حالة توازن حتى لو أصبح هذا الجسم متمتعاً بصلابة مطلقة.

# مبادئ علم السكون

## المبدأ السادس ( بديهية القيود و الأربطة )

هي عبارة عن أجسام صغيرة تحد من حركة الأجسام المتصلة بها كلياً أو جزئياً . يمكن اعتبار أي جسم حر من قيوده متى ما تم استبدال هذه القيود بردود أفعال.

## المبدأ السابع ( بديهية تنضيد الآثار أو الأفعال )

يمكن دائماً تجميع تأثير العناصر ميكانيكياً ذات النوع الواحد والتي يمكن تمثيلها شعاعياً عندما تؤثر في نفس الوقت على نفس النقطة مثل تجميع القوى أو تجميع الانتقالات أو تجميع التشوهات .

# خطوات تصميم المنشآت الهندسية

---

- ✓ تحديد طبيعة المنشأة ووظيفتها
- ✓ اختيار مواد البناء
- ✓ تحديد قيمة القوى والأحمال المطبقة
- ✓ التحليل الإنشائي وحساب القوى المطبقة على عناصر المنشأة
- ✓ تصميم عناصر المنشأة وفق الإجهادات المسموحة للمواد

# منهجية التصميم

## ميكانيك السكون

كخطوة أولى يتم بموجبه دراسة توازن المنشأة و استقرارها (انقلاب / انزياح ) تحت تأثير الأحمال و القوى المختلفة الخارجية المطبقة عليها.

حيث يركز التحليل الإنشائي بأساسياته على ميكانيك السكون حيث نسعى من خلال دراسة التوازن الساكن للعنصر تحديد الإجهادات (القوى الداخلية ) المطبقة على عناصر المنشأة بأشكالها المختلفة (قوى محورية ، قوى قص ، عزوم الثني و الفتل).

كذلك مقاومة المواد يتم تصميم مقاطع العناصر الإنشائية وفق المقاومة المسموحة للمواد المستخدمة في حدود التشوهات المسموحة .

# المقادير السلمية والمقادير الشعاعية

في علم الميكانيك نميز نوعين من المقادير:

## المقادير السلمية /Scalar Quantities/،

مثل الطول، الحجم، الكتلة، العمل...، وهي مقادير فيزيائية مستقلة عن المكان.

## المقادير الشعاعية /Vector Quantities/

وهي مقادير مرتبطة بالمكان، مثل الوزن، الأحمال الخارجية، الإجهادات الداخلية، السرعة، الانتقال، العزم...، حيث يعبر عنها في الفضاء الهندسي بشعاع .

# نظام الإحداثيات الفضاء الهندسي

## نظام الإحداثيات الديكارتي

يعرّف نظام الإحداثيات الديكارتي، ثنائي، وثلاثي الأبعاد بمحاور الإحداثيات  $Z, Y, X$  المتعامدة فيما بينها والمتلاقية في نقطة واحدة  $O$ .

تسمى المعادلات التي تستخدم الإحداثيات الديكارتية، بالمعادلات الديكارتية.

أما التعامد فيما بين المحاور الديكارتية فيعبر عن استقلالية المحاور عن بعضها البعض بحيث يكون التباين معدوم  $Covariance\ zero$ :

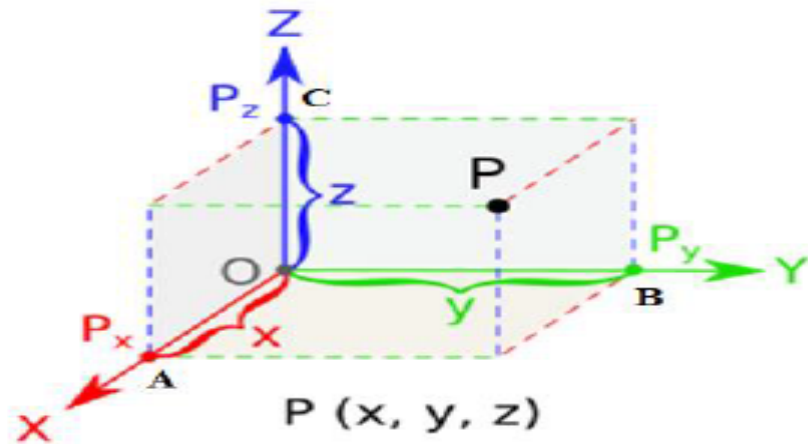
$$COV(X, Y)=0, \text{ or } |X| \cdot |Y| \cdot \cos\theta_{XY}=0$$

$$COV(X, Z)=0, \text{ or } |X| \cdot |Z| \cdot \cos\theta_{XZ}=0$$

$$COV(Y, Z)=0, \text{ or } |Y| \cdot |Z| \cdot \cos\theta_{YZ}=0$$

مع

$$\theta_{XY}=\pi/2, \theta_{XZ}=\pi/2, \theta_{YZ}=\pi/2,$$



# المقادير السلمية والمقادير الشعاعية

## عناصر الشعاع

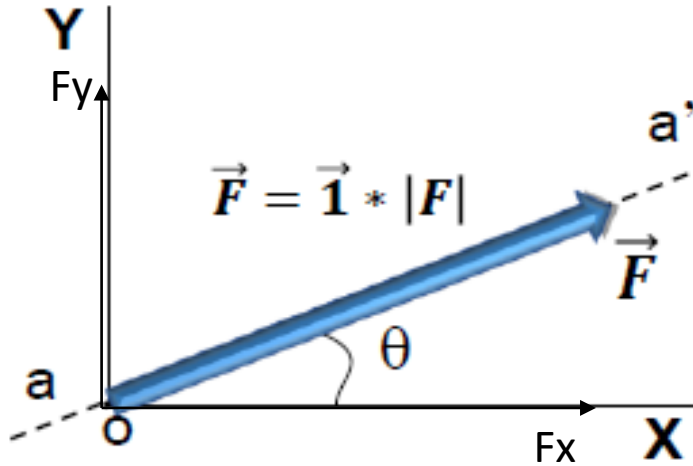
يُعرّف الشعاع بالعناصر الأربعة التالية:

نقطة تطبيق القوة :  $O$

شدة القوة، أو القياس الجبري للشعاع :  $F$

حامل الشعاع :  $aa'$

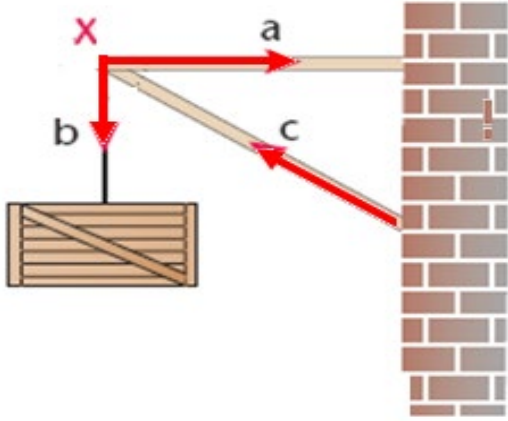
→ اتجاه القوة



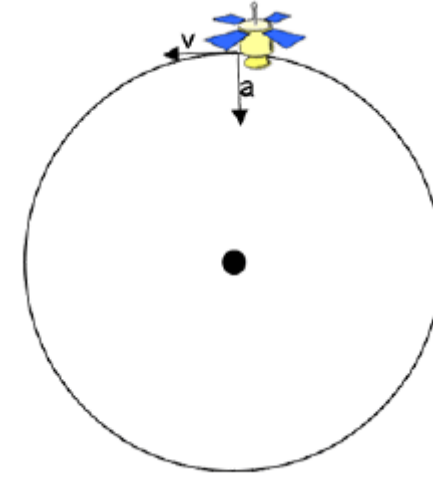
إذا نسب الشعاع للمحاور الإحداثية فيمكن استبدال حامل الشعاع بزاوية ميل الشعاع  $\theta$ .



# تصنيف الأشعة

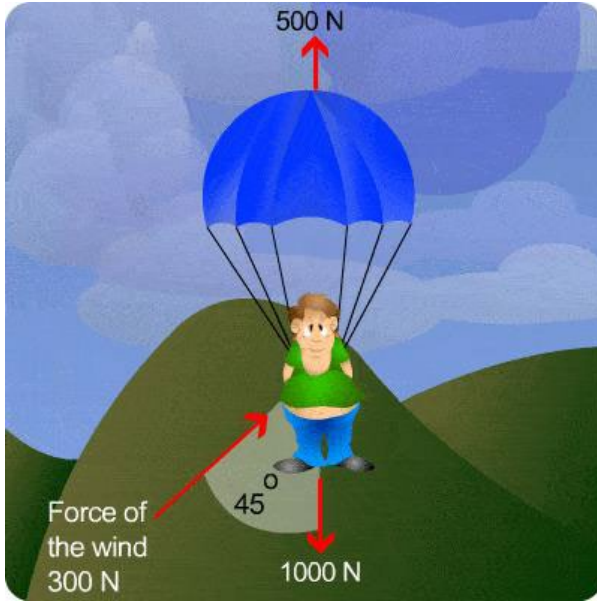


الشعاع المقيّد: له نقطة تطبيق  $O$  محددة  
المسار مع ثبات عناصره الأخرى .

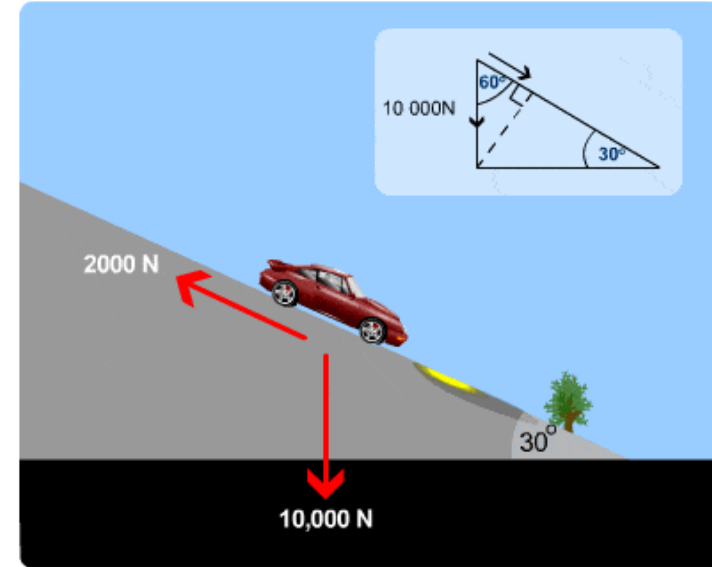


الشعاع الثابت: عناصره الأربعة ثابتة.

## تصنيف الأشعة



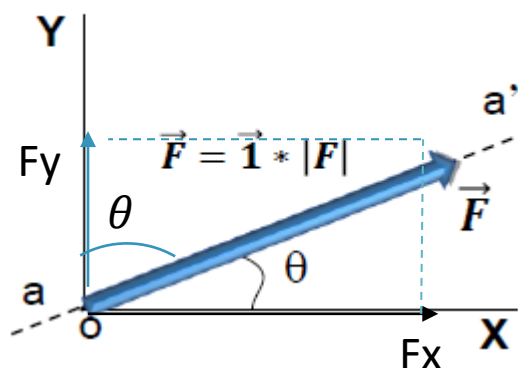
الشعاع الحر أو الطليق : يمكن لمبدئه  
الحركة حراً في الفضاء مع ثبات  
عناصره الأخرى



الشعاع المنزلق:  
يمكن له الحركة على طول خط حامله، دون  
التأثير على التحليل

# تحليل القوى

نقوم بإسقاط القوة على المحاور الإحداثية ونقوم بالحصول على مركبات القوة



$$\cos \theta = \frac{F_x}{F}$$

$$\sin \theta = \frac{F_y}{F}$$



$$F_x = F \cdot \cos \theta$$

$$F_y = F \cdot \sin \theta$$

المركبة الأفقية للقوة = القوة \*  $\cos$  الزاوية المجاورة للمركبة الأفقية  
المركبة العمودية للقوة = القوة \*  $\sin$  الزاوية المجاورة للمركبة الأفقية

# خصائص جبر الأشعة

## جمع مجموعة من الأشعة

- يقبل جمع ثلاثة أشعة أو أكثر من خلال التطبيق المتكرر لقاعدة جمع شعاعين، أو التجميع الشعاعي (التخطيطي) باعتماد الشكل متعدد الأضلاع.

## خصائص جمع الأشعة

- جمع الأشعة تبادلي  $\vec{P} + \vec{Q} = \vec{Q} + \vec{P}$

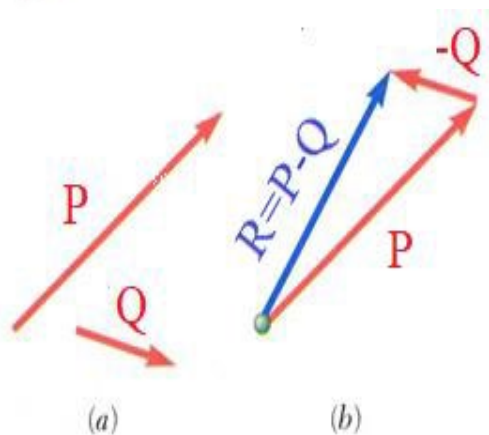
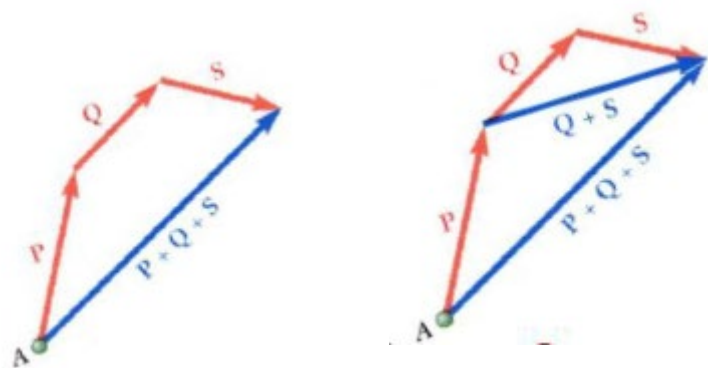
- جمع مجموعة من الأشعة ترابطي

$$\vec{P} + \vec{Q} + \vec{S} = (\vec{P} + \vec{Q}) + \vec{S} = \vec{P} + (\vec{Q} + \vec{S})$$






## طرح الأشعة

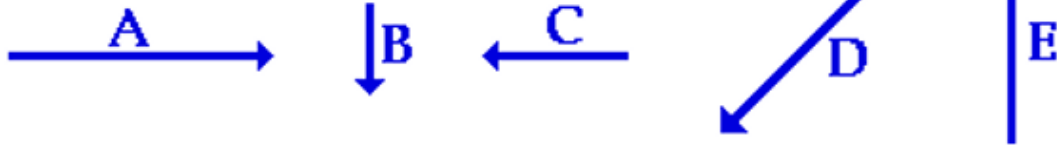
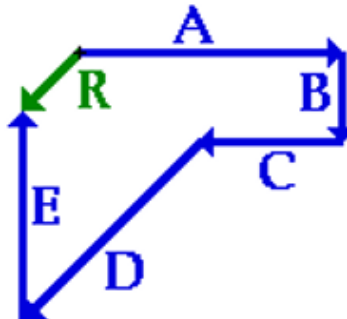
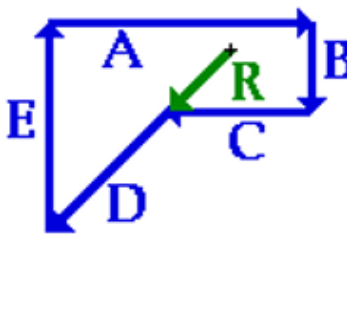
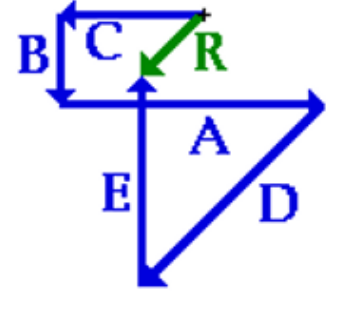
تخطيطياً يتم طرح الشعاع Q من الشعاع P بجمع الشعاع P مع عكس اتجاه الشعاع Q، وفق ما سبق.

$$\vec{P} - \vec{Q} = \vec{P} + \vec{Q}$$



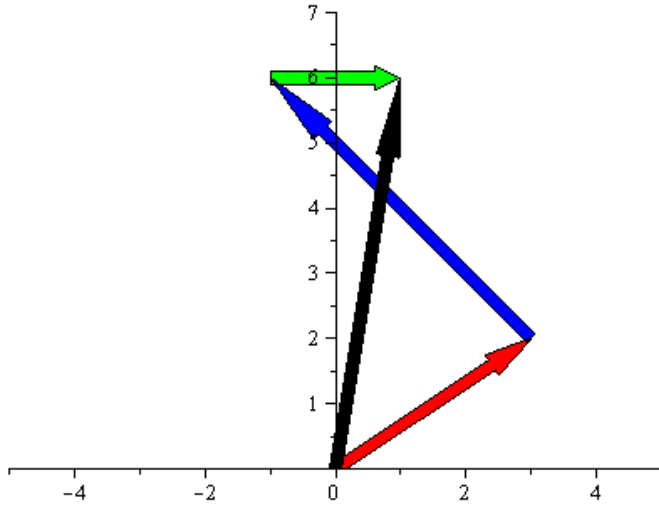
## مثال تجميع خمسة أشعة

Addition of five vectors:		
		
		
		

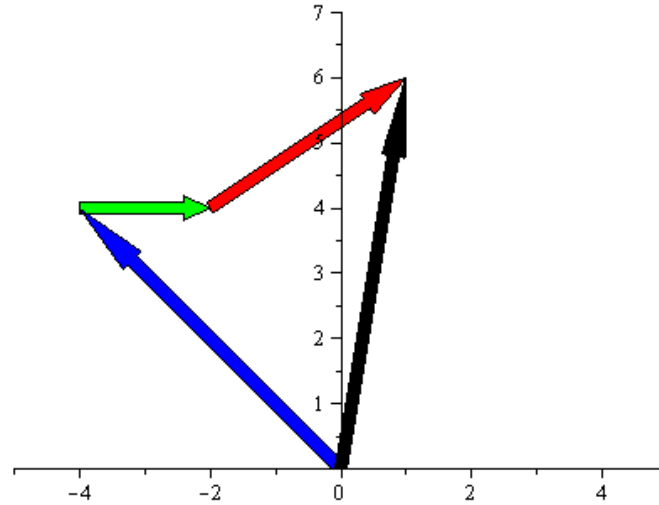
Addition of five vectors:			
			
			
$A+B+C+D+E$	$D+E+A+B+C$	$C+B+A+D+E$	

# مثال تجميع ثلاثة أشعة

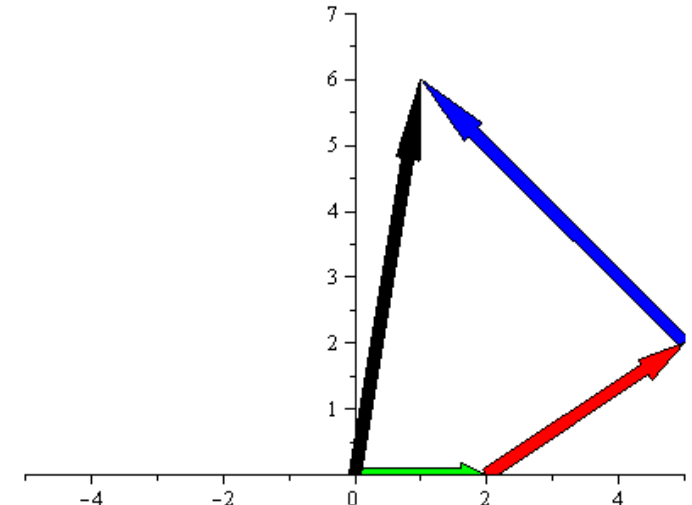
The Sum of 3 Vectors



The Sum of 3 Vectors



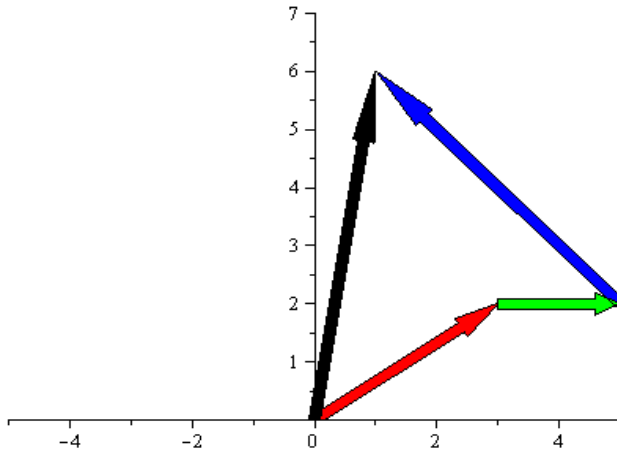
The Sum of 3 Vectors



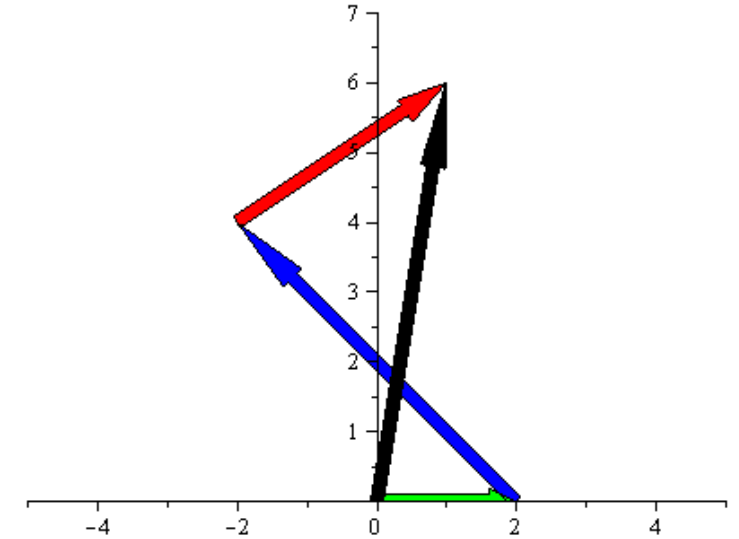
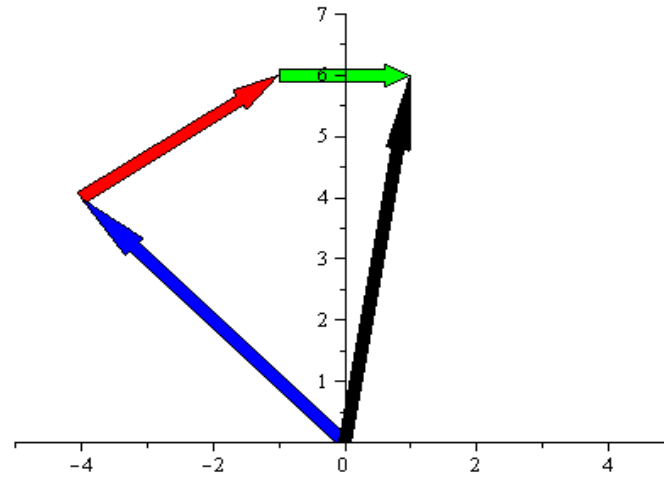
# مثال تجميع ثلاثة أشعة

The Sum of 3 Vectors

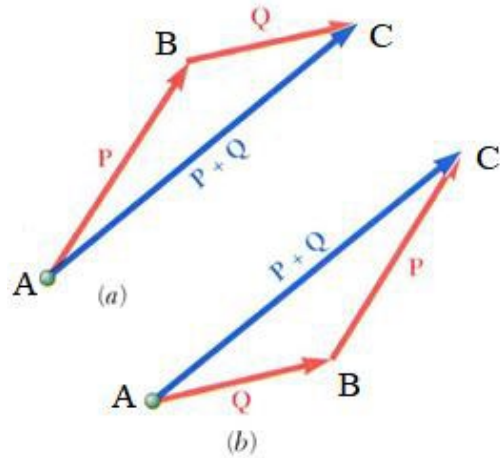
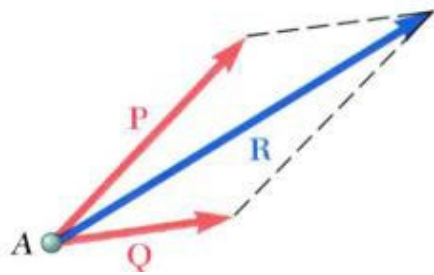
The Sum of 3 Vectors



The Sum of 3 Vectors



# محصلة جملة قوى في مستوي – الحل بالطريقة التخطيطية



يمكن تمثيل شدة واتجاه ومنحى شعاع المحصلة  $\vec{R}$  لشعاعي القوتين  $\vec{P}$  و  $\vec{Q}$  تخطيطياً وفق ما يلي:

1. محصلة القوتين يساوي بالشدة والاتجاه قطر متوازي الأضلاع، حيث تمثل القوتين بالضلعين المتجاورتين .
2. بشكل آخر يمكن تمثيل شعاع المحصلة  $\vec{R}$  وفق الطريقة التخطيطية ABC، حيث:

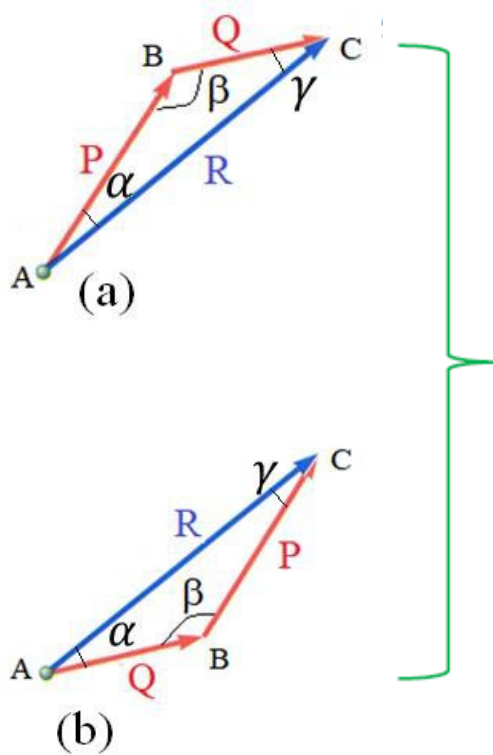
يبدأ كل شعاع من نهاية سابقه، ويرسم شعاع المحصلة  $\vec{R}$  من بداية الشعاع الأول، وينتهي خطياً مع نهاية الشعاع الأخير، وهو شرط تحقيق التوازن بين مجموع الأشعة ومحصلتها.

$$\vec{P} + \vec{Q} = \vec{R}$$

ملاحظة: تجميع الأشعة غير مقيد بترتيب محدد.  
تعتمد النتائج على دقة الرسم



# محصلة جملة قوى في مستوي – الحل وفق نظرية المثلثات



3. قانون الكوسينوس  $\cos\beta$  (أو نظرية Kashi)

$$R^2 = P^2 + Q^2 - 2PQ\cos\beta$$

حيث  $\beta$  الزاوية الكائنة بين الشعاعين  $\vec{Q}$  و  $\vec{P}$

4. قانون السينوس  $\sin\beta$

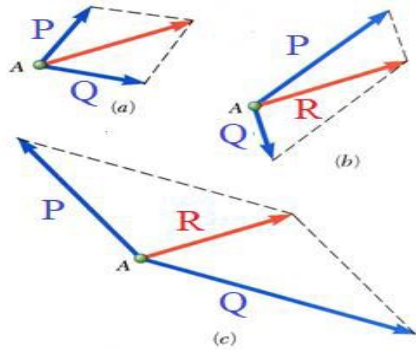
✓ الشكل (a)  $\frac{\sin\alpha}{Q} = \frac{\sin\beta}{R} = \frac{\sin\gamma}{P}$

✓ الشكل (b)  $\frac{\sin\alpha}{P} = \frac{\sin\beta}{R} = \frac{\sin\gamma}{Q}$

# محصلة القوى المتزامنة

القوى المتزامنة : مجموعة من القوى تمر جميعها عبر نقطة واحدة.

- يمكن استبدال مجموعة من أشعة القوى المتزامنة المطبقة على الجسم بقوة واحدة  $\vec{R}$  يكافئ فعلها محصلة أفعال أشعة القوى المطبقة.

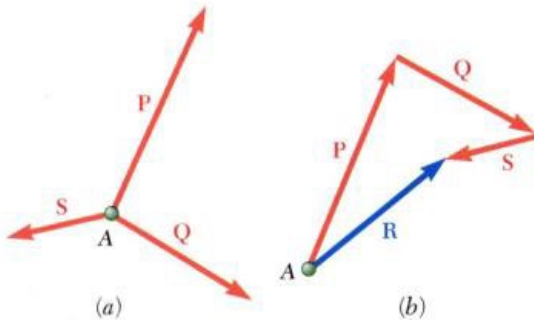


ملاحظة : إذا كان شعاع محصلة القوى مساوي لمجموع أشعة القوى.

$$\vec{P} + \vec{Q} + \vec{S} = \vec{R}$$

فإن القياس الجبري للمحصلة  $|\vec{R}|$  لا يساوي مجموع القياس الجبري للقوى، إلا إذا كانت جميع القوى متوازية.

$$|P| + |Q| + |S| \neq |R|$$



# مثال

## مثال 1

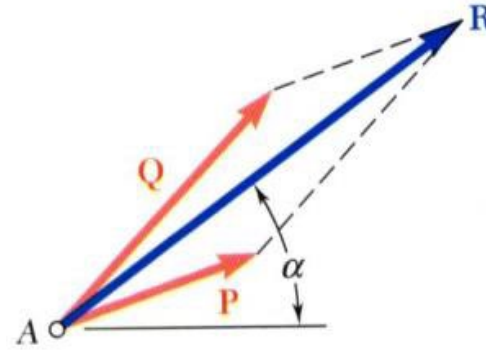
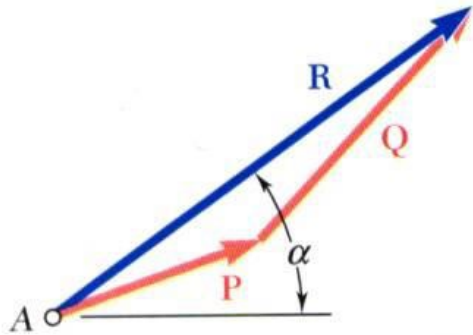
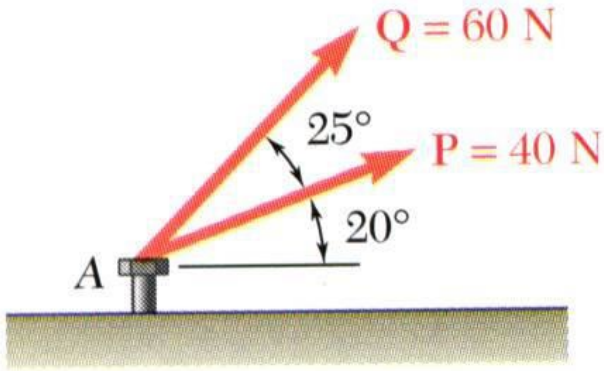
المطلوب تحديد شعاع محصلة القوى  $P$  و  $Q$  المطبقة في النقطة  $A$

الطريقة التخطيطية

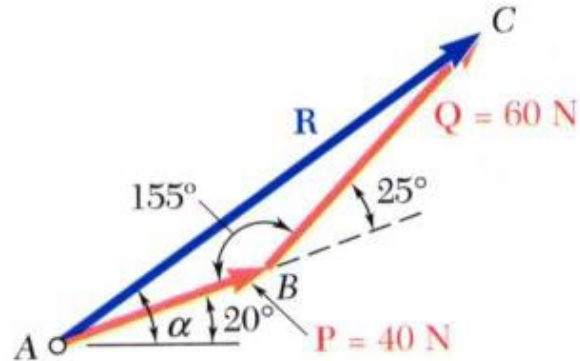
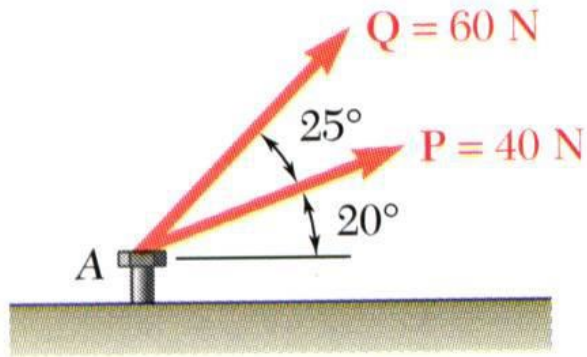
- أنشئ متوازي أضلاع اتجاهه  $P$  و  $Q$  بأطوال متناسبة مع شدة القوى.
- احسب بالقياس شدة قطر متوازي الأضلاع المكافئ للمحصلة  $R$ .
- احسب بالقياس قيمة الزاوية  $\alpha$  ميل اتجاه المحصلة  $R$ .

القيم بالقياس

$$R = 98 \text{ N} \quad \alpha = 35^\circ$$



# أمثلة



- استخدم قاعدة المثلثات بإضافة الشعاع R بالتزامن مع قانون جيب التمام و قانون الجيب لإيجاد النتيجة.
- باستخدام قانون تمام الجيب  $\cos$

$$\begin{aligned} R^2 &= P^2 + Q^2 - 2PQ \cos B \\ &= (40\text{N})^2 + (60\text{N})^2 - 2(40\text{N})(60\text{N})\cos 155^\circ \\ R &= 97.73\text{N} \end{aligned}$$

- باستخدام قانون الجيب  $\sin$

$$\begin{aligned} \frac{\sin A}{Q} &= \frac{\sin B}{R} \\ \sin A &= \frac{Q}{R} \sin B = \frac{60\text{N}}{97.73\text{N}} \sin 155^\circ \\ A &= 15.04^\circ \\ \alpha &= 20^\circ + A = 35.04^\circ \\ \alpha &= 35.04^\circ \end{aligned}$$

# نهاية المحاضرة

---

آمل أن تكونوا قد حققتم الفائدة

شكرا لحضوركم .....